

実世界情報システムプロジェクト 平成17年度業績一覧

目次

- | | |
|--------------|-------------------|
| 1. 研究発表 | 3. 特許 |
| 1-1. 国際誌掲載論文 | 4. 書籍 |
| 1-2. 国内誌掲載論文 | 5. 論文誌エディター |
| 1-3. 国際会議発表 | 6. 論文特集号のゲストエディター |
| 1-4. 国内会議発表 | 7. 会議の主催 |
| 1-5. 招待講演 | 8. プログラム委員 |
| 2. 受賞 | 9. その他 |

1. 研究発表

1-1. 国際誌掲載論文

- [1] A. Matani, T. Hayakawa, S. Munetsuna, and N. Fujimaki, MEG Latency Difference Measurement for Priming Experiments, *J. Neurology and Clinical Neurophysiology*, 2004/11, Online J.
- [2] A. Matani, Y. Terazono, T. Hayakawa, S. Munetsuna, and N. Fujimaki, Minimum Leadfield-Variance Beamformer with Voxel-Wise Orthonormal Leadfield, *International Journal of Bioelectromagnetism*, 7, 1, 138-141, 2005/11.
- [3] Akio YAMAMOTO, Shuichi NAGASAWA, Hiroaki YAMAMOTO, Toshiro HIGUCHI, Electrostatic Tactile Display with Thin Film Slider and Its Application to Tactile Tele-Presentation Systems, *IEEE Transactions on Visualization & Computer Graphics*, 12, 2, 168-177, 2006, 2005, 1.694.
- [4] Akio Yamamoto, Toshiki Niino, Toshiro Higuchi, Modeling and Identification of an Electrostatic Motor, *Precision Engineering*, 30, 1, 104-113, 2006, 2005, 0.796.
- [5] Chanin Sinlapecheewa, Kiyoshi Takamasu, 3D profile measurement using color multi-line stripe pattern with one shot scanning, *Integrated Computer-Aided Engineering*, 12, 4, 333-341, 2005, 0.148.
- [6] Dong Hung Kim, Seiichi Shin, New repulsive potential functions with angle distributions for local path planning, *Advanced Robotics*, 20, 1, 25-47, 2006, 2006, 2006/1, 0.254.
- [7] Dong Hung Kim, Seiichi Shin, Local path planning using a new artificial potential function composition and its analytical design guidelines, *Advanced Robotics*, 20, 1, 115-135, 2006, 2006, 2006/1, 0.254.
- [8] Eiji Iwase, Isao Shimoyama, Multistep sequential batch assembly of three-dimensional ferromagnetic microstructures with elastic hinges, *Journal of Microelectromechanical Systems*, 14, 6, 1265-1271, 2005, 2.88.
- [9] Eiji Iwase, Isao Shimoyama, A design method for out-of-plane structures by multi-step magnetic self-assembly, *Sensors and Actuators A-Physical*, accepted, 2005, 1.462.
- [10] Fumihiko Kimura, Johan Nielsen, A Design Method for Product Family under Manufacturing Resource Constraints, *CIRP Annals - Manufacturing Technology*, 54, 1, 139-142, 2005/8, 0.973.
- [11] Fumihiko Kimura, Ryo Kakuta, Tailoring Manufacturing Systems for Large Production Volume Variations, *Journal of Manufacturing Systems*, 34, 1, 55-61, 2005.
- [12] Guillaume Tresset, Shoji Takeuchi, Utilization of Cell-Sized Lipid Containers for Nanostructures and Macromolecules Handling in Microfabricated Devices, *Analytical Chemistry*, 77, 2795-2801, 2005, 5.45.
- [13] Hideyuki Kinoshita, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, A Thin Camera with a Zoom Function Using Reflective Optics, *Sensors and Actuators A-Physical*, accepted, 2005, 1.462.
- [14] Hiroaki Onoe, Murat Gel, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Direct measurement of the binding force between micro-fabricated particles and a planar surface in aqueous solution by force-sensing piezoresistive cantilevers, *Langmuir*, 21, 24, 11251-11261, 2005, 3.295.
- [15] Hirokazu Takahashi, Masayuki Nakao, Kimitaka Kaga, Accessing Ampli-tonotopic Organization of Rat Auditory Cortex by Microstimulation of Cochlear Nucleus., *IEEE Transactions on Biomedical Engineering*, 52, 7, 1333-1344, 2005, 1.815.
- [16] Hirokazu Takahashi, Masayuki Nakao, Kimitaka Kaga, Spatial and Temporal Strategy to Analyze Steady-state Sound Intensity in Cortex., *NeuroReport*, 16, 2, 137-140, 2005, 2004, 2.351.
- [17] Hirokazu Takahashi, Masayuki Nakao, Kimitaka Kaga, Interfield Differences in Intensity and Frequency Representation of Evoked Potentials in Rat Auditory Cortex., *Hearing Research*, 210, 1-2, 9-23, 2005, 1.578.
- [18] Hirokazu Takahashi, Masayuki Nakao, Yataro Kikuchi, Kimitaka Kaga, Alaryngeal Speech Aid Using an Intra-oral Electrolarynx and a Miniature Fingertip Switch., *Auris Nausus Larynx*, 32, 2, 157-162, 2005, 0.436.
- [19] Hirokazu Takahashi, Jun Suzurikawa, Masayuki Nakao, Fumio Mase, Kimitaka Kaga, Easy-to-prepare Assem-

- bly Array of Tungsten Microelectrodes., IEEE Transactions on Biomedical Engineering, 52, 5, 952–956, 2005, 1.815.
- [20] Hiromasa Oku, Naoko Ogawa, Koichi Hashimoto, and Masatoshi Ishikawa, Two-dimensional tracking of a motile microorganism allowing high-resolution observation with various imaging techniques, Review of Scientific Instruments, 76, 3, 034301, 2005, 2004, 2005/3, 1.226.
- [21] Hiroyuki Noji, Yannick Rondelez, Takako Nakashima, Guillaume Tresset, Kazuhito Tabata, Yasuyuki Kato-Yamada, Hiroyuki Fujita, Shoji Takeuchi, Ultra-small chamber for single-molecule detection of biological reaction, e-J. Surf. Sci. Nanotech, 3, 79–81, 2005.
- [22] Ichiko Misumi, Satoshi Gonda, Tomizo Kurosawa, Yasushi Azuma, Toshiyuki Fujimoto, Isao Kojima, Toshihisa Sakurai, Tadahiro Ohmi, Kiyoshi Takamasu, Reliability of parameters of associated base straight line in step height samples: Uncertainty evaluation in step height measurements using nanometrological AFM, Precision Engineering, 30, 13–22, 2006, 2005, 0.796.
- [23] Jinfu Ni, Hisashi Kawai, Keikichi Hirose, Constrained tone transformation technique for separation and combination of Mandarin tone and intonation, Journal of Acoustical Society of America, to be published, 2006, 2006, 1.482.
- [24] Jinfu Ni, Hisashi Kawai, Keikichi Hirose, Constrained tone transformation technique for separation and combination of Mandarin tone and intonation, Speech Communication, to be published, 2006, 2006, 0.709.
- [25] Jin-Song Zhang, Satoshi Nakamura, and Keikichi Hirose, Tone nucleus-based multi-level robust acoustic tonal modeling of sentential F0 variations for Chinese continuous speech tone recognition, Speech Communication, 46, 3–4, 440–454, 2005, Guest Editor, 0.709.
- [26] Junji Watanabe, hideyuki Ando, Taro Maeda, Susumu Tachi, Gaze-contingent Visual Presentation based on Remote Saccade Detection, Presence, 2006, 2005.
- [27] Katsu Yamane, Yoshihiko Nakamura, Masafumi Okada, Noriaki Komine, Ken'ichi Yoshimoto, Parallel Dynamics Computation and H-Infinity Acceleration Control of Parallel Manipulators for Acceleration Display, ASME Journal of Dynamic Systems, Measurement and Control, 127, 2, 185–191, 2005/6, 0.325.
- [28] Kazunori Hoshino, Koichi Yamada, Isao Shimoyama, A diffraction-limited, real-time, full-colour display, Journal of Micromechanics and Microengineering, 15, 11, 2194–2197, 2005, 2.048.
- [29] Kazuto Kamiyama, Kevin Vlack, Terukazu Mizota, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Vision-Based Sensor for Real-Time Measuring of Surface Traction Fields, IEEE Computer Graphics and Applications, 25, 1, 68–75, 2006, 2005.
- [30] Keikichi Hirose, Kentaro Sato, Yasufumi Asano and Nobuaki Minematsu, Synthesis of F0 contours using generation process model parameters predicted from unlabeled corpora: Application to emotional speech synthesis, Speech Communication, 46, 3–4, 163–173, 2005, Guest Editor, 0.709.
- [31] Kentaro Noda, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, A Shear Stress Sensor for Tactile Sensing with the Piezoresistive Cantilever Standing in Elastic arterial, Sensors and Actuators A-Physical, accepted, 2005, 1.462.
- [32] Kiyoshi Kotani, Zbigniew R. Struzik, Kiyoshi Takamasu, H. Eugene Stanley, and Yoshiharu Yamamoto, Model for complex heart rate dynamics in health and diseases, Physical Review E, 72, 1–8, 2005, 2.352.
- [33] Masaaki Iwano, Ryohei Kanzaki, Immunocytochemical Identification of Neuroactive Substances in the Antennal Lobe of the Male Silkworm Moth Bombyx mori., Zoological Science, 22, 199–211, 2005.
- [34] Masafumi Okada, Yoshihiko Nakamura, Development of a Cybernetic Shoulder –A Three-DOF Mechanism That Imitates Biological Shoulder Motion–, IEEE Transactions on Robotics, 21, 3, 438–443, 2005/6, 2.126.
- [35] Mie Mitsui, Takafumi Suzuki, Kunihiko Mabuchi, Koki Takiura, Itsuro. Saito, Tsuneo Chinzei, Shuichi Mochizuki, Takashi Isoyama, Yusuke Abe, Kou Imachi, Development of Novel Intra-Fascicular Nerve Electrode, ASAIJ Journal, 51, 6, 692–695, 2005.
- [36] Mitsuru Higashimori, Makoto Kaneko, Akio Namiki, and Masatoshi Ishikawa, Design of the 100G capturing robot based on dynamic preshaping, International Journal of Robotic Research, 24, 9, 743–753, 2005/9, 1.168.
- [37] Naoko Ogawa, Hiromasa Oku, Koichi Hashimoto, and Masatoshi Ishikawa, Microrobotic Visual Control of Motile Cells using High-Speed Tracking System, IEEE Trans. of Robotics, 21, 4, 704–712, 2005/4.
- [38] P. A. C. Varley, Ralph. R. Martin and Hiromasa Suzuki, Frontal Geometry from Sketches of Engineering Objects: Is Line Labelling Necessary?, Computer-Aided Design, 37, 12, 1285–1307, 2005.
- [39] Qiang Huang, Yoshihiko Nakamura, Sensory Reflex Control for Humanoid Walkin, IEEE Transactions on Robotics, 21, 5, 977–984, 2005/10, 2.126.
- [40] Ralph Martin, Peter Varley, Hiromasa Suzuki, Labelling Engineering Line Drawings Using Depth Reasoning, ASME Journal of Computing and Information Science in Engineering, 5, 2, 158–167, 2005.
- [41] Riichiro Tadakuma, Yoshiaki Asahara, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Development of Anthropomorphic Multi-D.O.F. Master-Slave Arm for Mutual Telexistence, IEEE Transactions on Visualization and Computer Graphics, 11, 6, 626–636, 2005.
- [42] Ryo Fukano, Yasuo Kuniyoshi, Takuya Otani, Takumi Kobayashi, Nobuyuki Otsu, Classification of Motion Constraints by Explorative Manipulation by a Compliant Multi-Fingered Hand, Journal of Robotics and

- Mechatronics, 17, 6, 645–654, 2005.
- [43] Ryohei Kanzaki, Sumito Nagasawa, Isao Shimoyama, Neural Basis of Odor–Source Searching Behavior in Insect Brain Systems Evaluated with a Mobile Robot., *Chemical Senses*, 30, i285–i286, 2005.
- [44] Ryuji Yokokawa, Yumi Yoshida, Shoji Takeuchi, T. Kon, K. Sutoh, H. Fujita, Evaluation of Cryopreserved Microtubules Immobilized in Microfluidic Channels for Bead–Assay–Based Transportation System, *IEEE Transactions on Advanced Packaging*, 28, 4, 577–583, 2005, 1.025.
- [45] S. Takahashi, R. Nakajima, T. Miyoshi, Yasuhiro Takaya, K. Takamasu, Development of an Evanescent Light Measurement System for Si Wafer Microdefect Detection, *Key Engineering Materials*, 295–296, 15–20, 2005, 0.278.
- [46] S. Usuki, K. Enami, M. Hiraki, S. Takahashi, K. Takamasu, Theoretical Analysis and Basic Experiments for the 3D Displacement Measurement Using Ring–Shaped Laser Beam, *Key Engineering Materials*, 295–296, 295–300, 2005, 0.278.
- [47] Satoshi Wada, Ryohei Kanzaki, Neural Control Mechanisms of the Pheromone–Triggered Programmed Behavior in Male Silkworms Revealed by Double–Labeling of Descending Interneurons and a Motor Neuron., *The Journal of Comparative Neurology*, 484, 168–182, 2005.
- [48] Shingo Kagami, Masatsugu Shinmeimae, Takashi Komuro, Yoshihiro Watanabe, and Masatoshi Ishikawa, A Pixel–Parallel Algorithm to Detect and Track Fastly Moving Modulated Light Signals, *Journal of Robotics and Mechatronics*, 17, 4, 387–394, 2005/4.
- [49] Shoji Takeuchi, D. Ziegler, Y. Yoshida, K. Mabuchi, T. Suzuki, A Parylene Flexible Neural Probe Integrated with Micro Fluidic Channels, *Lab on a Chip*, 5, 519–523, 2005, 5.047.
- [50] Shoji Takeuchi, Dominique Ziegler, Yumi Yoshida, Kunihiko Mabuchi, Takafumi Suzuki, Parylene flexible neural probe with micro fluidic channel, *Lab on a Chip*, 5, 519–523, 2005.
- [51] Shoji Takeuchi, Piotr Garstecki, Douglas B. Weibel, and George M. Whitesides, An Axisymmetric Flow–Focusing Microfluidic Device, *Advanced Materials*, 17, 8, 1067–1072, 2005, 8.079.
- [52] Shoji Takeuchi, Willow R. DiLuzio, Douglas B. Weibel, George M. Whitesides, Controlling the Shape of Filamentous Cells of *Escherichia Coli*, *Nano Letters*, 5, 9, 1819–1823, 2005, 8.449.
- [53] Takashi Komuro, Yoshiaki Senjo, Kiyohiro Sogen, Shingo Kagami, and Masatoshi Ishikawa, Real–time Shape Recognition Using a Pixel–parallel Processor, *Journal of Robotics and Mechatronics*, 17, 4, 410–419, 2005/4.
- [54] Takayuki Yamasaki, Teijiro Isokawa, Nobuyuki Matsui, Hidetoshi Ikeno, Ryohei Kanzaki, Reconstruction and Simulation for Three–Dimensional Morphological Structure of Insect Neurons., *Neurocomputing* (in press).
- [55] Tetsunari Inamura, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, A Dialogue Control Model based on Ambiguity Evaluation of Users’ Instructions and Stochastic Representation of Experiences, *Journal of Robotics and Mechatronics*, 17, 6, 697–704, 2005.
- [56] Tomomasa Sato, Tatsuya Harada, Taketoshi Mori, Environment–Type Robot System Robotic Room Featured by Behavior Media, Behavior Contents, and Behavior Adaptation, *IEEE/ASME TRANSACTION ON MECHATRONICS*, 9, 3, 529–534, 2004, 2004, 2004/9,
- [57] Tomoyuki Fujimori, Hiromasa Suzuki, Yohei Kobayashi, Kiwamu Kase, , Contouring Medial Surface of Thin Plate Structure using Local Marching Cubes, *ASME Journal of Computing and Information Science in Engineering*, 5, 2, 111–115, 2005.
- [58] Tomoyuki Takahata, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimoyama, Transmittance Tuning of Photonic Crystal Reflectors using an AFM Cantilever, *Sensors and Actuators A–Physical*, accepted, 2005, 1.462.
- [59] Wu Peng, Hiromasa Suzuki, Kiwamu Kase, Three–Axis NC Cutter Path Generation for Subdivision Surface with Z–map, *Journal of JSME, Series C*, 48, 4, 757–762, 2005.
- [60] Wu Peng, Hiromasa Suzuki, Kiwamu Kase, Mode–based Simulation System for Planning Numerical Controlled Muti–Axis 3D Surface Scanning Machine, *Journal of JSME, Series C*, 48, 4, 748–756, 2005.
- [61] X. Chen, K. Takamasu, M. Nikaidou, Evaluation of Thrust Force and Positioning Accuracy of a New Linear Motor, *Key Engineering Materials*, 295–296, 613–618, 2005, 0.278.
- [62] Yannick Rondelez, Guillaume Tresset, Kazuhito V. Tabata, Hideyuki Arata, Hiroyuki Fujita, Shoji Takeuchi, Hiroyuki Noji, Microfabricated array of femtoliter chambers allow single molecule enzymology, *Nature Biotech*, 23, 3, 361–365, 2005, 22.355.
- [63] Yannick Rondelez, Guillaume Tresset, Takako Nakashima, Yasuyuki Kato–Yamada, Hiroyuki Fujita, Shoji Takeuchi, Hiroyuki Noji, Highly coupled ATP synthesis by F1–ATPase single molecules, *Nature*, 433, 773–777, 2005, 32.182.
- [64] Yasuo Kuniyoshi, Ryo Fukano, Takuya Otani, Takumi Kobayashi, Nobuyuki Otsu, Haptic Detection of Object Affordances by a Multi–Fingered Robot Hand, *International Journal of Humanoid Robotics*, 2005, To appear.
- [65] Yoshihiro Watanabe, Takashi Komuro, Shingo Kagami and Masatoshi Ishikawa, Multi–Target Tracking Using a Vision Chip and its Applications to Real–Time Visual Measurement, *Journal of Robotics and Mechatronics*, 17, 2, 121–129, 2005, 2004, 2005/2.

- [66] Yoshihiro Watanabe, Takashi Komuro, Shingo Kagami, and Masatoshi Ishikawa, Parallel Extraction Architecture for Information of Numerous Particles in Real-time Image Measurement, Journal of Robotics and Mechatronics, 17, 4, 420-427, 2005/4.

1-2. 国内誌掲載論文

- [1] 安藤規泰, 岡田公太郎, 神崎亮平, 昆虫の脳による情報処理機能の特性とその利用の展望, 昆虫テクノロジー研究とその産業利用 シーエムシー出版, 264-276, 2005.
- [2] 池野英利, 西岡拓人, 関洋一, 神崎亮平, コンテンツマネージメントシステムを用いた神経細胞データベースの開発, 日本神経回路学会誌(印刷中), 2005.
- [3] 石川正俊, 超高速ビジョンの展望, 日本ロボット学会誌, 23, 3, 274-277, 2005, 2004, 2005/3, 解説.
- [4] 岩瀬英治, 加藤慎一郎, 安田隆, 下山勲, 6脚ロボットの方向転換歩容生成ネットワーク, 日本ロボット学会誌, 22, 4, 70-76, 2004, 2003.
- [5] 上田隆一, 新井民夫, 浅沼和範, 梅田和昇, 大隅久, パーティクルフィルタを利用した自己位置推定に生じる致命的な推定誤りからの回復法, Recovery methods for fatal estimation errors on Monte Carlo localization, 日本ロボット学会誌, 23, 4, 466-473, 2005.
- [6] 臼杵深, 侯冰, 清澤圭太郎, 江並和宏, 平木雅彦, 高橋哲, 高増潔, 大園成夫, リングビームを用いた三次元変位測定法(第2報)ーリングイメージの楕円近似による非線形性の改善ー, 精密工学会誌, 72, 1, 132-136, 2006, 2005.
- [7] 内田貴之, 圓道知博, 川上直樹, 館暲, 再帰性投影技術に関する位置検出を目的とした迷彩マーカの研究, 日本バーチャリアリティ学会論文誌, 10, 2, 2005.
- [8] 岡田昌史, 中村大介, 門根秀樹, 梶山博史, 中村仁彦, 力学的情報処理におけるアトラクタ設計法に関する研究ー逐次設計による可塑性の導入と階層化設計による大規模化ー, 日本ロボット学会誌, 23, 5, 77-87, 2005/7.
- [9] 岡田公太郎, 神崎亮平, 昆虫, 香りの百科事典, 477-480, 2005.
- [10] 岡田昌史, 大里健太, 中村仁彦, 非線形力学系のアトラクタ設計によるヒューマノイドロボットの運動創発, 計測自動制御学会論文誌, 41, 6, 533-540, 2005/6.
- [11] 岡田昌史, 中村大介, 中村仁彦, 力学的情報処理を用いた自己組織的記号獲得と運動生成, 人工知能学会誌, 20, 3, 177-187, 2005/5.
- [12] 岡田昌史, 中村仁彦, 力学的情報処理による連続的記号空間の設計と全身運動の生成, 日本ロボット学会誌, 23, 7, 858-863, 2005/10.
- [13] 鏡慎吾, 石川正俊, 通信遅延を考慮したセンサ選択手法, 電子情報通信学会論文誌 A, J88-A, 5, 577-587, 2005/5.
- [14] 鏡慎吾, 小室孝, 渡辺義浩, 石川正俊, ビジョンチップを用いた実時間視覚処理システム VCS-IV, 電子情報通信学会論文誌 D-I, J88-D-I, 2, 134-142, 2005, 2004, 2005/2.
- [15] 加沢知毅, 岡田公太郎, 神崎亮平, 昆虫の脳におけるフェロモンと匂いの情報処理と行動発現機構, ブレインテクノニュース, 111, 17-22, 2005.
- [16] 梶本裕之, 館暲, 経皮電気刺激における振動知覚の電極サイズ依存性, 電子情報通信学会論文誌, J88-D2, 12, 2380-2387, 2005.
- [17] 香月理絵, 太田順, 新井民夫, 植山剛, 単眼画像から三次元位置姿勢計測を行う人工マークの提案, 日本機械学会論文集C編, 71, 706, 1927-1936, 2005.
- [18] 鎌本優, 守谷健弘, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, チャネル間相関を用いた多チャネル信号の可逆圧縮符号化, 情報処理学会論文誌, 46, 5, 1118-1128, 2005.
- [19] 神崎亮平, 安田隆, 下山勲, 昆虫の脳からマイクロマシンへ, 「もうひとつの脳ー微小脳の研究入門」山口・富永・桑沢編 培風館, 23-54, 2005.
- [20] 神崎亮平, 昆虫の神経系と適応行動, Neural System and Adaptive Behavior in Insects, 日本ロボット学会誌, 23, 1, 27-31, 2005.
- [21] 神崎亮平, 昆虫の環境適応行動の発現機構, 計測と制御, 44, 9, 615-620, 2005.
- [22] 神崎亮平, 安田隆, 下山勲, 昆虫の脳からマイクロマシンへ, もうひとつの脳ー微小脳の研究入門, 富永・桑沢(編), 培風館, 2005, 解説.
- [23] 木村文彦, 環境に配慮した生産システム構築の考え方, 精密工学会誌, 71, 8, 941-945, 2005/8/1, 解説.
- [24] 國吉康夫, 大学ロボコンへの取組みとものづくり教育, 文部科学時報, 1554, 64-67, 2005.
- [25] 小谷潔, 斉藤毅, 立花誠, 高増潔, リアルタイム呼吸性洞性不整脈抽出法を用いた作業負荷の制御, 生体医工学, 43, 2, 252-260, 2005.
- [26] 嵯峨山茂樹, 武田晴登, 亀岡弘和, 西本卓也, 音声認識技術を用いた音楽情報処理, 音響学会誌, 61, 8, 454-460, 2005, 解説.
- [27] 佐藤知正, 森武俊, 原田達也, デジタルヒューマンコンテンツ研究ー人と機械の振舞いの計算機表現とその利用技術ー, 人工知能学会誌, 20, 5, 557-563, 2005/9.
- [28] 佐藤知正, ユビキタス社会におけるユーザ状況認識技術とその将来展開ー人間支援システムの環境化とコンテンツ技術, システム/制御/情報, 49, 4, 113-118, 2005.

- [29] Tomomasa Sato, Mehrab Hosseinbor, Takeru Kuroiwa, Rui Fukui, Jun Tamura, and Taketoshi Mori, Behavior and Personal Adaptation of Robotic Lamp, *Journal of Robotics and Mechatronics*, 17, 1, 69-76, 2005.
- [30] Tomomasa Sato, Tatsuya Harada, Taketoshi Mori, Environment-Type Robot System Robotic Room Featured by Behavior Media, Behavior Contents, and Behavior Adaptation, *IEEE/ASME TRANSACTION ON MECHATRONICS*, 9, 3, 529-534, 2004, 2004, 2004/9.
- [31] 下山勲(共著), *ロボットフロンティア*, 岩波ロボット学講座, 岩波書店, 2005.
- [32] 杉原知道, 中村仁彦, ZMP-重心モデルと台車型倒立振子モデルのアナロジーによるヒューマノイドロボットの高機動化制御, *日本ロボット学会誌*, 24, 1, 74-83, 2006, 2005, 2006/1.
- [33] 杉原知道, 中村仁彦, 時間二重外乱吸収法に基づくヒューマノイドロボットの全身協調運動制御, *日本ロボット学会誌*, 24, 1, 64-73, 2006, 2005, 2006/1.
- [34] 杉原知道, 中村仁彦, 非駆動自由度の陰表現を含んだ重心ヤコビアンによる脚型ロボットの全身協調反力操作, *日本ロボット学会誌*, 24, 2, (掲載予定), 2006, 2005, 2006/3.
- [35] 鈴木隆文, 齋藤敬, 國本雅也, 満洲邦彦, 遅順応 I 型機械受容ユニットへの刺激信号と生成感覚強度に関する基礎的研究, *日本バーチャルリアリティ学会論文誌*, 11, 1, in press, 2006, 2005.
- [36] 武市 正人, 平木 敬, 下山 勲, 坂井 修一, 杉原 厚吉, 佐藤 知正, *情報科学技術戦略コア*, 情報処理, 46, 4, 360-365, 2005/4.
- [37] 高増潔, 阿部誠, 古谷涼秋, 大園成夫, 形体計測における不確かさの見積り(第 3 報) - 区分多項式による直線形体の形状偏差モデル -, *精密工学会誌*, 71, 11, 1454-1458, 2005.
- [38] 竹内昌治, 膜タンパク質チップ, *応用物理学会*, 74, 12, 1589-1593, 2005.
- [39] 高増潔, 佐藤理, 下嶋賢, 古谷涼秋, 座標測定機のアーティファクト校正(第 3 報) - 校正後の測定の不確かさの推定 -, *精密工学会誌*, 71, 7, 890-894, 2005.
- [40] 田村雄介, 杉正夫, 太田順, 新井民夫, 卓上作業支援システムのための作業意図の推定, *計測自動制御学会論文集*, 41, 7, 612-618, 2005.
- [41] 千葉龍介, 太田順, 新井民夫, AGV 搬送システムにおける計画時間を考慮した行動則の情報パラメータ化による設計, *計測自動制御学会論文集*, 41, 4, 343-350, 2005.
- [42] 中村仁彦, 特集について:ロボティクスと神経科学, *学術月報*, 58, 2, 4-6, 2005/2.
- [43] 中村仁彦, 記号と運動を融合する情報処理, *学術月報*, 58, 2, 20-26, 2005/2.
- [44] 成瀬康, 眞溪歩, 早川友恵, 藤巻則夫, 刺激提示前の α 波から Alpha Ringing へのシームレスさが誘発反応に与える影響, *VISION*, 17, 4, 243-253, 2005/11.
- [45] 西嶋隆, 山本晃生, 樋口俊郎, 稲葉昭夫, 静電フィルムアクチュエータを用いた 2 自由度ロボットアームの開発, *精密工学会誌*, 71, 12, 1574-1578, 2005.
- [46] 原田 達也, 伊藤 覚, 森 武俊, 佐藤 知正, 室内三次元位置計測のための SS 無線と高精度時間計測 LSI を用いた距離計測デバイスの開発, *日本ロボット学会誌*, 23, 4, 114-123, 2005/5.
- [47] 広瀬啓吉, 音声の韻律と CALL, *音声研究*, 9, 2, 38-46, 2005, 解説.
- [48] 星野 智史, 太田 順, 篠崎朗子, 橋本英樹, 自動コンテナターミナルにおける運用を考慮した AGV 搬送システムの設計, *計測自動制御学会産業論文集*, 4, 14, 98-108, 2005.
- [49] 水内 郁夫, 人間の筋骨格構造を規範としたヒューマノイドロボット, *設計工学*, 40, 9, 459-467, 2005, 解説.
- [50] 三谷純, 鈴木宏正, 折り紙の構造把握のための形状構築と CG 表示, *情報処理学会論文誌*, 46, 1, 247-254, 2005.
- [51] 森 武俊, 野口 博史, 佐藤 知正, センシングルーム-部屋型日常行動計測蓄積環境第 2 世代ロボティックルーム, *日本ロボット学会誌*, 23, 6, 25-29, 2005/9.
- [52] Taketoshi Mori, Masamichi Shimosaka, Tatsuya Harada, Tomomasa Sato, Time-Series Human Motion Analysis with Kernels Derived from Learned Switching Linear Dynamics, *人工知能学会論文誌*, 20, 3号 SP-C, 197-208, 2005.
- [53] 山崎貴之, 磯川悌次郎, 松井伸之, 池野英利, 神崎亮平, 共焦点レーザ顕微鏡画像に基づく昆虫神経細胞モデルの再構築, *Technical Report of Ieice*, 19-24, 2005.
- [54] 山下典理男, 山本晃生, 樋口俊郎, 保井秀彦, 400mm シリコンウェハの非接触静電浮上, *精密工学会誌*, 71, 3, 342-346, 2005, 2004.
- [55] 山本晃生, 一柳圭吾, 樋口俊郎, MRI 強磁場環境における静電フィルムモータの駆動特性評価, *豊田研究報告*, 58, 145-150, 2005, 研究報告記事.
- [56] 山本晃生, 西嶋隆, 樋口俊郎, 稲葉昭夫, 高出力両面駆動形積層静電モータ, *精密工学会誌*, 71, 10, 1245-1249, 2005.
- [57] 渡辺美知子, 広瀬啓吉, 伝康晴, 峯松信明, 音声聴取時のフィルターの働き-「エート」による後続句の複雑さ予測-, *日本音響学会誌*, to be published, 2006, 2005.
- [58] 渡邊 淳司, Maria Adriana Verdaasdonk, 田畑 哲稔, 安藤 英由樹, 前田 太郎, 舘 暲, 嵯峨智, 川上直樹, 舘 暲, 力覚の主体性を活用した教示手法に関する研究, *日本バーチャルリアリティ学会論文誌*, 10, 3, 363-369, 2005.
- [59] Md. Kahdemul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Separation of mixed audio signals by decomposing Hilbert spectrum with modified EMD, *IEICE Transaction on Fundamentals of Electronics, Communication and Computer Sciences*, to be published, 2006, 2005.

- [60] Md. Kahdemul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Separation of speech and interfering audio signal from single mixture by subspace decomposition, *Journal of Signal Processing*, 9, 6, 487–495, 2005,

1–3. 国際会議発表

- [1] A. Matani, Y. Terazono, T. Hayakawa, S. Munetsuna, and N. Fujimaki, Minimum Leadfield–Variance Beamformer with Voxel–Wise Orthonormal Leadfield, *Proceedings of the 5th International Conference on Bioelectromagnetism*, 138–141, 2005, Minneapolis, U.S.A, 2005/5/12, 2005/5/15, 036.pdf.
- [2] A. Matani, M. Nishino, Y. Naruse, T. Hayakawa, N. Fujimaki, Phase Response Analysis for Electroencephalogram of Language Priming, *Proceedings of the 5th International Workshop on Biosignal Interpretation*, 131–133, 2005, Tokyo, Japan, 2005/9/6, 2005/9/8.
- [3] A. Matani, T. Hayakawa, N. Fujimaki, Analysis of language priming in cognition level using MEG pattern analysis, *Neuroscience 2005*, 771.12, 2005, Washington D.C, U.S.A, 2005/11/12, 2005/11/16.
- [4] Akihito Nakai, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, and Isao Shimoyama, Multiview autostereoscopic display with double–sided reflecting scanning micromirrors, *IS&T/SPIE Electronic Imaging 2006*, 2006, 2005, San Jose, California, USA, 2006/1/15, 2006/1/19.
- [5] Akihito Nakai, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Transmissive Scanning Micromirrors for Autostereoscopic Display, *The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems*, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [6] Akio Namiki, and Masatoshi Ishikawa, The Analysis of High–speed Catching with a Multi– fingered Robot Hand, *IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation*, 2666–2671, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [7] Akio Yamamoto, Ewoud van West, Kentaro Watanabe, Toshiro Higuchi, Augmented Dexterity in Contactless Object Handling using a Haptic Interface, *Proceedings of the IEEE International Conference on Mechatronics & Automation (ICMA 2005)*, 309–314, 2005, Niagara Falls, CANADA, 2005.7.29, 2005.8.1.
- [8] Akio Yamamoto, Hiroaki Yamamoto, Toshiro Higuchi, Thermal Tactile Presentation with On–Site Parameter Identification of Finger, *Proceedings of the IEEE International Symposium on Industrial Electronics 2005*, 4, 1365–1370, 2005, Dubrovnik, Croatia, 2005.6.20, 2005.6.23.
- [9] Akio Yamamoto, Keigo Ichianagi, Toshiro Higuchi, Hiroshi Imamizu, Roger Gassert, Martin Ingold, Laurent Sache, Hannes Bleuler, Evaluation of MR–compatibility of Electrostatic Linear Motor, *Proceedings of the 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2005)*, 3669–3674, 2005, Barcelona, Spain, 2005.4.18, 2005.4.22.
- [10] Akio Yamamoto, Kyu Yong Kim, Toshiro Higuchi, Tactile Telepresence System using PVDF Sensors and Electrostatic Stimulator, *Proceedings 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems*, 1103–1108, 2005, Edmonton, Canada, 2005.8.2, 2005.8.6.
- [11] Akio Yamamoto, Masahiro Nishimura, Nobuhiro Tsukada, Toshiro Higuchi, An Integrated Droplet Manipulation Device Using Surface Acoustic Wave, *Proceedings of 9th International Conference on Miniaturized Systems for Chemistry and Life Sciences (microTAS 2005)*, 2, 1072–1074, 2005, Boston, USA, 2005.10.9, 2005.10.13.
- [12] Akio Yamamoto, Tatsuru Nakajima, Ken–ichi Kudoh, Toshiro Higuchi, Direct Electrostatic Transportation of Frozen Droplets in Liquid Nitrogen for Single Cryopreserved Cell Processing, *Technical Digest of 19th IEEE International Conference on Micro Electro Mechanical Systems (MEMS 2006)*, 382–385, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006.1.22, 2006.1.26.
- [13] Alejandro Hernandez Arieta, Wenwei Yu, Hiroshi Yokoi, Tamio Arai, FES as Biofeedback for an EMG Controlled Prosthetic Hand, *Proceedings of the 27th Annual International Conference of the IEEE Engineering In Medicine and Biology Society (EMBS05)*, 280–283, 2005, 上海, 中国, 2005/9/1, 2005/9/4.
- [14] Alexandre Pitti, Max Lungarella, Yasuo Kuniyoshi, Quantification of Emergent Behaviours Induced by Feedback Resonance of Chaos, *Proceedings of the 2nd Australian Conference on Artificial Life*, 199–213, 2005, Sydney, Australia, 2005/12/5, 2005/12/8.
- [15] Atsushi Takei, Eiji Iwase, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimoyama, Angle Tunable Liquid Wedge Prism driven by Electro–Wetting, *The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems*, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [16] Bastien Janus, Yoshihiko Nakamura, Unsupervised Probabilistic Segmentation of Motion Data for Mimesis Modeling, *IEEE International Conference on Advanced Robotics*, 411–417, 2005, Seattle, USA, 2005/7/18, 2005/7/20.
- [17] Bing Zhang, Fumihiko Kimura, Agent–based and Term–rewriting Method for Product Upgradable Design, *Proceedings of 4th International Symposium on Environmentally Conscious Design and Inverse Manufacturing*, 2005, Tokyo, Japan, 2005/12/12, 2005/12/14.
- [18] Binh Khiem Nguyen, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Insertion Force Sensor by Sidewall–Doping with Rapid Thermal Diffusion, *The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical*

- Systems, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [19] C. K. Raut, T. Nishimoto, S. Sagayama, Maximum Likelihood Based HMM State Filtering Approach to Model Adaptation for Long Reverberation, IEEE ASRU'05, 2005, San Juan, Puerto Rico, 2005/11/28, 2005/12/1.
- [20] Chandra Kant Raut, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, Model Adaptation by State Splitting of HMM for Long Reverberation, Proc. Interspeech 2005, 277–280, 2005, Lisbon, Portugal, 2005/9/4, 2005/9/8.
- [21] Chee Siong LOH, Hiroshi YOKOI and Tamio ARAI, Improving Heat Sinking in Ambient Environment for the Shape Memory Alloy (SMA), Proc of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 2277–2282, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [22] Cota Nabeshima, Max Lungarella, Yasuo Kuniyoshi, Timing-Based Model of Body Schema Adaptation and Its Roll in Perception and Tool Use: A Robot Case Study, The 4th IEEE International Conference on Development and Learning (ICDL), 7–12, 2005, 大阪, 2005/7/19, 2005/7/21.
- [23] D. Ziegler, Ph. Coquet, A. Tixier-Mita, G. Tresset, H. Fujita, S. Takeuchi, Microfluidic device for immobilization of bio-vesicles towards controlled on-chip electrofusion, Transducers05, 360–363, 2005.
- [24] Daisuke Shiokata, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, Robot Dribbling Using a High-Speed Multifingered Hand and a High-Speed Vision System, 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2005), 3945–3950, 2005, Alberta, USA, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [25] Dirk Ebert, Takashi Komuro, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, safe Human-Robot-Coexistence: Emergency-Stop Using a High-Speed Vision-Chip, 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2005), 1821–1826, 2005, Alberta, USA, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [26] Dirk Wollherr, Yoshihiko Nakamura, Fabio Zonfrilli, Active-Passive Knee Control for the Humanoid UT-Theta, IEEE International Conference on Advanced Robotics, 692–697, 2005, Seattle, USA, 2005/7/18, 2005/7/20.
- [27] Dongheui Lee, Yoshihiko Nakamura, Probabilistic Model of Whole-body Motion Imitation from Partial Observations, IEEE International Conference on Advanced Robotics, 337–343, 2005, Seattle, USA, 2005/7/18, 2005/7/20.
- [28] Dongheui Lee, Yoshihiko Nakamura, Mimesis from Partial Observations, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 1911–1916, 2005, Edmonton, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [29] Dzmityr Tsetserukou, Riichiro Tadakuma, Hiroyuki Kajimoto, Susumu Tachi, Development of distributed optical torque sensors for realization of local impedance control of the robot arm, 36th International Symposium on Robotics, 2005, Tokyo, JAPAN, 2005/12/1.
- [30] Fabio Zonfrilli, Dirk Wollherr, Yoshihiko Nakamura, Walking Control of the Humanoid UT-Theta, IEEE International Conference on Advanced Robotics, 698–704, 2005, Seattle, USA, 2005/7/18, 2005/7/20.
- [31] G. Olea, O. Sato, H. Kiyosawa, S. Takahashi, K. Takamasu, Experimental Method and Device for Spherical Joint Accuracy Evaluation, Proc. 5th International conference of the european society for precision engineering and nanotechnology (euspen 2005), 475–478, 2005, Montpellier, France, 2005/5.
- [32] Geng Chun, Hiromasa Suzuki, Masatsugu Hashimoto and LOU Lin, Novel Approach to Generate 3D Drafts from Polygon based 3D Models, 7th CHINA-JAPAN JOINT CONFERENCE ON GRAPHICS EDUCATION, 82–85, 2005, Xi'an, China, 2005/7/24, 2005/7/27.
- [33] Gentiane Venture, Katsu Yamane, Yoshihiko Nakamura, Identifying Musculo-tendon Parameters of Human Body Based on the Musculo-skeletal Dynamics Computation and Hill-Stroeve Muscle Model, IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots, 351–356, 2005, Tsukuba, Japan, 2005/12/5, 2005/12/7.
- [34] Gentiane Venture, Katsu Yamane, Yoshihiko Nakamura, Identification of Human Musculo-Tendon Subject Specific Dynamics using Musculo-Skeletal Computations and Non Linear Least Square, International Conference on Biomedical Robotics and Biomechanics, (to appear), 2006, 2005, Pisa, Italy, 2006/2/20, 2006/2/22.
- [35] Gentiane Venture, Katsu Yamane, Yoshihiko Nakamura, In-vivo Estimation of the Human Elbow Joint Dynamics during Passive Movements Using Musculo-skeletal Model Computations, International Conference on Biomedical Robotics and Biomechanics, (to appear), 2006, 2005, Pisa, Italy, 2006/2/20, 2006/2/22.
- [36] Gentiane Venture, Yoshihiko Nakamura, Katsu Yamane, Application of Non-Linear Least Square Method to Estimate the Muscle Dynamics of the Elbow Joint, IFAC Symposium on System Identification, (to appear), 2006, 2005, Newcastle, Australia, 2006/3/29, 2006/3/31.
- [37] H. Suzuki, K. Tabata, H. Noji, and S. Takeuchi, Formation process of planar lipid bilayer observed by confocal microscopy, Proceedings of the 3rd Annual International IEEE EMBS Special Topic Conference on Microtechnologies in Medicine and Biology (MMB), 272–275, 2005.
- [38] H. Suzuki, K. V. Tabata, H. Noji, S. Takeuchi, Simultaneous Reconstitution of Multiple Planar Lipid Bilayers, microTAS2005, 2, 1300–1302, 2005.
- [39] Harald Otto, Fumihiko Kimura, Karl Mueller, Overcoming Complexity and Tradition-related Shortcomings of enabling Technologies: Solutions for Advanced Information Display in LCA, Proceedings of 4th International Symposium on Environmentally Conscious Design and Inverse Manufacturing, 2005, Tokyo, Japan, 2005/12/12, 2005/12/14.

- [40] Hideaki Touyama, Koichi Hirota and Michitaka Hirose, Implementation of Electromyogram Interface in CABIN Immersive Multiscreen Display, IEEE Virtual Reality Conference 2006, 2006, 2006, Virginia(USA), 2006/3/25, 2006/3/29.
- [41] Hideki Kadone, Yoshihiko Nakamura, Symbolic Memory for Humanoid Robots using Hierarchical Bifurcations of Attractors in Nonmonotonic Neural Networks, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 2900-2905, 2005, Edmonton, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [42] Hideyuki Arata, C. Bergaud, H. Noji, S. Takeuchi, H. Fujita, Temperature Distribution Measurement on Micro-Thermo Device for Single Biomolecular Observation using Fluorescent Dye, Transducers05, 1672-1675, 2005.
- [43] Hiroaki Tanie, Katsu Yamane, and Yoshihiko Nakamura, High Marker Density Motion Capture by Retroreflective Mesh Suit, IEEE International Conference on Robotics and Automation, 2895-2900, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [44] Hirobumi Watanabe, Hirokazu Takahashi, Masayuki Nakao, Kerry Walton, Rodolfo R. Llinas, Exploring the Brain Vessel: Spreading Nano Wire Electrodes for Intravascular Neural Recording, Proceedings from ASPE (American Society for Precision Engineering) 2005 Annual Meeting, 37, 146-147, 2005, Virginia, USA, 2005/10/9, 2005/10/12.
- [45] Hirokazu Kameoka, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, Harmonic-temporal structured clustering via deterministic annealing EM algorithm for audio feature extraction, Proc. International Conference on Music Information Retrieval (ISMIR2005), 115-122, 2005, London, England, 2005/9/11, 2005/9/15.
- [46] Hiromasa Oku, Naoko Ogawa, Koichi Hashimoto and Masatoshi Ishikawa, Microorganism Tracking Microscope System, IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation, Video, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [47] Hiromasa Suzuki, Convergence Engineering based on X-ray CT Scanning Technologies, Proceedings of JSME Digital Engineering Workshop, 74-77, 2005, 東京, 2005/2/23, 2005/2/25.
- [48] Hiroto Tanaka, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimoyama, Flight Dynamics of a Butterfly-type Ornithopter, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 310-315, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [49] Ikuo Mizuuchi, Tomoaki Yoshikai, Yoshinao Sodeyama, Yuto Nakanishi, Akihiko Miyadera, Taichi Yamamoto, Tuomas Niemelä, Marika Hayashi, Junichi Urata, Yuta Namiki, Tamaki Nishino, Masayuki Inaba, A Musculoskeletal Flexible-Spine Humanoid 'Kotaro' Aiming at Year 2020, Proceedings of 36th International Symposium on Robotics (ISR2005), TH1C4, 2005, Tokyo, Japan, 2005/11/29, 2005/12/1.
- [50] Ikuo Mizuuchi, Tomoaki Yoshikai, Yuto Nakanishi, Masayuki Inaba, A Reinforceable-Muscle Flexible-Spine Humanoid Kenji, Proceedings of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 692--697, 2005, Edmonton, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [51] Ikuo Mizuuchi, Tomoaki Yoshikai, Yuto Nakanishi, Yoshinao Sodeyama, Taichi Yamamoto, Akihiko Miyadera, Tuomas Niemelä, Marika Hayashi, Junichi Urata, Masayuki Inaba, Development of Muscle-Driven Flexible-Spine Humanoids, Proceedings of IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots (Humanoids2005), 339--344, 2005, Tsukuba, Japan, 2005/12/6, 2005/12/7.
- [52] Isao Shimoyama, MEMS Market Trends in Japan, The 11th Annual Micromachine Summit, 2005, Richardson, Texas, USA, 2005/5/1, 2005/5/4.
- [53] 下山勲, MEMS の市場動向, マイクロナノテクシンポジウム, 2004, 2004, 東京, 2004/11/11,
- [54] 下山勲, Fine MEMS, 第 11 回国際マイクロマシン・ナノテクシンポジウム, 2005, 東京, 2005/11/10, 組織委員会 委員長.
- [55] Jinfu Ni, Hisashi Kawai, and Keikichi Hirose, Estimation of intonation variation with constrained tone transformations, Proceedings 9th European Conference on Speech Communication and Technology (INTER-SPEECH), 1397-1400, 2005, Lisbon, Portugal, 2005/9/4, 2005/9/8.
- [56] Jochen Ehnes and Michitaka Hirose, Projected Reality ? Enhancing Projected Augmentations by Dynamically Choosing the Best Among Several Projection Systems, IEEE Virtual Reality Conference 2006, 2006, 2006, Virginia(USA), 2006/3/25, 2006/3/29.
- [57] Johan Nielsen, Fumihiko Kimura, A Resource Capability Model to Support Product Family Analysis, Proceedings of the 3rd International Conference on Leading Edge Manufacturing in 21st Century (LEM21), 307-312, 2005, Nagoya, Japan, 2005/10/19, 2005/10/22.
- [58] Jose Rubrico, Toshimitsu Higashi, Jun Ota, Hirofumi Tamura, Masataka Akiyoshi, Multi-agent Scheduling in a Warehouse, Proceedings of the SICE Annual Conference (SICE2005), 3243-3247, 2005, Okayama, JAPAN, 2005/8/8, 2005/8/10.
- [59] Jun Suzurikawa, Kohei Hisada, Masayuki Nakao, Kimitaka Kaga, Ryohei Kanzaki, Hirokazu Takahashi, Reorganization of Auditory Cortex by Pairing and Anti-Pairing Intracortical Microstimulation, Proceedings of 2nd International IEEE EMBS Conference on Neural Engineering, 594-597, 2005, 2004, Washington DC, USA, 2005/3/16, 2005/3/19.
- [60] Junji Watanabe, Susumu Tachi, Visual Persistence of Saccade-induced Image Smear, ision ScienceS Society

- 5th Annual Meeting, 124, 2005, Sarasota, USA, 2005/5/6, 2005/5/11.
- [61] K Takamasu, O Sato, K Shimojima, S Takahashi and R Furutani, Estimation of uncertainty of measurements of 3D mechanisms after kinematic calibration, 7th International Symposium on Measurement Technology and Intelligent Instruments (ISMTII2005), 2005.
- [62] K. Funakoshi, H. Suzuki, S. Takeuchi, Lipid Bilayer Formation by Contacting Monolayers, *microTAS2005*, 2, 951–953, 2005.
- [63] K. Kuribayashi and S. Takeuchi, Formation of Monodisperse Giant liposomes using micro-patterned lipid films, *microTAS2005*, 2, 1455–1457, 2005.
- [64] K. Kuribayashi, G. Tresset, Ph. Coquet, H. Fujita and S. Takeuchi, Electroformation of Giant Liposomes in Microfluidic Channels, *Transducers05*, 1159–1162, 2005.
- [65] Katsu Yamane, Yusuke Fujita, Yoshihiko Nakamura, Estimation of Physically and Physiologically Valid Somatosensory Information, IEEE International Conference on Robotics and Automation, 2635–2641, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [66] Katsuhiko Ishiguro, Nobuyuki Otsu, Yasuo Kuniyoshi, Inter-Modal Learning and Object Concept Acquisition, Proceedings of IAPR Conference on Machine Vision Applications 2005 (MVA2005), 148–151, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/5/16, 2005/5/18.
- [67] Kazuyoshi Tagawa, Koichi Hirota and Michitaka Hirose, Impulse Response Model: an Approach to Haptic Interaction with Dynamically Deformable Object, In Proc. of IEEE Virtual Reality 2006 (14th Symposium on Haptic Interfaces for Virtual Environment and Teleoperator Systems), 2006, 2006, Virginia(USA), 2006/3/25, 2006/3/26.
- [68] Kei Okada, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Real-Time and Precise Self Collision Detection System for Humanoid Robots, Proceedings of The 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation, 1072–1077, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [69] Kei Okada, Takashi Ogura, Atsushi Haneda, Junya Fujimoto, Fabien Gravot, Masayuki Inaba, Humanoid Motion Generation System on HRP2-JSK for Daily Life Environment, 2005 International Conference on Mechatronics and Automation (ICMA05), 1772–1777, 2005, Niagara Falls, Canada, 2005/7/29, 2005/8/1.
- [70] Keikichi Hirose, Quinghua Sun, Wentao Gu, and Nobuaki Minematsu, Synthesis of fundamental frequency contours for Standard Chinese based on superpositional and tone nucleus models, Proceedings Speech Analysis, Synthesis and Recognition –Application of Phonetics–, in CD-ROM, 2005, Krakow, Poland, 2005/9/19, 2005/9/23, Plenary talk.
- [71] Keikichi Hirose, Yusuke Furuyama, and Nobuaki Minematsu, Corpus-based extraction of F0 contour generation process model parameters, Proceedings 9th European Conference on Speech Communication and Technology (INTERSPEECH), 3257–3260, 2005, Lisbon, Portugal, 2005/9/4, 2005/9/8.
- [72] Keisuke WATANABE, Hiroshi MORISHITA, Taketoshi MORI, Tomomasa SATO, Grasping Objects with the Prototype of Index-finger PIP Joint Motion Amplifier for Assisting Rheumatoid Arthritis Patients, Proceedings of the 2005 IEEE/ASME International Conference of Advanced Intelligent Mechatronics (AIM2005), pp. (July.2005), 875–880, 2005, Montrey, California, USA, 2005/7/24, 2005/7/28.
- [73] Kentaro Noda, Isao Shimoyama, A Shear Stress Sensing for Robot Hands – Orthogonal arrayed Piezoresistive Cantilevers standing in Elastic Material –, 14th Symposium on HAPTIC INTERFACES FOR VIRTUAL ENVIRONMENT AND TELEOPERATOR SYSTEMS, 2006, 2005, Arlington, Virginia, USA, 2006/3/25, 2006/3/26.
- [74] Kentaro Noda, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Fabrication of the Flexible Sensor using SOI Wafer by Removing the Thick Silicone Layer, The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [75] Kevin Vlack, Dairoku Sekiguchi, Susumu Tachi, GelForce, Laval Virtuelle 2005, Laval, France .
- [76] Kevin Vlack, Kazuto Kamiyama, Terukazu Mizota, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, GelForce: A Traction Field Computer Interface, Special Interest Group in Computer-Human Interaction 2005, Portland, USA .
- [77] Koji Ishizuka, H. Arata, S. Sakakihara, C. Bergaud, K.V.Tabata, Y. Rondelez, S. Takeuchi, H. Fujita, H. Noji, *microTAS2005*.
- [78] Kojiro Matsushita, Max Lungarella, Chandana Paul, Hiroshi Yokoi, Locomoting with Less Computation but More Morphology, Proceedings of the 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2005), 2020–2025, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [79] Konori Ozawa, Seiichi Shin, Selection of Axes on Visualization of an Engine Control Logic, Proceedings of IEEE International Symposium on Industrial Electronics), Dubrovnik, Croatia (ISIE05), 259–264, 2005, Croatia, 2005/6/20, 2005/6/23.
- [80] Koujin Yano, Kenichiro Kawakami, Koichi Homma, Seiichi Shin, Toshiro Sasaki, Multi Agent Simulation Model of the Yaoyorozu Project, Proceedings of SICE Annual Conference, Okayama, Japan (SICE05), 794–799, 2005, Okayama, 2005/8/8, 2005/8/10.
- [81] Kyoko ATSUTA, Hiroaki SUZUKI and Shoji TAKEUCHI, Selective protein patterning in microfluidic channels

- using a parylene lift-off process, *Transducers05*, 1584–1587, 2005.
- [82] Makoto Nikaido, Masao Sugi, Yusuke Tamura, Jun Ota, Tamio Arai, Kiyoshi Kotani, Kiyoshi Takamasu, Akio Yamamoto, Seiichi Shin, Hiromasa Suzuki, Yoichi Sato, Arrangement Planning for Multiple Self-Moving Trays in Human Supporting Production Cell Attentive Workbench, Proc of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 3880–3885, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [83] Mario Fargnoli, Fumihiko Kimura, Screening Life Cycle Modelling for Sustainable Product Design, Proceedings of 12th CIRP Seminar on Life Cycle Engineering, 2005, Grenoble, France, 2005/4/3, 2005/4/5.
- [84] Masafumi Okada, Kenta Osato, Yoshihiko Nakamura, Motion Emergence of Humanoid Robots by an Attractor Design of a Nonlinear Dynamics, IEEE International Conference on Robotics and Automation, 18–23, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [85] Masaki Shuzo, Hidekazu Arai, Ryohei Kanzaki and Isao Shimoyama, A Nano Lead on a Force Sensing Cantilever for Bilateral Manipulation of a Single Cell, The 13th International Conference on Solid-State Sensors, Actuators and Microsystems, 1720–1723, 2005, Seoul, Korea, 2005/6/5, 2005/6/9.
- [86] Masaki Shuzo, Koutaroh Okada, Hidekazu Arai, Ryohei Kanzaki, Isao Shimoyama, High Resolution and S/N Ratio Nano Probing System, The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [87] Masamichi Shimosaka, Taketoshi Mori, Tatsuya Harada and Tomomasa Sato, Marginalized Bags of Vectors Kernels on Switching Linear Dynamics for Online Action Recognition, Proceedings of the 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation, (ICRA2005), 3083–3088, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [88] Masao Sugi, Makoto Nikaido, Yusuke Tamura, Jun Ota, Tamio Arai, Kiyoshi Kotani, Kiyoshi Takamasu, Seiichi Shin, Hiromasa Suzuki, Yoichi Sato, Motion Control of Self-Moving Trays for Human Supporting Production Cell Attentive Workbench, Proceedings of the 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2005), 4091–4096, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [89] Masashi Nakatani, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Tactile Sensation with High-Density Pin-Matrix, 2nd symposium on Applied Perception in Graphics and Visualization, 169, 2005.
- [90] Matthias Wunsch, Fumihiko Kimura, Towards Mass Customization Design based on Patterns, Proceedings of 3rd Interdisciplinary World Congress on Mass Customization and Personalization, 2005, Hong Kong, China, 2005/9/18, 2005/9/21.
- [91] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Audio source separation by source localization and spatial beamforming with binaural model, Proceedings of IEEE-EURASIP International Workshop on Nonlinear Signal and Image Processing (NSIP2005), 517–520, 2005, Sapporo, Japan, 2005/5/18, 2005/5/20.
- [92] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, On the empirical mode decomposition in time-frequency representation of audio signals considering disjoint orthogonality, Proceedings of IEEE-EURASIP International Workshop on Nonlinear Signal and Image Processing (NSIP2005), 521–524, 2005, Sapporo, Japan, 2005/5/18, 2005/5/20.
- [93] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Audio source separation by source localization with Hilbert spectrum, Proceedings of IEEE International Symposium on Circuits and Systems (ISCAS2005), 6, 5734–5737, 2005, Kobe, Japan, 2005/5/23, 2005/5/26.
- [94] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Audio source indexing by sub-band PCA with empirical mode decomposition, Proceedings IEEE International Symposium on Intelligent Signal Processing (WISP2005), in CD-ROM, 2005, Faro, Portugal, 2005/9/1, 2005/9/3.
- [95] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Multi-band approach of audio source discrimination with empirical mode decomposition, Proceedings 9th European Conference on Speech Communication and Technology (INTERSPEECH), 673–676, 2005, Lisbon, Portugal, 2005/9/4, 2005/9/8.
- [96] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Empirical mode decomposition as the multi-band representation of audio signals, Proceedings International Conference on Computer and Information Technology, 349–352, 2005, Dhaka, Bangladesh, 2005/12/28, 2005/12/30.
- [97] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Localization based separation of moving audio sources from stereo mixtures by adaptive beamforming, Proceedings of Int. Workshop on Nonlinear Circuits and Signal Processing (NCSP2006), to be published, 2006, 2005, Waikiki, Hawaii, U.S.A., 2006/3/3, 2006/3/5.
- [98] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Separation of mixed audio signals by source localization and binary masking with Hilbert spectrum, Proceedings of Int. Conf. on Independent Component Analysis and Blind Source Separation (ICA2006), to be published, 2006, 2005, Charleston, U.S.A., 2006/3/5, 2006/3/8.
- [99] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Localization based separation of mixed audio signals with binary masking of Hilbert spectrum, Proceedings of IEEE International Conference on

- Acoustics, Speech and Signal Processing (ICASSP06), to be published, 2006, 2006, Toulouse, France, 2006/5/14, 2006/5/19.
- [100] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Localization based audio source separation by sub-band beamforming, Proceedings of IEEE Int. Symposium on Circuits and Systems (ISCAS06), to be published, 2006, 2006, Kos Island, Greece, 2006/5/21, 2006/5/24.
- [101] Michiko Watanabe, Yasuharu Den, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Filled pauses as cues to the complexity of following phrases, Proceedings 9th European Conference on Speech Communication and Technology (INTERSPEECH), 37-40, 2005, Lisbon, Portugal, 2005/9/4, 2005/9/8.
- [102] Michiko Watanabe, Yasuharu Den, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Effects of filled pauses on native and non-native listeners' speech processing, Proceedings ISCA Tutorial and research workshop, Disfluency in Spontaneous Speech, 169-172, 2005, Aix-en-Provence, France, 2005/9/10, 2005/9/12.
- [103] Mingang CHENG, Masao SUGI, Jun OTA, Masashi YAMAMOTO, Hiroki ITO, Kazuyoshi INOUE, Online Job Shop Rescheduling with Reaction-Diffusion Equation on a Graph, Proc of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 3170-3175, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [104] Mitsuru Higashimori, Hieyong Jeong, Idaku Ishii, Makoto Kaneko, Akio Namiki, and Masatoshi Ishikawa, A New Four-Fingered Robot Hand with Dual Turning Mechanism, IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation, 2690-2695, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [105] N. Fujimaki, T. Hayakawa, S. Munetsuna, A. Matani, Neuromagnetic responses to visually presented words with masked repetition priming, Neuroscience 2005, 771.16, 2005, Washington D.C, U.S.A, 2005/11/12, 2005/11/16.
- [106] Naoki Kojo, Tetsunari Inamura, Masayuki Inaba, Behavior Induction by Geometric Relation between Symbols of Multi-sensory Pattern, Proceedings of the 9th International Conference on Intelligent Autonomous Systems, 2006, 2005, Kashiwa, Japan, 2006/3/7, 2006/3/9.
- [107] Naoko Ogawa, Hiromasa Oku, Koichi Hashimoto and Masatoshi Ishikawa, Microrobotic Control of Paramecium Cells using Galvanotaxis, 2005 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics (Robio 2005), 23-35, 2005, Hong Kong and Macau, China, 2005/6/29, 2005/7/3.
- [108] Naoko Ogawa, Hiromasa Oku, Koichi Hashimoto, and Masatoshi Ishikawa, Dynamics Model of Paramecium Galvanotaxis for Microrobotic Application, IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation, 1258-1263, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [109] Naoko Tsujuchi, Eiji Iwase, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, A Surface Plasmon Resonance Sensor with A V-Shaped Silicon Prism Array, The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [110] Naoyuki Nomoto, Yusuke Shinohara, Takayoshi Shiraki, Takumi Kobayashi, Nobuyuki Otsu, A New Scheme for Image Recognition Using Higher-Order Local Autocorrelation and Factor Analysis, Proc. IAPR Conf. on Machine Vision Applications, 265-268, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/5/16, 2005/5/18.
- [111] Natsuki YAMANOBE, Hiromitsu FUJII, Yusuke MAEDA, Tamio ARAI, Atsushi WATANABE, Tetsuaki KATO, Takashi SATO and Kokoro HATANAKA, Optimization of Damping Control Parameters for Cycle Time Reduction in Clutch Assembly, Proc of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 2538-2543, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [112] Nele Gross, Fumihiko Kimura, Application of Subdivision Methods in Efficient Calculation of High Quality Surfaces for Machining, Proceedings of 8th CIRP International Workshop on Modelling of Machining Operations, 591-596, 2005, Chemnitz, Germany, 2005/5/10, 2005/5/11.
- [113] Nobuaki Minematsu, Satoshi Asakawa, and Keikichi Hirose, Para-linguistic information represented as distortion of the acoustic universal structure in speech, Proceedings of IEEE International Conference on Acoustics, Speech and Signal Processing (ICASSP06), to be published, 2006, 2006, Toulouse, France, 2006/5/14, 2006/5/19.
- [114] Nobutaka Ono, Tetsuya Arita, Yoshiki Senjo, and Shigeru Ando, Directivity Steering Principle for Biomimicry Silicon Microphone, Proc. 13th Int. Conf. Solid State Sensors and Actuators (Transducers'05), (Seoul, Korea), 1, 792-795, 2005, Seoul, Korea, 2005/6/5, 2005/6/9.
- [115] Nobuyuki Otsu, Towards Flexible and Intelligent Vision Systems -From Thresholding to CHLAC, Proc. IAPR Conf. on Machine Vision Applications, 430-439, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/5/16, 2005/5/18.
- [116] Okada Kei, Ogura Takashi, Haneda Atsushi, Inaba Masayuki, Autonomous 3D Walking System for a Humanoid Robot based on Visual Step Recognition and 3D Foot Planner, Proceedings of The 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation, 625-630, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [117] Osamu Fukayama, Yosuke Morishita, Takafumi Suzuki, Kunihiko Mabuchi, Estimation of Walking Speed for Controlling Vehicle Using Neural Signals from Primary Motor Cortex of Rat, Proc of the 2nd International IEEE EMBS Conference on Neural Engineering, 442-445, 2005, Virginia, USA, 2005/3/16, 2005/3/1.
- [118] Quinghua Sun, Keikichi Hirose, Wentao Gu, and Nobuaki Minematsu, Generation of fundamental frequency

- contours for Mandarin speech synthesis based on tone nucleus model, Proceedings 9th European Conference on Speech Communication and Technology (INTERSPEECH), 3625–3628, 2005, Lisbon, Portugal, 2005/9/4, 2005/9/8.
- [119] R. Furutani, K. Shimojima, K. Takamasu, Self-Calibration of CMM with Redundant Degree of Freedom, Proc. 5th International conference of the european society for precision engineering and nanotechnology (euspen 2005), 173–176, 2005, Montpellier, France, 2005/5.
- [120] Ralph Martin, Peter Varley, Hiromasa Suzuki, Perpendicularity as a Key to Interpreting Line Drawings of Engineering Objects, Proceedings of JSME Digital Engineering Workshop, 40–45, 2005, 東京, 2005/2/23, 2005/2/25.
- [121] Ryoko Ueoka and Michitaka Hirose, Virtual Time Machine, 11th International Conference on Human-Computer Interaction (HCI), CD-ROM, 2005, Las Vegas(USA), 2005/8/22, 2005/8/27, Paper No.1971.
- [122] Ryosuke Chiba, Jun Ota and Tamio Arai, Design of Robust Flow-path Network for AGV Systems using Competitive Co-evolution with Packaging, Proc of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 3164–3169, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [123] Ryuichi Ueda, Tamio Arai, Kazutaka Takeshita, Vector Quantization for State-Action Map Compression – Comparison with Coarse Discretization Techniques and Efficiency Enhancement, Proc of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 166–171, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [124] Ryuichi Ueda, Tamio Arai, Kohei Sakamoto, Yoshiaki Jitsukawa, Kazunori Umeda, Hisashi Osumi, Toshifumi Kikuchi and Masaki Komura, Real-Time Decision Making with State-Value Function under Uncertainty of State Estimation-Evaluation with Local Maxima and Discontinuity, Proceedings of the 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2005), 3475–3480, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [125] Ryuji Furusawa, Shogo Inagaki, Miwako Azuma, Takayuki Hoshino, Osamu Fukayama, Takashi Sato, Takafumi Suzuki, Hiroshi Matsumoto, Kunihiko Mabuchi, Non-invasive approach to the detection of coronary disease by imaging of microvibration of the body surface, Proc. of APCMBE2005, Tsukuba, JAPAN, 2005/4/24, 2005/4/27, CD-ROM.
- [126] Ryuji Yokokawa, Shoji Takeuchi, Takahide Kon, Kazuo Sutoh, Hiroyuki Fujita, Control Techniques of Kinesin-Driven Beads in Microfluidic Devices, Proceedings of the 3rd Annual International IEEE EMBS Special Topic Conference on Microtechnologies in Medicine and Biology (MMB), 260–263, 2005.
- [127] Ryuji Yokokawa, Yumi Yoshida¹, Shoji Takeuchi, Takahide Kon, Kazuo Sutoh, Hiroyuki Fujita, Beads Actuation with Kinesin on A Microtubule Immobilized in A Nano Fluidic Channel, Transducers05, 73–76, 2005.
- [128] Ryusuke ADACHI, Shigeru KANZAKI, Kei OKADA, Masayuki INABA, Load Distributed Whole-body Motion Generation Method for Humanoids by Minimizing Average Joint Torque Ratio, Proceedings of the 9th International Conference on Intelligent Autonomous Systems, 2006, 2005, Kashiwa, Japan, 2006/3/7, 2006/3/9.
- [129] S. Uski, H. Nishioka, S. Takahashi, K. Takamasu, Super-resolution optical inspection for semiconductor defects using standing wave shift, SPIE International Symposium on Optomechatronic Technologies (ISOT 2005), 2005, Sapporo, Japan, 2005/12.
- [130] S. Usuki, T. Nakano, S. Takahashi, K. Takamasu, Computer Simulation of Nano-Void Inspection in Low-k Dielectric Materials Using Near-Field Optics, Proc. 5th International conference of the european society for precision engineering and nanotechnology (euspen 2005), 85–88, 2005, Montpellier, France, 2005/5.
- [131] Satoshi Asakawa, Nobuaki Minematsu, Toshiko Isei-Jaakkola, and Keikichi Hirose, Structural representation of the non-native pronunciations, Proceedings 9th European Conference on Speech Communication and Technology (INTERSPEECH), 165–168, 2005, Lisbon, Portugal, 2005/9/4, 2005/9/8.
- [132] Satoshi Hoshino, Jun Ota, Akiko Shinozaki, Hideki Hashimoto, Optimal Design, Evaluation, and Analysis of AGV Transportation Systems Based on Various Transportation Demands, Proceedings of the 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2005), 1412–1418, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [133] Satoshi Hoshino, Jun Ota, Akiko Shinozaki, Hideki Hashimoto, Highly Efficient AGV Transportation System Management Using Agent Cooperation and Container Storage Planning, Proc of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 2330–2335, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [134] Satoshi Saga, Kevin Vlack, Hiroyuki Kajimoto, Susumu Tachi, Haptic Video, ACM SIGGRAPH 2005, Los Angeles, LA, USA .
- [135] Seiichi Shin, System Concept of the Yaoyorozu Project, Proceedings of SICE Annual Conference, Okayama, Japan (SICE05), 324–327, 2005, Okayama, 2005/8/8, 2005/8/10.
- [136] Seiichi Shin, A New-Dimension Technical Paradigm for the 21st Century Control Systems, Proceedings of SICE Annual Conference, Okayama, Japan (SICE05), 858–861, 2005, Okayama, 2005/8/8, 2005/8/10.
- [137] Seiichi Shin, Human Machine Communication via Sound with Wavelet Transformation, Proceedings of 2005

- IEEE International Conference on Systems, Man and Cybernetics, Waikoloa, Hawaii (SMC05), 1984–1999, 2005, Hawaii, 2005/10/10, 2005/10/12.
- [138] Seiichi Yoshimi, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, A Cantilever Microphone Using Resonance of Closed-End Air Columns, The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [139] Shigehiro Namiki, Tomoki Kazawa, Ryohei Kanzaki, Basic Characteristics of Neuron Network Components in the Antennal Lobe of the Silkworm, Association for Chemoreception Sciences XXVII, 2005, Florida U.S.A, 2005/4/13, 2005/4/17.
- [140] Shigeki Sagayama, Hirokazu Kameoka, Shoichiro Saito, Takuya Nishimoto, Specmurt Anasylis' of Multi-Pitch Signals, Proc. IEEE-EURASIP International Workshop on Nonlinear Signal and Image Processing, Sapporo, Japan, 2005/5/18, 2005/5/21.
- [141] Shigeru Kanzaki, Kei Okada, Masayuki Inaba, Bracing Behavior in Humanoid through Preview Control of Impact Disturbance, Proceedings of IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots (Humanoids2005), 301--306, 2005, Tsukuba, Japan, 2005/12/6, 2005/12/7.
- [142] Shin'ichiro Eitoku, Tomohiro Tanikawa, Yasuhiro Suzuki, Koichi Hirota, Toshio Iwai and Michitaka Hirose, Display Composed of Water Drops for Filling Space with Materialized Virtual Three-dimensional Objects, IEEE Virtual Reality Conference 2006, 2006, 2006, Virginia(USA), 2006/3/25, 2006/3/29.
- [143] Shinsuke Onoe, Hiroto Tanaka, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimoyama, Miniature Fuel Cell with Conductive Silicon Electrodes, The 13th International Conference on Solid-State Sensors, Actuators and Microsystems, 1296–1299, 2005, Seoul, Korea, 2005/6/5, 2005/6/9.
- [144] Shogo Yonekura, Max Lungarella, Yasuo Kuniyoshi, Fear-Like Response Induced by Intentional Gap Between Neural and Body-Environment Dynamics, Proceedings of the 4th IEEE International Conference on Development and Learning (ICDL), 31–36, 2005, 大阪, 2005/7/19, 2005/7/21.
- [145] Shoichiro Saito, Hirokazu Kameoka, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, Specmurt Analysis of Multi-Pitch Music Signals with Adaptive Estimation of Common Harmonic Structure, Proc. International Conference on Music Information Retrieval (ISMIR2005), 84–91, 2005, London, England, 2005/9/11, 2005/9/15.
- [146] Shujie Liu, Shuichi Nagasawa, Satoru Takahashi, Kiyoshi Takamasu, Profile Measurement of Resist Surface Using Multi-Ball-Cantilever AFM, SPIE International Symposium on Optomechatronic Technologies (ISOT 2005), 2005, Sapporo, Japan, 2005/12, Best Student Paper Award.
- [147] Shunichi Akama, Satoru Tagomori, Seiichi Shin, Peer-to-Peer Fault Tolerant File System and its Performance Evaluation, Proceedings of SICE Annual Conference, Okayama, Japan (SICE05), 3894–3899, 2005, Okayama, 2005/8/8, 2005/8/10.
- [148] Sumito Nagasawa, Hidekazu Arai, Ryohei Kanzaki and Isao Shimoyama, Integrated Multi-Functional Probe for Active Measurements in a Single Neural Cell, The 13th International Conference on Solid-State Sensors, Actuators and Microsystems, 1230–1233, 2005, Seoul, Korea, 2005/6/14, 2005/6/16.
- [149] T. Hayakawa, N. Fujimaki, Y. Terazono, A. Matani, Semantic contextual effects on neural activities related to word processing during a categorical decision task, Neuroscience 2005, 771.18, 2005, Washington D.C, U.S.A, 2005/11/12, 2005/11/16.
- [150] Takaharu Nagai, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimoyama, Direct Ink-Jet Printing of Electric Materials with Active Allignment Control, The 13th International Conference on Solid-State Sensors, Actuators and Microsystems, 1461–1464, 2005, Seoul, Korea, 2005/6/5, 2005/6/9.
- [151] Takao Murakami, Kazutaka Murayama, Nobuaki Minematsu, and Keikichi Hirose, Japanese vowel recognition based on structural representation of speech, Proceedings 9th European Conference on Speech Communication and Technology (INTERSPEECH), 1261–1264, 2005, Lisbon, Portugal, 2005/9/4, 2005/9/8.
- [152] Takao Murakami, Kazutaka Murayama, Nobuaki Minematsu, and Keikichi Hirose, Japanese vowel recognition using external structure of speech, Proceedings IEEE Workshop on Automatic Speech Recognition and Understanding, IEEE Signal Processing Society, 203–208, 2005, San Juan, Puerto Rico, 2005/11/28, 2005/12/1.
- [153] Takashi Fukumoto, Yoshinori Sato, Hiromitsu Kato, Seiichi Shin, A Study of P2P Network Using Optimal Paths Design for uUbiquitous Information Society, Proceedings of SICE Annual Conference, Okayama, Japan (SICE05), 806–810, 2005, Okayama, 2005/8/8, 2005/8/10.
- [154] Takashi Komuro, Shingo Kagami, Masatoshi Ishikawa, Yoshio Katayama, Development of a Bit-level Compiler for Massively Parallel Vision Chips, IEEE 7th Int. Workshop on Computer Architecture for Machine Perception (CAMP'05), 204–209, 2005, Pakermo, Italy, 2005/7/4, 2005/7/6.
- [155] Takashi Ogura, Atushi Haneda, Kei Okada, Masayuki Inaba, On-site Humanoid Navigation Through Hand-in-Hand Interface, Proceedings of IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots (Humanoids2005), 175--180, 2005, Tsukuba, Japan, 2005/12/6, 2005/12/7.
- [156] Takashi Sato, Takafumi Suzuki, Kunihiko Mabuchi, Basic study on a hydraulic drive multi-electrode array system for chronic neural recordings, Proc. of APCMBE2005, Tsukuba, JAPAN, 2005/4/24, 2005/4/27, CD-ROM.

- [157] Taketoshi Mori and Hiroshi Noguchi and Tomomasa Sato, Daily Life Experience Reservoir and Epitomization with Sensing Room, Proceedings of workshop on Network Robot Systems: Toward Intelligent Robotic Systems Integrated with Environments, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/18.
- [158] Taketoshi Mori, Aritoki Takada, Hiroshi Noguchi and Tomomasa Sato, Behavior Prediction System Based on Environmental Sensor Records, 2nd International Workshop on Networked Sensing Systems (INSS2005), 197–202, 2005, San Diego, California USA, 2005/6/27, 2005/6/28.
- [159] Taketoshi Mori, Aritoki Takada, Hiroshi Noguchi, Tatsuya Harada and Tomomasa Sato, Behavior Prediction Based on Daily-Life Record Database in Distributed Sensing Space, Proceedings of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 1833–1839, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [160] Taketoshi Mori, Yu Nejigane, Masamichi Shimosaka, Yushi Segawa, Tatsuya Harada and Tomomasa Sato, Online Recognition and Segmentation for Time-Series Motion with HMM and Conceptual Relation of Actions, Proceedings of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 2568–2574, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [161] Takuya Nanri, Nobuyuki Otsu, Unsupervised Abnormality Detection in Video Surveillance, Proc. IAPR Conf. on Machine Vision Applications, 574–577, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/5/16, 2005/5/18.
- [162] Tatsuhito Aono, Yoshihiko Nakamura, Design of Humanoid with Insert-Molded Cover Towards the Variety of Exterior Design of Robots, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 1476–1481, 2005, Edmonton, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [163] Tatsuro Endo, Yoshihiko Nakamura, An Omnidirectional Vehicle on a Basketball, IEEE International Conference on Advanced Robotics, 573–578, 2005, Seattle, USA, 2005/7/18, 2005/7/20.
- [164] Tatsuya Harada, Hajime Kubo, Taketoshi Mori and Tomomasa Sato, Pulmonary and Cardiovascular Integrated Model Controlled with Oxygen Consumption, Proceedings of the 2005 IEEE Engineering in Medicine and Biology 27th Annual Conference, 2005, Shanghai, China, 2005/9/1, 2005/9/4.
- [165] Tatsuya Harada, Hiroto Uchino, Taketoshi Mori, Tomomasa Sato, Portable Absolute Orientation Estimation Device with Wireless Network under Accelerated Situation, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on Robotics & Automation New Orleans, LA, (ICRA2004), 1412–1417, 2004, 2004, New Orleans, LA, U.S.A, 2004/4/26, 2004/5/1.
- [166] Tatsuya Harada, Tomomasa Sato, Taketoshi Mori, Development of Tiny Orientation Estimation Device under Motion and Magnetic Disturbance, Proceedings of workshop on Integration of Vision and Inertial Sensors ? 2nd INERVIS, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/18.
- [167] Tatsuya Harada, Tomomasa Sato, Taketoshi Mori, Human Posture Reconstruction Based on Posture Probability Density, Proceedings of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 2856–2863, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [168] Tatsuya Harada, Yusuke Kawano, Satoshi Otani, Taketoshi Mori and Tomomasa Sato, Realization of Portable Radio Device and Ad Hoc Wireless Network for Lifelog based Physical and Informational Support System, 2nd International Workshop on Networked Sensing Systems (INSS2005), 6–11, 2005, San Diego, California USA, 2005/6/27, 2005/6/28.
- [169] Tatsuya Harada, Yusuke Kawano, Satoshi Otani, Taketoshi Mori* and Tomomasa Sato, Construction of Wireless Ad Hoc Network for Lifelog based Physical & Informational Support System, Proceedings of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 89–95, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [170] Tetsuji Dohi, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimoyama, The Flexible Micro Resonator for the Magnetic Resonance Catheter, The 13th International Conference on Solid-State Sensors, Actuators and Microsystems, 2143–2146, 2005, Seoul, Korea, 2005/6/5, 2005/6/9.
- [171] Tetsunari Inamura, Kei Okada, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, HRP-2W: A Humanoid Platform for Research on Support Behavior in Daily life Environments, Proceedings of the 9th International Conference on Intelligent Autonomous Systems, 2006, 2005, Kashiwa, Japan, 2006/3/7, 2006/3/9.
- [172] Tetsunari Inamura, Naoki Kojo, Tomoyuki Sonoda, Kazuyuki Sakamoto, Kei Okada, Masayuki Inaba, Intent Imitation using Wearable Motion Capturing System with On-line Teaching of Task Attention, Proceedings of IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots (Humanoids2005), 469–474, 2005, Tsukuba, Japan, 2005/12/6, 2005/12/7.
- [173] Tetsuo Kan, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Measurement of Light Intensity Field with a Fluorescent Bead Cantilever, The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [174] Tetsuo Kan, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimoyama, Sub-Micron Aperture Plate for Intracellular Calcium Transient Measurement, The 13th International Conference on Solid-State Sensors, Actuators and Microsystems, 1306–1309, 2005, Seoul, Korea, 2005/6/5, 2005/6/9.
- [175] Tetsuri Sonoda, Tomohiro Yendo, Yusuke, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Full-open type head-mounted projector X'talVisor, ACM SIGGRAPH 2005, Los Angeles, LA, USA .

- [176] Tetsuya Tabaru, Kazushi Nakano, Seiichi Shin, Toru Matsuo, Plant data analysis by Gabor wavelet, Proceedings of SICE Annual Conference, Okayama, Japan (SICE05), 950–955, 2005, Okayama, 2005/8/8, 2005/8/10.
- [177] Tomoaki Yoshikai, Ikuo Mizuuchi, Masayuki Inaba, A Humanoid Behavior Modification System by Monitoring & Evaluating Causality between Sensors & Actions, Proceedings of IEEE–RAS International Conference on Humanoid Robots (Humanoids2005), 202–207, 2005, Tsukuba, Japan, 2005/12/6, 2005/12/7.
- [178] Tomoaki Yoshikai, Yuto Nakanish, Ikuo Mizuuchi, Masayuki Inaba, Pedaling Motion of a Cycle by Musculo–skeletal Humanoid with Adapting Ability Based on an Evaluation of the Muscle Loads, Proceedings of the 9th International Conference on Intelligent Autonomous Systems, 2006, 2005, Kashiwa, Japan, 2006/3/7, 2006/3/9.
- [179] Tomomichi Sugihara, Kou Yamamoto, Wataru Takano, Katsu Yamane, Yoshihiko Nakamura, Animatronic Humanoid Robot System That Responsively Interacts with Humans, International Symposium on Robotics, THIC5, 2005, Tokyo, Japan, 2005/11/30, 2005/12/1.
- [180] Tomomichi Sugihara, Kou Yamamoto, Yoshihiko Nakamura, Architectural Design of Miniature Anthropomorphic Robots Towards High–Mobility, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 1083–1088, 2005, Edmonton, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [181] Tomomichi Sugihara, Wataru Takano, Katsu Yamane, Kou Yamamoto, Yoshihiko Nakamura, Online Dynamical Retouch of Motion Patterns Towards Animatronic Humanoid Robots, IEEE–RAS International Conference on Humanoid Robots, 117–122, 2005, Tsukuba, Japan, 2005/12/5, 2005/12/7.
- [182] Tomomichi Sugihara, Yoshihiko Nakamura, A Fast Online Gait Planning with Boundary Condition Relaxation for Humanoid Robots, IEEE International Conference on Robotics and Automation, 306–311, 2005, Barcelona, Spain, 2005/4/18, 2005/4/22.
- [183] Tomoya Yamada, Satoshi Yokoyama, Tomohiro Tanikawa, Koichi Hirota and Michitaka Hirose, Wearable Olfactory Display: Using Odor in Outdoor Environment, IEEE Virtual Reality Conference 2006, 2006, 2006, Virginia(USA), 2006/3/25, 2006/3/29.
- [184] Tomoyuki Fujimori and Hiromasa Suzuki, Surface Extraction from Multi–material CT Data, Proceedings of Computer Aided Design and Computer Graphics, 319–324, 2005, Hong Kong, China, 2005/12/7, 2005/12/10.
- [185] Tomoyuki Fujimori, Hiromasa Suzuki, Yohei Kobayashi and Kiwamu Kase, Medial Surface Extraction and Extension (short paper), Proceedings of Pacific Graphics 2005, 148–149, 2005, Macao, China, 2005/10/12, 2005/10/14.
- [186] Tomoyuki Hata, Fumihiko Kimura, Modelling the Effects of Maintenance on Product Life Cycle Management, Proceedings of 4th International Symposium on Environmentally Conscious Design and Inverse Manufacturing, 2005, Tokyo, Japan, 2005/12/12, 2005/12/14.
- [187] Tomoyuki Takahata, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Photonic Crystal Attenuator with A Flexible Waveguide and Nano–Rods, The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [188] Toshiko Isei–Jaakkola, Quighua Sun, Keikichi Hirose, Audio and audio–visual effects of English emotional word on Japanese L2’s cognition and the acoustic relevancy, Proceedings 10th International Conference on Speech and Computer, 455–458, 2005, Patras, Greece, 2005/10/17, 2005/10/19.
- [189] W. Tan and S. Takeuchi, , Timing Controllable Electrofusion of Droplets in a Microfluidic Device, microTAS2005, 1, 506–508, 2005.
- [190] Wataru Takano, Hiroaki Tanie, Yoshihiko Nakamura, Key Feature Extraction for Probabilistic Categorization of Human Motion Patterns, IEEE International Conference on Advanced Robotics, 424–430, 2005, Seattle, USA, 2005/7/18, 2005/7/20.
- [191] Wataru Takano, Katsu Yamane, Yoshihiko Nakamura, Primitive Communication of Humanoid Robot with Human via Hierarchical Mimesis Model on the Proto Symbol Space, IEEE–RAS International Conference on Humanoid Robots, 167–174, 2005, Tsukuba, Japan, 2005/12/5, 2005/12/7.
- [192] Wentao Gu, Keikichi Hirose and Hiroya Fujisaki, Analysis of the effects of word emphasis and echo question on F0 contours of Cantonese, Proceedings 9th European Conference on Speech Communication and Technology (INTERSPEECH), 1825–1828, 2005, Lisbon, Portugal, 2005/9/4, 2005/9/8.
- [193] Wu, Peng, Hiromasa Suzuki and Kiwamu Kase, Model–based Path Planning for CNC–controlled 3D Surface Scanning Machine, Proceedings of JSME Digital Engineering Workshop, 12–17, 2005, 東京, 2005/2/23, 2005/2/25.
- [194] Y. Naruse, A. Matani, T. Hayakawa, N. Fujimaki, A study about the relationship between the phase angle of rhythm at stimulus onset and visual evoked potential through ringing, Neuroscience 2005, 284.2, 2005, Washington D.C, U.S.A, 2005/11/12, 2005/11/16.
- [195] Yasushi Ikei, Koichi Hirota and Michitaka Hirose, 214 – vCocktail: Multiplexed–voice menu presentation method for wearable computers, IEEE Virtual Reality Conference 2006, 2006, 2006, Virginia(USA), 2006/3/25, 2006/3/29.

- [196] Yoichi Seki, Ryohei Kanzaki, Morphological Classification and Morphometric Modeling of Antennal Lobe Local Interneurons in *Bombyx mori*, Association for Chemoreception Sciences XXVII, 2005, Florida, USA, 2005/4/13, 2005/4/17.
- [197] Yoshihiko Nakamura, Wataru Takano, Katsu Yamane, Mimetic Communication Theory for Humanoid Robots Interacting with Humans, International Symposium of Robotics Research, 2005, San Francisco, USA, 2005/10/12, 2005/10/15.
- [198] Yoshihiro Watanabe, Takashi Komuro, Shingo Kagami, Masatoshi Ishikawa, Parallel Extraction Architecture for Image Moments of Numerous Objects, IEEE 7th Int. Workshop on Computer Architecture for Machine Perception (CAMP'05), 105-110, 2005, Pakermo, Italy, 2005/7/4, 2005/7/6.
- [199] Yoshiki Senjo, Toru Kurihara, Nobutaka Ono, Shigeru Ando, Autonomous and Network-oriented Facial Authentication System Integrated with Sound Source Localizer and Tracker, The 22nd Sensor Symposium on Sensors, Micromachines, and Applied Systems, 429-433, 2005, Tokyo, Japan, 2005/10/20, 2005/10/21.
- [200] Yoshinao Sodeyama, Ikuo Mizuuchi, Tomoaki Yoshikai, Yuto Nakanishi, Masayuki Inaba, A Shoulder Structure of Muscle-Driven Humanoid with Shoulder Blades, Proceedings of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 1077-1082, 2005, Edmonton, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [201] Yoshinori Sato, Takashi Fukumoto, Hiromitsu Kato, Seiichi Shin, Information Filtering System Based on Spatial Patterns for GPS-enabled Mobile Terminals, Proceedings of SICE Annual Conference, Okayama, Japan (SICE05), 800-805, 2005, Okayama, 2005/8/8, 2005/8/10.
- [202] Yuji Yagi, Seiya Takada, Keikichi Hirose and Nobuaki Minematsu, An improved method of generating speech from concept and its application to a dialogue system of road guidance, Proceedings 10th International Conference on Speech and Computer, 703-706, 2005, Patras, Greece, 2005/10/17, 2005/10/19.
- [203] Yuji Yagi, Seiya Takada, Keikichi Hirose and Nobuaki Minematsu, Improved concept-to-speech generation in a dialogue system on road guidance, Proceedings International Conference on CYBERWORLDS, 429-436, 2005, Singapore, 2005/11/23, 2005/11/25.
- [204] Yumi Yoshida, Ryuji Yokokawa, Hiroaki Suzuki, Kyoko Atsuta, Hiroyuki Fujita and Shoji Takeuchi, Biomolecular Linear Motors Confined to Move upon Micropatterns on Glass, MEMS2005, 750-753, 2005.
- [205] Yusuke Takei, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimoyama, Selective Bridging of Single-Walled Carbon Nanotubes Controlled with Electric Field Applied to Silicon Structures, The 13th International Conference on Solid-State Sensors, Actuators and Microsystems, 101-104, 2005, Seoul, Korea, 2005/6/5, 2005/6/9.
- [206] Yusuke Takei, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Density Control of Carbon Nanotubes Using Ethanol Vapor Flow, The 19th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2006, 2005, Istanbul, Turkey, 2006/1/22, 2006/1/26.
- [207] Yusuke Tamura, Masao Sugi, Jun Ota and Tamio Arai, Placement of Self-Moving Trays for the Deskwork Support System, Proc of the 2005 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2005), 3886-3891, 2005, Edmonton, Alberta, Canada, 2005/8/2, 2005/8/6.
- [208] Yuto Nakanishi, Ikuo Mizuuchi, Tomoaki Yoshikai, Tetsunari Inamura, Masayuki Inaba, Pedaling by a Redundant Musculo-Skeletal Humanoid Robot, Proceedings of IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots (Humanoids2005), 68-73, 2005, Tsukuba, Japan, 2005/12/6, 2005/12/7.
- [209] Yuto Nakanishi, Ikuo Mizuuchi, Tomoaki Yoshikai, Tetsunari Inamura, Masayuki Inaba, Tendon Arrangement Based on Joint Torque Requirements for a Reinforceable Musculo-Skeletal Humanoid, Proceedings of the 9th International Conference on Intelligent Autonomous Systems, 2006, 2005, Kashiwa, Japan, 2006/3/7, 2006/3/9.
- [210] Yuuki Naoda, Michiko Matsuda, Fumihiko Kimura, Imagination Support for the Mechanical Product Design by Automatic Generation of Module Layout, Proceedings of 15th International CIRP Design Seminar, 41-48, 2005, Shanghai, China, 2005/5/22, 2005/5/26.

1-4. 国内会議発表

- [1] 新井秀和, 長澤純人, 酒造正樹, 下山勲, 神崎亮平, MEMS インジェクタによるカルシウム蛍光変化と生理応答の同時測定, 日本動物学会第76回大会, 2005, つくば国際会議場, 2005/10/6, 2005/10/8.
- [2] 新井秀和, 長澤純人, 酒造正樹, 下山勲, 神崎亮平, MEMS インジェクタによるカルシウム蛍光変化と生理応答の同時測定, 日本動物学会第76回大会, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/10/6, 2005/10/8.
- [3] 阿部悠, 広瀬啓吉, 峯松信明, 韻律情報を用いた話し言葉音声認識におけるフィルター検出の改良, 情報処理学会(音声言語情報処理研究会)研究報告, to be published, 2006, 2006, 熱海, 神奈川県, 2006/2/3, 2006/2/4.
- [4] 安藤規泰, 松浦航, 神崎亮平, 超小型テレメータを用いた昆虫の生体情報の遠隔計測, 第20回生体・生理工学シンポジウム, 2005, 千代田区, 東京都, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [5] 石黒勝彦, 大津展之, 國吉康夫, 音声・画像入力からの概念獲得のためのインターモーダル学習, 電子情報通信学会 パターン認識・メディア理解研究会 (PRMU), 104, 370, 17-24, 2004, 2004, 東広島市, 広島県,

- 2004/10/20, 2004/10/22.
- [6] 石原達也, 並木明夫, 塩形大輔, 石川正俊, 下条誠, 高速触覚フィードバックシステムによる動的なペン回し動作の実現, 第6回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会 (SI2005), 701-702, 2005, 西合志町, 熊本県, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [7] 一柳 圭吾, 山本 晃生, 樋口 俊郎, ロジャーガッサート, 高出力静電モータが MRI 撮像に及ぼす影響の評価, 第 6 回 SICE システムインテグレーション部門講演会論文集(SI2005), 1153-1154, 2005, 熊本県, 2005.12.16, 2005.12.18.
- [8] 一柳 圭吾, 山本 晃生, 樋口 俊郎, 今水 寛, Roger Gassert, Martin Ingold, Laurent Sache, Hannes Bleuler, MRI 環境下での高出力静電モータの駆動, 2005 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, , 443-444, 2005, 2004, 神奈川県, 2005.3.16, 2005.3.18.
- [9] 一柳圭吾, 山本晃生, 樋口俊郎, 強磁場下における高出力静電モータの駆動, 第 17 回「電磁力関連のダイナミクス」シンポジウム, , 111-114, 2005, 高知県, 2005.6.22, 2005.6.24.
- [10] 伊藤 聡, 大津展之, 動き不変特徴を用いた移動物体の検出と認識, 電子情報通信学会 研究報告, 105, 302, 53-58, 2005, Tokyo, Japan, 2005/5/21, 2005/5/22.
- [11] 伊藤 聡, 堀田 勇樹, 金田 憲二, 南里 卓也, 下島 康幸, 田浦 健次朗, 大武 美保子, 佐藤 知正, 大津 展之, 大規模クラスタを用いた高精度な Gait 認識, 電子情報通信学会 研究報告, 2006, 2005, Tsukuba, Japan, 2006/2/23, 2006/2/24.
- [12] 稲垣尚吾, 古沢竜志, 深山理, 星野隆行, 東美和子, 鈴木隆文, 松本博志, 満洲邦彦, 体表の極微小振動分布画像による冠動脈狭窄診断の試み - 生体を模したファントムの作成と振動源の推定 -, 第 20 回生体・生理工学シンポジウム, 107-108, 2005, 東京, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [13] 稲邑 哲也, 坂本 和之, 園田 朋之, 古城 直樹, 岡田 慧, 稲葉 雅幸, タスクの注目点を対話的に教示可能なモーションキャプチャを用いた目的模倣システム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , 3H12, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [14] 岩下貴司, 下条誠, 石川正俊, 触覚情報処理用 Mixed signal LSI の開発, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005, 2P1-N-103, 2005, 神戸市, 兵庫県, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [15] Eiji Iwase, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimyoma, Study on Structural-Color Display Based on Morpho Butterfly, 第 22 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 465-468, 2005, 東京, 2005/10/20, 2005/10/21.
- [16] 内田貴之, 渡邊淳司, 川上直樹, 館暲, LED アレイによる残像効果を用いたディスプレイにおける視覚特性の研究, 日本バーチャルリアリティ学会第 10 回大会, 41-44, 2005, 東京, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [17] 浦田 順一, 中西 雄飛, 宮寺 明彦, 水内 郁夫, 吉海 智晃, 稲葉 雅幸, 携帯電話用カメラを用いた球関節姿勢センサ, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , 3.00E+31, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [18] 得津 覚, 杉山 悠, 古城 直樹, 岡田 慧, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 物を叩いたときに出る音を覚えて学習するヒューマノイドの研究, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , 3C32, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [19] 大石 裕, 山本 晃生, 樋口 俊郎, SAW 励振用電極上における液滴の霧化および攪拌特性, 第 6 回 SICE システムインテグレーション部門講演会論文集(SI2005), 123-124, 2005, 熊本県, 2005.12.16, 2005.12.18.
- [20] 大薄隆志, 妹尾拓, 並木明夫, 石川正俊, 高速視覚フィードバックによる非把握キャッチング, 第6回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会 (SI2005), 697-698, 2005, 西合志町, 熊本県, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [21] 大川和宏, 高野涉, 中村仁彦, 統計的運動モデルの階層化と合成による動作認識, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会, 1P1-S-009, 2005, 神戸, 兵庫, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [22] 大久保 康基, 岡田 慧, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 日常生活におけるロボットへの対象指示のための指差し認識に関する研究, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05, , 2A1-S-049, 2005, Kobe, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [23] 大久保康基, 岡田慧, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, ロボットの日常生活支援行動のオンサイト教示のための指さしジェスチャー認識, 電子情報通信学会パターン認識・メディア理解研究会技術報告書, 105, 300, 11--16, 2005, Tokyo, Japan, 2005/9/21, 2005/9/22.
- [24] 大竹智尚 尾上弘晃 星野一憲 松本潔 下山勲, 凹面を持つマイクロ粒子を用いた疎水性相互作用力の距離依存性の測定, 2006 年春季 第 53 回応用物理学関係連合講演会, 2006, 2005, 東京, 2006/3/22, 2006/3/26.
- [25] 大西徹, 高瀬省徳, 高増潔, 現場環境における三次元測定機の高精度化に関する研究 -プロービング誤差-Research for High Accuracy of CMM (Coordinate Measuring Machine) in Measurement Scene, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, F36, 2005, 京都, Sep-05.
- [26] 大村吉幸, 瀬田尚子, 長久保晶彦, 國吉康夫, 切り貼り触覚センサシステム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会 (RSJ2005), CD-ROM, 2005, 横浜市, 神奈川県, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [27] 岡田公太郎, 酒造正樹, 長澤純人, 下山勲, 神崎亮平, 微小ガラス管によるカイコガ脳の微小領域からのカルシウムイメージング手法, 日本動物学会第 76 回大会, 2005, つくば国際会議場, 2005/10/6, 2005/10/8.
- [28] 岡田公太郎, 加沢知毅, 新井秀和, 高橋宏知, 酒造正樹, 菅哲朗, 長澤純人, 下山勲, 神崎亮平, 神経

- 細胞の微小領域からのカルシウムイメージング技法の開発, 第 20 回生体・生理工学シンポジウム, 2005, 法政大学市ヶ谷キャンパス, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [29] 岡田公太郎, 加沢知毅, 新井秀和, 高橋宏知, 酒造正樹, 菅哲朗, 長澤純人, 下山勲, 神崎亮平, 神経細胞の微小領域からのカルシウムイメージング技法の開発, 第 20 回生体・生理工学シンポジウム, 2005, 千代田区, 東京都, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [30] 岡田公太郎, 酒造正樹, 長澤純人, 下山勲, 神崎亮平, 微小ガラス管によるカイコガ脳の微小領域からのカルシウムイメージング手法, 日本動物学会第 76 回大会, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/10/6, 2005/10/8.
- [31] 岡田公太郎, 神崎亮平, 神経修飾物質セロトニンによる脳機能の変化の時空間的評価, 日本生物物理学学会第 43 回年会, 2005, 札幌市, 北海道, 2005/11/23, 2005/11/25.
- [32] 岡田 慧, 小倉 崇, 羽根田 淳, 藤本 純也, 佐川 裕一, 市野 利幸, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 空間行動プランナ機能に基づくヒューマノイドの高次模倣行動の観察と生成, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 2H26, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [33] 岡田 慧, 林 摩梨花, 稲葉 雅幸, ヒューマノイドの防水手袋の開発, ロボティクス・メカトロニクス講演会 '05, , , 2A1-S-050, 2005, Kobe, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [34] Hiroaki Onoe, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimyoma, Sequential Micro-Self-Assembly by Controlling Surface Electrostatic Charges on Microparticles, 第 22 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 473-476, 2005, 東京, 2005/10/20, 2005/10/21.
- [35] 尾川順子, 奥寛雅, 橋本浩一, 石川正俊, ゾウリムシ電気走性のダイナミクスモデルによるオーバランの評価, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005, 2P1-N-078 , 2005, 神戸市, 兵庫県, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [36] 尾川順子, 奥寛雅, 橋本浩一, 石川正俊, 電気走性アクチュエーションにおけるゾウリムシの非ホロノミック性, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 3F14, 2005, 横浜市, 神奈川県, 2005/9/14, 2005/9/16.
- [37] 奥寛雅, Theodoros, 橋本浩一, 石川正俊, 回折パターンを用いた細胞の高速フォーカシング, 第 6 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会 (SI2005), 121-122 , 2005, 西合志町, 熊本県, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [38] 奥寛雅, 尾川順子, 橋本浩一, 石川正俊, トラッキング顕微鏡による遊泳する微生物の in vivo 計測, 第 14 回日本バイオイメージング学会学術集会, 148-149 , 2005, 文京区, 東京都, 2005/10/26, 2005/10/28.
- [39] 奥野将樹, 麻生匡, 高橋哲, 高増潔, 光触媒励起を用いた金属微小構造創成に関する基礎的研究(第 2 報) —サブマイクロメートル周期構造の創成—, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, K75, 2005, 京都, Sep-05.
- [40] 小倉 崇, 羽根田 淳, 岡田 慧, 稲葉 雅幸, 自律行動の誘導に基づく等身大ヒューマノイドの全身動作のオンライン教示システム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1F25, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [41] 小倉 崇, 岡田 慧, 稲葉 雅幸, 注目点を持つ幾何モデルを利用したヒューマノイドの道具利用動作の生成法, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1F15, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [42] 小野順貴, 和泉, 嵯峨山 茂樹, Specmurt 分析における共通調波構造の Riemann の ζ 関数を用いた逆フィルタ解析, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2001/5/25, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [43] 小野順貴, 安藤繁, 音場の計測と指向性制御, 第 22 回センシングフォーラム資料, 305-310, 2005, 大阪, 2005/9/29, 2005/9/30.
- [44] 小野順貴, 齊藤翔一郎, 亀岡弘和, 嵯峨山 茂樹, 音声のスパース性を最大化するフィルタバンクの検討, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2001/5/23, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [45] 門川正徳, 山本晃生, 樋口俊郎, 慣性力を利用した液滴操作法の開発, 第 6 回 SICE システムインテグレーション部門講演会論文集 (SI2005), 1015-1016, 2005, 熊本県, 2005.12.16, 2005.12.18.
- [46] 門根秀樹, 中村仁彦, 連想記憶ダイナミクスのアトラクタ分岐によるシンボル創発とそれを用いた記憶システム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会, 1P1-S-007, 2005, 神戸, 兵庫, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [47] 門根秀樹, 中村仁彦, 自己相関に基づく特徴ベクトルと連想記憶ダイナミクスにおけるアトラクタの統合によるシンボル形成, 第 11 回ロボティクスシンポジウム, (掲載予定), 2006, 2006, 藤津郡, 佐賀, 2006/3/16, 2006/3/17.
- [48] 槐 武也, 酒向慎司, 嵯峨山茂樹, 複合ウェーブレットモデルによる音声合成の検討, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2002/11/7, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [49] 槐 武也, 松本恭輔, 酒向慎司, 嵯峨山茂樹, 複合ウェーブレットモデルに基づく音声の分析合成, 電子情報通信学会技術研究報告(SP), 105, 372, 1 月 6 日, 2005, 東京, 2005/10/27, 2005/10/28.
- [50] 梶本裕之, 舘暲, 高密度・大面積電気触覚ディスプレイにおける感覚安定化, 第 20 回生体・生理光学シンポジウム, 2005.
- [51] 加沢知毅, 菅哲朗, 下山勲, 神崎亮平, ナノホールアレイを用いた昆虫脳神経細胞の近接場カルシウムイメージング, 日本比較生理生化学会第 27 回大会, 2005, 電気通信大学, 2005/8/4, 2005/8/6.
- [52] 加沢知毅, 菅哲朗, 下山勲, 神崎亮平, ナノ開口アレイを通じた昆虫培養神経細胞の近接場カルシウムイメ

- ーシング, 第 14 回日本バイオイメーシング学会学術集会, 2005, 東京大学農学部弥生講堂, 2005/10/26, 2005/10/28.
- [53] 加沢知毅, 菅哲朗, 下山勲, 神崎亮平, ナノホールアレイを用いた昆虫脳神経細胞の近接場カルシウムイメーシング, 日本比較生理生化学会第 27 回大会, 2005, 調布市, 東京都, 2005/8/4, 2005/8/6.
- [54] 加沢知毅, 菅哲朗, 下山勲, 神崎亮平, ナノ開口アレイを通した昆虫培養神経細胞の近接場カルシウムイメーシング, 第 14 回日本バイオイメーシング学会学術集会, 2005, 文京区, 東京都, 2005/10/26, 2005/10/28.
- [55] 加藤康広, 西野美晴, 鈴木隆文, 満洲邦彦, 生分解性ポリマーによるドラッグデリバリーシステムを用いた 薬剤徐放型神経インタフェースの試作, 第 20 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 17-18, 2005, 東京, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [56] 加藤康広, 鈴木隆文, 満洲邦彦, 生分解性ポリマーを用いた薬剤徐放型神経プローブに関する基礎的研究, 第 44 回日本 ME 学会大会, 43, 1, 522, 2005, 筑波, 茨城, 2005/4/25, 2005/4/27.
- [57] 亀岡弘和, 嵯峨山茂樹, EM アルゴリズムと多重音解析への応用, 日本音響学会音楽音響研究会資料 (チュートリアル講演), 2005, 東京, 2005/8/19, 2005/8/21, チュートリアル講演.
- [58] 亀岡弘和, 小野順貴, 嵯峨山茂樹, スペクトル包絡と調波構造の合成関数モデルによる音声分析, 日本音響学会 2005 年秋期研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2002/6/4, 2005, 仙台, 宮城, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [59] 亀岡弘和, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 確定的アニーリング EM アルゴリズムによる調波時間構造化クラスタリングを用いた多重音解析, 日本音響学会音楽音響研究会資料, 2005, 東京, 2005/8/19, 2005/8/21.
- [60] 亀岡弘和, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 調波時間構造化クラスタリング(HTC)による音楽の音響特徴量同時推定, 情報処理学会研究報告(MUS), 61, 12, 71-78, 2005, 京都, 2005/8/4, 2005/8/5.
- [61] 亀岡弘和, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 確定的アニーリング EM アルゴリズムを用いた調波時間構造化クラスタリングによる音楽信号分析, 日本音響学会 2005 年秋期研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2003/10/16, 2005, 仙台, 宮城, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [62] 梶原優介, 武内徹, 高橋哲, 高増潔, エバネッセント光を利用したナノ光造形法に関する研究(第 5 報) —ナノ光造形装置の試作と基本機能の検証—, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, L43, 2005, 京都, Sep-05.
- [63] 川路友博, 稲邑哲也, 岡田慧, 稲葉雅幸, 確率的表現に基づくロボットとの対話行動のための空間情報と文脈の記憶管理システム, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05, , , 2A1-N-064, 2005, Kobe, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [64] Tetsuo Kan, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimyoma, Evaluation of Intensity Distribution of Sub-micron Aperture Plate, 第 22 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 53-56, 2005, 東京, 2005/10/20, 2005/10/21.
- [65] 神崎 秀, 岡田 慧, 稲葉 雅幸, 路面状況の身体センシングに基づくヒューマノイドの移動行動制御, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1F16, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [66] 神崎 秀, 岡田 慧, 稲葉 雅幸, 予見制御に基づくオンサイト教示誘導システム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1F26, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [67] 神崎亮平, 昆虫の神経系と環境適応, JST 異分野融合ワークショップ「模倣と社会機能」コーディネーター: 中島秀之, 2005, 浜松市, 静岡県, 2005/11/12, 2005/11/14.
- [68] 神崎亮平, 生物学と工学の融合から探る生命の知, 日本動物学会第 76 回大会シンポジウム, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/10/8, 2005/10/8.
- [69] 北川広明, 實國幸夫, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, レーザー走査による立体視ディスプレイ, The stereoscopic display using laser scanning, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005, 1A1-N-062, 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [70] グェンビンキェム, 斎藤滋, 酒造正樹, 尾上弘晃, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, 微小力計測センサを用いたマイクロマニピュレータの力覚システム, The study of a micro manipulator haptic system using micro cantilever force sensor, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005, 2A1-N-080, 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [71] 國吉康夫, 模倣とコミュニケーションへの創造的身体性認知アプローチ, JST 異分野融合ワークショップ「模倣と社会機能」, 不明, 不明, 不明, 2005, 浜松市, 静岡県, 2005/11/12, 2005/11/14.
- [72] 久保寺秀幸, 佐藤知正, 原田達也, 森武俊, 動作プリミティブに基づく机上作業の認識・予測とその支援軌道の生成, 第四回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 13-20, 2005, 2004, 文京区, 東京, 2005/2/26, 2005/2/27.
- [73] 小島光晴, 小倉 崇, 岡田 慧, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 物を手で扱ってテクスチャつき対象モデルを獲得するヒューマノイドの研究, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 3H13, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [74] 小室孝, 鏡慎吾, 渡辺義浩, 竹内大介, 神明前方嗣, 石川正俊, ビジョンチップシステムを用いた高速視覚処理, 第 11 回画像センシングシンポジウム, 325-330 (G-2), 2005, 横浜市, 神奈川県, 2005/6/8, 2005/6/10.
- [75] 小室孝, 鏡慎吾, 渡辺義浩, 並木明夫, 妹尾拓, 奥寛雅, 石川正俊, ビジョンチップによる高速視覚計測と機械制御への応用, 計測自動制御学会第 5 回制御部門大会, 5 月 8 日, 2005, 仙台市, 宮城県, 2005/5/25, 2005/5/27.

- [76] 齊藤 翔一郎, 武田 晴登, 西本 卓也, 嵯峨山 茂樹, specmurt 分析と chroma vector を用いた HMM による音楽音響信号の調認識, 情報処理学会研究報告(MUS), 61, 14, 85-90, 2005, 京都, 2005/8/4, 2005/8/5.
- [77] 齊藤翔一郎, 西本 卓也, 嵯峨山 茂樹, 凸射影法に基づく Specmurt 分析の共通調波構造推定アルゴリズムとその収束性に関する考察, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2001/5/24, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [78] 齊藤翔一郎, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, Specmurt 分析と HMM を用いた音楽音響信号の調認識, 日本音響学会 2005 年秋期研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2003/10/10, 2005, 仙台、宮城, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [79] 齊藤翔一郎, 鏡慎吾, 小室孝, 石川正俊, ネットワーク接続機能を実装した高速ビジョンチップシステム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005, 2A1-N-096, 2005, 神戸市, 兵庫県, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [80] 坂部啓, 園田哲理, 川上直樹, 館暲, 再帰性投影技術におけるポインティングデバイス, 日本バーチャルリアリティ学会第 10 回大会, 173-176, 2005, 東京, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [81] 坂本和之, 稲邑哲也, 古城直樹, 園田朋之, 岡田慧, 稲葉雅幸, HMM によるジェスチャと音声指示のシンボル化に基づくヒューマノイドの行動学習・生成, 電子情報通信学会パターン認識・メディア理解研究会技術報告書, 105, 300, 17-22, 2005, Tokyo, Japan, 2005/9/21, 2005/9/22.
- [82] 坂本 和之, 園田 朋之, 中西 雄飛, 神崎 秀, 吉海 智晃, 水内 郁夫, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, ポータブルモーションキャプチャシステムを用いたヒューマノイドのための基本動作獲得, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05, , 2A1-N-063, 2005, Kobe, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [83] 嵯峨智, ヴラックケビン, 梶本裕之, 館暲, Haptic Video, インタラクティブ東京 2005, 東京.
- [84] 嵯峨智, 梶本裕之, 館暲, 反力提示を利用した Haptic Teaching への視覚情報の付加と Visual Capture の影響, 日本バーチャルリアリティ学会第 10 回大会, 65-68, 2005, 東京, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [85] 佐川 裕一, 小倉 崇, 岡田 慧, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 道具の把持位置を実環境で視覚教示可能なヒューマノイドの研究, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , 3H14, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [86] 酒向慎司, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, HMM 音声合成手法による早口音声合成の検討, 日本音響学会 2005 年秋期研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2003/6/15, 2005, 仙台、宮城, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [87] 酒向慎司, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 実世界環境における視聴覚情報を統合した擬人化対話エージェントシステムの検討, 人工知能学会研究会 SIG-SLUD, A502, 8, 35-40, 2005, 長崎, 2005/11/24, 2005/11/25.
- [88] 佐藤 顕治, 岡田 慧, 稲葉 雅幸, ヒューマノイドによる紐操作のための並行エッジ検出に基づく視覚機能, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , 2.00E+21, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [89] 佐藤 知正, 久保寺 秀幸, 原田 達也, 森 武俊, 動作プリミティブに基づく日常物体操作の認識とその支援軌道の生成, 第 10 回ロボティクスシンポジウム, 587-592, 2005, 2004, 箱根, 神奈川, 2005/3/14, 2005/3/15.
- [90] 佐藤 知正, 森 武俊, 原田 達也, 人と機械のライフログコンテンツ, 第 1 回デジタルコンテンツシンポジウム, S2-1, 2005, 科学技術館, 東京, 2005/5/25, 2005/5/27.
- [91] 佐藤知正, 細田尚史, 久保寺秀幸, 原田達也, 森武俊, ロボットによる机上動作模倣のための HMM を利用した人間動作の分類手法, 第四回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 9 月 12 日, 2005, 2004, 文京区, 東京, 2005/2/26, 2005/2/27.
- [92] 佐藤知正, 森武俊, 原田達也, 生活支援ルームにおける模倣の構成論的研究～第四報～, 第四回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 21-23, 2005, 2004, 文京区, 東京, 2005/2/26, 2005/2/27.
- [93] 佐藤知正, 森武俊, 原田達也, 人と機械のライフログコンテンツの研究, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 3D24, 2005, 日吉, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [94] 佐野祐子, 神崎亮平, 岡田公太郎, 昆虫を規範とした複数感覚情報による行動選択基準の獲得, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 2005, 横浜市, 神奈川県, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [95] 寒川新司, 國吉康夫, 新生児の身体制御研究のための筋骨格モデル及びそのシミュレーション環境の構築, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005(ROBOMECH2005), 2P1-N-043, 2005, 神戸市, 兵庫県, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [96] 塩住享右, 國吉康夫, カオス結合系と身体性に基づく行動創発に関する研究, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会 (RSJ2005), 講演概要集 p120, 2005, 横浜市, 神奈川県, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [97] 下坂 正倫, 祢次金 佑, 森 武俊, 佐藤 知正, 日常動作の概念関係に着目した運動のオンライン分節化, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'05 講演論文集, 1A1-N-096(1)-1A1-N-096(4), 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [98] 下坂正倫, 森武俊, 原田達也, 佐藤知正, マージンに基づく問い合わせ学習法を用いた効率の良い動作認識, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 3.00E+17, 2005, 日吉, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [99] 下坂正倫, 森武俊, 原田達也, 佐藤知正, マルコフ確率場に基づく日常動作の頑健なチャンキング, 第 6 回システムインテグレーション部門学術講演会(SI2005), 543-544, 2005, 菊池郡, 熊本, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [100] 下坂正倫, 祢次金佑, 森武俊, 佐藤知正, Boosting アルゴリズムを用いた高速かつロバストな日常動作認

- 識の検討, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 3.00E+18, 2005, 日吉, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [101] 白木孝義, 石黒勝彦, 深野亮, 鴨志田良和, 白井達也, 齊藤秀雄, 田浦健次朗, 大武美保子, 佐藤知正, 大津展之, CHLAC 特徴と Grid コンピューティングを併用したリアルタイム動作認識, 電子情報通信学会 研究報告, 2006, 2005, Tsukuba, Japan, 2006/2/23, 2006/2/24.
- [102] 白木孝義, 大津展之, HLAC 特徴を用いた照明変化に頑健な物体認識, 電子情報通信学会 研究報告, 105, 302, 59-64, 2005, Tokyo, Japan, 2005/5/21, 2005/5/22.
- [103] 杉正夫, 二階堂諒, 田村雄介, 太田順, 新井民夫, 高増潔, 鈴木宏正, 小谷潔, 佐藤洋一, Attentive Workbench — 手を差し伸べる生産システム 第 3 報:指差しに基づくユーザインタフェース, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会予稿集, 1H32, 2005, 慶応大学日吉キャンパス, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [104] 杉山 悠, 吉海 智晃, 岡田 慧, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 生活音の認識と音源定位によるヒューマノイドの動作計画のための日常生活環境推定, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 3C33, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [105] 杉原知道, 山根克, 高野渉, 中村仁彦, 山本江, ミメティックコミュニケーションと境界条件緩和法によるヒューマノイドロボットのアニメトロニック制御, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 3F18, 2005, 横浜, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [106] 杉原知道, 山本江, 中村仁彦, アニマトロニクス展開に向けた小型ヒューマノイドロボットの開発, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 2F15, 2005, 横浜, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [107] 硯川潤, 高橋宏知, 久田幸平, 中尾政之, 加我君孝, 発火電位と局所電場電位の同時計測による神経反応の特徴抽出, 生体医工学 , 43(特別号), 528, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/4/25, 2005/4/25.
- [108] 鈴木隆文, 古川浩太郎, 國本雅也, 満洲邦彦, 義手制御のためのマイクロニューロプログラム法による運動神経信号の計測と解析の試み, 第 18 回ニューロプログラム研究会, 2005, 千代田区, 東京, 2005/6/18, 2005/6/18.
- [109] 青野達人, 中村仁彦, ロボットの多彩な意匠設計を許容する設計手法構築に向けた全身被覆ヒューマノイドの設計, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 2F16, 2005, 横浜, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [110] 瀬川友史, 下坂正倫, 森武俊, 佐藤知正, 力学系の切替モデルによる日常動作の分節化指針の獲得, 第 6 回システムインテグレーション部門学術講演会(SI2005), 539-540, 2005, 菊池郡, 熊本, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [111] 関洋一, 神崎亮平, 視認下電極刺入計測法によるカイコガ触角葉局所介在神経の機能解析 , 日本動物学会第 76 回大会, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/10/6, 2005/10/8.
- [112] 関洋一, 神崎亮平, cGMP 抗体染色を利用したカイコガ前脳におけるフェロモン情報処理経路のマッピング(Pheromone Processing Center in the Protocerebrum of Bombyx mori Revealed by Nitric Oxide-Induced Anti-cGMP Immunocytochemistry), 第 28 回日本分子生物学会 ワークショップ, 2005, 福岡市, 福岡県, 2005/12/7, 2005/12/10.
- [113] 瀬田尚子, 大村吉幸, 長久保晶彦, 國吉康夫, 全身接触行動のための分布触覚センサ, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会 (RSJ2005), CD-ROM, 2005, 横浜市, 神奈川県, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [114] 妹尾拓, 並木明夫, 石川正俊, 高速バッティングシステムによる打ち分け動作, 第 6 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会 (SI2005), 695-696, 2005, 西合志町, 熊本県, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [115] 妹尾拓, 並木明夫, 石川正俊, 高速ロボットシステムによるバッティングタスクの実現 , 第 10 回ロボティクスシンポジウム, 75-80 , 2005, 2004, 箱根町, 神奈川県, 2005/3/14, 2005/3/15.
- [116] 妹尾達也, 吉田敬亮, 陳欣, Olea Gheolge, 小谷潔, 高増潔, 平面リニアモータシステムの開発 —(第 3 報)ワイヤレス移動トレイスシステムの開発—, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, H63, 2005, 京都, Sep-05.
- [117] 袖山 慶直, 吉海 智晃, 水内 郁夫, 稲葉 雅幸, 筋骨格ヒューマノイド小太郎における鎖骨・肩甲骨構造の駆動システム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 3.00E+33, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [118] 袖山 慶直, 中西 雄飛, 吉海 智晃, 水内 郁夫, 稲葉 雅幸, 筋骨格ヒューマノイド小太郎のデザイン, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 2F12, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [119] 園田 朋之, 古城 直樹, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, ヒューマノイドの行動学習のためのウェアラブル人体動作計測によるリアルタイム動作教示に関する研究, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05, , , 1P2-S-070, 2005, Kobe, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [120] 園田哲理, 川上直樹, 館暲, 頭部搭載型プロジェクト第 9 報—フルオープン型 HMP「X'talVisor」の光学的特性—, 日本バーチャルリアリティ学会第 10 回記念大会, 2005, 東京, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [121] 高橋宏知, 硯川潤, 中尾政之, 神崎亮平, 加我君孝, 微小電気刺激による聴皮質の機能構造の書換え, 第 43 回日本人工臓器学会, 2005, 千代田区, 東京都, 2005/11/30, 2005/11/30.
- [122] 高橋宏知, 中尾政之, 加我君孝, 蝸牛神経核の腹側部と背側部の微小電気刺激に対する聴皮質反応, 生体医工学 , 43(特別号), 529, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/4/25, 2005/4/25.
- [123] 高橋宏知, 中尾政之, 加我君孝, 表面電極アレイによる神経束の選択的電気刺激, 第 20 回生体・生理工学シンポジウム講演論文集 , 23-26, 2005, 千代田区, 東京都, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [124] 高野渉, 山根克, 中村仁彦, 運動の認識・生成に基づく原始的コミュニケーションの階層構造モデル, 第 23

- 回日本ロボット学会学術講演会, 2H24, 2005, 横浜, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [125] 高野涉, 中村仁彦, 統計的相関に基づく動作パターンの分節化, 第 19 回人工知能学会全国大会, 3F1-02, 2005, 北九州, 福岡, 2005/6/15, 2005/6/17.
- [126] 高瀬省徳, 大西徹, 高増潔, 複数測定戦略による三次元測定評価, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, F37, 2005, 京都, Sep-05.
- [127] 武居淳, 善見誠一, 尾上弘晃, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, 感覚毛型センサを用いた角加速度計測の研究, Measuring angular acceleration with a sensor based on sensory hair, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005, 2P1-N-087, 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [128] Yusuke Takei, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto and Isao Shimiyoma, Control of the CNT growing by applying electric field, 第 22 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 65-68, 2005, 東京, 2005/10/20, 2005/10/21.
- [129] 武田 晴登, 西本 卓也, 嵯峨山 茂樹, 和音の発音順序交替を許容した動的計画法による多声音楽音 MIDI 演奏の楽譜追跡, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [130] 武田 晴登, 西本 卓也, 嵯峨山 茂樹, HMM を用いたリズムとテンポの反復推定による多声 MIDI 演奏のリズム認識, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [131] 田地正樹, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, はばたき飛行機のホバリングに関する研究, The study of hovering flight of ornithopters, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005, 2P1-S-063, 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [132] 多田隈理一郎, 宗玄清宏, 南澤孝太, 上田悠介, 園田哲理, 千種大雅, 関口大陸, 梶本裕之, 川上直樹, 舘暲, テレイグジスタンスの研究 (第 45 報), 相互テレイグジスタンスのための人型スレーブロボットの開発, 日本バーチャリアリティ学会第 10 回記念大会, 483-486, 2005, 東京.
- [133] 立花誠, 齊藤毅, 小谷潔, 高増潔, 作業時における生体負荷の評価(第 4 報) —作業下で想定される外乱の影響の評価—, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, H65, 2005, 京都, Sep-05.
- [134] 谷口徳恭, 鈴木隆文, 阿部裕輔, 満洲邦彦, 神経電極表面におけるタンパク吸着・炎症に関する研究 —免疫組織化学染色を用いた定量的検討—, 第 44 回日本 ME 学会大会, 43, 1, 535, 2005, 筑波、茨城, 2005/4/25, 2005/4/27.
- [135] 田岡 創, 佐藤 知正, 森 武俊, 原田 達也, DNNを用いた(ロボットによる)模倣による支援動作の学習, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 1D22, 2005, 日吉, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [136] 田岡創, 佐藤知正, 森武俊, 原田達也, 観察に基づくダイナミックニューラルネットワークを用いた支援軌道生成, 第 6 回システムインテグレーション部門学術講演会(SI2005), 535-536, 2005, 菊池郡, 熊本, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [137] 田中博人, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, 無尾翼羽ばたき機を用いた蝶の飛行メカニズムの研究, 日本機械学会 2005 年度年次大会, 2, 131-132, 2005, 調布, 2005/9/19, 2005/9/22.
- [138] 田村雄介, 杉正夫, 太田順, 新井民夫, 人間の主観的指差し方向推定のためのモデル化, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会予稿集, 1H31, 2005, 慶応大学日吉キャンパス, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [139] 陳欣, 高増潔, 石田敏博, 平面リニアモータの校正に関する研究 —(第 1 報)反射ミラーの形状計測と補正—, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, F45, 2005, 京都, Sep-05.
- [140] 陳映融, 米田 隆一, 西本 卓也, 嵯峨山 茂樹, マルコフ確率場モデルに基づく統計的な音楽情報の解析, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2002/2/10, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [141] 辻内直子, 桑名健太, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, カプセル内視鏡の姿勢制御の研究, Attitude Control System for Endoscopic Capsules, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005, 2P1-N-114, 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [142] 津田欣哉, 高橋宏知, 中尾政之, 加我君孝, 口唇形状の変化を検出するセンサとそれを応用した発声システムの開発, 生体医工学, 43(特別号), 489, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/4/25, 2005/4/25.
- [143] 中尾敏之, 臼杵深, 高橋哲, 高増潔, 近接場光学を用いた半導体デバイス Low-k 材の nano-void 計測, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, F64, 2005, 京都, Sep-05.
- [144] 長澤秀一, 劉淑杰, 高橋哲, 高増潔, レジスト表面の形状計測(第二報) —マルチボールカンチレバー基礎実験装置の開発—
Profile Measurement of Resist Surface (2nd report) - Development of the Basic Experimental Apparatus with Multi-Ball-Cantilever -, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, E09, 2005, 京都, Sep-05.
- [145] 中島 建, 一柳 圭吾, 山本 晃生, 樋口 俊郎, 液体窒素中での静電モータの駆動, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, , , 167-168, 2005, 京都府, 2005.9.15, 2005.9.17.
- [146] 中島 建, 山本 晃生, 工藤 謙一, 樋口 俊郎, 静電気力を利用した液体窒素中での凍結細胞培養液滴の搬送, 第 6 回 SICE システムインテグレーション部門講演会論文集(SI2005), 119-120, 2005, 熊本県, 2005.12.16, 2005.12.18.
- [147] 仲谷正史, 梶本裕之, 川上直樹, 舘暲, 高密度ピンアレイによる触覚呈示の可能性, JSME Conference on Robotics and Mechatronics, Japan, 2005, 神戸, 2005/6/1.

- [148] 仲谷正史, 梶本裕之, 川上直樹, 舘暲, Fishbone Tactile Illusion を通した凹凸知覚の研究, 日本バーチャルリアリティ学会第 10 回大会, 201-204, 2005, 東京, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [149] 仲谷正史, 段原尚輝, 梶本裕之, 川上直樹, 舘暲, 高密度ピンマトリクスによる触覚呈示の可能性 - パッシブタッチ時の検討を中心に -, 日本バーチャルリアリティ学会第 10 回大会, 379-380, 2005, 東京, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [150] 仲谷正史, 土屋美由紀, 梶本裕之, 関口大陸, 川上直樹, 舘暲, 高密度ピンマトリクスを利用した触覚秘密分散法の研究, 情報科学技術フォーラム 2005.
- [151] 仲谷正史, 土屋美由紀, 三代真己, 梶本裕之, 川上直樹, 舘暲, 高密度ピンマトリクスを用いた触覚情報秘匿テキスト生成・解読手法の提案, 日本バーチャルリアリティ学会第 10 回大会, 534-535, 2005, 東京, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [152] 中西 雄飛, 水内 郁夫, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 筋骨格ヒューマノイドのための追加可能なセンサ統合型筋ユニット, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 2F14, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [153] 中西 雄飛, 水内 郁夫, 袖山 慶直, 吉海 智晃, 稲葉 雅幸, 筋配置可変な筋骨格ヒューマノイド小太郎の脚部の設計, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 2F13, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [154] 鍋島厚太, 國吉康夫, 視触覚の時間的統合に基づくロボット身体像の適応的延長モデル, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 講演予集, CD-ROM, 2004, 2004, 岐阜市, 具府県, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [155] 鍋島厚太, 國吉康夫, マルチモーダル感覚の同期性に基づくロボット身体図式延長モデルと実機実現, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005(ROBOMECH2005), 2P1-N-043, 2005, 神戸市, 兵庫県, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [156] 並木 勇太, 山本 泰一, 吉海 智晃, 水内 郁夫, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 粘性・弾性要素による基本姿勢への復元力を有する関節機構, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 3.00E+34, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [157] 並木重宏, 加沢知毅, 神崎亮平, カイコガ触角葉出力神経群による匂い情報表現, 日本比較生理生化学会第 27 回大会, 2005, 調布市, 東京都, 2005/8/4, 2005/8/6.
- [158] 並木重宏, 神崎亮平, カイコガ前大脳におけるフェロモン情報経路, 日本動物学会第 76 回大会, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/10/6, 2005/10/8.
- [159] 並木明夫, 感覚と運動の統合によるロボットの高性能化, 第 6 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会 (SI2005), 693-694, 2005, 西合志町, 熊本県, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [160] 成瀬康, 眞溪歩, 早川友恵, 藤巻則夫, フラッシュ刺激時の P100 成分と α 波の位相との関連に関する研究, 第 20 回生体磁気学会論文集, 66-67, 2005, 千里, 大阪, 2005/7/21, 2005/7/22.
- [161] 成瀬康, 眞溪歩, 早川友恵, 藤巻則夫, 刺激提示時の α 波の位相状態による誘発反応の変化に関する考察, 第 20 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 93-94, 2005, 市谷, 東京, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [162] 二階堂諒, 杉正夫, 太田順, 田村雄介, 新井民夫, 佐藤洋一, 高増潔, 鈴木宏正, 卓上作業支援システムにおける指差レインタフェースの実装, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, 641-642, 2005, 京都大学吉田キャンパス, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [163] 西岡宏晃, 高橋哲, 高増 潔, 定在エバネッセント光による超解像顕微法の提案, 2005 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文, F63, 2005, 京都, Sep-05.
- [164] 西嶋隆, 山本晃生, 樋口俊郎, 稲葉昭夫, フレキシブルプリント基板を用いた静電容量型屈曲センサの開発, 第 6 回 SICE システムインテグレーション部門講演会論文集 (SI2005), , , 953-954, 2005, 熊本県, 2005.12.16, 2005.12.18.
- [165] 西野 環, 吉海 智晃, 水内 郁夫, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 筋骨格型ロボットの筋配置モデルの容易な設定システム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 3.00E+32, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [166] 西本 卓也, 酒向 慎司, 嵯峨山 茂樹, 小田 浩一, 渡辺 隆行, 早口合成音声の聴取実験によるテキスト音声合成の評価, 電子情報通信学会技術報告(WIT2005), 5, 23-28, 2005, 熊毛郡, 鹿児島, 2005/5/18, 2005/5/21.
- [167] 西本 卓也, 酒向 慎司, 嵯峨山 茂樹, 大島 一恵, 小田 浩一, 渡辺 隆行, 早口合成音声に対する聴取者の慣れの効果の検討, 日本音響学会 2005 年秋期研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2003/6/14, 355-356, 2005, 仙台・宮城, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [168] 野口 博史, 田中 克典, 森 武俊, 佐藤 知正, 住居内センサネットワークミドルウェアにおける RDF を利用したセンササービス検索機能の実現, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '05 講演論文集, 2P1-N-049(1) -2P1-N-049(4), 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [169] 野口博史, 森武俊, 佐藤知正, 住居内センサネットワークミドルウェアにおけるセンササービスの動的生成, 第 6 回システムインテグレーション部門学術講演会(SI2005), 1085-1086, 2005, 菊池郡, 熊本, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [170] 畑尾 直孝, 古城 直樹, 岡田 慧, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, レーザー距離計による位置推定とステレオ視による平面検出を用いた 3 次元マップ作成システム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 3B17, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.

- [171] 羽根田 淳, 岡田 慧, 稲葉 雅幸, Steppable Path Planner: 段差移動・平面移動プランナの切り替え機能を持つヒューマノイドの経路移動プランナ, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05, , , 2A1-S-048, 2005, Kobe, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [172] 林政一郎, 渡邊淳司, 梶本裕之, 舘暲, 運動残効現象を利用した皮膚運動知覚の解析, JSME Conference on Robotics and Mechatronics, Japan, 2005, 神戸, 2005/6/1.
- [173] 林政一郎, 渡邊淳司, 梶本裕之, 舘暲, 皮膚感覚における運動残効現象についての研究, 日本バーチャルリアリティ学会第10回大会, 379-380, 2005, 東京, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [174] 林 摩梨花, 杉山 悠, 岡田 慧, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 触覚センサをもった発泡体成型による柔軟な自由形状センサ皮膚層の開発, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05, , , 2P1-N-105, 2005, Kobe, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [175] 林 摩梨花, 山本 泰地, 岡田 慧, 水内 郁夫, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 曲面を持つロボットのためのフレキシブル配置可能な触覚コンポーネントの開発, 第23回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1C16, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [176] 原田 達也, 久保 肇, 森 武俊, 佐藤 知正, 酸素消費率に合わせてコントロールされる呼吸器・循環器統合シミュレータ, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'05 講演論文集, 1A1-N-093(1)-1A1-N-093(4), 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [177] 原田 達也, 川野 裕介, 大谷 哲史, 森 武俊, 佐藤 知正, アドホックワイヤレスネットワークに基づくライフログを利用した機器操作支援システム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'05 講演論文集, 1P2-N-059(1)-1P2-N-059(4), 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [178] 原田 達也, 川野祐介, 大谷 哲史, 森 武俊, 佐藤 知正, ライフログによる家庭内機器操作支援のためのワイヤレスネットワーク環境の構築, 第1回デジタルコンテンツシンポジウム, S2-6, 2005, 科学技術館, 東京, 2005/5/25, 2005/5/27.
- [179] 原田達也, 行田知晃, 川野裕介, 森武俊, 佐藤知正, ウェアラブルセンサと環境設置センサの統合による柔軟なワイヤレスネットワークシステムの研究, 第6回システムインテグレーション部門学術講演会(SI2005), 347-348, 2005, 菊池郡, 熊本, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [180] 原田達也, 森武俊, 佐藤知正, 日常動作計測に基づく複数のサブモデルを利用した人間動作のモデリング, 第23回日本ロボット学会学術講演会, 3F32, 2005, 日吉, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [181] 原田達也, 森武俊, 佐藤知正, 日常動作からの動作モデルによる姿勢復元手法, 第6回システムインテグレーション部門学術講演会(SI2005), 341-342, 2005, 菊池郡, 熊本, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [182] 原田達也, 川野裕介, 行田知晃, 森武俊, 佐藤知正, 最適支援提供のためのライフログに基づく行動モデリング手法の研究, 第6回システムインテグレーション部門学術講演会(SI2005), 349-345, 2005, 菊池郡, 熊本, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [183] 原田達也, 森武俊, 佐藤知正, 姿勢確率密度分布を利用した姿勢復元と動作生成の試み, 第四回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 1月4日, 2005, 2004, 文京区, 東京, 2005/2/26, 2005/2/27.
- [184] 早川友恵, 藤巻則夫, 寺園泰, 眞溪歩, 言語処理過程における意味的文脈効果の検討 - カテゴリー判断課題におけるMEG -, 第20回生体磁気学会論文集, 98-99, 2005, 大阪, 日本, 2005/7/21, 2005/7/22.
- [185] 深野亮, 國吉康夫, 小林匠, 大津展之, 多指ロボットハンドによる運動拘束の認識 - 特徴量の改良とクラスタリングの導入, 第22回日本ロボット学会学術講演会, 講演予稿集, CD-ROM, 2004, 2004, 岐阜市, 具府県, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [186] 深山理, 森下陽介, 谷口徳恭, 鈴木隆文, 満洲邦彦, 運動野神経信号によるラット搭載車の開発~歩行意図に基づく制御~, 日本知能情報ファジィ学会第2回脳と知覚研究会 WS, 2005, 芦原温泉, 福井, 2005/11/20, 2005/11/21.
- [187] 深山理, 森下陽介, 鈴木隆文, 満洲邦彦, 運動野神経信号によるラット搭載車制御システムの開発 ~歩行方向推定に基づく車体の回転制御~, 第20回生体・生理工学シンポジウム, 45-48, 2005, 東京, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [188] 福島亮太, 関洋一, 神崎亮平, 昆虫脳同定ニューロンの視認下条件における生理応答および形態の計測手法の確立, 日本動物学会第76回大会, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/10/6, 2005/10/8.
- [189] 福田大輔, 山根克, 中村仁彦, 体性感覚情報に基づく筋協調アドバイザー, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会, 1A1-N-098, 2005, 神戸, 兵庫, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [190] 藤田裕哉, 小野順貴, 安藤繁, 単一点音源の選択的定位と凸射影法に基づく近接マイクロホンアレーの動作時自律校正, 日本音響学会 2005 年秋期研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2003/9/26, Q-26, 2005, 仙台, 宮城, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [191] 藤巻則夫, 早川友恵, 眞溪歩, 語彙判断における脳活動源推定と活性化拡散モデルによる説明 - fMRI-constrained MEG multi-dipole 解析による -, 第20回生体磁気学会論文集, 252-253, 2005, 千里, 大阪, 2005/7/21, 2005/7/22.
- [192] 藤巻則夫, 早川友恵, 眞溪歩, MEGとfMRI使った言語脳活動計測 - 内語・速読・プライム -, 第44回日本生体医工学会大会, 226, 2005, つくば, 茨城, Apr-05.
- [193] 藤本 純也, 岡田 慧, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, ハンドと物体の冗長な拘束条件を用いたヒューマノイドの把持行動生成法, 第23回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1F14, 2005, Kawagawa, Japan,

- 2005/9/15, 2005/9/17.
- [194] 藤本敦也, 榎潤一郎, 成瀬康, 眞溪歩, 視覚注意課題における反応時間と誘発電位との関係, 第 20 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 101-102, 2005, 市谷, 東京, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [195] 古川徳厚, 妹尾拓, 並木明夫, 石川正俊, 高速多指ハンドと高速視覚を用いたダイナミックリグラスピング, 第 6 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会 (SI2005), 699-700, 2005, 西合志町, 熊本県, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [196] 古城 直樹, 稲邑 哲也, 園田 朋之, 岡田 慧, 稲葉 雅幸, 時系列マルチセンサパターンのシンボル化に基づくオンライン動作獲得と行動誘発, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1D21, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [197] 星野隆行, 小笹明賀, 米谷玲皇, 鈴木隆文, 松井真二, 満洲邦彦, カーボンマイクロチューブを用いた神経再生電極の開発-デバイスの試作と神経系培養細胞を用いた検討-, 第 44 回日本 ME 学会大会, 43, 1, 534, 2005, 筑波, 茨城, 2005/4/25, 2005/4/27.
- [198] 星野隆行, 友納昌則, 鈴木隆文, 下条誠, 満洲邦彦, 生体情報を反映した体重支持型歩行アシストシステム -筋電信号からの歩行状態の推定-, 第 20 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 173-174, 2005, 東京, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [199] 眞溪 歩, 脳波認識の工学的応用, 21 世紀の診断工学とその周辺, 124-133, 2005, 東京, May-05.
- [200] 眞溪歩, 脳波認識による人間情報の抽出, 第 1 回横幹連合コンファレンス論文予稿集, 355-356, 2005, 長野市, 長野, 2005/11/25, 2005/11/26.
- [201] 松浦航, 安藤規泰, 神崎亮平, 電磁誘導を利用した計測・刺激用小型テレメトリシステムの開発, 日本動物学会第 76 回大会, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/10/6, 2005/10/8.
- [202] 水内 郁夫, 吉海 智晃, 袖山 慶直, 中西 雄飛, 宮寺 明彦, 山本 泰地, Tuomas Niemelä, 安達 隆介, 林 摩梨花, 稲葉 雅幸, 超多自由度可変柔軟脊椎筋骨格型ヒューマノイド「小太郎」開発概要 -愛知万博速報-, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05, , , ALL-N-021, 2005, Kobe, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [203] 水内 郁夫, 吉海 智晃, 袖山 慶直, 中西 雄飛, 宮寺 明彦, 山本 泰地, Tuomas Niemelä, 浦田 順一, 並木 勇太, 西野 環, 稲葉 雅幸, 超多自由度可変柔軟脊椎筋骨格型ヒューマノイド小太郎の開発, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 2F11, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [204] 水内 郁夫, 袖山 慶直, 中西 雄飛, 吉海 智晃, 山本 泰地, Tuomas Niemelä, 宮寺 明彦, 浦田 順一, 並木 勇太, 西野 環, 稲葉 雅幸, 人間の身体構造に学んだ筋骨格型ヒューマノイドの設計と製作, 第 26 回バイオメカニクス学術講演会 SOBIM2005 予稿集, , , 297-300, 2005, Tochigi, Japan, 2005/10/22, 2005/10/23.
- [205] 宮寺 明彦, 水内 郁夫, 稲葉 雅幸, 超多自由度ヒューマノイドのための感覚動作制御通信システム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1.00E+35, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [206] 森武俊, 瀬川 友史, 下坂 正倫, 佐藤 知正, 身体の階層性を利用した日常動作のセグメンテーションにおける分節可能度の推定, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'05 講演論文集, 1P1-S-010(1)-1P1-S-010(4), 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [207] 森武俊, 高田 有時, 野口 博史, 佐藤 知正, 分散センシング空間における日常生活データベースに基づいた行動予測システム, 第 10 回ロボティクスシンポジウム, 581-586, 2005, 2004, 箱根, 神奈川, 2005/3/14, 2005/3/15.
- [208] 森武俊, 祢次金佑, 下坂正倫, 佐藤知正, AdaBoost を利用した有用特徴量の自動選択に基づく日常動作認識, 第 6 回システムインテグレーション部門学術講演会(SI2005), 545-546, 2005, 菊池郡, 熊本, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [209] 森武俊, 祢次金佑, 下坂正倫, 瀬川友史, 佐藤知正, 日常動作の概念関係と隠れマルコフモデルを利用した動作のオンライン分節化, 第四回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 5 月 8 日, 2005, 2004, 文京区, 東京, 2005/2/26, 2005/2/27.
- [210] 森下陽介, 深山理, 鈴木隆文, 満洲邦彦, ラット搭載車両の制御を行う Brain-Machine Interface の基礎的研究 -指令動作の単純化と事前学習の導入-, 第 44 回日本 ME 学会大会, 43, 1, 541, 2005, 筑波, 茨城, 2005/4/25, 2005/4/27.
- [211] 森下陽介, 深山理, 鈴木隆文, 満洲邦彦, ラット搭載車の制御を行う Brain-Machine Interface の開発 - レバー操作事前学習の導入によるシステム性能向上の検討, Preliminary study on Brain-Machine Interface for a rat to control the vehicle- Enhancing mutual learning by simplyfing the command movement of a rat -, 第 20 回生体・生理工学シンポジウム, 49-50, 2005, 東京, 2005/9/5, 2005/9/7.
- [212] 山本 晃生, 中島 建, 樋口 俊郎, 大気雰囲気中における高出力静電モータのサーボ制御, 2005 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, , , 1171-1172, 2005, 2004, 神奈川県, 2005.3.16, 2005.3.18.
- [213] 山本 晃生, 平野 裕基, 一柳 圭吾, 樋口 俊郎, 静電フィルムモータを用いた指先用 1 自由度ハプティックデバイスに関する研究, 第 6 回 SICE システムインテグレーション部門講演会論文集(SI2005), 815-816, 2005, 熊本県, 2005.12.16, 2005.12.18.
- [214] 山本晃生, ファンウエストエイワウド, 樋口俊郎, 磁気浮上機構と力覚提示デバイスによる非接触物体ハンドリングシステム(Haptic Tweezer)の開発 ~マクロモデルによる評価~, 日本バーチャルリアリティ学会第 10 回記念大会論文集, , , 301-304, 2005, 東京都, 2005.9.27, 2005.9.29.
- [215] 山本晃生, 桂井宏明, 樋口俊郎, 直流電圧で駆動される静電インパクト駆動機構の開発, 第 6 回 SICE シス

- テムインテグレーション部門講演会論文集(SI2005), 811-812, 2005, 熊本県, 2005.12.16, 2005.12.18.
- [216] 山本晃生, 山本弘明, 樋口俊郎, 接触面温度予測に基づく物体温度触感の提示 -個人差を考慮した提示手法-, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05 講演論文集, , , 1P1-N-102 (CD-ROM), 2005, 兵庫県神戸市, 2005.6.9, 2005.6.11.
- [217] 山本晃生, 清水直茂, 樋口俊郎, 静電誘導を用いた三相交流駆動両電極形静電モータ, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05 講演論文集, , , 1P1-S-084 (CD-ROM), 2005, 兵庫県神戸市, 2005.6.9, 2005.6.11.
- [218] 山本晃生, 西村壮礼, 塚田修大, 樋口俊郎, 弾性表面波デバイスによる液滴の搬送, 混合, 霧化, ロボティクス・メカトロニクス講演会'05 講演論文集, , , 2P1-N-077 (CD-ROM), 2005, 兵庫県神戸市, 2005.6.9, 2005.6.11.
- [219] 山本江, 杉原知道, 中村仁彦, 小型ロボットのためのポータブル制御ユニット AnimatoCore の開発, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 1.00E+32, 2005, 横浜, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [220] 山本隼, 梶本裕之, 関口大陸, 川上直樹, 舘暲, アクティブボイスキャンセラにおけるマスキング手法の検討, 日本バーチャリアリティ学会第 10 回大会, 129-130, 2005, 東京, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [221] 山本遼, 山本隼, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, ストロークをベースとした確率文脈自由文法による手書き数式の認識, FIT2005 第 4 回情報科学技術フォーラム講演論文集, 43-44, 2005, 東京, 2005/9/7, 2005/9/9.
- [222] 山本 泰地, 林 摩梨花, 水内 郁夫, 稲邑 哲也, 稲葉 雅幸, 導電性発泡体を用いた肉質の触覚センサ, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1C15, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [223] 吉海 智晃, 水内 郁夫, 稲葉 雅幸, 並列監視評価構造を有するヒューマノイドの自律行動統合システム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1F17, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [224] 吉海 智晃, 西野 環, NIEMELA TUOMAS, 袖山 慶直, 水内 郁夫, 稲葉 雅幸, 筋駆動マルチメディアヘッドの開発とジョイスティックによる操作システム, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, , , 1F24, 2005, Kawagawa, Japan, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [225] 米田 隆一, 西本 卓也, 嵯峨山 茂樹, マルコフ確率場を用いた調認識、自動和声付け、および自動対位法, 情報処理学会研究報告(MUS), 63, 6, 31-36, 2005, 大垣, 岐阜, 2005/12/23, 2005/12/23.
- [226] 米田 隆一, 西本 卓也, 嵯峨山 茂樹, 最大マージンのアプローチによる統計的な音楽情報の解析, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2002/2/11, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [227] 米田隆一, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 最大エントロピーモデルに基づく統計的な音楽情報の解析, FIT2005 第 4 回情報科学技術フォーラム講演論文集, 267-268, 2005, 東京, 2005/9/7, 2005/9/9.
- [228] 米林, 亀岡弘和, 嵯峨山 茂樹, HMM を用いたピアノ運指自動決定アルゴリズム, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [229] 劉淑杰, 長澤秀一, 高橋哲, 高増潔, レジスト表面に対する AFM 先端スタイラス形状の影響, 日本機械学会 2005 年次大会講演論文集, 2005, 東京, Sep-05.
- [230] 渡邊 恵佑, 森下 広, 森 武俊, 佐藤 知正, 示指 PIP 関節動増幅装置による物体把持の実現? 関節リウマチ患者支援のための外骨格型ハンドの開発にむけて?, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'05 講演論文集, 1P2-N-052(1) -1P2-N-052(4), 2005, 神戸, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [231] 渡邊恵佑, 森下広, 森武俊, 佐藤知正, 手指関節可動域制限患者を対象とした装着型つまみ動作支援装置における関節動補完手法の検討, 第 6 回システムインテグレーション部門学術講演会(SI2005), 1203-1204, 2005, 菊池郡, 熊本, 2005/12/16, 2005/12/18.
- [232] 渡邊 淳司, 仲谷 正史, 安藤 英由樹, 前田 太郎, 舘 暲, 腕運動中に提示される触覚刺激の定位メカニズム, 電子情報通信学会 HIP ヒューマン情報処理研究会, 2005, 仙台, 2005/12/15, 2005/12/16.
- [233] 渡邊 淳司, 林 政一郎, 梶本 裕之, 舘 暲, 運動残効による触運動知覚の研究 - 視覚・触覚における運動知覚の相違 ?, 2005 年日本視覚学会冬季大会, 2006, 2005, 2006/1/25, 2006/1/27.
- [234] 渡辺裕文, 高橋宏知, 中尾政之, Kerry Walton, Rodolfo R. Llinas, 極細ワイヤ探針を利用した血管内神経信号計測, 生体医工学 , 43(特別号), 533, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/4/25, 2005/4/25.
- [235] 渡辺義浩, 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, リアルタイム画像計測のための多数粒子情報の並列抽出アーキテクチャの設計と実装, 第 12 回 FPGA/PLD Design Conference, 1 月 6 日, 2005, 2004, 横浜市, 神奈川県, 2005/1/27, 2005/1/28.
- [236] 圓戸辰郎, 中村仁彦, 球面ゴムタイヤを用いた全方向移動機構, 日本 IFToMM 会議第 11 回シンポジウム, 2005, 東京, 2005/6/17, 2005/6/17.
- [237] 圓戸辰郎, 中村仁彦, バasketボールを利用した全方向移動機構の開発, 第 23 回日本ロボット学会学術講演会, 2G21, 2005, 横浜, 神奈川, 2005/9/15, 2005/9/17.
- [238] 葎本香太郎, 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, ビジョンチップによる背景存在下での高速トラッキング, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 2005, 2P1-N-096 , 2005, 神戸市, 兵庫県, 2005/6/9, 2005/6/11.
- [239] C. K. Raut, T. Nishimoto, S. Sagayama, Maximum Likelihood Based Compensation of HMM Parameters for Channel Distortion, 日本音響学会 2005 年秋季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2005, 仙台, 宮城, 2005/9/27, 2005/9/29.
- [240] C. K. Raut, T. Nishimoto, S. Sagayama, Maximum Likelihood Based General Joint Adaptation for Noise and Long Reverberation, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2006, 2005, 東京,

2006/3/14, 2006/3/16.

- [241] Dzmityr Tsetserukou, Riichiro Tadakuma, Hiroyuki Kajimoto, Susumu Tachi, Design and use of distributed optical torque sensors for anthropomorphic robot arm, JSME Conference on Robotics and Mechatronics, Japan, 2005, 神戸, 2005/6/1.
- [242] Jonathan Le Roux, 西本 卓也, 嵯峨山 茂樹, Harmonic Temporal Clustering of Speech Spectrum, 日本音響学会 2006 年春季研究発表会講演論文集 in CD-ROM, 2002/11/3, 2006, 2005, 東京, 2006/3/14, 2006/3/16.
- [243] Laureline Gatellier, Ryohei Kanzaki, Roles of Nitric Oxide in the Brain of the Male Silkworm, 日本動物学会 第 76 回大会, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/10/6, 2005/10/8.
- [244] Laureline Gatellier, Ryohei Kanzaki, Neuromodulation Underlying Olfactory Behavior in the Male Silkworm, 第 28 回神経科学学会, 2005, 横浜市, 神奈川県, 2005/7/26, 2005/7/28.
- [245] Laureline Gatellier, Ryohei Kanzaki, Neuromodulation and Neural Plasticity of the Olfactory Behavior in the Silkworm Brain, 日本比較生理生化学会第 27 回大会, 2005, 調布市, 東京都, 2005/8/4, 2005/8/6.

1-5. 招待講演

- [1] 尾川順子, 奥寛雅, 橋本浩一, 石川正俊, 高速トラッキングを用いたゾウリムシの運動制御, 計測自動制御学会第 5 回制御部門大会, 687-690, 2005, 仙台市, 宮城県, 2005/5/25, 2005/5/27.
- [2] 尾川順子, 奥寛雅, 橋本浩一, 石川正俊, ゾウリムシ電気走性のダイナミクスモデル, 計測自動制御学会第 5 回制御部門大会, 691-694, 2005, 仙台市, 宮城県, 2005/5/25, 2005/5/27.
- [3] 奥寛雅, 橋本浩一, 石川正俊, 1kHz の帯域幅を持つ高速可変焦点レンズ, 日本光学会年次学術講演会 Optics Japan 2005, 158-159, 2005, 千代田区, 東京都, 2005/11/23, 2005/11/25.
- [4] 鏡慎吾, 石川正俊, センサフュージョン — センサネットワークの情報処理構造 — (招待論文), 電子情報通信学会論文誌 A, J88-A, 12, 1404-1412, 2005/12.
- [5] 神崎亮平, 昆虫の脳にひそむ知のしくみ, 立命館大学理工学研究所 学術講演会, 2005, 草津市, 滋賀県, 2005/12/16, 2005/12/16.
- [6] Yasuo Kuniyoshi, Yoshiyuki Ohmura, Koji Terada, Akihiko Nagakubo, Shinichiro Eitoku, Tomoyuki Yamamoto, Embodied Basis of Invariant Features in Execution and Perception of Whole Body Dynamic Actions – Knacks and Focuses of Roll-and-Rise Motion, Robotics and Autonomous Systems, 48, 189-201, 2004, 2004.
- [7] Yasuo Kuniyoshi, Yoshiyuki Ohmura, Koji Terada, Akihiko Nagakubo, Dynamic Roll-and-Rise Motion by an Adult-Size Humanoid Robot, International Journal of Humanoid Robotics, 1, 3, 497-516, 2004, 2004.
- [8] 國吉康夫, 胎内学習と初期認知発達の構成論的モデル化の試み, 日本赤ちゃん学会 第 4 回学術集会, 口頭, 2004, 2004, 京都市, 京都府, 2004/4/23, 2004/4/25.
- [9] Yasuo Kuniyoshi, Imitation as an Emergent Embodied Cognition, Workshop on Cognitive Architectures for Humanoids, IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots (Humanoids2005), 口頭, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/12/5, 2005/12/7.
- [10] Yasuo Kuniyoshi, Embodied Origin of Communication, 第 3 回新赤ちゃん学国際シンポジウム, 不明, 2004, 2004, 2004/11/1.
- [11] Yasuo Kuniyoshi, Towards Emergence and Development of Humanoid Embodied Cognition – A Robotic Approach, ESF Research Conference on Brain Development and Cognition in Human Infants from Action to Cognition, 口頭, 2005, Maratea, Italy, 2005/10/1, 2005/10/6.
- [12] Yasuo Kuniyoshi, Exploration and Learning of Embodied Behaviour, The 12th International Symposium of Robotics Research (ISRR2005), 2005, San Francisco, CA, U.S.A., 2005/10/12, 2005/10/15.
- [13] Isao Shimoyama, Synthetic Approach of Self-Assembly, The International Conference on Bio-Nano-Informatics Fusion, 2005, Marina Del Rey, California, USA, Jul. 20, Jul. 22.
- [14] Isao Shimoyama, Synthesis with MEMS, Life Engineering Symposium, 2005, UCSF, San Francisco, USA, Aug. 19, Aug. 20.
- [15] Isao Shimoyama, Nano On MEMS – The Bridge between Nanotech and MEMS, Nanoengineering Symposium 2005, Daejeon, Korea, Oct. 26, Oct. 28.
- [16] 下山勲, 生き物に学ぶマイクロシステム, 第 26 回 バイオメカニズム学術講演会, 2005, 大田原市, 栃木, Oct. 22, Oct. 23.
- [17] 高橋宏知, 学際的分野でのプロジェクト設計, 動物学会シンポジウム:ニューロエソロジー談話会シンポジウム「生物学と工学の融合から探る生物の知」, 2005, つくば市, 茨城県, 2005/10/8, 2005/10/8.
- [18] 広瀬啓吉, 種々の調子の音声合成のための韻律制御 – 感情音声合成の視点から –, 日本音響学会秋季講演論文集, 279-282, 2006, 2006, 仙台, 宮城, 2006/9/27, 2006/9/29.
- [19] Michitaka Hirose, Virtual Reality Technology and Museum Exhibit, Third International Conference, ICVS2005 (Springer-Verlag GmbH ?Computer Science-), 3805, 3-11, 2005, France, 2005/11/27, 2005/12/3.

2. 受賞

- [1] 岩瀬英治:電気学会 センサ・マイクロマシン準部門 第8回五十嵐賞,「モルフォ蝶を規範とした構造発色ディスプレイに関する研究」,2005年10月.
- [2] 木村文彦:IMS成果賞、(財)製造科学技術センター、2005年11月
- [3] 小倉 崇,岡田 慧,稲葉雅幸:第5回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会ベストセッション講演賞,「ヒューマノイドの身体誘導行動のためのインタラクティブ動力学シミュレーションシステム」,2004年12月.計測自動制御学会.
- [4] 亀岡弘和:情報処理学会 山下記念研究賞 ハーモニック・クラスタリングによる多重音信号音高抽出における音源数とオクターブ位置推定
- [5] 杉原知道,中村仁彦:第10回ロボティクスシンポジウム最優秀論文賞「境界条件緩和による二脚ロボットのオンライン歩容計画法」2005年3月
- [6] 中村仁彦:平成17年 日本機械学会フェロー
- [7] 中村仁彦:平成17年 計測自動制御学会 著述賞 岩波講座ロボット学2「ロボットモーション」(共著 平成16年出版)
- [8] 佐藤 知正:計測自動制御学会 SI2004 ベストセッション講演賞「オンライン動作認識のための混合状態力学系に基づくカーネル」
- [9] 佐藤 知正:計測自動制御学会 SI2004 ベストセッション講演賞「姿勢確率モデルによる欠損データからの姿勢復元」
- [10] 杉原知道,高野渉,山根克,山本江,中村仁彦:Best Conference Paper Award, IEEE International Conference on Humanoid Robots, 2005年12月
- [11] 中村仁彦:Distinguished Lecturer, IEEE Robotics and Automation Society, 2006
- [12] 田村雄介,杉正夫,太田順,新井民夫:Best Paper Award in the 13th IEEE International Workshop on Robot and Human Interactive Communication (RO-MAN 2004), 受賞論文:Deskwork Support System Based on the Estimation of Human Intention, 2005年8月.
- [13] 中西雄飛,水内郁夫,稲邑哲也,稲葉雅幸:第5回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会ベストセッション講演賞,「実機と同一のインタフェースを持つヒューマノイドシミュレーションシステム」,2004年12月.計測自動制御学会.
- [14] 山根克:文部科学大臣表彰 若手科学者賞 2005年4月
- [15] 山本弘明,山本晃生,樋口俊郎,長澤秀一,「静電触覚ディスプレイを用いた遠隔触感提示システムの開発」,日本バーチャルリアリティ学会第9回大会, 学術奨励賞(2005年3月)
- [16] Shujie Liu, Shuichi Nagasawa, Satoru Takahashi, Kiyoshi Takamasu: Profile Measurement of Resist Surface Using Multi-Ball-Cantilever AFM, SPIE International Symposium on Optomechatronic Technologies (ISOT 2005), Dec. 2005, Sapporo, Japan, Best Student Paper Award

3. 特許

- [1] 表面プラズモン共鳴センサ,金井成等,下山勲,松本潔,星野一憲,日本,出願済み,2003.11.17,特願2003-386905,2005.6.9,特開2005-147891.
- [2] 表面プラズモン共鳴センサ,金井成等,下山勲,松本潔,星野一憲,日本,出願済み,2003.11.27,特願2003-396965,2005.6.16,特開2005-156415.
- [3] Surface plasmon resonance sensor, Naritoshi Kanai, Isao Shimoyama, Kiyoshi Matsumoto, Kazunori Hoshino, アメリカ,出願済み,2004.11.24, 10/995368, 2005.6.2, US 2005-0117158 A1, [2]の外国出願.
- [4] 表面プラズモン共鳴測定装置,金井成等,下山勲,松本潔,星野一憲,日本,出願済み,2003.11.27,特願2003-396952,2005.6.16,特開2005-156414.
- [5] 表面プラズモン共鳴装置,金井成等,下山勲,松本潔,星野一憲,日本,出願済み,2004.5.28,特願2004-158581,2005.12.8,特開2005-337939.
- [6] 表面プラズモン共鳴装置,金井成等,下山勲,松本潔,星野一憲,日本,出願済み,2004.5.28,特願2004-158582,2005.12.8,特開2005-337940.
- [7] 3次元構造体の組立方法,下山勲,松本潔,岩瀬英治,日本,特許登録,2002.1.8,特願2002-009689,2003.7.29,特開2003-211398,2005.8.5,特許3704558.
- [8] 発色構造体及び表示装置,下山勲,岩瀬英治,松本潔,日本,審査中,2004.1.23,特願2004-015939,2005.8.4,特開2005-208409.
- [9] Color developing structure and display device, Isao Shimoyama, Kiyoshi Matsumoto, Eiji Iwase,アメリカ,出願済み,2005.1.19, 11/037126, 2005.8.18, 20050179836, [8]の外国出願.
- [10] 構造体の組立方法,下山勲,松本潔,尾上弘晃,日本,審査中,2004.1.23,特願2004-015946,2005.8.4,特開2005-205562.
- [11] 近接場光学顕微鏡,下山勲,松本潔,菅哲朗,日本,審査中,2004.1.23,特願2004-015925,2005.8.4,特開2005-207935.
- [12] 高密度集積発光デバイスの作製方法、及び高密度集積発光デバイス,下山勲,松本潔,星野一憲,山田幸

- 一,日本, 審査中, 2004.1.23, 特願 2004-015475, 2005.8.4, 特開 2005-209503.
- [13] Method for fabricating a high density integrated light-emitting device, and high density integrated light-emitting device, Isao Shimoyama, Kiyoshi Matsumoto, Kazunori Hoshino, Koichi Yamada,アメリカ, 出願済み, 2005.1.19, 11/037212, 2005.9.15, 20050200272, [12] の外国出願.
- [14] カーボンナノチューブ製造方法及び製造装置, 下山勲, 丸山茂夫, 松本潔, 星野一憲, 村上陽一, 日本, 審査中, 2004.1.23, 特願 2004-015962, 2005.8.4, 特開 2005-206432.
- [15] Device and method for manufacturing carbon nanotube, Isao Shimoyama, Shigeo Maruyama, Kiyoshi Matsumoto, Kazunori Hoshino, Yoichi Murakami,アメリカ, 出願済み, 2005.1.19, 11/037253, 2005.9.22, 20050207965, [14]の外国出願.
- [16] 撮像装置、及び撮像装置の制御方法, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 齋藤宏, 日本, 審査中, 2004.3.1, 特願 2004-056238, 2005.09.15, 特開 2005-252357.
- [17] 表面弾性波素子、及び表面弾性波速度変調方法, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 高畑智之, 日本, 出願済み, 2004.4.22, 特願 2004-127063, 2005.11.4, 特開 2005-311786.
- [18] 生体計測装置、及び生体計測方法, 下山勲, 松本潔, 長澤純人, 日本, 出願済み, 2004.5.21, 特願 2004-152056, 2005.12.2, 特開 2005-329141.
- [19] 匂い揭示装置、及び匂い揭示方法, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 山田智也, 菱沼徹哉, 日本, 出願済み, 2004.6.1, 特願 2004-174250, 2005.12.22, 特開 2005-352282.
- [20] MRI 装置用送受信素子、MRI 装置用送受信素子アレイ及び内視鏡, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 土肥徹次, 太田亮, 日本, 出願済み, 2005.6.3, 特願 2005-164755.
- [21] パンチルトズーム装置およびパンチルトズーム機構, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 岩瀬英治, 中井亮仁, 木下英之, 小野目寛久, 日本, 出願手続中.
- [22] ズーム機構, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 岩瀬英治, 中井亮仁, 木下英之, 武居淳, 小野目寛久, 日本, 出願手続中, 優先権主張番号:特願 2005-02151.
- [23] 流体プリズム, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 岩瀬英治, 中井亮仁, 武居淳, 小野目寛久, 日本, 出願手続中.
- [24] 流体プリズム, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 岩瀬英治, 中井亮仁, 武居淳, 小野目寛久, 日本, 出願手続中.
- [25] 流体プリズム, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 岩瀬英治, 中井亮仁, 武居淳, 小野目寛久, 日本, 出願手続中.
- [26] 流体プリズム, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 岩瀬英治, 中井亮仁, 武居淳, 小野目寛久, 日本, 出願手続中.
- [27] 覚毛型柔軟触覚センサー, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 野田堅太郎, 蜂谷修二, 吉田英博, 小林昌市, 中村徹, 日本, 出願手続中.
- [28] 可変特性フォトニック結晶光機能素子, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 高畑智之, 日本, 出願手続中.
- [29] 触覚センサ用モジュールおよび触覚センサの実装方法, 國吉康夫, 大村吉幸, 瀬田尚子, 長久保晶彦(産業技術総合研究所), 日本, 出願中, 2005.9.12, 特願 2005-263325.
- [30] 画像モーメントセンサ, 小室孝, 鏡慎吾(東北大), 石川正俊, 日本, 出願中, 2005.4.4, 特願 2005-108890.
- [31] 音楽情報解析システム, 嵯峨山茂樹, 米田隆一, 西本 卓也, 日本, 出願手続中.
- [32] 確率自由文脈文法による手書き数式の認識手法, 嵯峨山茂樹, 山本 遼, 山本 隼, 西本 卓也, 日本, 出願手続中.
- [33] 音楽音響信号の調認識手法, 嵯峨山茂樹, 齊藤翔一郎, 武田晴登, 日本, 出願手続中.
- [34] 自動演奏追跡・伴奏システム, 嵯峨山茂樹, 武田晴登, 西本 卓也, 平木 敬, 稲葉 真理, 鈴木 隆文, 日本, 出願手続中.
- [35] 複合ウェーブレットモデルによる音声の分析合成手法, 嵯峨山茂樹, 梶 武也, 酒向慎司, 西本卓也, 松本恭輔, 日本, 出願手続中.
- [36] 移動システム, 高増潔, 高橋哲, 小谷潔, 大和淳司(NTT), 日本, 出願中, 2005.5.2, 特願 2005-134471.
- [37] 額用電気触覚ディスプレイ, 舘暲, 梶本裕之, 日本, 出願手続中.
- [38] 錯触覚を用いた情報提示, 舘暲, 仲谷正史, 梶本裕之, 川上直樹, 日本, 出願手続中.
- [39] モーションキャプチャシステム、及びモーションキャプチャシステムにおける特徴点の三次元再構成法, 中村仁彦, 山根克, 谷江博昭, 日本, 審査中, 2005.4.15.
- [40] 液体吐出装置および吐出方法, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, 杉山正和, 三田吉郎, 日本, 出願手続中.
- [41] 音波歪み測定装置及び音波歪み測定方法, 眞溪歩, 重野隆之(三菱電機), アメリカ他 127 カ国(PCT 加盟国), 出願手続中, 2005.10.28, PCT/JP2005/019936.
- [42] 駆動アクチュエータ, 山本晃生, 樋口俊郎, 日本, 出願中, 2005.10.28, 特願 2005-314354.

4. 書籍

- [1] 稲葉 雅幸, 加賀美 聡, 西脇 光一, ロボット・アナトミー, 2005.
- [2] 新誠一, 図説ウェーブレット変換ハンドブック, 2005.
- [3] 新誠一, ウェーブレット解析の産業応用, 2005.
- [4] Keikichi Hirose, Modeling and generation of prosodic features, Spoken Language Systems, Edited by S. Nakagawa, M. Okada, and T. Kawahara, Ohm-sha, 73-86, 2005.
- [5] 広瀬啓吉, 柔軟な音声合成, パートナーロボット資料集成, エヌ・ティー・エス, 58-67, 2005.
- [6] 広瀬啓吉, 韻律の観点からの音声言語情報処理(第1章), 韻律と音声言語情報処理—アクセント・イントネー

- ション・リズムの科学ー, 広瀬啓吉編著, 丸善, 1-7, 2006, 2005, 編著者.
- [7] 広瀬啓吉, 柔軟な音声合成と韻律(4.1), 韻律と音声言語情報処理ーアクセント・イントネーション・リズムの科学ー, 広瀬啓吉編著, 丸善, 105-109, 2006, 2005.
 - [8] 広瀬啓吉, 峯松信明, 生成過程のモデルにもとづく韻律の生成(4.2), 韻律と音声言語情報処理ーアクセント・イントネーション・リズムの科学ー, 広瀬啓吉編著, 丸善, 109-118, 2006, 2005.
 - [9] 広瀬啓吉, 峯松信明, 韻律を用いた連続音声認識(5.4), 韻律と音声言語情報処理ーアクセント・イントネーション・リズムの科学ー, 広瀬啓吉編著, 丸善, 163-173, 2006, 2005.

5. 論文誌エディター

- [1] 新井民夫: Journal of Robotics and Autonomous Systems, Co-Editor-in-chief (2002-現在)
- [2] 稲邑哲也: Advanced Robotics Editorial Board (2005-現在)
- [3] 木村文彦: JSME International Journal, Editor-in-Chief, January 2005 - December 2006.
- [4] 中村仁彦: Editorial Board, Journal of Robotics Research
- [5] 広瀬啓吉: Journal of Signal processing エディター(1997年1月-現在)
- [6] 広瀬啓吉: Speech Communication, Editorial Board メンバー(2004年10月-現在)
- [7] 水内郁夫: バイオメカニズム学会誌編集委員 (2003-現在)

6. 論文誌特集号のゲストエディター

- [1] 佐藤 知正: 日本機械学会誌 2006年11月号小特集「ユビキタスメカトロニクスー常時センシングと個別適合技術が拓くメカトロニクスの未来像ー」委員
- [2] 中村仁彦: 学術月報 特集: ロボティクスと神経科学 2005年2月号 ゲストエディター
- [3] 広瀬啓吉: Special Issue on Quantitative Prosody Modeling for Natural Speech Description and Generation (Speech Communication, Vol.46, Nos.3-4, July 2005).

7. 会議の主催

- [1] 新井民夫: General Chair, The 9th International Conference on Intelligent Autonomous Systems (IAS-9), Kashiwa, Chiba, 2006.3.7-9.
- [2] 木村文彦: Symposium on Product Lifecycle Management and Information Tracking using Smart Embedded Systems, MSTC(Manufacturing Science and Technology Center) and The University of Tokyo, November 1, 2005.
- [3] 下山勲: 第11回国際マイクロマシン・ナノテクシンポジウム、東京、組織委員会 委員長、2005年11月10日
- [4] 中村仁彦: International School of Robotics Science, September 2005, Tokyo, Japan, オーガナイザ
- [5] 中村仁彦: Organizer, コンテンポラリー・ロボットデザイン・ワークショップ, 東京大学本郷キャンパス, 2005.9.18
- [6] 広瀬啓吉: International Conference on Spoken Language Processing (偶数年の秋に開催される国際会議), Permanent Council 委員 (2002年10月-現在, 2005年4月からは Secretary も兼ねる)
- [7] 広瀬啓吉: 2006 RISP International Workshop on Nonlinear Circuits and Signal Processing, Waikiki, March 3-5, 2006 (General Vice-Chair)
- [8] 広瀬啓吉: International Conference: Speech Prosody 2006, Dresden, May 2-5, 2006 (International Advisory Committee 委員)

8. プログラム委員

- [1] 稲葉雅幸: The International Conference on Humanoid Robots, December 5-7, 2005.
- [2] 稲邑哲也: The 9th International Conference on Autonomous Intelligent Systems, Chiba, Japan, Program Committee, March 7-9, 2006.
- [3] 太田順: Program Committee Member, 2005 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA2005), Barcelona, Spain, 2005.4.18-22.
- [4] 太田順: Program Committee Member, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2005), Edmonton, Alberta, Canada, 2005.8.2-6.
- [5] 太田順: Organized Session Chair, The 9th International Conference on Intelligent Autonomous Systems (IAS-9), Kashiwa, Chiba, 2006.3.7-9.
- [6] 木村文彦: International Seminar on life Cycle Engineering, CIRP, April 3-5, 2005, Grenoble, France.
- [7] 木村文彦: International Design Seminar, CIRP, May 22-26, 2005, Shanghai, China.
- [8] 木村文彦: 3rd International Conference on Reconfigurable Manufacturing, May 10-12, 2005, Ann Arbor, Michigan, USA.
- [9] 佐藤 知正: Humanoids2005, December 5-7, 2005

- [10] 杉正夫: Organizer, The 9th International Conference on Intelligent Autonomous Systems (IAS-9), Kashiwa, Chiba, 2006.3.7-9.
- [11] 杉正夫: 2006 年度精密工学会学術講演会秋季大会 オーガナイザ, 2006 年 3 月.
- [12] 中村仁彦: International Conference on Advanced Robotics, July 2005, Seattle, USA, プログラム委員長
- [13] 中村仁彦: International Conference on Humanoid Robots, December 2005, Tsukuba, Japan, プログラム委員長
- [14] 中村仁彦: International Symposium on Robotics, November-December 2005, Tokyo, Japan, プログラム委員
- [15] 中村仁彦: International Conference on Biomedical Robotics and Biomechanics, February 2006, Pisa, Italy, プログラム委員
- [16] 山根克: International Conference on Robotics and Automation, April 2005, Barcelona, Spain, プログラム委員
- [17] 山根克: Robotics: Science and Systems, June 2005, Boston, USA, プログラム委員
- [18] 横井浩史: Program Committee Co-Chair, The 9th International Conference on Intelligent Autonomous Systems (IAS-9), Kashiwa, Chiba, 2006.3.7-9.

9. その他

- ・新井民夫: 精密工学会 生産自動化専門委員会, 委員長, 2002.3~
- ・稲邑哲也: 日本ロボット学会欧文誌委員 (2005-現在)
- ・稲邑哲也: 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス部門 運営委員会 (2005 年-現在)
- ・稲邑哲也: 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス部門 代議員 (2005 年-現在)
- ・太田順: 計測自動制御学会, 移動知実現のシステム原理とその工学的実現に関する調査研究会(移動知研究会), 委員, 2002 年~
- ・太田順: 精密工学会 学術交流委員会 幹事, 2004 年度~2005 年度
- ・太田順: 日本ロボット学会 評議員, 2005 年度~
- ・太田順, 適応的行動と協調の発現原理, 計測と制御, 44, 9, 628-633, 2005.
- ・太田順(分担執筆), 10.5 分散プランニング, 日本ロボット学会編, 新版ロボット工学ハンドブック, 795-796, 2005, コロナ社.
- ・太田順, 香月理絵, 新井民夫, QR コードを用いたロボットの物体操作作業/ Object Manipulation of a Robot by Utilizing QR Code, 日本ロボット学会誌, 23, 6, 678-682, 2005.
- ・Yasuo Kuniyoshi, Yasuaki Yorozu, Yoshiyuki Ohmura, Koji Terada, Takuya, Otani, Akihiko Nagakubo, Tomoyuki Yamamoto, From Humanoid Embodiment to Theory of Mind, In Fumiya Iida, Rolf Pfeifer, Luc Steels, Yasuo Kuniyoshi (eds.) Embodied Artificial Intelligence, International Seminar, ISBN:3-540-22484-X, 3139, 2004, 2004, Dagstuhl Castle, Germany, 2003/7/7, 2003/7/11.
- ・國吉康夫, (トップ記事に國吉の行動創発ロボットの紹介), Newscientist 電子版, 2004, 2004, 2004/11/1.
- ・國吉康夫, 知覚の不思議~アフォーダンスという考えかた, 東京 MX テレビ, 2005/3/27 8:00-8:30 .
- ・國吉康夫, 思わぬ事態発生!! :ケガからカラダを守れるか? (ヒューマノイドロボット・ダニール), チャレンジ, 未来アドベンチャー6 年生, Benesse, 11 月号, 28-29, 2005.
- ・國吉康夫, 浅田稔, 未定, ロボット・インテリジェンス, 岩波講座「ロボット学」第4巻, 岩波書店, 未定, 2005.
- ・國吉康夫, 多数分担執筆, 「模倣」環境との相互作用, AI 事典, 共立出版, 118-119, 14-15, 2003, 2005.
- ・國吉康夫, 多数分担執筆, 「模倣学習」「教示と学習」, 人工知能学事典, 共立出版, 639-640, 633-634, 2005.
- ・國吉康夫: オランダ・Vara 社(テレビ局)の取材, オランダとベルギーで 3 月頃放送予定, 東京大学本郷キャンパス, 2006.1.11, 13
- ・小谷潔, 実生活モニタリングデータの解析の現状と展望-心拍変動の解析から-, ユビキタス・バイオセンシング-健康モニタリング&日常ケアのための計測技術-(三林浩二監修, シーエムシー出版), 229-238, 2006, 2005.
- ・嵯峨山茂樹: 音声言語情報処理研究会(SLP)、音楽情報科学研究会(MUS) 運営委員
- ・嵯峨山茂樹: 日本音響学会評議員
- ・嵯峨山茂樹: IEEE Signal Processing Society MMSP Technical Committee Member
- ・嵯峨山茂樹: 日本音響学会評議員
- ・酒向慎司: 音声対話技術コンソーシアム ISTC (2005-現在、実行委員)
- ・佐藤 知正: 日本ロボット学会理事(副会長)
- ・下山勲, 次世代プロジェクトについて, 財団法人マイクロマシンセンター 季刊誌「マイクロマシン」, 52, 3, 2005, Jul. 29.
- ・下山勲, 昆虫に学ぶ, 忍れきてる(東芝 Web 広報) http://elekitel.jp/elekitel/special/2005/08/sp_03_a.htm, 2005, Sep. 01.
- ・下山勲, fineMEMS -MEMS の産業化中長期ビジョン-, 先端知 機能材料デバイスラボラトリーズ F&RIC オープンフォーラム 2005, 東京大学, 東京, Nov. 11.
- ・下山勲, SAM(Self-Assembled Monolayer)機能利用MEMS, 第6回マイクロ・ナノ先端技術交流会, 2005, 東京,

Dec. 21.

- 新誠一, ユビキタス計装の発展方向, 計装, 48, 2, 56-59, 2005, 解説.
- 新誠一, ユビキタス計装とワイヤレス通信, 計装, 48, 4, 51-53, 2005, 解説.
- 新誠一, 遠隔監視技術の現状と今後の展望, 環境システム計測制御学会誌, 9, 4, 15-19, 2005, 解説.
- 新誠一, 産業用ネットワーク技術の動向, 計測と制御, 44, 6, 353-357, 2005, 解説.
- 新誠一, RFID から始まるスチーム生産システム, 計装, 48, 8, 38-41, 2005, 解説.
- 新誠一, ソフトウェアの標準化活動とシステム理論, システム/制御/情報, 49, 7, 254-259, 2005, 解説.
- Kiyoshi Takamasu, Metrology Workshop, Conference on Multi-Material Micro Manufacture, 2005, Karlsruhe, Germany, 2005/7, invited workshop.
- Kiyoshi Takamasu, Metrology Seminar: Nanometrology, CD-AFM and Nano-CMM (Precision Machinery Education Improvement Program, the Minister of Education, Taiwan), National Taiwan University of Science and Technology, Industrial Technology Research Institute in Taiwan and National Taipei University of Technology, 2005, Taipei and Hsinchu, Taiwan, 2005/12, invited seminar.
- 星野智史, 太田順, 港湾物流におけるAGV搬送システム構築のための最適設計方法論とシステムの有効性の評価, 港湾荷役, 50, 3, 318-324, 2005.
- 中村仁彦:日本 IFToMM 会議, 2005/6 実行委員長
- 中村仁彦:Advisory Board, Robotics: Science and Systems 2006
- 中村仁彦:Scientific Committee, International Foundation of Robotics Research
- 中村仁彦:Award Committee, International Conference on Biomedical Robotics and Biomechatronics
- 中村仁彦:第4章「身体と運動と知能をつなぐ力学的情報処理」, 土井他編「脳・身体性・ロボット:知能の創発をめざして」, シュプリンガー・ファラーク東京, pp.255-329, 2005
- 西本卓也:電子情報通信学会 福祉情報工学研究会 (SIG-WIT) (2003年-現在、幹事補佐)
- 西本卓也:音声対話技術コンソーシアム ISTC (2003年-現在、実行委員)
- 西本卓也:情報処理学会試行標準WG (2001年-現在、委員)
- 広瀬啓吉:電子情報通信学会音声研究会委員長(2003年5月-2005年5月, 現在、顧問)
- 広瀬啓吉:Research Institute of Signal Processing Advisory Board 委員(1997年1月-現在)
- 広瀬啓吉:Advisory Council of International Speech Communication Association 委員 (2004年10月-現在)
- 広瀬啓吉:IEEE SP Society Japan Chapter, Vice Chair (2005年5月-現在)
- 山根克:Early Career Awards Committee, IEEE Robotics and Automation Society