

実世界情報システムプロジェクト 平成14年度業績一覧

目次

- | | |
|--------------|-------------------|
| 1. 研究発表 | 3. 特許 |
| 1-1. 国際誌掲載論文 | 4. 書籍 |
| 1-2. 国内誌掲載論文 | 5. 論文誌エディター |
| 1-3. 国際会議発表 | 6. 論文特集号のゲストエディター |
| 1-4. 国内会議発表 | 7. 会議の主催 |
| 1-5. 招待講演 | 8. プログラム委員 |
| 2. 受賞 | 9. その他 |

1. 研究発表

1-1. 国際誌掲載論文

- [1] Hirose M, Bharatha A, Hata N, Zou KH, Warfield SK, Cormack RA, D'Amico A, Kikinis R, Jolesz FA, Tempny CMC, Quantative MR Imaging Assesment of Prostate Gland Deformation before and during MR Imaging-guided Brachytherapy, Acad Rad, 9, 8, 906-912, 2002.
- [2] Akio Namiki and Masatoshi Ishikawa, Vision-Based Online Trajectory Generation and Its Application to Catching, Control Problems in Robotics (A.Bicchi, H.I.Christensen, and D. Prattichizzo Eds.), Springer , 249-264, 2002.
- [3] Akio Namiki and Masatoshi Ishikawa, Vision-Based Online Trajectory Generation and Its Application to Catching, Control Problems in Robotics (A.Bicchi, H.I.Christensen, and D. Prattichizzo Eds.), Springer , 249-264, 2002.
- [4] Akio Namiki, Takashi Komuro, Masatoshi Ishikawa, High Speed Sensory-Motor Fusion Based on Dynamics (Invited Paper), Proc. of the IEEE, 90, 7, 1178-1187, 2002.
- [5] Akio Namiki, Takashi Komuro, Masatoshi Ishikawa, High-speed Sensory-motor Fusion for Robotic Grasping, Measurement Science and Technology, 13, 1767-1778 2002.
- [6] Akio Namiki, Takashi Komuro, Masatoshi Ishikawa, High Speed Sensory-Motor Fusion Based on Dynamics (Invited Paper), Proc. of the IEEE, 90, 7, 1178-1187, 2002.
- [7] Akio Namiki, Takashi Komuro, Masatoshi Ishikawa, High-speed Sensory-motor Fusion for Robotic Grasping, Measurement Science and Technology, 13, 1767-1778 2002.
- [8] Alain Goulet, Makoto Naruse, Masatoshi Ishikawa, Simple Integration Technique to Realize Parallel Optical Interconnects: Implementation of a Pluggable Two-Dimensional Optical Data Link, Appl. Opt, 41, 26, 5538-5551, 2002.
- [9] Alain Goulet, Makoto Naruse, Masatoshi Ishikawa, Simple Integration Technique to Realize Parallel Optical Interconnects: Implementation of a Pluggable Two-Dimensional Optical Data Link, Appl. Opt, 41, 26, 5538-5551, 2002.
- [10] Atsushi Yamashita, Tamio Arai, Jun Ota, Hajime Asama, Motion Planning of Multiple Mobile Robots for Cooperative Manipulation and Transportation IEEE Transaction on Robotics and Automation 19, 2, 223-237 2003, 2002, 1.048.
- [11] H.Kawai, A.Baba, M.Shibata, Y.Takeuchi, T.Komuro, H.Fujimura, M.Ishikawa, High-Speed Image Processing on Digital Smart Pixel Array, Elec. Lett, 38, 12, 590-591, 2002.
- [12] H.Kawai, A.Baba, M.Shibata, Y.Takeuchi, T.Komuro, H.Fujimura, M.Ishikawa, High-Speed Image Processing on Digital Smart Pixel Array, Elec. Lett, 38, 12, 590-591, 2002.
- [13] K. Kotani, K. Takamasu, Y. Ashkenazy, H. Stanley and Y. Yamamoto, Model for Cardiorespiratory Synchronization in Humans, Physical Review E, 65, 1-9, 2002.
- [14] K. Kotani, K. Takamasu, Y. Ashkenazy, H. Stanley and Y. Yamamoto, Model for Cardiorespiratory Synchronization in Humans (Physical Review と同じもの), Virtual Journal of Biological Physics Research, 3, 11, 2002.
- [15] Kazunori Hoshino, Isao Shimoyama, Analysis of Elastic Micro Optical Components under Large Deformation, Journal of Micromechanics and Microengineering 13, 1, 149-154, 2003, 2002, 1.755.
- [16] Kiyoyuki Chinzei, Simon K. Warfield, Nobuhiko Hata, Clare M. C. Tempny, Ferenc A. Jolesz, Ron Kikinis, Planning, Simulation and Assistance with Intraoperative MRI, Minimally Invasive Therapy & Allied Technologies (MITAT), 12, 1-2, 59-64, 2003, 2002.
- [17] Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, James J. Kuffner, Kei Okada, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Online Humanoid Walking Control and 3D Vision-based Locomotion., Experimental Robotics VIII,

Springer Tracts in Advanced Robotics 5, Bruno Siciliano, Oussama Khatib, and Frans Groen (Eds), 5, 85-94, 2001.

- [18] Makoto Kaneko, Mitsuru Higashimori, Reika Takenaka, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, The 100G Capturing Robot—Too Fast to See, IEEE/ASME Trans. on Mechatronics, 8, 1, 37-44, 2003, 2002.
- [19] Makoto Kaneko, Mitsuru Higashimori, Reika Takenaka, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, The 100G Capturing Robot—Too Fast to See, IEEE/ASME Trans. on Mechatronics, 8, 1, 37-44, 2003, 2002.
- [20] Masayuki Inaba, Ikuo Mizuuchi, Ryosuke Tajima, Tomoaki Yoshikai, Daisuke Sato, Koichi Nagashima, Hirochika Inoue, Building Spined Muscle-Tendon Humanoid, Robotics Research ISRR2001, 1-15, 2002.
- [21] Mihoko Otake, Yoshiharu Kagami, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Motion Design Of a Starfish-Shaped Gel Robot Made of Electro-Active Polymer Gel, Robotics and Autonomous Systems, 40, 185-191, 2002.
- [22] Mihoko Otake, Yoshiharu Kagami, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Motion Design Of a Starfish-Shaped Gel Robot Made of Electro-Active Polymer Gel, Robotics and Autonomous Systems, 40, 185-191, 2002.
- [23] Mihoko Otake, Yoshiharu Kagami, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Motion design of a starfish-shaped gel robot made of electro-active polymer gel, Robotics and Autonomous Systems, 40, 185-191, 2002.
- [24] Murat Gel, Shoji Takeuchi, Isao Shimoyama, Fabrication Method for Out-of-Plane, Micro-Coil by Surface Micromachining, Sensors and Actuators A, 97-98, 702-708, 2002, 1.299.
- [25] Nobuhiko Hata, Toru Wada, Toshio Chiba, Yoshiyuki Tsutsumi, Yoshiyuki Okada, Takeyoshi Dohi, Three-dimensional Volume Rendering of Fetal MR Images for the Diagnosis of Congenital Cystic Adenomatoid Malformation, Academic Radiology, 10, 3, 309-312, 2003, 2002.
- [26] Norihisa Miki, Isao Shimoyama, Dynamics of a Microflight Mechanism with Magnetic Rotational Wings in an Alternating Magnetic Field, Journal of Microelectromechanical Systems, 11, 5, 584-591, 2002, 2.835.
- [27] Noriyasu Ando, Isao Shimoyama, Ryohei Kanzaki, A Dual-Channel FM Transmitter for Acquisition of Flight Muscle Activities from the Freely Flying Hawkmoth, *Agrius Convolvuli*, Journal of Neuroscience Methods, 115, 2, 181-187, 2002, 1.889.
- [28] Ryosuke Tajima, Satoshi Kagami, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Development of Soft and Distributed Tactile Sensors and the Application to a Humanoid Robot, Advanced Robotics, 16, 4, 381-397, 2002.
- [29] Satoshi Kagami, Fumio Kanehiro, Yukiharu Tamiya, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, AutoBalancer: An Online Dynamic Balance Compensation Scheme for Humanoid Robots, Robotics: The Algorithmic Perspective, 329-340, 2001.
- [30] Satoshi Kagami, Koichi Nishiwaki, James J. Kuffner, Tomomichi Sugihara, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Design and Implementation of Humanoid H6 and its Application to Remote Operation, Experimental Robotics VII (Lecture Notes in Control and Information Sciences, 271), 41-50, 2001.
- [31] Shigehiro Morikawa, Toshiro Inubushi, Yoshimasa Kurumi, Shigeyuki Naka, Koichiro Sato, Tohru Tani, Hasnine A. Haque, Junichi Tokuda, Nobuhiko Hata, New Assistive Devices for MR-guided Microwave Thermocoagulation of Liver Tumors, Academic Radiology, 10, 2, 180-188, 2003, 2002.
- [32] Shigeki Saito, Hideki T. Miyazaki, Tomomasa Sato, Micro-object Pick and Place Operation under SEM based on Micro-physics, Journal of Robotics and Mechatronics, 14, 3, 227-237 2002.
- [33] Shigeki Saito, Hideki T. Miyazaki, Tomomasa Sato, Kunio Takahashi, Kinematics of mechanical and adhesional micromanipulation under a scanning electron microscope, Journal of Applied Physics, 92, 9, 5140-5149 2002.
- [34] Takashi Komuro, Idaku Ishii, Masatoshi Ishikawa, Atsushi Yoshida, A Digital Vision Chip Specialized for High-speed Target Tracking, IEEE transaction on Electron Devices, 50, 1, 191-199, 2003, 2002.
- [35] Takashi Komuro, Idaku Ishii, Masatoshi Ishikawa, Atsushi Yoshida, A Digital Vision Chip Specialized for High-speed Target Tracking, IEEE transaction on Electron Devices, 50, 1, 191-199, 2003, 2002.
- [36] Taketoshi Mori, Haruhiko H. Asada, Design and Architecture of an Agent-based Physiological Human Model, BME, 16, 8, 46-51, 2002.
- [37] Tetsunari Inamura, Ken Naka, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Human-Centered Adaptive Mobile Robot based on On-line Dialogue and Stochastic Experience Representation, Intelligent Autonomous Vehicles, Asama & Inoue (Eds), 2002.

1-2. 国内誌掲載論文

- [1] 舘暲 バーチャルリアリティと横断型基幹科学技術, 計測自動制御学会, 42, 3, 193-198, 2003, 2002, 解説.
- [2] 舘暲 バーチャルリアリティと横断型基幹科学技術, 計測自動制御学会, 42, 3, 193-198, 2003, 2002, 解説.
- [3] Takeshi Naemura, Takuya Nitta, Atsushi Mimura, Hiroshi Harashima, Virtual Shadows in Mixed Reality Environment Using Flashlight-like Devices, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 7, 2, 227-237, 2002.
- [4] 鮫島茂稔, 河野克己, 足達芳昭, 新誠一, 時空間型データフィールドアーキテクチャと情報システムの稼動中拡張, 計測自動制御学会産業論文集, 1, 2, 9-14, 2002.
- [5] 中野和司, 田原鉄也, 新誠一, 豊田幸裕, 實松豊, ウェーブレット解析を用いたドラムボイラ制御設計のための同定, 電気学会論文誌D, 122-D, 2, 111-119, 2002.
- [6] 大津展之, 人工知能の変遷と動向, 電気学会誌, 122, 4, 240-245, 2002.

- [7] 大津展之, 情報工学から見た行動計量学の展望, 行動計量学会誌, 29, 1, 12-19, 2002.
- [8] 廣瀬通孝, バーチャルリアリティ技術の現状と展望, 自動車技術(自動車技術会), 56, 4-7, 2002, 解説.
- [9] 阿部誠, 高増潔, 大園成夫, 座標比較によるCMM校正システムの開発(第1報)ー試作システムの構成とその基本的な評価ー, 精密工学会誌, 67, 4, 638-643, 2001.
- [10] 阿部誠, 高増潔, 大園成夫, 座標比較によるCMM校正システムの開発(第2報)ー校正の信頼性の統計的な評価ー, 精密工学会誌, 67, 6, 976-981, 2001.
- [11] 安田隆, 鈴鹿菜穂, 栗原一貴, 下山勲, マイクロ熱電対プローブを用いた生体温度計測, 電気学会論文誌 E, 122-E, 12, 567-572, 2002.
- [12] 安藤真, 吉田和弘, 谷川智洋, 王燕康, 山下淳, 葛岡英明, 廣瀬通孝, スケーラブルVRシステムを用いた教育用コンテンツの試作ーマヤ文明コパン遺跡における歴史学習ー, Proto-type Educational Contents by Using Scalable VR System -Historical Learning in Copan Ruins of Mayan Civilization-, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 8, 1, 65-74, 2003, 2002, 論文誌.
- [13] 安藤真, 吉田和弘, 谷川智洋, 王燕康, 山下淳, 葛岡英明, 廣瀬通孝, スケーラブル VR システムを用いた教育用コンテンツの試作ーマヤ文明コパン遺跡における歴史学習ー, 日本バーチャルリアリティ学会論文集, 8, 1, 65-74, 2003, 2002.
- [14] 井上博允, 加賀美聡, ロボットの知能とシステム統合:ヒューマノイドを例にとりて, 日本ロボット学会誌, 20, 5, 2-7, 2002.
- [15] 稲邑哲也, ロボティクスにおけるベイジアンネットの応用ー実世界で活動するロボットのための経験的自律行動モデルー, 人工知能学会誌, 17, 5, 546-552, 2002.
- [16] 稲葉雅幸, 手作りの知能ロボット, 日本ロボット学会誌, 20, 6, 579-580, 2002.
- [17] 稲葉雅幸, ロボット知能のアーキテクチャ, 日本ロボット学会誌, 20, 5, 470-473, 2002.
- [18] 奥寛雅, 石川正俊, キロヘルツオーダーで応答可能な高速ビジョンチップ用可変焦点レンズの構造, 光学, 31, 10, 758-764, 2002.
- [19] 奥寛雅, 石川正俊, キロヘルツオーダーで応答可能な高速ビジョンチップ用可変焦点レンズの構造, 光学, 31, 10, 758-764, 2002.
- [20] 郭志徹, 高増潔, 山本明弘, 和田智之, 須之内啓, 加瀬究, 田代英夫, 波長走査干渉計における波長掃引の校正, 精密工学会誌, 68, 3, 392-396, 2002.
- [21] 梶本裕之, 川上直樹, 館 暉, 神経選択刺激のための最適設計法, 電子情報通信学会論文誌, J85-D-II, 9, 1484-1493, 2002.
- [22] 茅原拓朗, 小木哲朗, 北崎充晃, 吉野知也, 廣瀬通孝, マルチメディア・バーチャル・ラボラトリーによる遠隔知覚・認知心理学実験システム, Network Psychological Experiment Systems with Multimedia Virtual Laboratory(MVL), 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 8, 1, 57-64, 2003, 2002, 論文誌.
- [23] 茅原拓朗, 小木哲朗, 北崎充晃, 吉野知也, 廣瀬通孝, マルチメディア・バーチャル・ラボラトリーによる遠隔知覚・認知心理学実験システム, 日本バーチャルリアリティ学会論文集, 8, 1, 57-63, 2003, 2002.
- [24] 関口大陸, 川上直樹, 館暉, RCML 2.0: ネットワーク環境における遠隔ロボットシステムの開発, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 7, 4, 555-564, 2002.
- [25] 吉海智晃, 但馬竜介, 加賀美聡, 篠田裕之, 稲葉雅幸, 井上博允, 音響共鳴テンソルセル触覚センサによる滑り予知と把持動作への応用, 日本ロボット学会誌, 20, 8, 90-97, 2002.
- [26] 鏡慎吾, 小室孝, 藤村英範, 石川正俊, デジタルビジョンチップのためのソフトウェア A-D 変換手法, 映像情報メディア学会誌, 57, 3, 385-390, 2003, 2002.
- [27] 鏡慎吾, 小室孝, 藤村英範, 石川正俊, デジタルビジョンチップのためのソフトウェア A-D 変換手法, 映像情報メディア学会誌, 57, 3, 385-390, 2003, 2002.
- [28] 桐山伸也, 広瀬啓吉, 峯松信明, 話題知識を導入した文献検索音声対話システム, 電子情報通信学会論文誌, J85-D-II, 5, 863-876, 2002.
- [29] 桐山伸也, 広瀬啓吉, 峯松信明, 話題知識を導入した文献検索音声対話システム, 電子情報通信学会論文誌, J85-D-II, 5, 863-876, 2002.
- [30] 金広文男, 稲葉雅幸, 井上博允, StateNet:障害回復機能を内蔵する行動空間の状態遷移図表現, 日本ロボット学会誌, 20, 8, 835-843, 2002.
- [31] 広瀬啓吉, 峯松信明, 森谷高明, 単語の関連性を利用した音声認識用言語モデルのドメイン適用, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2065-2074, 2002.
- [32] 広瀬啓吉, 峯松信明, 森谷高明, 単語の関連性を利用した音声認識用言語モデルのドメイン適用, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2065-2074, 2002.
- [33] 広田光一, 廣瀬通孝, マルチメディアバーチャルラボラトリ, Multimedia Virtual Laboratory, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 8, 1, 47-56, 2003, 2002, 論文誌.
- [34] 高増潔, バーチャル三次元測定機, 計測と制御, 40, 11, 801-804, 2001, 解説.
- [35] 高増潔, 三次元測定機の不確かさ推定方法とその国際規格化, 機械と工具, 45, 3, 66-70, 2001, 解説.
- [36] 高増潔, ナノメートル三次元測定機とナノプローブ, マイクロマシン, 40, 8-8, 2002, 解説.
- [37] 高増潔, 阿部誠, 古谷涼秋, 大園成夫, 形体計測における不確かさの見積り(第1報)ー校正作業で生じる系統誤差の寄与ー, 精密工学会誌, 67, 1, 91-95, 2001.
- [38] 高増潔, 阿部誠, 古谷涼秋, 大園成夫, 形体計測における不確かさの見積り(第2報)ー円形体の計測におけ

- る形状偏差の寄与一, 精密工学会誌, 68, 4, 2002.
- [39] 佐川立昌, 岡田慧, 加賀美聡, 稲葉雅幸, 井上博允, 漸増的メッシュモデリングとその階層的認識法による実時間三次元物体認識システムの研究, 日本ロボット学会誌, 20, 1, 98-106, 2002.
- [40] 佐藤知正, ロボットの夢、それへのステップ Dream of Robot and its Realization Step, エネルギー変換懇話会(DEC)会報 2002 年版, 44-49, 2003, 2002.
- [41] 佐藤知正, ロボティックルーム～生活支援環境ロボット:その現実と将来～, 日本ロボット工業会, ロボット, 147, 2-8, 2002.
- [42] 佐藤知正, 行動適合化技術の目指すもの, 人間生活工学, 3, 3, 4-5, 2002.
- [43] 佐藤知正, 部屋がロボットになると暮らしが変わる!?「ロボティックルーム」1～3の開発から見えてきたもの, ネイチャーインタフェイス, 12, 22-25, 2002.
- [44] 佐藤知正, 森武俊, 原田達也, ロボティックルームの知能—ユービキタス知能—, 日本ロボット学会誌, 20, 5, 482-486, 2002, 解説.
- [45] 佐藤知正, 森武俊, 原田達也, ロボティックルームの知能—ユービキタス知能—, 日本機械学会誌, 20, 5, 482-486, 2002.
- [46] 斎藤滋規, 宮崎英樹, 佐藤知正, 高橋邦夫, 表面凝着力を考慮した力学に基づく電子顕微鏡下における微小物体操作法分析, 日本ロボット学会誌, 20, 3, 102-112, 2002.
- [47] 崎田 健二, Chandrasiri N.P., 原島 博, 苗村 健, 顔画像における性別と年齢の統合的分析, 日本顔学会誌, 2, 1, 83-95, 2002.
- [48] 山田 邦男(TAO), 望月 研二(TAO), 苗村 健, 相澤 清晴, 齊藤 隆弘(神奈川大), 自然パノラマシーンのセッティング表現の構築とそれに基づく仮想視点移動, 映像情報メディア学会誌, 56, 4, 583-591, 2002.
- [49] 山本 健一郎, 望月 研二, 苗村 健, 齊藤 隆弘, 原島 博, 直交基底空間上の軌跡によるHRTFのクラスタリングと評価, 映像情報メディア学会誌, 56, 11, 1759-1768, 2002.
- [50] 小木哲朗, 山田俊郎, 栗田裕二, 服部陽一, 廣瀬通孝, 仮想空間共有のためのビデオアバター技術とその利用法, Usage of Video Avatar Technology for Sharing Virtual World, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 8, 1, 37-46, 2003, 2002, 論文誌.
- [51] 小木哲朗, 山田俊郎, 栗田, 服部, 廣瀬通孝, 仮想空間共有のためのビデオアバター技術とその利用法, 日本バーチャルリアリティ学会論文集, 8, 1, 47-56, 2003, 2002.
- [52] 松本吉央, 稲葉雅幸, 井上博允, ビューベースアプローチに基づく移動ロボットナビゲーション, 日本ロボット学会誌, 20, 5, 506-514, 2002.
- [53] 松本吉央, 稲葉雅幸, 井上博允, 全方位ビューシーケンスを用いた経路表現と地図表現, 日本ロボット学会誌, 20, 4, 395-403, 2002.
- [54] 松本吉央, 宮崎猛, 稲葉雅幸, 井上博允, 仮想環境を用いた視覚移動ロボットのシミュレーションの提案と画像の記憶に基づく走行手法への適用, 日本ロボット学会誌, 20, 5, 497-505, 2002.
- [55] 森川茂廣, 犬伏俊郎, 来見良誠, 仲成幸, 佐藤浩一郎, 椎野顕彦, 波多伸彦, Viswanathan Seshan, Hasnine A Haque, リアルタイムMRI画像ガイド下手術へのカスタマイズしたナビゲーションソフトウェアの統合, 日本コンピュータ外科学会誌, 4, 1, 27-33, 2002.
- [56] 森川茂廣, 犬伏俊郎, 来見良誠, 仲成幸, 佐藤浩一郎, 波多伸彦, Viswanathan Seshan, Hasnine A. Haque, リアルタイムMR画像ガイドにおけるオフセット型穿刺補助器具の開発, 日本コンピュータ外科学会誌, 4, 4, 345-350, 2002.
- [57] 神山和人, 梶本裕之, 稲見昌彦, 川上直樹, 舘暉, 触覚カメラ弾性を持った光学式3次元触覚センサの作成一, 電気学会論文誌E, 123, 1, 16-22, 2003, 2002.
- [58] 神山和人, 梶本裕之, 稲見昌彦, 川上直樹, 舘暉, 触覚カメラ弾性を持った光学式3次元触覚センサの作成一, 電気学会論文誌E, 123, 1, 16-22, 2003, 2002.
- [59] 菅原明彦, 若林貴和, 波多伸彦, 大鹿哲郎, 土肥健純, 白内障治療のためのSkew Ray Tracingによる眼内シミュレーション理論, 日本コンピュータ外科学会誌, 2002.
- [60] 成澤修一, 峯松信明, 広瀬啓吉, 藤崎博也, 音声の基本周波数パターン生成過程モデルのパラメータ自動抽出法, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2155-2169, 2002.
- [61] 成澤修一, 峯松信明, 広瀬啓吉, 藤崎博也, 音声の基本周波数パターン生成過程モデルのパラメータ自動抽出法, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2155-2169, 2002.
- [62] 西嶋隆, 山本晃生, 樋口俊郎, 稲葉昭夫, 柔軟な構造を有する静電フィルムアクチュエータの開発—推力特性評価一, 精密工学会誌, 69, 3, 443-447, 2003, 2002.
- [63] 石井利樹, 山本晃生, 樋口俊郎, 薄型静電リニアアクチュエータを用いた皮膚感覚ディスプレイ, 電気学会論文誌E, 122-E, 10, 474-479, 2002.
- [64] 川本真一, 下平博, 西本卓也, 嵯峨山茂樹他, カスタマイズ性を考慮した擬人化音声対話ソフトウェアツールキットの設計, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2249-2263, 2002.
- [65] 川本真一, 下平博, 西本卓也, 嵯峨山茂樹他, カスタマイズ性を考慮した擬人化音声対話ソフトウェアツールキットの設計, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2249-2263, 2002.
- [66] 川本真一, 下平博, 新田恒雄, 西本卓也, 中村哲, 伊藤克互, 森島繁生, 四倉達夫, 甲斐充彦, 李晃伸, 山下洋一, 小林隆夫, 徳田恵一, 広瀬啓吉, 峯松信 明, 山田篤, 伝康晴, 宇津呂武仁, 嵯峨山茂樹, カスタマイズ性を考慮した擬人化音声対話エージェントのソフトウェアツールキットの設計, 情報処理学会論文誌,

- 43, 7, 2249-2263, 2002.
- [67] 川本真一, 下平博, 新田恒雄, 西本卓也, 中村哲, 伊藤克亘, 森島繁生, 四倉達夫, 甲斐充彦, 李晃伸, 山下洋一, 小林隆夫, 徳田恵一, 広瀬啓吉, 峯松信 明, 山田篤, 伝康晴, 宇津呂武仁, 嵯峨山茂樹, カスタマイズ性を考慮した擬人化音声対話エージェントのソフトウェアツールキットの設計, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2249-2263, 2002.
- [68] 増田泰, 大久保英明, 眞溪歩, 千原國宏, Virtual Beamformer による誘発脳磁場の時空間パターン分析, 電子情報通信学会論文誌, J85-DII, 7, 1244-1249, 2002.
- [69] 増田泰, 大久保英明, 眞溪歩, 千原國宏, Virtual Beamformer による誘発脳磁場の時空間パターン分析, 電子情報通信学会論文誌, J85-DII, 7, 1244-1249, 2002.
- [70] 大橋晃太, 波多伸彦, 松村有子, 緒方徹, 佐久間一郎, 矢作直樹, 土肥健純, 骨穿孔小型軟性ドリルを用いた骨髄移植用造血幹細胞採取マニピュレータの開発, 日本コンピュータ外科学会誌, 4, 2, 2002.
- [71] 大橋晃太, 波多伸彦, 松村有子, 緒方徹, 矢作直樹, 佐久間一郎, 土肥健純, 骨穿孔小型軟性ドリルを用いた骨髄移植用造血幹細胞採取デバイスの開発, 日本コンピュータ外科学会誌, 4, 2, 51-60, 2002.
- [72] 竹内 敬亮, 苗村 健, 原島 博, 3次元物体の光線記述のためのテレセントリック撮像系, 映像情報メディア学会誌, 56, 4, 617-627, 2002.
- [73] 竹内昌治, 下山勲, 微小電極によるバイオテレメトリー, 計測と制御, 42, 1, 38-41, 2003, 2002, 解説.
- [74] 中井博之, 星野由紀子, 稲葉雅幸, 井上博允, 軟化変形ロボットの研究 - 低融点金属の相変化を用いた形状適応変形ロボットの実現 -, 日本ロボット学会誌, 20, 6, 625-630, 2002.
- [75] 中村仁彦, 非線形力学系として統合されたロボットの情報処理と制御 - 運動の制御理論から知能の制御理論へ, 計測と制御, 40, 6, 426-432, 2001 解説.
- [76] 中村明生, 柿田新次郎, 太田順, 廣木武則, 新井民夫, 移動ロボット群操作のための視覚・力覚情報提示システム, Visual and Haptic Information Display System for Mobile Robot Group Control, 日本ロボット学会誌 21, 2, 185-193 2003, 2002.
- [77] 田中 悠, 牛田 啓太, 杉田 馨, 苗村 健, 原島 博, 島田 義弘(NTT), 壁とパーソナル空間の交わりを情報環境にするシステム i-wall, 映像情報メディア学会誌, 56, 9, 1500-1505, 2002.
- [78] 平松雅巳, 八木康史, 橋本浩一, 谷内田正彦, 対話者方向からのアピアランスに基づくロボットアバターのためのジェスチャ生成, 日本ロボット学会誌, 21, 3, 265-272, 2003, 2002.
- [79] 平松雅巳, 八木康史, 橋本浩一, 谷内田正彦, 対話者方向からのアピアランスに基づくロボットアバターのためのジェスチャ生成, 日本ロボット学会誌, 21, 3, 265-272, 2003, 2002.
- [80] 並木明夫, 石井抱 石川正俊, 高速センサフィードバックに基づく把握行動, 日本ロボット学会誌, 20, 7, 707-716, 2002.
- [81] 並木明夫, 石井抱 石川正俊, 高速センサフィードバックに基づく把握行動, 日本ロボット学会誌, 20, 7, 707-716, 2002.
- [82] 峯松信明, 広瀬啓吉, 関口真理子, 話者認識技術を利用した主観的高齢話者の同定とそれに基づく主観的年代の推定, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2186-2196, 2002.
- [83] 峯松信明, 広瀬啓吉, 関口真理子, 話者認識技術を利用した主観的高齢話者の同定とそれに基づく主観的年代の推定, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2186-2196, 2002.
- [84] 野嶋琢也, 関口大陸, 稲見昌彦, 館暲, 力覚提示を利用した実時間実環境作業支援システムの提案, 日本バーチャリアリティ学会論文誌, 7, 2, 193-200, 2002.
- [85] 矢入(江口)郁子, 佐藤知正, 森武俊, 計算機理解に基づく診療行動の蓄積・提示支援システムに関する研究, 日本ロボット学会誌, 20, 4, 87-95, 2002.
- [86] 柳田康幸, 館暲, HMD 型トレイグジスタンスシステムの頭部運動時における視野角不整合の影響, 日本バーチャリアリティ学会論文集, 7, 1, 69-78, 2002.
- [87] 六井淳, 中井満, 下平博, 嵯峨山茂樹, 最尤推定を用いた声道長線形変換, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2030-2037, 2002.
- [88] 六井淳, 中井満, 下平博, 嵯峨山茂樹, 最尤推定を用いた声道長線形変換, 情報処理学会論文誌, 43, 7, 2030-2037, 2002.
- [89] 廣瀬通孝, Mixed Reality 用ウェアラブル機器, 日本ロボット学会誌, 20, 8, 812-815, 2002, 解説.
- [90] 廣瀬通孝, 教育とVR, 視聴覚教育, 665, 30-31, 2003, 2002, 解説.
- [91] 廣瀬通孝, 広田光一, 複合現実, 計測自動制御学会誌「計測と制御」, 41, 9, 620-623, 2002, 解説.
- [92] 廣瀬通孝, 山下淳, 第5章バーチャリアリティへの応用, シーエムシー出版 「RF タグの開発と応用 - 無線ICチップの未来 - », 42-50, 2003, 2002, 解説.

1-3. 国際会議発表

- [1] Junya Hayashi, Kenji Tanaka, Masahiko Inami, Dairoku Sekiguchi, Naoki Kawakami and Susumu Tachi, Issues in image-capture system for TWISTER, 12th International Conference on Artificial Reality and Telexistence, 44-51, 2002, Tokyo, Japan, 2002.12.24, 2002.12.25.
- [2] K. Ohashi, N. Hata, T. Matsumura, N. Yahagi, I. Sakuma and T. Dohi A Stem Cell Harvesting Manipulator with Flexible Drilling Unit for Bone Marrow Transplantation, 5th International Conference on Medical Image Com-

- puting and Computer-Assisted Intervention - MICCAI 2002, 192-199, 2002, Tokyo, Japan, 2002/9/25, 2002/9/28.
- [3] A. Matani, K. Terakawa, Artifact Reduction Filtering Method for CT Images, 24th Annual International Conference of the IEEE Engineering in Medicine and Biology Society, 1035-1036, 2002.
 - [4] A. Matani, K. Terakawa, Artifact Reduction Filtering Method for CT Images, 24th Annual International Conference of the IEEE Engineering in Medicine and Biology Society, 1035-1036, 2002.
 - [5] A. Matani, S. Kuno, Latency Identification in Echo Perception by a New MEG Measure, Proceedings of the 13th International Conference on Biomagnetism, 1033-1035, 2002.
 - [6] A. Matani, S. Kuno, Latency Identification in Echo Perception by a New MEG Measure, Proceedings of the 13th International Conference on Biomagnetism, 1033-1035, 2002.
 - [7] Akihiko Hanafusa, Tsuneshi Isomura, Yukio Sekiguchi, Hajime Takahashi, Takeyoshi Dohi, Orthosis Design System for Malformed Ears Based on Spline Approximation, 5th International Conference on Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention - MICCAI 2002, 227-234, 2002, Tokyo, Japan, 2002/9/25, 2002/9/28.
 - [8] Akihiko Hanafusa, Tsuneshi Isomura, Yukio Sekiguchi, Hajime Takahashi, Takeyoshi Dohi, Contact Force Evaluation of Orthoses for the Treatment of Malformed Ears, 5th International Conference on Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention - MICCAI 2002, 224-231, 2002, Tokyo, Japan, 2002/9/25, 2002/9/28.
 - [9] Akihiko Yagi, Lin Qiu, Shinya Osugi, Nobuhiko Hata, Takeyoshi Dohi, Ji Linhong, TELE-CARE SYSTEM WITH CELL-RUNNING ROBOT ARM AND VIDEOPHONE, 6th International Conference on Biomedical Engineering and Rehabilitation Engineering, ICBME 2002, 142-144, 2002, Guilin, China, 2002/5/27, 2002/5/30.
 - [10] Alvaro Cassinelli, Makoto Naruse, Masatoshi Ishikawa, Quad-tree Image Compression Using Reconfigurable Free-Space Optical Interconnections and Pipelined Parallel Processors, 2002 International Topical Meeting on Optics in Computing (Taipei, 2002.4.8)/Technical Digest, 23-25, 2002, Taipei, Taiwan.
 - [11] Alvaro Cassinelli, Makoto Naruse, Masatoshi Ishikawa, Quad-tree Image Compression Using Reconfigurable Free-Space Optical Interconnections and Pipelined Parallel Processors, 2002 International Topical Meeting on Optics in Computing (Taipei, 2002.4.8)/Technical Digest, 23-25, 2002, Taipei, Taiwan.
 - [12] Atsushi Hiyama, Ryoko Ueoka, Koichi Hirota, Michitaka Hirose, Michie Sone, Tomohiro Kawamura Development and Demonstration of Wearable Computer Based Interactive Nomadic Gallery, Proceedings Sixth International Symposium on Wearable Computers (ISWC 2002), 129-130, 2002, Los Alamitos, California, USA, 2002/10/7, 2002/10/10, 査読のある国際会議.
 - [13] B. Li, K. Hirose, N. Minematsu, Robust speech recognition using inter-speaker and intra-speaker adaptation, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 1397-1400, 2002.
 - [14] B. Li, K. Hirose, N. Minematsu, Robust speech recognition using inter-speaker and intra-speaker adaptation, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 1397-1400, 2002.
 - [15] C. Sinlapeecheewa and K. Takamasu, 3D Profile Measurement by Color Pattern Projection and System Calibration, IEEE ICIT'02, 405-410, 2002, Bangkok, Thailand, 2002/12, 2002/12.
 - [16] C. T. Ishi, K. Hirose, N. Minematsu, Using perceptually-related F0- and power-based parameters to identify accent types of accentual phrases, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 407-410, 2002.
 - [17] C. T. Ishi, K. Hirose, N. Minematsu, F0 representation for a perceptually meaningful audio-visual feedback in the learning of accent and intonation, Proc. Conf. Integration of Speech Technology into Learning(INSTIL'2002) 2002.
 - [18] C. T. Ishi, K. Hirose, N. Minematsu, Using perceptually-related F0- and power-based parameters to identify accent types of accentual phrases, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 407-410, 2002.
 - [19] C. T. Ishi, K. Hirose, N. Minematsu, F0 representation for a perceptually meaningful audio-visual feedback in the learning of accent and intonation, Proc. Conf. Integration of Speech Technology into Learning (INSTIL'2002) 2002.
 - [20] Daeyoung Kim, Etsuko Kobayashi, Nobuhiko Hata, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, A 6-DOF Mechanism for a MR-compatible Surgical Manipulator, 6th International Conference on Biomedical Engineering and Rehabilitation Engineering, ICBME 2002, 67-69, 2002, Guilin, China, 2002/5/27, 2002/5/30.
 - [21] Daeyoung Kim, Etsuko Kobayashi, Takeyoshi Dohi and Ichiro Sakuma, A new, compact MR-compatible Surgical Manipulator for minimally invasive liver surgery, 5th International Conference on Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention - MICCAI 2002, 164-169, 2002, Tokyo, Japan, 2002/9/25, 2002/9/28.
 - [22] Dairoku Sekiguchi, Naoki Kawakami, and Susumu Tachi, The Development of R-cubed Manipulation Language: A System Design for Supporting Various Types of Clients, 12th International Symposium on Measurement and Control in Robotics, 1-4, 2002, Bourges, France, 2002.6.20, 2002.6.22.
 - [23] Gheorghe Olea, Kiyoshi Takamasu, Shigeo Ozono, Spatial Parallel Mechanism with 2DOF L-L Actuators, ISR2001, 1129-1134, 2001, Soule, Korea, 2001/4, 2001/4.
 - [24] Gheorghe Olea, Osamu Sato, Kyoshi Takamasu, Parallel CMM - A New Development: Mechanical Design and Calibration Results, Proceedings of the 33rd ISR (International Symposium on Robotics), 221-229, 2002,

Denmark, 2002/10, 2002/10.

- [25] Graziano Chesi, Koichi Hashimoto, Static-Eye Against Hand-Eye Visual Servoing, Proc. of 41st IEEE Conf. on Decision and Control (December 2002) 2854-2859, 2002, Las Vegas, USA.
- [26] Graziano Chesi, Koichi Hashimoto, A Self-Calibrating Technique for Visual Servoing, Proc. of 41st IEEE Conf. on Decision and Control (December 2002) 2878-2883, 2002, Las Vegas, USA.
- [27] Graziano Chesi, Koichi Hashimoto, Static-Eye Against Hand-Eye Visual Servoing, Proc. of 41st IEEE Conf. on Decision and Control (December 2002) 2854-2859, 2002, Las Vegas, USA.
- [28] Graziano Chesi, Koichi Hashimoto, A Self-Calibrating Technique for Visual Servoing, Proc. of 41st IEEE Conf. on Decision and Control (December 2002) 2878-2883, 2002, Las Vegas, USA.
- [29] Graziano Chesi, Koichi Hashimoto, D. Prattichizzo, A. Vicino, Keeping Features in the Camera's Field of View: a Visual Servoing Strategy, CDROM Proc. of 15th Int. Symp. on Mathematical Theory of Networks and Systems (August 2002) 2002, Notre-Dame, Indiana.
- [30] Graziano Chesi, Koichi Hashimoto, D. Prattichizzo, A. Vicino, Keeping Features in the Camera's Field of View: a Visual Servoing Strategy, CDROM Proc. of 15th Int. Symp. on Mathematical Theory of Networks and Systems (August 2002) 2002, Notre-Dame, Indiana.
- [31] H. Liao, M. Iwahara, N. Hata, I. Sakuma, T. Dohi, T. Koike, Y. Momoi, T. Minakawa, M. Yamasaki, F. Tajima, H. Takeda, High-resolution Integral Videography Autostereoscopic Display using Multi-projector, Ninth International Display Workshops, IDW'02, 1229-1232, 2002.
- [32] Haruki Chujo, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, A High Flow Rate Electro-Osmotic Pump with Small Channels in Parallel, 16th IEEE International Micro Electro Mechanical Systems Conference (MEMS '03), 351-354, 2003, 2002, Kyoto, Japan, 2003/1/19, 2003/1/23.
- [33] Haruto Takeda, Koichi Shinoda, Shigeki Sagayama, Hidden Markov Model for Automatic Transcription of MIDI Signals, In Proc. IEEE Workshop on Multimedia Signal Processing 2002, Virgin Islands, USA, 12/9~11.
- [34] Haruto Takeda, Koichi Shinoda, Shigeki Sagayama, Hidden Markov Model for Automatic Transcription of MIDI Signals, In Proc. IEEE Workshop on Multimedia Signal Processing 2002, Virgin Islands, USA, 12/9~11.
- [35] Hidehiko Yasui, Akio Yamamoto, Toshiro Higuchi, Development of High-Power Electrostatic Linear Motor for Vacuum Environment, Conference Proceedings of the 8th International Conference on New Actuator (ACTUATOR2002), 652-655, 2002, Bremen, GERMANY, 2002/6/10, 2002/6/12.
- [36] Hiroaki Onoe, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, 3D Micro Self-assembly Using a Hydrophobic Interaction Controlled by SAMs, 16th IEEE International Micro Electro Mechanical Systems Conference (MEMS '03), 606-609, 2003, 2002, Kyoto, Japan, 2003/1/19, 2003/1/23.
- [37] Hiroaki Takahashi, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami and Susumu Tachi, Electro-Tactile Display with Localized High-Speed Switching, 12th International Conference on Artificial Reality and Telexistence, 10-15, 2002, Tokyo, Japan, 2002.12.24, 2002.12.25.
- [38] Hiromasa Yamashita, Kim Daeyoung, Nobuhiko Hata, Takeyoshi Dohi, Multi-slider linkage mechanism for endoscopic manipulator, 16th International Congress and Exhibition, Computer Assisted Radiology and Surgery, 1086, 2002, Paris, France.
- [39] Hiroshi Morishita, Rui Fukui, Tomomasa Sato, High Resolution Pressure Sensor Distributed Floor for Future Human-Robot Symbiosis Environments, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2002), 1246-1251, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [40] Hiroshi Noguchi, Taketoshi Mori, Tomomasa Sato, Construction of Network System and First Step of Summarization for Human Daily Action Data in Sensing Room., IEEE International Workshop on Knowledge Media Networking, 17-22, 2002, 相楽郡、京都府, 2002/6/10, 2002/6/12.
- [41] Hiroshi Noguchi, Taketoshi Mori, Tomomasa Sato, Construction of Data Accumulation System For Human Behavior Information in Room, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2002), 1252-1255, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [42] Hiroshi Shimodaira, Nobuyoshi Sakai, Mitsuru Nakai, Shigeki Sagayama, Jacobian Joint Adaptation to Noise, Channel and Vocal Tract Length, Proc. of ICASSP2002, Orlando, USA.
- [43] Hiroshi Shimodaira, Nobuyoshi Sakai, Mitsuru Nakai, Shigeki Sagayama, Jacobian Joint Adaptation to Noise, Channel and Vocal Tract Length, Proc. of ICASSP2002, Orlando, USA.
- [44] Hiroyuki Kajimoto, Masahiko Inami, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, SmartTouch: Augmentation of skin sensation with electrocutaneous display, 11th Symposium on Haptic Interfaces for Virtual Environment and Teleoperator Systems, 40-46, 2003, 2002, Los Angeles, USA, 2003.3.22, 2003.3.23.
- [45] Hiroyuki Nakai, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Metamorphic Robot Made of Low Melting Point Alloy, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2025-2030, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [46] Hiroyuki Nakai, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Metamorphic robot made of low melting point alloy, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 2025-2030, 2002, Lausanne, Switzerland, 2004/9/30, 2004/10/4.
- [47] Hiroyuki Nakai, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Metamorphic Robot Made of Low Melting

- Point Alloy, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2025–2030, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [48] Hongen Liao, Makoto Iwahara, Nobuhiko Hata, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, Takahumi Koike, Yasuyuki Momoi, Tsuyoshi Minakawa, Masumi Yamasaki, Fujio Tajima, Haruo Takeda, High-Resolution Integral Videography Autostereoscopic Display Using Multi-Projector, The Ninth International Display Workshops (IDW'02), 1229–1232, 2002, 広島, 2002/12/4, 2002/12/6.
- [49] Hongen Liao, Makoto Iwahara, Nobuhiko Hata, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, Takahumi Koike, Yasuyuki Momoi, Tsuyoshi Minakawa, Masumi Yamasaki, Fujio Tajima, Haruo Takeda, High-Resolution Integral Videography Autostereoscopic Display Using Multi-Projector, The Ninth International Display Workshops (IDW'02), 1229–1232, 2002, 広島, 2002/12/4, 2002/12/6.
- [50] Hongen Liao, Nobuhiko Hata, Makoto Iwahara, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, High-Resolution Autostereoscopic Surgical Display, Second Joint EMBS/BMES Conference, 85–92, 2002, Houston, Texas, USA, 2002/10/23, 2002/10/26.
- [51] Hongen Liao, Nobuhiko Hata, Makoto Iwahara, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, High-Resolution Autostereoscopic Surgical Display, Second Joint EMBS/BMES Conference, 85–92, 2002, Houston, Texas, USA, 2002/10/23, 2002/10/26.
- [52] Hongen Liao, Nobuhiko Hata, Makoto Iwahara, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, High-resolution autostereoscopic surgical display, Second Joint EMBS/BMES Conference, 1198–1199, 2002, Houston, Texas, USA, 2002/10/23, 2002/10/26.
- [53] Hongen Liao, Nobuhiko Hata, Makoto Iwahara, Susumu Nakajima, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, High-Resolution Stereoscopic Surgical Display Using Parallel Integral Videography and Multi-projector, The 5th International Conference on Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention (MICCAI 2002), 85–92, 2002, 東京, 2002/9/25, 2002/9/28.
- [54] Hongen Liao, Nobuhiko Hata, Makoto Iwahara, Susumu Nakajima, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, Integral Videography: A New 3-D Autostereoscopic Medical Image, The 6th International Conference on Biomedical Engineering and Rehabilitation Engineering (ICBME 2002), 172–175, 2002, Guilin, China, 2002/5/27, 2002/5/30.
- [55] Hongen Liao, Nobuhiko Hata, Makoto Iwahara, Susumu Nakajima, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, High-Resolution Stereoscopic Surgical Display Using Parallel Integral Videography and Multi-projector, The 5th International Conference on Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention (MICCAI 2002), 85–92, 2002, 東京, 2002/9/25, 2002/9/28.
- [56] Hongen Liao, Nobuhiko Hata, Makoto Iwahara, Susumu Nakajima, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, Integral Videography: A New 3-D Autostereoscopic Medical Image, The 6th International Conference on Biomedical Engineering and Rehabilitation Engineering (ICBME 2002), 172–175, 2002, Guilin, China, 2002/5/27, 2002/5/30.
- [57] Hongen Liao, Nobuhiko Hata, Makoto Iwahara, Susumu Nakajima, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, High-Resolution Stereoscopic Surgical Display Using Parallel Integral Videography and Multi-projector, 5th International Conference on Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention – MICCAI 2002, 85–92, 2002, Tokyo, Japan, 2002/9/25, 2002/9/28.
- [58] Hongen Liao, Nobuhiko Hata, Makoto Iwahara, Susumu Nakajima, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, Integral videography: a new 3-D autostereoscopic medical image, 6th International Conference on Biomedical Engineering and Rehabilitation Engineering, ICBME 2002, 172–175, 2002, Guilin, China, 2002/5/27, 2002/5/30.
- [59] Hongen Liao, Susumu Nakajima, Makoto Iwahara, Nobuhiko Hata, Ichiro Sakuma, Takeyoshi Dohi, Real-time 3D image-guided navigation system based on integral Videography, SPIE, 4615, 36–44, 2002.
- [60] I. Misumi, S. Gonda, T. Kurosawa, Y. Tanimura, N. Ochiai, J. Kitta, F. Kubota, M. Yamada, Y. Fujiwara, Y. Nakayama, K. Takamasu, Comparing Measurements of 1D-Grating Samples Using Optical Diffraction Technique, CD-SEM and nanometrological AFM, euspen2002, 517–520, 2002, Eindhoven, Holland, 2002/5, 2002/5.
- [61] Ikuo Mizuuchi, Ryosuke Tajima, Tomoaki Yoshikai, Daisuke Sato, Koichi Nagashima, Masayuki Inaba, Yasuo Kuniyoshi, Hirochika Inoue, The Design and Control of the Flexible Spine of a Fully Tendon-Driven Humanoid Kenta, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2527–2532, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [62] Ikuo Mizuuchi, Ryosuke Tajima, Tomoaki Yoshikai, Daisuke Sato, Koichi Nagashima, Masayuki Inaba, Yasuo Kuniyoshi, Hirochika Inoue, The Design and Control of the Flexible Spine of a Fully Tendon-Driven Humanoid “Kenta”, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 2527–2532, 2002, Lausanne, Switzerland, 2004/9/30, 2004/10/4.
- [63] Ikuo Mizuuchi, Ryosuke Tajima, Tomoaki Yoshikai, Daisuke Sato, Koichi Nagashima, Masayuki Inaba, Yasuo Kuniyoshi, Hirochika Inoue, The Design and Control of the Flexible Spine of a Fully Tendon-Driven Humanoid Kenta, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2527–2532, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.

- [64] J.S. Hong, T. Dohi, M. Hasizume, K. Konishi, N. Hata, Ultrasound Guided Motion Adaptive Instrument for Percutaneous Needle Insertion Therapy, 6th International Conference on Biomedical Engineering and Rehabilitation Engineering, ICBME 2002, 225-227, 2002, Guilin, China, 2002/5/27, 2002/5/30.
- [65] Jae-Sung Hong, Takeyoshi Dohi, Makoto Hashizume, Kozo Konishi, Nobuhiko Hata Motion Adaptable Needle Placement Instrument Based on Tumor Specific Ultrasonic Image Segmentation, 5th International Conference on Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention - MICCAI 2002, 122-129, 2002, Tokyo, Japan, 2002/9/25, 2002/9/28.
- [66] James J. Kuffner, Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Self-Collision Detection and Prevention for Humanoid Robots, 2002 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA02), 2265-2270, 2002, Washington D.C., 2004/5/11, 2004/5/15.
- [67] James Kuffner, Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Self-Collision Detection and Prevention for Humanoid Robots, 2002 IEEE International Conference on Robotics & Automation (ICRA2002), 2265-2270, 2002, Washington D.C., USA, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [68] James Kuffner, Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Self-Collision Detection and Prevention for Humanoid Robots, 2002 IEEE International Conference on Robotics & Automation (ICRA2002), 2265-2270, 2002, Washington D.C., USA, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [69] Junichi Tokuda, Shigehiro Morikawa, Takeyoshi Dohi, Nobuhiko Hata, Ultra-fast image registration embedded in intraoperative MR imaging, 16th International Congress and Exhibition, Computer Assisted Radiology and Surgery, 69-73, 2002, Paris, France.
- [70] Junko Tokuno, Nobuhito Inami, Shigeki Matsuda, Mitsuru Nakai, Hiroshi, Context-Dependent Substroke Model for HMM-based On-line Handwriting Recognition, Proc. of IWFHR-8, 2002.
- [71] Junko Tokuno, Nobuhito Inami, Shigeki Matsuda, Mitsuru Nakai, Hiroshi, Context-Dependent Substroke Model for HMM-based On-line Handwriting Recognition, Proc. of IWFHR-8, 2002.
- [72] K. Hirose, M. Eto, N. Minematsu, Improved corpus-based synthesis of fundamental frequency contours using generation model, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 2085-2088, 2002.
- [73] K. Hirose, M. Eto, N. Minematsu, Improved corpus-based synthesis of fundamental frequency contours using generation model, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 2085-2088, 2002.
- [74] K. Hirose, N. Minematsu, M. Eto, Data-driven synthesis of fundamental frequency contours for TTS systems based upon a generation process model, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 391-394, 2002.
- [75] K. Hirose, N. Minematsu, M. Eto, Data-driven synthesis of fundamental frequency contours for TTS systems based upon a generation process model, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 391-394, 2002.
- [76] K. Hirose, N. Minematsu, M. Terao, Statistical language modeling with prosodic boundaries and its use for continuous speech recognition, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 937-940, 2002.
- [77] K. Hirose, N. Minematsu, M. Terao, Language modeling of Japanese using prosodic boundaries, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 395-398, 2002.
- [78] K. Hirose, N. Minematsu, M. Terao, Statistical language modeling with prosodic boundaries and its use for continuous speech recognition, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 937-940, 2002.
- [79] K. Hirose, N. Minematsu, M. Terao, Language modeling of Japanese using prosodic boundaries, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 395-398, 2002.
- [80] K. Shimojima, R. Furutani, K. Takamasu and S. Ozono, The Estimation Method of Uncertainty of Articulated Coordinate Measuring Machine, IEEE ICIT'02, 411-415, 2002, Bangkok, Thailand, 2002/12, 2002/12.
- [81] K. Takamasu, I. Murui, O. Sato, G. Olea and R. Furutani*, Calibration of Three Dimensional Mechanism - Novel Calibration Method for 3DOF Parallel Mechanism -, IEEE ICIT'02, 394-398, 2002, Bangkok, Thailand, 2002/12, 2002/12.
- [82] K. TAKAMASU, M. ABBE, R. FURUTANI and S. OZONO, Estimation of Uncertainty in Feature-Based Metrology, ISMTII2001, 47-52, 2001, Egypt, 2001/9, 2001/9.
- [83] K. Takamasu, M. Fujiwara, A. Yamaguchi, M. Hiraki and S. Ozono, Evaluation of Thermal Drift of Nano-CMM, Euspen2001, 306-309, 2001, Torino, Italy, 2001/5, 2001/5.
- [84] K.Nishina, Y.Yoshimura, I.Saita, Y.Takai, K.Maekawa, N.Minematsu, S.Nakagawa, S.Makino, M.Dantsuji, Speech database construction for Japanese as second language learning, Proc. SNLP-Oriental COCOSDA'2002, 187-191, 2002.
- [85] K.Nishina, Y.Yoshimura, I.Saita, Y.Takai, K.Maekawa, N.Minematsu, S.Nakagawa, S.Makino, M.Dantsuji, Speech database construction for Japanese as second language learning, Proc. SNLP-Oriental COCOSDA'2002, 187-191, 2002.
- [86] Katsu Yamane, Yoshihiko Nakamura, O(N) Forward Dynamics Computation of Open Kinematic Chains Based on the Principle of Virtual Work, Proceeding of IEEE International Conference on Robotics and Automation, 2824-2831, 2001, Seoul, Korea, 2001/5/21, 2001/5/25.
- [87] Kazunori Hoshino, Kouichi Yamada, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, A Diffraction-Limited-Resolution Full-Color Display with a 10 μ m-square Visual Field, 16th IEEE International Micro Electro Mechanical Systems Conference (MEMS '03), 283-286, 2003, 2002, Kyoto, Japan, 2003/1/19, 2003/1/23.

- [88] Kazushi Nakano, Tetsuya Tabaru, Seiichi Shin, and Yukihiro Toyoda, Wavlet-based Identification For Control Of Water-Tube Drum Boiler, 15th Triennial World Congress of the International Federation of Automatic Control, T-Mo-M01, 21-26 2002, Barcelona, Spain, 2002/7/21, 2002/7/26.
- [89] Kazuto Kamiyama, Terukazu Mizota, Hiroyuki Kajimoto, Masahiko Inami, Naoki Kawakami and Susumu Tachi, A Vision-based Tactile Sensor (II), 12th International Conference on Artificial Reality and Telexistence, 176-177, 2002, Tokyo, Japan, 2002.12.24, 2002.12.25.
- [90] Kei Okada, Yasuyuki Kino, Fumio Kanehiro, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Rapid Development System for Humanoid Vision-based Behaviors with Real-Virtual Common Interface, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2515-2520, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [91] Kei Okada, Yasuyuki Kino, Fumio Kanehiro, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Rapid Development System for Humanoid Vision-based Behaviors with Real-Virtual Common Interface, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 2515-2520, 2002, Lausanne, Switzerland, 2004/9/30, 2004/10/4.
- [92] Kei Okada, Yasuyuki Kino, Fumio Kanehiro, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Rapid Development System for Humanoid Vision-based Behaviors with Real-Virtual Common Interface, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2515-2520, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [93] Kenji Tanaka, Junya Hayashi, Tomohiro Endo, Susumu Tachi, A method for panoramic stereo image acquisition, 12th International Conference on Artificial Reality and Telexistence, 257-262, 2002, Tokyo, Japan, 2002.12.24, 2002.12.25.
- [94] Kiyoshi Kotani, Kiyoshi Takamasu, Shigeo Ozono, Yoshiharu Yamamoto, A Model for Cardio-Respiratory Synchronization, 6th SIAM Conf. on Applications of Dynamical Systems, 137-138, 2001, Salt Lake, USA, 2002/5, 2002/5.
- [95] Koichi Hashimoto, Keiro Nagahama, Toshiro Noritsugu, A Mode Switching Estimator for Visual Servoing, Proc. of 2002 IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation (Washington DC) pp.1610-1615 (May 2002) Proc. of 2002 IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation(May 2002) 1610-1615, 2002, Washington DC, USA.
- [96] Koichi Hashimoto, Keiro Nagahama, Toshiro Noritsugu, A Mode Switching Estimator for Visual Servoing, Proc. of 2002 IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation (Washington DC) pp.1610-1615 (May 2002) Proc. of 2002 IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation(May 2002) 1610-1615, 2002, Washington DC, USA.
- [97] Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, James J. Kuffner, Kei Okada, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Online Humanoid Locomotion Control Using 3D Vision Information, 8th International Symposium on Experimental Robotics (ISER'02), 2002, Sant Angelo d'Ischia, Italy, 2004/7/8, 2004/7/11.
- [98] Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, James J. Kuffner, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Humanoid {JSK-H7}: Research Platform for Autonomous Behavior and Whole Body Motion, Third IARP Workshop on Humanoid and Human Friendly Robotics, 2-9, 2002, 筑波, 2004/12/11, 2004/12/12.
- [99] Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Toe Joints that Enhance Bipedal and Fullbody Motion of Humanoid Robots, 2002 IEEE International Conference on Robotics & Automation (ICRA2002), 3105-3110, 2002, Washington D.C., USA, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [100] Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Online Generation of Humanoid Walking Motion based on a Fast Generation Method of Motion Pattern that Follows Desired ZMP, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2684-2689, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [101] Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Online Generation of Humanoid Walking Motion based on a Fast Generation Method of Motion Pattern that Follows Desired ZMP, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 2684-2689, 2002, Lausanne, Switzerland, 2004/9/30, 2004/10/4.
- [102] Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Toe Joints that Enhance Bipedal and Fullbody Motion of Humanoid Robots, 2002 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA02), 3105-3110, 2002, Washington D.C., 2004/5/11, 2004/5/15.
- [103] Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Toe Joints that Enhance Bipedal and Fullbody Motion of Humanoid Robots, 2002 IEEE International Conference on Robotics & Automation (ICRA2002), 3105-3110, 2002, Washington D.C., USA, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [104] Koichi Nishiwaki, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Online Generation of Humanoid Walking Motion based on a Fast Generation Method of Motion Pattern that Follows Desired ZMP, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2684-2689, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [105] Koichi Nishiwaki, Yoshifumi Murakami, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, A Six-axis Force Sensor with Parallel Support Mechanism to Measure the Ground Reaction Force of Humanoid Robot, 2002 IEEE International Conference on Robotics & Automation (ICRA2002), 2277-2282, 2002, Wash-

ington D.C., USA, 2002/5/11, 2002/5/15.

- [106] Koichi Nishiwaki, Yoshifumi Murakami, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, A Six-axis Force Sensor with Parallel Support Mechanism to Measure the Ground Reaction Force of Humanoid Robot, 2002 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA02), 2277–2282, 2002, Washington D.C., 2004/5/11, 2004/5/15.
- [107] Koichi Nishiwaki, Yoshifumi Murakami, Satoshi Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, A Six-axis Force Sensor with Parallel Support Mechanism to Measure the Ground Reaction Force of Humanoid Robot, 2002 IEEE International Conference on Robotics & Automation (ICRA2002), 2277–2282, 2002, Washington D.C., USA, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [108] Kota Ohashi, Nobuhiko Hata, Tomoko Matsumura, Naoki Yahagi, Ichiro Sakuma and Takeyoshi Dohi, A Manipulator with Flexible Drilling Unit for Hematopoietic Stem Cell Harvesting, Second Joint Meeting of the IEEE Engineering in Medicine and Biology Society (EMBS 2002), 689–690, 2002.
- [109] Kouichi Yamada, Kenji Goto, Yoshiki Nakajima, Nobuyoshi Koshida, and Hiroyuki Shinoda, Wire-Free Tactile Sensing Element Based on Optical Connection, Proc. IEEJ 19th Sensor Symposium, 433–436, 2002.
- [110] Kouichi Yamada, Kenji Goto, Yoshiki Nakajima, Nobuyoshi Koshida, and Hiroyuki Shinoda, Sensor Skin using Wire-Free Tactile Sensing Elements Based on Optical Connection, Proc. SICE 2002, 319–322, 2002.
- [111] Kouichi Yamada, Kenji Goto, Yoshiki Nakajima, Nobuyoshi Koshida, and Hiroyuki Shinoda, Wire-Free Tactile Sensing Element Based on Optical Connection, Proc. IEEJ 19th Sensor Symposium, 433–436, 2002.
- [112] Kouichi Yamada, Kenji Goto, Yoshiki Nakajima, Nobuyoshi Koshida, and Hiroyuki Shinoda, Sensor Skin using Wire-Free Tactile Sensing Elements Based on Optical Connection, Proc. SICE 2002, 319–322, 2002.
- [113] M. Abbe, K. Takamasu, Modelling of Spatial Constraint in CMM Error for Uncertainty Estimation, euspen2002, 637–640, 2002, Eindhoven, Holland, 2002/5, 2002/5.
- [114] M. Fujiwara, A. Yamaguchi, K. Takamasu and S. Ozono, Evaluation of Stages of Nano-CMM, ICPE2001, 634–638, 2001, 横浜, 2001/7, 2001/7.
- [115] M. Mitsui, S. Takeuchi, T. Suzuki, M. Ohkura and K. Mabuchi, Flexible intra-fascicular nerve electrodes for the recordings of autonomous nerves, 1st international IEEE EMBS Conference on Neural Engineering, 2003, 2002, Capri Island, Italy, 2003.3.20, 2003.3.22.
- [116] M. Mitsui, S. Takeuchi, T. Suzuki, M. Ohkura and K. Mabuchi, Flexible intra-fascicular nerve electrodes for the recordings of autonomous nerves, 1st international IEEE EMBS Conference on Neural Engineering, 2003, 2002, Capri Island, Italy, 2003.3.20, 2003.3.22.
- [117] Makoto Kaneko, Reika Takenaka, Masatoshi Ishikawa, The Capturing Robot with Super High Acceleration, 8th Int. Symp. on Experimental Robotics (San't Angelo d'Ischia, 2002.8.9)/Experimental Robotics VIII, 2002.
- [118] Makoto Kaneko, Reika Takenaka, Masatoshi Ishikawa, The Capturing Robot with Super High Acceleration, 8th Int. Symp. on Experimental Robotics (San't Angelo d'Ischia, 2002.8.9)/Experimental Robotics VIII, 2002.
- [119] Makoto Kaneko, Toshio Tsuji, Masatoshi Ishikawa, The Robot that Can Capture a Moving Object in a Blink, IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.15)/Proceedings, 3643–3648, 2002, Washington DC, USA.
- [120] Makoto Kaneko, Toshio Tsuji, Masatoshi Ishikawa, The Robot that Can Capture a Moving Object in a Blink, IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.15)/Proceedings, 3643–3648, 2002, Washington DC, USA.
- [121] Makoto Naruse, Alvaro Cassineli, Masatoshi Ishikawa, Real-Time Alignment Using Mechanical Dynamics of Optical Interconnection Systems, OSA Annual Meeting & Exhibit 2002 (Orlando, 2002.10.1)/Conference Program, 77, 2002, Orlando, USA.
- [122] Makoto Naruse, Alvaro Cassineli, Masatoshi Ishikawa, Real-Time Alignment Using Mechanical Dynamics of Optical Interconnection Systems, OSA Annual Meeting & Exhibit 2002 (Orlando, 2002.10.1)/Conference Program, 77, 2002, Orlando, USA.
- [123] Makoto Shimojo, R. Makino, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, Takafumi Suzuki, Kunihiko Mabuchi, Design of Capturing System with 100G (Workshop on Innovative Sensory-Motor Fusion Opens a New Robotic World), IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.11), (5–1)–(5–6) 2002, Washington DC, USA.
- [124] Makoto Shimojo, R. Makino, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, Takafumi Suzuki, Kunihiko Mabuchi, Design of Capturing System with 100G (Workshop on Innovative Sensory-Motor Fusion Opens a New Robotic World), IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.11), (5–1)–(5–6) 2002, Washington DC, USA.
- [125] Masahiro Miyakawa, Nobuyuki Otsu, Ivo Rosenberg, Variable selection heuristics and optimum decision trees, Proc. 32nd IEEE International Symposium on Multiple-Valued Logic, 238–244, 2002, Boston, USA, 2002/5/14, 2002/5/20.
- [126] Masaki Shuzo, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Remote Inductive Powering for EMG Telemetry, International Workshop on Power MEMS, 118–111, 2002, Tsukuba, Japan, 2002/11/11, 2002/11/12.
- [127] Masatoshi Ishikawa, Takashi Komuro, Yoshihiro Nakabo, Akio Namiki, The 1ms-Vision System and Its Appli-

- cation Examples (Workshop on Innovative Sensory-Motor Fusion Opens a New Robotic World), IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.11), pp.(1-1)-(1-10) IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.11).(1-1)-(1-10) 2002, Washington DC, USA.
- [128] Masatoshi Ishikawa, Takashi Komuro, Yoshihiro Nakabo, Akio Namiki, The Ims-Vision System and Its Application Examples (Workshop on Innovative Sensory-Motor Fusion Opens a New Robotic World), IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.11), pp.(1-1)-(1-10) IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.11).(1-1)-(1-10) 2002, Washington DC, USA.
- [129] Mihoko Otake, Yoshiharu Kagami, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Dynamics of Gel Robots made of Electro-Active Polymer Gel, Proceedings of IEEE International Conference on Robotics and Automation, 1458-1462, 2001, Seoul, Korea, 2001/5/21, 2001/5/25.
- [130] Mihoko Otake, Yoshiharu Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Inverse Kinematics of Gel Robots made of Electro-Active Polymer Gel, 2002 IEEE International Conference on Robotics & Automation (ICRA2002), 3224-3229, 2002, Washington D.C., USA, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [131] Mihoko Otake, Yoshiharu Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Inverse Kinematics of Gel Robots made of Electro-Active Polymer Gel, 2002 IEEE International Conference on Robotics & Automation (ICRA2002), 3224-3229, 2002, Washington D.C., USA, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [132] Mihoko Otake, Yoshiharu Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue., Inverse Kinematics of Gel Robots made of Electroactive Polymer Gel, 2002 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA02), 3224-3229, 2002, Washington D.C., 2004/5/11, 2004/5/15.
- [133] Mitsuhiro Hakozaiki and Hiroyuki Shinoda, Digital Tactile Sensing Elements Communicating through Conductive Skin Layers, Proc. 2002 IEEE Int. Conf. on Robotics & Automation, 3813-3817, 2002, Washington D.C., USA.
- [134] Mitsuhiro Hakozaiki and Hiroyuki Shinoda, Digital Tactile Sensing Elements Communicating through Conductive Skin Layers, Proc. 2002 IEEE Int. Conf. on Robotics & Automation, 3813-3817, 2002, Washington D.C., USA.
- [135] Mitsuhiro Hakozaiki, Keiji Matsumoto, and Hiroyuki Shinoda, A Sensitive Skin with Conductive Communication Layers, Proc. IEEJ 19th Sensor Symposium, 437-440, 2002.
- [136] Mitsuhiro Hakozaiki, Keiji Matsumoto, and Hiroyuki Shinoda, A Sensitive Skin with Conductive Communication Layers, Proc. IEEJ 19th Sensor Symposium, 437-440, 2002.
- [137] Mitsuru Nakai, T. Sudo, Hiroshi Shimodaira, Pen Pressure Features for Writer-Independent On-Line Handwriting Recognition Based on Substroke HMM, Proc. of ICPR2002, III, 220-223, 2002.
- [138] Mitsuru Nakai, T. Sudo, Hiroshi Shimodaira, Pen Pressure Features for Writer-Independent On-Line Handwriting Recognition Based on Substroke HMM, Proc. of ICPR2002, III, 220-223, 2002.
- [139] Murat Gel, Isao Shimoyama, Sub-Micron Thick High Sensitive Piezoresistive Cantilevers by Boron Etch Stop and Argon Implantation, 16th IEEE International Micro Electro Mechanical Systems Conference (MEMS '03), 494-497, 2003, 2002, Kyoto, Japan, 2003/1/19, 2003/1/23.
- [140] N. Minematsu, G. Kurata, K. Hirose, Corpus-based analysis of English spoken by Japanese students in view of the entire phonemic system of English, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 1213-1216, 2002.
- [141] N. Minematsu, G. Kurata, K. Hirose, Integration of MLLR adaptation with pronunciation proficiency adaptation for non-native speech recognition, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 529-532, 2002.
- [142] N. Minematsu, G. Kurata, K. Hirose, Corpus-based analysis of English spoken by Japanese students in view of the entire phonemic system of English, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 1213-1216, 2002.
- [143] N. Minematsu, G. Kurata, K. Hirose, Integration of MLLR adaptation with pronunciation proficiency adaptation for non-native speech recognition, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 529-532, 2002.
- [144] N. Minematsu, K. Hirose, K. Yamauchi, How old do you sound ? --- Automatic estimation of your perceptual age ---, Proc. Int. Workshop Man-Machine Symbiotic Systems, Demonstrations, 7, 2002.
- [145] N. Minematsu, K. Hirose, K. Yamauchi, How old do you sound ? --- Automatic estimation of your perceptual age ---, Proc. Int. Workshop Man-Machine Symbiotic Systems, Demonstrations, 7, 2002.
- [146] N. Minematsu, M. Sekiguchi, K. Hirose, Automatic estimation of one's age with his/her speech based upon acoustic modeling techniques of speakers, Proc. IEEE Inf. Conf. Acoustics, Speech, & Signal Processing (ICASSP'2002), pp.137-140 (2002), 137-140, 2002.
- [147] N. Minematsu, M. Sekiguchi, K. Hirose, Performance improvement in estimating subjective agedness with prosodic features, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 507-510, 2002.
- [148] N. Minematsu, M. Sekiguchi, K. Hirose, Automatic estimation of one's age with his/her speech based upon acoustic modeling techniques of speakers, Proc. IEEE Inf. Conf. Acoustics, Speech, & Signal Processing (ICASSP'2002), pp.137-140 (2002), 137-140, 2002.
- [149] N. Minematsu, M. Sekiguchi, K. Hirose, Performance improvement in estimating subjective agedness with prosodic features, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 507-510, 2002.

- [150] N. Minematsu, R. Kita, K. Hirose, Automatic estimation of accentual attribute values of words to realize accent sandhi in Japanese text-to-speech conversion, CD-ROM of IEEE Workshop on Speech Synthesis(TTS'2002), 2002.
- [151] N. Minematsu, R. Kita, K. Hirose, Automatic estimation of accentual attribute values of words to realize accent sandhi in Japanese text-to-speech conversion, CD-ROM of IEEE Workshop on Speech Synthesis(TTS'2002), 2002.
- [152] N. Minematsu, S. Kobashikawa, K. Hirose, D. Erickson, Acoustic modeling of sentence stress using differential features between syllables for English rhythm learning system development, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 745-748, 2002.
- [153] N. Minematsu, S. Kobashikawa, K. Hirose, D. Erickson, Acoustic modeling of sentence stress and its detection for learning English rhythm, Proc. Conf. Integration of Speech Technology into Learning (INSTIL'2002), 2002.[154] N. Minematsu, S. Kobashikawa, K. Hirose, D. Erickson, Acoustic modeling of sentence stress using differential features between syllables for English rhythm learning system development, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 745-748, 2002.
- [155] N. Minematsu, S. Kobashikawa, K. Hirose, D. Erickson, Acoustic modeling of sentence stress and its detection for learning English rhythm, Proc. Conf. Integration of Speech Technology into Learning (INSTIL'2002), 2002.
- [156] N. Nishizawa, K. Hirose, N. Minematsu, Separation of voiced source characteristics and vocal tract transfer function characteristics for speech sounds by iterative analysis based on AR-HMM model, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 1721-1724, 2002.
- [157] N. Nishizawa, K. Hirose, N. Minematsu, Separation of voiced source characteristics and vocal tract transfer function characteristics for speech sounds by iterative analysis based on AR-HMM model, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 1721-1724, 2002.
- [158] N.Minematsu, Y.Tomiyama, K.Yoshimoto, K.Shimizu, S.Nakagawa, M.Dantsuji, S.Makino, English speech database read by Japanese learners for CALL system development, Proc. Int. Conf. Language Resources and Evaluation (LREC'2002), 896-903, 2002.
- [159] N.Minematsu, Y.Tomiyama, K.Yoshimoto, K.Shimizu, S.Nakagawa, M.Dantsuji, S.Makino, English speech database read by Japanese learners for CALL system development, Proc. Int. Conf. Language Resources and Evaluation (LREC'2002), 896-903, 2002.
- [160] N.Sakai, N.Hata, H.Liao, M.Iwahara, I.Sakuma, T.Dohi, Stereoscopic surgical display with integral videography using parallel rendering method, 6th International Conference on Biomedical Engineering and Rehabilitation Engineering, ICBME 2002, Guilin, China, 2002/5/27, 2002/5/30.
- [161] Naoya Asamura, U. K. Saman Keerthi, Tatsuo Migita, Nobuyoshi Koshida, and Hiroyuki Shinoda, Intensifying Thermally Induced Ultrasound Emission, Proc. IEEJ 19th Sensor Symposium, 477-482, 2002.
- [162] Naoya Asamura, U. K. Saman Keerthi, Tatsuo Migita, Nobuyoshi Koshida, and Hiroyuki Shinoda, Intensifying Thermally Induced Ultrasound Emission, Proc. IEEJ 19th Sensor Symposium, 477-482, 2002.
- [163] Nobuhiko Hata, Junichi Tokuda, Shigeo Morikawa, Takeyoshi Dohi, Projection Profile Matching for Intraoperative MRI Registration Embedded in MR Imaging Sequence, 5th International Conference on Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention - MICCAI 2002, 164-169, 2002, Tokyo, Japan, 2002/9/25, 2002/9/28.
- [164] Nobuhiko Hata, Nobuyuki Sakai, Takeyoshi Dohi, High Performance Computer-Driven 3D Display for Diagnosis and Surgical Navigation, The 19th Congress of Pan-Pacific Surgical Association Japan Chapter, 114, 2002, Hawaii, USA, 2002/10/27, 2002/10/29.
- [165] Nobuhiko Hata, Nobuyuki Sakai, Takeyoshi Dohi, High Performance Computer-Driven 3D Display for Diagnosis and Surgical Navigation, The 19th Congress of Pan-Pacific Surgical Association Japan Chapter, 114, 2002, Hawaii, USA, 2002/10/27, 2002/10/29.
- [166] Nobuhiko Miyata, Etsuko Kobayashi, Daeyoung Kim, Ken Masamune, Ichiro Sakuma, Naoki Yahagi, Takayuki Tsuji, Hiroshi Inada, Takeyoshi Dohi, Hiroshi Iseki, Kintomo Takakura Micro-grasping Forceps Manipulator for MR-Guided Neurosurgery, 5th International Conference on Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention - MICCAI 2002, 107-113, 2002, Tokyo, Japan, 2002/9/25, 2002/9/28.
- [167] Nobuyuki Futai, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Simulation, Fabrication and Evaluation of Microinductor-based Artificial Tactile Mechanoreceptor Embedded in PDMS, 16th IEEE International Micro Electro Mechanical Systems Conference (MEMS '03), 206-209, 2003, 2002, Kyoto, Japan, 2003/1/19, 2003/1/23.
- [168] O. Sato, H. Ishikawa, M. Hiraki, K. Takamasu, The Calibration of Parallel-CMM: Parallel-Coordinate Measuring Machine, euspen2002, 573-576, 2002, Eindhoven, Holland, 2002/5, 2002/5.
- [169] O. Sato, M. Hiraki, K. Takamasu and S. Ozono, Calibration of 2-DOF Parallel Mechanism, ICPE2001, 734-738, 2001, 横浜, 2001/7, 2001/7.
- [170] Qiang Huang, Yoshihiko Nakamura, Tetsunari Inamura, Humanoids Walk with Feedforward Dynamic Pattern and Feedback Sensory Reflection, Proceeding of IEEE International Conference on Robotics and Automation, 4220-4225, 2001, Seoul, Korea, 2001/5/21, 2001/5/25.
- [171] R. Furutani, K. Shimojima, K. Takamasu, Parameter Calibration of Articulated CMM, euspen2002, 605-608,

2002, Eindhoven, Holland, 2002/5, 2002/5.

- [172] S. Kiriyama, K. Hirose, N. Minematsu, Prosodic focus control in reply speech generation for a spoken dialogue system of information retrieval, CD-ROM of IEEE Workshop on Speech Synthesis (TTS'2002), 2002.
- [173] S. Kiriyama, K. Hirose, N. Minematsu, Control of prosodic focuses for reply speech generation in a spoken dialogue system of information retrieval on academic documents, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 431-434, 2002.
- [174] S. Kiriyama, K. Hirose, N. Minematsu, Prosodic focus control in reply speech generation for a spoken dialogue system of information retrieval, CD-ROM of IEEE Workshop on Speech Synthesis (TTS'2002), 2002.
- [175] S. Kiriyama, K. Hirose, N. Minematsu, Control of prosodic focuses for reply speech generation in a spoken dialogue system of information retrieval on academic documents, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 431-434, 2002.
- [176] S. Narusawa, N. Minematsu, K. Hirose, H. Fujisaki, Automatic extraction of model parameters from fundamental frequency contours of English utterances, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 1725-1728, 2002.
- [177] S. Narusawa, N. Minematsu, K. Hirose, H. Fujisaki, Automatic extraction of model parameters from fundamental frequency contours of English utterances, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2002), 1725-1728, 2002.
- [178] S. Narusawa, N. Minematsu, K. Hirose, H. Fujisaki, A method for automatic extraction of model parameters from fundamental frequency contours of speech, Proc. IEEE Inf. Conf. Acoustics, Speech, & Signal Processing (ICASSP'2002), 509-512, 2002.
- [179] S. Narusawa, N. Minematsu, K. Hirose, H. Fujisaki, A method for automatic extraction of model parameters from fundamental frequency contours of speech, Proc. IEEE Inf. Conf. Acoustics, Speech, & Signal Processing (ICASSP'2002), 509-512, 2002.
- [180] S.Kawamoto, H.Shimodaira, T.Nitta, T.Nishimoto, S.Nakamura, K.Itou, S. Morishima, T.Yotsukura, A.Kai, A.Lee, Y.Yamashita, T.Kobayashi, K.Tokuda, K.Hirose, N.Minematsu, A.Yamada, Y.Den, T.Utsuro, S.Sagayama, Open-source software for developing anthropomorphic spoken dialog agents, Proc. Int. Workshop on Lifelike Animated Agents, 2002.
- [181] S.Kawamoto, H.Shimodaira, T.Nitta, T.Nishimoto, S.Nakamura, K.Itou, S. Morishima, T.Yotsukura, A.Kai, A.Lee, Y.Yamashita, T.Kobayashi, K.Tokuda, K.Hirose, N.Minematsu, A.Yamada, Y.Den, T.Utsuro, S.Sagayama, Open-source software for developing anthropomorphic spoken dialog agents, Proc. Int. Workshop on Lifelike Animated Agents, 2002.
- [182] S.Kawamoto, H.Shimodaira, S.Sagayama, T.Nitta, T.Nishimoto, S.Nakamura, K.Itou, S.Morishima, T.Yotsukura, A.Kai, A.Lee, Y.Yamashita, T.Kobayashi, K.Tokuda, K.Hirose, N.Minematsu, A.Yamada, Y.Den, T.Utsuro, Freeware for developments of anthropomorphic dialog agent, Proc. Int. Conf. Language Resources and Evaluation (LREC'2002), 29-31, 2002.
- [183] S.Kawamoto, H.Shimodaira, S.Sagayama, T.Nitta, T.Nishimoto, S.Nakamura, K.Itou, S.Morishima, T.Yotsukura, A.Kai, A.Lee, Y.Yamashita, T.Kobayashi, K.Tokuda, K.Hirose, N.Minematsu, A.Yamada, Y.Den, T.Utsuro, Freeware for developments of anthropomorphic dialog agent, Proc. Int. Conf. Language Resources and Evaluation (LREC'2002), 29-31, 2002.
- [184] Satoshi Ishida, Nobuhiko Hata, Takashi Azuma Shinichiro Umemura, Takeyoshi Dohi, Non-invasive Osteotomy using Focused Ultrasound, Second Joint EMBS/BMES Conference, 368, 2002, Houston, Texas, USA, 2002/10/23, 2002/10/26.
- [185] Satoshi Ishida, Nobuhiko Hata, Takashi Azuma, Shinichiro Umemura, Takeyoshi Dohi, Non-invasive osteotomy using focused ultrasound, 16th International Congress and Exhibition, Computer Assisted Radiology and Surgery, 258-262, 2002, Paris, France.
- [186] Satoshi Kagami, Koichi Nishiwaki, James Kuffner, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Online 3D Vision, Motion Planning and Bipedal Locomotion Control Coupling System of Humanoid Robot : H7, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2265-2270, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [187] Satoshi Kagami, Koichi Nishiwaki, James Kuffner, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Online 3D Vision, Motion Planning and Bipedal Locomotion Control Coupling System of Humanoid Robot : H7, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 2557-2562, 2002, Lausanne, Switzerland, 2004/9/30, 2004/10/4.
- [188] Satoshi Kagami, Koichi Nishiwaki, James Kuffner, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Online 3D Vision, Motion Planning and Bipedal Locomotion Control Coupling System of Humanoid Robot : H7, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2265-2270, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/5/11, 2002/5/15.
- [189] Shigehiro Morikawa, Toshiro Inubushi, Yoshimasa Kurumi, Shigeyuki Naka, Koichiro Sato, Tohru Tani, Nobuhiko Hata, Viswanathan Seshan, and Hasnine A Haque, Technical Developments for MR-Guided Microwave Thermocoagulation Therapy of Liver Tumors, 5th International Conference on Medical Image Computing and

- Computer-Assisted Intervention – MICCAI 2002, 52–59, 2002, Tokyo, Japan, 2002/9/25, 2002/9/28.
- [190] Shingo Kagami, Takashi Komuro, Idaku Ishii, Masatoshi Ishikawa, A Real-Time Visual Processing Using a General-Purpose Vision Chip, IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.13)/Proceedings, 1229–1234, 2002, Washington DC, USA.
- [191] Shingo Kagami, Takashi Komuro, Idaku Ishii, Masatoshi Ishikawa, A Real-Time Visual Processing Using a General-Purpose Vision Chip, IEEE Int. Conf. Robotics and Automation (Washington DC, 2002.5.13)/Proceedings, 1229–1234, 2002, Washington DC, USA.
- [192] Shin-ichi Kawamoto, Hiroshi Shimodaira, Tsuneo Nitta, Takuya Nishimoto, Satoshi Nakamura, Katsunobu Itou, Shigeo Morishima, Tatsuo Yotsukura, Atsuhiko Kai, Akinobu Lee, Yoichi Yamashita, Takao Kobayashi, Keiichi Tokuda, Keikichi Hirose, Nobuaki Minematsu, A, Open-source software for developing anthropomorphic spoken dialog agent, Proc. of PRICAI-02, International Workshop on Lifelike Animated Agents, 64–69, 2002.
- [193] Shin-ichi Kawamoto, Hiroshi Shimodaira, Tsuneo Nitta, Takuya Nishimoto, Satoshi Nakamura, Katsunobu Itou, Shigeo Morishima, Tatsuo Yotsukura, Atsuhiko Kai, Akinobu Lee, Yoichi Yamashita, Takao Kobayashi, Keiichi Tokuda, Keikichi Hirose, Nobuaki Minematsu, Atsushi Yamada, Yasuharu Den, Takehito Utsuro, Shigeki Sagayama, Open-source software for developing anthropomorphic spoken dialog agent, Proc. of PRICAI-02, International Workshop on Lifelike Animated Agents, 64–69, 2002.
- [194] Shoji Takeuchi, Isao Shimoyama, A Remote Inductive Powering System for Driving Microactuators, The 6th International Conference on Motion and Vibration Control, 1045–1049, 2002, Urawa, Japan, 2002/8/19, 2002/8/23.
- [195] Takafumi Suzuki, Kunihiro Mabuchi and Shoji Takeuchi, 3D flexible parylene probe array for multichannel neural recording, 1st international IEEE EMBS Conference on Neural Engineering, 2003, 2002, Capri Island, Italy, 2003.3.20, 2003.3.22.
- [196] Takafumi Suzuki, Kunihiro Mabuchi and Shoji Takeuchi, 3D flexible parylene probe array for multichannel neural recording, 1st international IEEE EMBS Conference on Neural Engineering, 2003, 2002, Capri Island, Italy, 2003.3.20, 2003.3.22.
- [197] Takashi Hasegawa, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, 30 μ m-pitch Stripes of OLED Patterned by Stamping Lift-Off Method, 16th IEEE International Micro Electro Mechanical Systems Conference (MEMS '03), 546–549, 2003, 2002, Kyoto, Japan, 2003/1/19, 2003/1/23.
- [198] Takashi Komuro, Shingo Kagami, Masatoshi Ishikawa A New Architecture of Programmable Digital Vision Chip, 2002 Symposium on VLSI Circuits (Honolulu, 2002.6.15)/Digest of Technical Papers, 266–269, 2002, Honolulu, USA.
- [199] Takashi Komuro, Shingo Kagami, Masatoshi Ishikawa A New Architecture of Programmable Digital Vision Chip, 2002 Symposium on VLSI Circuits (Honolulu, 2002.6.15)/Digest of Technical Papers, 266–269, 2002, Honolulu, USA.
- [200] Takashi Nishijima, Akio Yamamoto, Satoshi Oyama, Toshiro Higuchi, Akio Inaba, Flexible Electrostatic Linear Actuator, Conference Proceedings of the 8th International Conference on New Actuator (ACTUATOR2002), 180–183, 2002, Bremen, GERMANY, 2002/6/10, 2002/6/12.
- [201] Takashi Suzuki, Etsuko Kobayashi, Daeyoung Kim, Hiroshi Inada, Takayuki Tsuji, Tkaeyoshi Dohi, Ichiro Sakuma, A new compact robot for manipulating forceps using friction wheel and gimbals mechanism, 16th International Congress and Exhibition, Computer Assisted Radiology and Surgery, 314–319, 2002, Paris, France, 2002/9/25, 2002/9/28.
- [202] Taketoshi MORI, Asada, Tadashi Kitamura, Design and Architecture of a Physiological Digital Human Model, Proceedings of the 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 1271–1277, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [203] Taketoshi Mori, Kousuke Tsujioka, Masamichi Shimosaka, Tomomasa Sato, Human-like Action Recognition System Using Features Extracted by Human, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2002), 1214–1220, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [204] Tatsuya Harada, Tomomasa Sato, Taketoshi Mori, Estimation of Bed-Ridden Human's Gross and Slight Movement Based on Pressure Sensors Distribution Bed, The 2002 IEEE International Conference on Robotics and Automation, 3795–3800, 2002, Washington, D.C., U.S.A., 2002/5/11, 2002/5/15.
- [205] Tetsuji Dohi, Isao Shimoyama, A Micro Probe for Measuring Resistance against a Cell, The 6th International Conference on Motion and Vibration Control, 1062–1065, 2002, Urawa, Japan, 2002/8/19, 2002/8/23.
- [206] Tetsunari Inamura, Yoshihiko Nakamura, Hideaki Ezaki, Iwaki Toshima, Imitation and Primitive Symbol Acquisition of Humanoids by the Integrated Mimesis Loop, Proceeding of IEEE International Conference on Robotics and Automation, 4208–4213, 2001, Seoul, Korea, 2001/5/21, 2001/5/25.
- [207] Tetsunari Inamura, Yoshihiko Nakamura, Iwaki Toshima, Hideaki Ezaki, Mimesis Embodiment and Proto-symbol Acquisition for Humanoids, Proceeding of International Conference on Advanced Intelligent Mechatronics, 159–164, 2001, Como, Italy, 2001/7/8, 2001/7/12.
- [208] Tetsuo Kan, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Thin-Film Waveguide with a Lens Effect Terminal for Optical Sensing Devices, 16th IEEE International Micro Electro Mechanical Systems Conference (MEMS '03),

- 315-319, 2003, 2002, Kyoto, Japan, 2003/1/19, 2003/1/23.
- [209] Tetsuro Ogi, Toshio Yamada, Michitaka Hirose, Masahiro Fujita, Kazuto Kuzuu, High Presence Remote Presentation in the Shared Immersive Virtual World, IEEE Virtual Reality 2003, 2002, Los Angeles, USA, 2003.3.22, 2003.3.26.
- [210] Tetsuro Ogi, Toshio Yamada, Michitaka Hirose, Masahiro Fujita, Kazuto Kuzuu, High Presence Remote Presentation in the Shared Immersive Virtual World, Virtual Reality 2003 Conference (IEEE), 289-290, 2003, 2002, Los Angeles, California, USA, 2003/3/22, 2003/3/26, 査読のある国際会議.
- [211] Tomohiro Tanikawa, Kouichi Hirota, Michitaka Hirose, A Study for Image-based Integrated Virtual Environment, Proceedings the English International Conference on Virtual Systems and MultiMedia, 318 - 326, 2002, Gyeongju, Korea, 2002/9/25, 2002/9/27, 査読のある国際会議.
- [212] Tomomasa Sato, Takashi Kobayashi, Hiroshi Morishita, Taketoshi Mori, Plant-Shaped Robot Object as an Awareness Driven Display Device of Daily Life Information, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2002), 1165-1171, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [213] Tomoyuki Yamamoto, Yasuo Kuniyoshi, Stability and Controllability in a Rising Motion: A Global Dynamics Approach, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2467-2472, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [214] Tomoyuki Yamamoto, Yasuo Kuniyoshi, Stability and Controllability in a Rising Motion: A Global Dynamics Approach, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 2467-2472, 2002, Lausanne, Switzerland, 2004/9/30, 2004/10/4.
- [215] Tomoyuki Yamamoto, Yasuo Kuniyoshi, Stability and Controllability in a Rising Motion: A Global Dynamics Approach, 2002 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2002), 2467-2472, 2002, Lausanne, Switzerland, 2002/9/30, 2002/10/4.
- [216] Toshiki Ishii, Nobutaka Hida, Akio Yamamoto, Toshiro Higuchi, Electrostatic Tactile Display using Thin Film Slider, The Sixth International Conference on Motion and Vibration Control, 547-552, 2002, Saitama, Japan, 2002/8/18, 2002/8/23.
- [217] Y.Kim, T.Oura, D.Kim, E.Kobayashi, T.Tsuji, H.Inada, T.Dohi, I.Sakuma, Study on benign forceps manipulator with electric-cautery function for laparoscopic surgery, 16th International Congress and Exhibition, Computer Assisted Radiology and Surgery, 1089, 2002, Paris, France.
- [218] Yasuo Kuniyoshi, Yasuaki Yorozu, Yoshiyuki Ohmura, Takuya Otani, Tomoyuki Yamamoto, From Humanoid Embodiment to Theory of Mind, First International Workshop on Man-Machine Symbiotic Systems, 293-310, 2002, 京都, 2002/11/25, 2002/11/26.
- [219] Yasuo Kuniyoshi, Yasuaki Yorozu, Yoshiyuki Ohmura, Takuya Otani, Tomoyuki Yamamoto, From Humanoid Embodiment to Theory of Mind, First International Workshop on Man-Machine Symbiotic Systems, 293-310, 2002, 京都, 2002/11/25, 2002/11/26.
- [220] Yoshiharu Tojo, Naoya Asamura, and Hiroyuki Shinoda, A Study on Tactile Resolution of Human Skin, Proc. SICE 2002, 3137-3139, 2002.
- [221] Yoshiharu Tojo, Naoya Asamura, and Hiroyuki Shinoda, A Study on Tactile Resolution of Human Skin, Proc. SICE 2002, 3137-3139, 2002.
- [222] Yoshihiro Nakabo, Idaku Ishii, Masatoshi Ishikawa, 3D Tracking Using Two High-Speed Vision System, 2002 IEEE/RSJ Int. Conf. on Intelligent Robots and Systems (Lausanne, 2002.10.4)/Proceedings 360-365, 2002, Lausanne, France.
- [223] Yoshihiro Nakabo, Idaku Ishii, Masatoshi Ishikawa, 3D Tracking Using Two High-Speed Vision System, 2002 IEEE/RSJ Int. Conf. on Intelligent Robots and Systems (Lausanne, 2002.10.4)/Proceedings 360-365, 2002, Lausanne, France.

1-4. 国内会議発表

- [1] 山下紘正, 金 大永, 波多伸彦, 土肥健純, 多節スライダ・リンク機構を用いた内視鏡下外科手術用多自由度マニピュレータの開発, 第41回日本エム・イー学会大会抄録・論文集, 66, 2002, 京都, 2002/5/9, 2002/5/11.
- [2] 八木昭彦, 林丘, 横山恵一郎, 波多伸彦, 季林紅, 土肥健純 天井走行型ロボットアームによる高齢者の在宅自立生活における工学的支援に関する研究, 第41回日本エム・イー学会大会抄録・論文集, 191, 2002, 京都, 2002/5/9, 2002/5/11.
- [3] 豊則詩帆, 小林英津子, 丸山隆志, 村垣善浩, 伊関洋, 堀智勝, 土肥健純, 佐久間一郎 5-ALA を用いた脳腫瘍術中同定システムに関する研究, 第12回コンピュータ支援画像診断学会大会・第11回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 57-58, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [4] 稲見昌彦, 舘暲, 視・触覚 複合現実環境提示技術, 計測自動制御学会, 41, 9, 639-644, 2002.
- [5] 金子智道, 高幣俊之, 稲見昌彦, 川上直樹, 柳田康幸, 前田太郎, 舘暲, パララクスマッピングによる3次元形状表現, ヒューマンインターフェイス学会研究報告集, 4, 1, 91-96, 2002.
- [6] B. Li, K. Hirose, N. Minematsu, Two-level MLLR adaptation for intra-speaker variation in spontaneous speech recognition, Technical Report of IPSJ, 42, 7, 39-44, 2002.

- [7] B. Li, K. Hirose, N. Minematsu, Coping with inter-speaker and intra-speaker variation for emotional speech recognition, Proc. Autumn Meeting of Acoust. Soc. Japan, 3-5, 5, 115-116, 2002.
- [8] B. Li, K. Hirose, N. Minematsu, Two-level MLLR adaptation for intra-speaker variation in spontaneous speech recognition, Technical Report of IPSJ, 42, 7, 39-44, 2002.
- [9] B. Li, K. Hirose, N. Minematsu, Coping with inter-speaker and intra-speaker variation for emotional speech recognition, Proc. Autumn Meeting of Acoust. Soc. Japan, 3-5, 5, 115-116, 2002.
- [10] Benjamin CROS, Akio YAMAMOTO, Toshiro HIGUCHI, Simulation and Analysis of the Perception of the Temperature Factor for Virtual Reality Applications, 計測自動制御学会 SI2002 講演論文集, 2, 409-410, 2002, 神戸, 2002/12/19, 2002/12/21.
- [11] Shinlapeecheewa Chanin, Kiyoshi Takamasuu, 3D Profile Measurement by Colored Pattern Projection (1st Report) - System Calibration -, 2002 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, M08, 2002, 熊本, 2002/10, 2002/10.
- [12] Shoji Takeuchi, Isao Shimoyama, 直立平面コイルアクチュエータアレイ, Standing Microcoil Actuator Array, 第 19 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, IEEJ The 19th Sensor Symposium, 451-454, 2002, 京都, 2002/5/30, 2002/5/31.
- [13] Tetsuji Dohi, Isao Shimoyama, 細胞刺入抵抗測定用マイクロプローブ, A Micro Probe for Measuring Resistance against a Cell, 第 19 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, IEEJ The 19th Sensor Symposium, 219-222, 2002, 京都, 2002/5/30, 2002/5/31.
- [14] 石原辰也, 大津展之, 高次局所自己相関の自己回帰係数特徴を用いたジェスチャー認識, 電子情報通信学会総合大会講演論文集, D12, 18, 179, 2003, 2002, 仙台, 2003/3/18, 2003/3/21.
- [15] 下山勲, マイクロ視覚センサ, 東大情報理工 ARA プログラムシンポジウム, 2003, 2002, 東京, 2003/1/15, 2003/1/15.
- [16] 下山勲, 微量流体の駆動法, バイオチップ:医療を変えるマイクロ・ナノテクノロジーシンポジウム, 2003, 2002, 東京, 2003/2/2, 2003/2/2.
- [17] 大津展之, 実世界情報処理とベイジアンアプローチ, ベイジアンネットセミナー BN2002, 6-11, 2002, 東京, 2002/9/1.
- [18] 廣瀬通孝, 東京大学における CAVE の紹介, NICOGRAPH 春季大会 論文&アート部門コンテスト(芸術科学会), 33-34, 2002, 東京, 2002/5/29, 2002/5/29, 口頭発表.
- [19] 廣瀬通孝, VR と展示技術, 画像電子学会第 30 回年次大会予稿集, 37-40, 2002, 東京, 2002/6/19, 2002/6/21, 口頭発表.
- [20] 阿部誠, 高増潔, CMM 校正の不確かさに関する 1 考察(第 4 報) - 幾何偏差の空間的拘束の検討 -, 2002 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, P05, 2002, 東京, 2002/3, 2002/3.
- [21] 安田 和隆, 杉田 馨, 牛田 啓太, 苗村 健, 原島 博, 透過型ビデオアバタを用いたコミュニケーション・プレゼンテーション支援システム, ヒューマンインタフェースシンポジウム 2002, 589-592, 2002, 学術奨励賞.
- [22] 雨宮智浩, 檜山敦, 広田光一, 廣瀬通孝, バリアフリー実験のためのユビキタス空間の構築, Construction of the Ubiquitous Space for Barrier-Free Experiment, ヒューマンインタフェースシンポジウム 2002 論文集, 749-752, 2002, 札幌, 2002/9/1, 2002/9/3, 口頭発表.
- [23] 白杵深, 江並和宏, 高増潔, 平木雅彦, 光検出システムを用いた三次元変位測定法 - 基礎実験とその評価 -, 2002 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, N01, 2002, 熊本, 2002/10, 2002/10.
- [24] 奥 寛雅, 石川 正俊, kHz オーダで応答可能な可変焦点レンズの試作, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-J09 2002, 松江.
- [25] 奥 寛雅, 石川 正俊, kHz オーダで応答可能な可変焦点レンズの試作, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-J09 2002, 松江.
- [26] 横山恵一郎, 波多伸彦, 大橋晃太, 土肥健純, 2段階プレート挿入機構を用いたベッド・ストレッチャ間移載装置の開発, 第 41 回日本エム・イー学会大会抄録・論文集, 114, 2002, 京都, 2002/5/9, 2002/5/11.
- [27] 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, エンドユーザ指向のヒューマノイドシミュレーション環境の設計と Web ブラウザプラグインによるプロトタイプの実現, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3C22, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [28] 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, 視覚誘導行動ソフトウェア環境の構成法と市販ヒューマノイド HOAP-1 での実現, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3C25, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [29] 下坂正倫, 森武俊, 原田達也, 佐藤知正, 人間の日常生活行動における動作認識, 第二回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 9-10, 2003, 2002, 三浦郡, 神奈川県, 2002/2/23, 2002/2/24.
- [30] 下崎守朗, 國吉康夫, 記憶に基づいた時系列パターン予測を行うニューラル・ネットワークモデル, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3H15, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [31] 下崎守朗, 國吉康夫, 記憶に基づいた時系列パターン予測を行うニューラル・ネットワークモデル, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 192-195, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [32] 下崎守朗, 國吉康夫, 記憶に基づいた時系列パターン予測を行うニューラル・ネットワークモデル, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3H15, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [33] 下山勲, 受光素子の微動機構をもつ複眼型視覚センサ, JST 新技術説明会, 2002, 東京, 2002/12/19,

2002/12/19.

- [34] 下山勲, ロボットを通してみる生き物の不思議, JST 異分野研究者交流フォーラム「昆虫科学—小さな生物の機能がつま大きな可能性—」, 2003, 2002, 香川, 2003/1/5, 2003/1/8, 主催.
- [35] 下条 誠 金森 克彦 明 愛国 金森 哉吏 石川 正俊, 液状感圧ゴムを用いた自由曲面型触覚センサの開発, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.12) 1G24 2002, 大阪.
- [36] 下条 誠 金森 克彦 明 愛国 金森 哉吏 石川 正俊, 液状感圧ゴムを用いた自由曲面型触覚センサの開発, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.12) 1G24 2002, 大阪.
- [37] 下条 誠 牧野 了太 小川 博教 鈴木 隆文 並木 明夫 齋藤 敬 國本 雅也 石川 正俊 満洲 邦彦, ロボットハンドからの触覚情報を人間の触覚神経経路により提示するシステムの開発, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.12) 1E33, 2002, 大阪.
- [38] 下条 誠 牧野 了太 小川 博教 鈴木 隆文 並木 明夫 齋藤 敬 國本 雅也 石川 正俊 満洲 邦彦, ロボットハンドからの触覚情報を人間の触覚神経経路により提示するシステムの開発, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.12) 1E33, 2002, 大阪.
- [39] 下条 誠, 牧野了太, 小川博教, 鈴木隆文, 並木 明夫, 齋藤 敬, 石川正俊, 満洲邦彦, ロボットハンドからの触覚感覚を触覚神経経路により提示するシステムの開発, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '02 (2002.6.9), 2P2-E08, 2002, 松江.
- [40] 下条 誠, 牧野了太, 小川博教, 鈴木隆文, 並木 明夫, 齋藤 敬, 石川正俊, 満洲邦彦, ロボットハンドからの触覚感覚を触覚神経経路により提示するシステムの開発, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '02 (2002.6.9), 2P2-E08, 2002, 松江.
- [41] 下条誠, 金森克彦, 明愛国, 金森哉吏, 石川正俊, 高密度型触覚センサの開発—液状感圧ゴムを用いた自由曲面型触覚センサの開発—, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.20), 2, 211-212, 2002, 神戸.
- [42] 下条誠, 金森克彦, 明愛国, 金森哉吏, 石川正俊, 高密度型触覚センサの開発—液状感圧ゴムを用いた自由曲面型触覚センサの開発—, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.20), 2, 211-212, 2002, 神戸.
- [43] 下嶋賢, 古谷涼秋, 大園成夫, 高増潔, 平木雅彦, 荒木健司, 3 次元測定機の不確かさ推定に関する研究 (第 4 報)—多関節 3 次元測定機用アーティファクトの検討—, 2002 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, N09, 2002, 熊本, 2002/10, 2002/10.
- [44] 下嶋賢, 古谷涼秋, 大園成夫, 高増潔, 平木雅彦, 荒木健司, 3 次元測定機の不確かさ推定に関する研究 (第 3 報)—多関節 3 次元測定機の不確かさ推定—, 2002 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, N08, 2002, 熊本, 2002/10, 2002/10.
- [45] 下嶋賢, 古谷涼秋, 大園成夫, 平木雅彦, 高増潔, 3 次元測定機の不確かさ推定に関する研究 (第 2 報)—多関節 3 次元測定機の幾何誤差パラメータの算出と不確かさ推定—, 2002 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, P52, 2002, 東京, 2002/3, 2002/3.
- [46] 下嶋賢, 古谷涼秋, 平木雅彦, 大園成夫, 高増潔, 3 次元測定機の不確かさ推定に関する研究—パラレル型, 多関節型, CMM の幾何学誤差の算出—, 2001 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, J82, 2001, 大阪, 2001/9, 2001/9.
- [47] 加賀美聡, Kuffner James, 西脇光一, 稲葉雅幸, 井上博允, ヒューマノイドH7の足接地場所の 2 次元高速計画法, 第20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1C24, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [48] 加賀美聡, 宮田なつき, 倉林準, 持丸正明, 江原義弘, 西脇光一, 井上博允, ヒューマノイドロボットH7の歩行計測と人間の歩行との比較, 計測自動制御学会第 3 回システムインテグレーション部門講演会, 181-182, 2002, 神戸, 2004/12/19, 2004/12/21.
- [49] 加賀美聡, 西脇 光一, 岡田 慧, 稲葉 雅幸, 井上 博允, ヒューマノイドH7による三次元視覚を用いた地形モデリング, 第20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3C24, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [50] 加賀美聡, 西脇光一, カフナージェームズ, 岡田 慧, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 三次元距離画像の RRT 探索によるヒューマノイドロボットの腕の動作計画, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 2P2-L05, 2002, 島根, 2004/6/7, 2004/6/9.
- [51] 加藤あい, 眞溪歩, MEG 逆問題における Bucus&Gilbert 法への先験情報利用の一提案, 第 5 回日本ヒト脳機能マッピング学会大会, 81, 2003, 2002.
- [52] 加藤あい, 眞溪歩, MEG 逆問題における Bucus&Gilbert 法への先験情報利用の一提案, 第 5 回日本ヒト脳機能マッピング学会大会, 81, 2003, 2002.
- [53] 郭長深, 峯松信明, 広瀬啓吉, 日本人英語に対する米国人聴取者の誤認識に関する実験的検討, 日本音響学会秋季講演論文集, 1-6, 5, 217-218, 2002.
- [54] 郭長深, 峯松信明, 広瀬啓吉, 日本人英語に対する米国人聴取者の誤認識に関する実験的検討, 日本音響学会秋季講演論文集, 1-6, 5, 217-218, 2002.
- [55] 館暲, バーチャルリアリティにおける触覚の役割, 電子情報通信学会, 122, 10, 461-464, 2002.
- [56] 岩原誠, 廖洪恩, 中島勸, 波多伸彦, 佐久間一郎, 土肥健純, マルチプロジェクトを用いた Integral Videography, 3 次元画像コンファレンス 2002, 69-72, 2002, 東京, 2002/7/4, 2002/7/5.
- [57] 岩原誠, 廖洪恩, 中島勸, 波多伸彦, 佐久間一郎, 土肥健純, マルチプロジェクトを用いた Integral Videography, 3 次元画像コンファレンス 2002, 69-72, 2002, 東京, 2002/7/4, 2002/7/5.

- [58] 岩原誠、廖洪恩、中島勸、波多伸彦、佐久間一郎、土肥健純、マルチプロジェクトを用いた Integral Videography, 3D Image Conference 2002.
- [59] 岩本貴之、前田太郎、篠田裕之、集束超音波による触感の呈示, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 2P2-E10 (1-2), 2002.
- [60] 岩本貴之、前田太郎、篠田裕之、集束超音波による触感の呈示, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 2P2-E10 (1-2), 2002.
- [61] 喜多竜二、峯松信明、広瀬啓吉、日本語音声合成を目的としたアクセント結合規則の構築と改良, 電子情報通信学会音声研究会, 26, 13-18, 2002.
- [62] 喜多竜二、峯松信明、広瀬啓吉、日本語音声合成を目的としたアクセント結合規則の構築と改良, 電子情報通信学会音声研究会, 26, 13-18, 2002.
- [63] 亀岡 弘和、篠田 浩一、嵯峨山 茂、周波数領域の DP マッチングによる自然楽器演奏の和音ピッチ推定, 情報処理学会研究報告, MUS-46, 17-22, 2002.
- [64] 亀岡 弘和、篠田 浩一、嵯峨山 茂、周波数領域の DP マッチングによる自然楽器演奏の和音ピッチ推定, 情報処理学会研究報告, MUS-46, 17-22, 2002.
- [65] 亀岡 弘和、篠田 浩一、嵯峨山 茂樹、スペクトル領域の DP マッチングによる自然楽器演奏の多重音解析, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 1-1, 2, 639-640, 2002.
- [66] 亀岡 弘和、篠田 浩一、嵯峨山 茂樹、スペクトル領域の DP マッチングによる自然楽器演奏の多重音解析, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 1-1, 2, 639-640, 2002.
- [67] 吉海智晃、佐藤大輔、但馬竜介、水内郁夫、國吉康夫、稲葉雅幸、井上博允、ヒューマノイド腱太における随意・反射・状況反応行動の統合による適応性の実現, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'05 講演論文集, 2P2-L06(1)-2P2-L06(2), 2002, 島根, 2004/6/7, 2004/6/9.
- [68] 吉海智晃、水内郁夫、佐藤大輔、吉田成徳、稲葉雅幸、井上博允、ヒューマノイド腱太の模倣行動における随意・反射行動の統合, 第20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1C36, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [69] 吉田成徳、水内郁夫、稲葉雅幸、國吉康夫、井上博允、脊椎構造を持つ人間型ロボットにおける GA による匍匐動作の自動獲得 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'06 講演論文集, 2P2-L04, 2002, 島根, 2004/6/7, 2004/6/9.
- [70] 吉田成徳、水内郁夫、吉海智晃、佐藤大輔、稲葉雅幸、井上博允., 着目する感覚とその状態で記述されるノードから成る状態遷移行動ネットワーク 第20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3B24, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [71] 久野了史、眞溪歩, MEG データ間の距離変化に基づく 2 音弁別潜時同定, 第 17 回日本生体磁気学会大会, 2002.
- [72] 久野了史、眞溪歩, MEG データ間の距離変化に基づく 2 音弁別潜時同定, 第 17 回日本生体磁気学会大会, 2002.
- [73] 橋本健正、小林英津子、中村郁、佐久間一郎、土肥健純、ウェッジプリズムを用いた広角視野内視鏡の開発 <第3報> ~画像及び視野移動評価実験~, 第 12 回コンピュータ支援画像診断学会大会・第 11 回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 29-30 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [74] 鏡慎吾、小室孝、石川正俊、ビジョンチップのためのソフトウェア A-D 変換とその動的制御, 映像情報メディア学会 情報センシング研究会 (東京, 2002.6.21) /映像情報メディア学会技術研究報告 26, 42, 51-54, 2002, 東京.
- [75] 鏡慎吾、小室孝、石川正俊、デジタルビジョンチップの動的な感度特性制御手法, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-G06, 2002, 松江.
- [76] 鏡慎吾、小室孝、石川正俊、ビジョンチップのためのソフトウェア A-D 変換とその動的制御, 映像情報メディア学会 情報センシング研究会 (東京, 2002.6.21) /映像情報メディア学会技術研究報告 26, 42, 51-54, 2002, 東京.
- [77] 鏡慎吾、小室孝、石川正俊、デジタルビジョンチップの動的な感度特性制御手法, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-G06, 2002, 松江.
- [78] 金大永、小林英津子、波多伸彦、佐久間一郎、土肥健純、水圧駆動を用いた MRI 誘導下低侵襲外科手術用鉗子マニピュレータの開発, 第 12 回コンピュータ支援画像診断学会大会・第 11 回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 127-128 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [79] 杓掛 暁史 佐藤 辰雄 鏡 慎吾 小室 孝 石川 正俊, 高速ビジョンチップのためのぶれ画像復元の一手法, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.12) 1A31 2002, 大阪.
- [80] 杓掛 暁史 佐藤 辰雄 鏡 慎吾 小室 孝 石川 正俊, 高速ビジョンチップのためのぶれ画像復元の一手法, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.12) 1A31 2002, 大阪.
- [81] 桂聡哉、広瀬啓吉、峯松信明、生成過程モデルと統計的手法を用いた感情音声の基本周波数パターン生成, 日本音響学会秋季講演論文集, 1-10, 18, 265-266, 2002.
- [82] 桂聡哉、広瀬啓吉、峯松信明、生成過程モデルと統計的手法を用いた感情音声の基本周波数パターン生成, 日本音響学会秋季講演論文集, 1-10, 18, 265-266, 2002.
- [83] 原田達也、内野宏人、森武俊、佐藤知正、室内における 3 次元位置・姿勢推定に関する研究, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会, 2G18, 2002, 豊中市、大阪府, 2002/10/12, 2002/10/14.

- [84] 原田達也, 高松洋亘, 森武俊, 佐藤知正, ロボット動作模倣のための動作記述に関する考察, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会, 3C16, 2002, 豊中市、大阪府, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [85] 原田達也, 高松洋亘, 森武俊, 佐藤知正, 人間による動作模倣における動作困難性と必要情報量, 第二回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 11-12, 2003, 2002, 三浦郡、神奈川県, 2002/2/23, 2002/2/24.
- [86] 古川健太, 小谷潔, 高増潔, 呼吸情報に着目した呼吸性洞性不整脈の抽出精度の向上, 第 17 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 153-154, 2002, 札幌, 2002/9, 2002/9.
- [87] 古本勇氣, 峯松信明, 広瀬啓吉, ドラム音のパラメトリックモデリングとそれに基づくモーフィング, 電子情報通信学会応用音響研究会, EA2002, 5, 25-30, 2002.
- [88] 古本勇氣, 峯松信明, 広瀬啓吉, ドラム音のパラメトリックモデリングとそれに基づくモーフィング, 電子情報通信学会応用音響研究会, EA2002, 5, 25-30, 2002.
- [89] 五十川 賢造, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, LSP 周波数間隔と CSM 強度対を用いた音声認識の検討, 信学技報, 42, 2002.
- [90] 五十川 賢造, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, CSM 強度対を用いた音声認識, 日本音響学会 2002 年春季研究発表会講演論文集, 1-5, 4, 2002.
- [91] 五十川 賢造, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, LSP 周波数間隔と CSM 強度対を用いた音声認識の検討, 信学技報, 42, 2002.
- [92] 五十川 賢造, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, CSM 強度対を用いた音声認識, 日本音響学会 2002 年春季研究発表会講演論文集, 1-5, 4, 2002.
- [93] 向坂直久, 豊田晴義, 水野誠一郎, 中坊嘉宏, 石川正俊, 超高速インテリジェントビジョンシステム:CPV-II を用いたステレオ視, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.21), 3, 55-56, 2002, 神戸.
- [94] 向坂直久, 豊田晴義, 水野誠一郎, 中坊嘉宏, 石川正俊, 超高速インテリジェントビジョンシステム:CPV-II を用いたステレオ視, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.21), 3, 55-56, 2002, 神戸.
- [95] 広瀬和彦, 廣瀬通孝, 広田光一, 小木哲朗, 多視点映像から円筒座標系への投影による3次元形状生成, Voxel Modeling by Projection on Cylindrical Coordinates from Multi-Viewpoint Images, 日本VR学会第 7 回大会論文集, 499-502, 2002, 東京, 2002/9/18, 2002/9/20, 口頭発表.
- [96] 江並和宏, 白杵深, 高増潔, 平木雅彦, nano-Probe システムの開発(第 10 報) - nano-CMM に搭載しての測定実験 -, 2002 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, M03, 2002, 熊本, 2002/10, 2002/10.
- [97] 江並和宏, 白杵深, 平木雅彦, 高増潔, nano-Probe の開発(第 8 報) - nano-CMM への搭載及び測定実験 -, 2001 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, J33, 2001, 大阪, 2001/9, 2001/9.
- [98] 江並和宏, 古川健太, 平木雅彦, 高増潔, 大園成夫, nano-Probe システムの開発(第 7 報) - プローブシステムの小型化 -, 2001 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, M20, 2001, 東京, 2001/3, 2001/3.
- [99] 江並和宏, 平木雅彦, 白杵深, 高増潔, nano-Probe システムの開発(第 9 報) - 光学系の解析 -, 2002 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, O78, 2002, 東京, 2002/3, 2002/3.
- [100] 洪在成, 土肥健純, 橋爪誠, 小西晃造, 波多伸彦, 超音波画像誘導型実時間動作追従穿刺ロボットの開発, 第 12 回コンピュータ支援画像診断学会大会・第 11 回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 69-70, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [101] 高橋 桂太, 苗村 健, 原島 博, 多眼画像取得における Plenoptic Sampling および等価被写界深度に関する理論的考察, 画像符号化シンポジウム(PCSJ2002), 69-70, 2002, 学生論文賞.
- [102] 高増潔, 不確かさと仕様の関係 - JIS B 0641-1 への対応 -, 2002 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, P50, 2002, 東京, 2002/3, 2002/3.
- [103] 高増潔, 野坂健一郎, 古谷涼秋, 大園成夫, 形体計測における不確かさの評価(第 2 報) - 形状偏差の影響 -, 2001 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, N01, 2001, 大阪, 2001/9, 2001/9.
- [104] 高畑智之, 横山智史, 松本潔, 下山勲, マイクロレンズアレイによる移動体の検出, Speed Detection of a Moving Object by a Microlens Array Sensor, ロボティクス・メカトロニクス講演会'02, 2A1-F10, 2002, 島根, 2002/6/7, 2002/6/9.
- [105] 今井睦朗, 並木明夫, 橋本浩一, 金子真, 石川正俊, 視覚フィードバックを用いた高速ハンドシステムの開発, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3E11, 2002, 大阪.
- [106] 今井睦朗, 並木明夫, 橋本浩一, 金子真, 石川正俊, 視覚フィードバックを用いた高速ハンドシステムの開発, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3E11, 2002, 大阪.
- [107] 佐藤大輔, 水内郁夫, 吉海智晃, 稲葉雅幸, 井上博允, 感覚情報を持つロボットによる人間の意図認識動作システム, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3G19, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [108] 佐藤知正, 伊藤覚, 森下広, 田中雅行, 森武俊, ウエアラブルセンサを用いた医師への患者状況報告支援システム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 2A1-B07(1) - 2A1-B07(2), 2002, 松江市、島根県, 2002/6/7, 2002/6/9.
- [109] 佐藤知正, 伊藤覚, 大谷哲史, 森武俊, 人間活動支援のための頭部運動情報に関する研究, 第 3 回 SICE システムインテグレーション部門講演会講演論文集(SI2002), (III)143-144, 2002, 神戸市、兵庫県, 2002/12/19, 2002/12/21.

- [110] 佐藤知正, 一柳星文, 森武俊, セル生産のための力センサモジュールを用いた作業時間計測システム, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会, 1M32, 2002, 豊中市, 大阪府, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [111] 佐藤知正, 岩村泰彦, 野口博史, 原田達也, 菅原康博, 森武俊, 住居センサ空間から得られる長期行動情報に基づく人間の生活状況要約支援システム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 1A1-J12(1) - 1A1-J12(2), 2002, 松江市, 島根県, 2002/6/7, 2002/6/9.
- [112] 佐藤知正, 久保寺秀幸, 源田雄一郎, 森武俊, 原田達也, 人間動作の確率的表現・評価に基づく典型的動作軌道の獲得, 第二回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 17-18, 2003, 2002, 三浦郡, 神奈川県, 2002/2/23, 2002/2/24.
- [113] 佐藤知正, 森武俊, 原田達也, 環境型ロボットシステム(ロボティックルーム)における生体・生理・感性ロボティクス, 日本ロボット学会～ロボット工学セミナー<シンポジウム>～生体・生理・感性ロボティクスの最新動向, 22-25, 2002, 新宿区, 東京都, 2002/7/26.
- [114] 佐藤知正, 大串俊明, 野口博史, 辻岡宏介, 原田達也, 西田佳史, 森武俊, 磁気センサによる人間の日常動作収集の高信頼化～居住空間内の家具センサに基づく手法の提案～, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 1A1-J08(1) - 1A1-J08(2), 2002, 松江市, 島根県, 2002/6/7, 2002/6/9.
- [115] 佐藤知正, 福井類, 森下広, 森武俊, 人間共棲制御を可能とする環境型移動ロボットシステムの構築, 第 3 回 SICE システムインテグレーション部門講演会講演論文集(SI2002), (I)201-202, 2002, 神戸市, 兵庫県, 2002/12/19, 2002/12/21.
- [116] 佐藤知正, 福井類, 森下広, 森武俊, 生活環境センサネットワーク空間において動作する移動台車システムの構築, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 2P1-K04(1) ? 2P1-K04 (2), 2002, 松江市, 島根県, 2002/6/7, 2002/6/9.
- [117] 佐藤理, 石川博隆, 高増潔, 平木雅彦, パラレルメカニズムを用いた三次元測定機の校正(第 3 報)ー校正用非対称リンクセッター, 2002 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, J70, 2002, 東京, 2002/3, 2002/3.
- [118] 佐藤理, 石川博隆, 平木雅彦, 高増潔, パラレルメカニズムを用いた三次元測定機の校正ー設置パラメータの同定ー, 2001 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, L54, 2001, 大阪, 2001/9, 2001/9.
- [119] 佐野花枝, 高増潔, 大園成夫, 阿部誠, 古谷涼秋, 形体計測における不確かさの評価(第 1 報)ー円形体の計測ー, 2001 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, P20, 2001, 東京, 2001/3, 2001/3.
- [120] 嵯峨山 茂樹, 西本 卓也 他, 擬人化音声対話エージェントツールキット Galatea, 情報処理学会研究報告, SLP-45, 19, 57-64, 2002.
- [121] 嵯峨山 茂樹, 西本 卓也 他, 擬人化音声対話エージェントツールキット Galatea, 情報処理学会研究報告, SLP-45, 19, 57-64, 2002.
- [122] 坂井 伸圭, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 発声変形に対するヤコビ適応法, 日本音響学会 2001 年春季研究発表会講演論文集, 3-2, 7, 2002.
- [123] 坂井 伸圭, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 発声変形に対するヤコビ適応法, 日本音響学会 2001 年春季研究発表会講演論文集, 3-2, 7, 2002.
- [124] 三隅伊知子, 権太聡, 黒澤富蔵, 谷村吉久, 落合直文, 橘田淳一郎, 窪田文明, 山田満彦, 藤原喜延, 中山義則, 高増潔, 一次元グレーティングの持ち回り比較測定ー光回折法, 測長 SEM 及び測長 AFM を用いてー, 2002 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, P37, 2002, 東京, 2002/3, 2002/3.
- [125] 三隅伊知子, 権太聡, 黒澤富蔵, 東康史, 藤本俊幸, 小島勇夫, 櫻井稔久, 大見忠弘, 高増潔, 測長 AFM を用いたマイクロパターン薄膜の厚さ精密測定, 2002 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, N32, 2002, 熊本, 2002/10, 2002/10.
- [126] 山下淳, 檜山敦, 雨宮智浩, 小林一郎, 広田光一, 廣瀬通孝 ウェアラブル, およびモバイルコンピュータ用屋外仮想研究環境の構築, Establishing the Out-of-Door Experiment environment for the Wearable and Mobile Computers, ヒューマンインタフェース学会研究報告集, 4, 5, 45-48, 2002, 東京, 2002/11/28, 2002/11/28, 口頭発表.
- [127] 山下紘正, 金 大永, 波多伸彦, 土肥健純, 多節スライダ・リンク機構を用いた内視鏡下外科手術用屈曲鉗子マニピュレータの開発, 第 12 回コンピュータ支援画像診断学会大会・第 11 回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 129-130, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [128] 山口浩司, 内藤頼孝, 谷川智洋, 広田光一, 廣瀬通孝, レーザレンジスキャナーを用いた都市の構築に関する研究, Construction of a Virtual City Using a Laser Range Scanner, 日本VR学会第 7 回大会論文集, 481-484, 2002, 東京, 2002/9/18, 2002/9/20, 口頭発表.
- [129] 山口晃, 小林雅康, 藤原正直, 高増潔, nano-CMM の開発(第 12 報)ーZ ステージの精度評価ー, 2001 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, J32, 2001, 大阪, 2001/9, 2001/9.
- [130] 山口晃, 藤原正直, 高増潔, 大園成夫, nano-CMM の開発(第 12 報)ー低膨張材料を用いた nano-CMM の開発ー, 2001 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, M19, 2001, 東京, 2001/3, 2001/3.
- [131] 山田俊郎, 小木哲朗, 廣瀬通孝, ビデオアバターコミュニケーションサーバの開発, Development of a Video Avatar Communication Server, 日本VR学会第 7 回大会論文集, 493-494, 2002, 東京, 2002/9/18, 2002/9/20, 口頭発表.
- [132] 山本 仁, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, 正規分布の尤度補正による突発性雑音に頑健な音声認識, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 1-9, 10, 2002.

- [133] 山本 仁, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, ガウス分布の補正による突発性雑音に頑健な音声認識, 信学技報, 45, 2002.
- [134] 山本 仁, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, 正規分布の尤度補正による突発性雑音に頑健な音声認識, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 1-9, 10, 2002.
- [135] 山本 仁, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, ガウス分布の補正による突発性雑音に頑健な音声認識, 信学技報, 45, 2002.
- [136] 山本晃生, 加藤高志, 樋口俊郎, PVDF を用いた形状センサに関する研究, 計測自動制御学会 SI2002 講演論文集, 1, 229-230, 2002, 神戸, 2002/12/19, 2002/12/21.
- [137] 山本晃生, 西嶋隆, 保井秀彦, 永岡江太, 樋口俊郎, モータ駆動用電極を利用した静電モータ用位置センサの開発, 2003 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, 626, 2003, 2002, 東京, 2003/3/27, 2003/3/29.
- [138] 山本晃生, 石井利樹, 飛弾信崇, 樋口俊郎, 静電気力による摩擦力制御とフィルム移動子を用いた薄型皮膚感覚ディスプレイ, 日本バーチャルリアリティ学会第7回大会論文集, 157-160, 2002, 東京, 2002/9/18, 2002/9/20.
- [139] 山本晃生, 石井利樹, 樋口俊郎, 摩擦制御を用いた静電皮膚感覚ディスプレイ —視覚情報との融合—, 計測自動制御学会 SI2002 講演論文集, 2, 401-402, 2002, 神戸, 2002/12/19, 2002/12/21.
- [140] 山本晃生, 石井利樹, 樋口俊郎, 透明触覚ディスプレイを用いた視覚情報と触覚情報の融合提示, 2003 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, 377, 2003, 2002, 東京, 2003/3/27, 2003/3/29.
- [141] 山本晃生, 保井秀彦, 清水直茂, 樋口俊郎, 真空環境用静電浮上リニアモータ(第1報), 2003 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, 581, 2003, 2002, 東京, 2003/3/27, 2003/3/29.
- [142] 山野高将, 中坊嘉宏, 橋本浩一, 石川正俊, ビジョンチップに適した並列化スネークアルゴリズム, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3A12, 2002, 大阪.
- [143] 山野高将, 中坊嘉宏, 橋本浩一, 石川正俊, ビジョンチップに適した並列化スネークアルゴリズム, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3A12, 2002, 大阪.
- [144] 市川保正, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, オンチップ流動センサーの特性, 日本機械学会 2002 年度熱工学講演会, 135-136, 2002, 沖縄, 2002/11/7, 2002/11/8.
- [145] 寺園泰, 眞溪歩, エントロピー関数最小化による MEG 逆問題解析, 第 17 回生体・生理工学シンポジウム, 305-306, 2002.
- [146] 寺園泰, 眞溪歩, 忠実性-線形性の同時最適化による MEG 逆問題解法, 第 5 回日本ヒト脳機能マッピング学会大会, 82, 2003, 2002.
- [147] 寺園泰, 眞溪歩, エントロピー関数最小化による MEG 逆問題解析, 第 17 回生体・生理工学シンポジウム, 305-306, 2002.
- [148] 寺園泰, 眞溪歩, 忠実性-線形性の同時最適化による MEG 逆問題解法, 第 5 回日本ヒト脳機能マッピング学会大会, 82, 2003, 2002.
- [149] 酒井 伸幸, 波多 伸彦, 廖 洪恩, 岩原 誠, 土肥 健純 Integral Videography(IV)を用いたインタラクティブ術中 3 次元画像表示システム, 第 12 回コンピュータ支援画像診断学会大会・第 11 回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 99-100, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [150] 酒井伸幸, 波多伸彦, 廖洪恩, 岩原誠, 土肥健純, Integral Videography(IV) を用いたインタラクティブ術中 3 次元画像システム, 第 11 回日本コンピュータ外科学会大会論文集, 99-100, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [151] 酒井伸幸, 波多伸彦, 廖洪恩, 岩原誠, 土肥健純, Integral Videography(IV) を用いたインタラクティブ術中 3 次元画像システム, 第 11 回日本コンピュータ外科学会大会論文集, 99-100, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [152] 酒井伸幸, 波多伸彦, 廖洪恩, 岩原誠, 佐久間一郎, 土肥健純, インテグラルビデオグラフィを用いた術中 3 次元画像表示の高速化に関する研究, 第 41 回日本エム・イー学会大会抄録・論文集, 94 2002, 京都, 2002/5/9, 2002/5/11.
- [153] 小室孝, 石井抱, 石川正俊, 吉田淳, 高速対象追跡ビジョンチップを用いた複数物体のトラッキング, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3A16 2002, 大阪.
- [154] 小室孝, 石井抱, 石川正俊, 吉田淳, 高速対象追跡ビジョンチップを用いた複数物体のトラッキング, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3A16 2002, 大阪.
- [155] 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, 超高速ビジョンチップの試作と感度評価, 映像情報メディア学会 情報センシング研究会 (東京, 2002.6.20) / 映像情報メディア学会技術研究報告(IPU2002-30) 26, 41, 25-28, 2002, 東京.
- [156] 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, 高性能デジタルビジョンチップの開発, ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-G02, 2002, 松江.
- [157] 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, 超高速ビジョンチップの試作と感度評価, 映像情報メディア学会 情報センシング研究会 (東京, 2002.6.20) / 映像情報メディア学会技術研究報告(IPU2002-30) 26, 41, 25-28, 2002, 東京.
- [158] 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, 高性能デジタルビジョンチップの開発, ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-G02, 2002, 松江.
- [159] 小谷潔, 高増潔, 山本義春, 複雑な心拍変動の生理学的モデル, 第 16 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 455-458, 2001, 東京, 2001/8, 2001/8.

- [160] 小木哲朗, 山田俊郎, 廣瀬通孝 共有没入仮想空間を用いた遠隔プレゼンテーション, Remote Presentation in the Shared Immersive Virtual Space, ヒューマンインタフェースシンポジウム2002 論文集, 347-350, 2002, 札幌, 2002/9/1, 2002/9/3, 口頭発表.
- [161] 松岡文呉, 峯松信明, 広瀬啓吉, 長唄における音程遷移のモデル化について, 日本音響学会秋季講演論文集, 3-10, 3, 333-334, 2002.
- [162] 松岡文呉, 峯松信明, 広瀬啓吉, 長唄における音程遷移のモデル化について, 日本音響学会秋季講演論文集, 3-10, 3, 333-334, 2002.
- [163] 松下 善則, 川本 真一, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 擬人化音声対話エージェントにおける発話時の頭部挙動モデル, 信学技報, HIS2001, 2002.
- [164] 松下 善則, 川本 真一, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 擬人化音声対話エージェントにおける発話時の頭部挙動モデル, 信学技報, HIS2001, 2002.
- [165] 松田 繁樹, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 音素環境クラスタリングを基礎としたマルチパス音響モデルの自動生成, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 2002.
- [166] 松田 繁樹, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 音素環境クラスタリングを基礎としたマルチパス音響モデルの自動生成, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 2002.
- [167] 松本圭司, 箱崎光弘, 篠田裕之, 二次元通信層を利用する触覚センシング, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 2P2-I03 (1-2), 2002.
- [168] 松本圭司, 箱崎光弘, 篠田裕之, 二次元通信層を利用する触覚センシング, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 2P2-I03 (1-2), 2002.
- [169] 上岡玲子, 広田光一, 廣瀬通孝, 屋外型情報システム構築のためのウェアラブルコンピュータの研究, 計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会 (SICE2002) 講演論文集, 13-14, 2002, 神戸, 2002/12/19, 2002/12/21, 口頭発表.
- [170] 森下広, 左貝雅人, 原田達也, 佐藤知正, 森武俊, テーブル上で人を支援するためのロボティックソーサ, 第二回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 15-16, 2003, 2002, 三浦郡, 神奈川県, 2002/2/23, 2002/2/24.
- [171] 森下広, 田村淳, 森武俊, 原田達也, 佐藤知正, 利用者とその行動に適応する機構を備えた能動的照明デバイスの構築, 第二回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 13-14, 2003, 2002, 三浦郡, 神奈川県, 2002/2/23, 2002/2/24.
- [172] 森武俊, 今井雄一郎, 下坂正倫, 原田達也, 佐藤知正, 頭位置画像処理による動作認識とそのモーションキャプチャベース認識との比較, 第二回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 7-8, 2003, 2002, 三浦郡, 神奈川県, 2002/2/23, 2002/2/24.
- [173] 森武俊, 星名真幸, 森下広, 福井類, 原田達也, 佐藤知正, センシングフロアによる人間の歩行動作の発見・追跡, 第二回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 5-6, 2003, 2002, 三浦郡, 神奈川県, 2002/2/23, 2002/2/24.
- [174] 森武俊, 辻岡宏介, 下坂正倫, 佐藤知正, 人の抽出特徴量を用いた人に近い動作認識システム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 講演論文集, 2A1-K04(1) - 2A1-K04 (2), 2002, 松江市, 島根県, 2002/6/7, 2002/6/9.
- [175] 深野亮, 國吉康夫, 稲葉 雅幸, 井上博允, 模倣学習を目的としたロボットハンドの開発, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3E23, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [176] 深野亮, 國吉康夫, 稲葉 雅幸, 井上博允, 模倣学習を目的としたロボットハンドの開発, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3E23, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [177] 深野亮, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 模倣学習を目的としたロボットハンドの開発, 第20回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3E23, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [178] 須藤 隆, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, ストローク HMM を用いたオンライン重ね書き文字列認識, 信学技報, PRMU2001, 265, 163-170, 2002.
- [179] 須藤 隆, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, ストローク HMM を用いたオンライン重ね書き文字列認識, 信学技報, PRMU2001, 265, 163-170, 2002.
- [180] 水内郁夫, 吉海智晃, 佐藤大輔, 吉田成徳, 稲葉雅幸, 井上博允, 脊椎を持つ全身腱駆動ヒューマノイド腱太によるブランコ動作, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1C38, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [181] 水内郁夫, 但馬竜介, 長嶋功一, 吉海智明, 佐藤大輔, 稲葉雅幸, 國吉康夫, 井上博允, 多種入出力を持つ全身腱駆動脊椎ヒューマノイド腱太のための拡張可能な通信システム構成, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 1P1-F02, 2002, 島根, 2004/6/7, 2004/6/9.
- [182] 菅原道人, 川元康裕, 松本潔, 下山勲, 指の機構の解析に基づく人口の手の研究, An Artificial Hand Based on Analysis of Human Finger, ロボティクス・メカトロニクス講演会'02, 2P2-F06, 2002, 島根, 2002/6/7, 2002/6/9.
- [183] 瀬里彰信, 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, 人間型ロボットの視覚と触覚を用いたはしご昇段行動, 第20回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1H17, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [184] 成沢修一, 峯松信明, 広瀬啓吉, 基本周波数パターン生成過程モデルのパラメータ自動抽出とその評価, 電子情報通信学会音声研究会, 27, 19-24, 2002.

- [185] 成沢修一, 峯松信明, 広瀬啓吉, 基本周波数パターン生成過程モデルのパラメータ自動抽出とその評価, 電子情報通信学会音声研究会, 27, 19-24, 2002.
- [186] 成沢修一, 峯松信明, 広瀬啓吉, 藤崎博也, 言語情報を利用した基本周波数パターン生成過程モデルのパラメータ抽出の高度化, 日本音響学会秋季講演論文集, 3-10, 17, 361-362, 2002.
- [187] 成沢修一, 峯松信明, 広瀬啓吉, 藤崎博也, 言語情報を利用した基本周波数パターン生成過程モデルのパラメータ抽出の高度化, 日本音響学会秋季講演論文集, 3-10, 17, 361-362, 2002.
- [188] 星野瑠美子, 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, パーソナルIT環境へロボットを導入するためのRoboxNetの設計と実装, 第20回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3f17, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [189] 西沢信行, 広瀬啓吉, 峯松信明, 柔軟な音声合成のためのAR-HMMモデルに基づくARフィルタ係数の推定, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-1, 2, 281-282, 2002.
- [190] 西沢信行, 広瀬啓吉, 峯松信明, 柔軟な音声合成のためのAR-HMMモデルに基づくARフィルタ係数の推定, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-1, 2, 281-282, 2002.
- [191] 西嶋隆, 山本晃生, 小山早俊, 樋口俊郎, 柔軟な積層型静電リニアアクチュエータの開発, 第14回「電磁力関連のダイナミクス」シンポジウム講演論文集, 151-154, 2002, 岡山, 2002/5/22, 2002/5/24.
- [192] 西嶋隆, 山本晃生, 樋口俊郎, 稲葉昭夫, 静電フィルムアクチュエータを用いたロボットアームの製作, 計測自動制御学会SI2002講演論文集, 1, 45-46, 2002, 神戸, 2002/12/19, 2002/12/21.
- [193] 西嶋隆, 山本晃生, 樋口俊郎, 稲葉昭夫, 静電フィルムアクチュエータの顔ロボットへの適用に関する基礎的検討, 平成15年電気学会全国大会講演論文集, 5, 121, 2003, 2002, 仙台, 2003/3/17, 2003/3/19.
- [194] 西嶋隆, 山本晃生, 樋口俊郎, 稲葉昭夫, シリコンオイルを絶縁液に用いた静電フィルムアクチュエータの特性評価, 2003年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, 582, 2003, 2002, 東京, 2003/3/27, 2003/3/29.
- [195] 西嶋隆, 山本晃生, 樋口俊郎, 稲葉昭夫, シリコンオイルを絶縁液に用いた静電フィルムアクチュエータの特性評価, 2003年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, 582, 2003, 2002, 東京, 2003/3/27, 2003/3/29.
- [196] 西脇光一, 加賀美聡, 稲葉雅幸, 井上博允, ヒューマノイドのオンライン歩行制御システムと移動物体追従実験, 第8回ロボティクスシンポジウム予稿集, 355-360, 2003, 2002, 浜松, 2004/3/17, 2004/3/18.
- [197] 西脇光一, 加賀美聡, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 姿勢角センサを用いた股関節部の変形補償量獲得による歩行動作の安定化, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'03講演論文集, 1P1-E05, 2002, 島根, 2004/6/7, 2004/6/9.
- [198] 西澤信行, 広瀬啓吉, 峯松信明, 音声合成のためのAR-HMMモデルに基づく音声分析手法の検討, 電子情報通信学会音声研究会, 63, 35-40, 2002.
- [199] 西澤信行, 広瀬啓吉, 峯松信明, 音声合成のためのAR-HMMモデルに基づく音声分析手法の検討, 電子情報通信学会音声研究会, 63, 35-40, 2002.
- [200] 石井洋馬, 原幸司, 小林英津子, 矢作直樹, 土肥健純, 辻隆之, 稲田紘, 佐久間一郎, 超音波メスを用いた骨切り切断デバイスの切断制御に関する研究, 第12回コンピュータ支援画像診断学会大会・第11回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 133-134, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [201] 石川博隆, 佐藤理, 平木雅彦, 高増潔, 大園成夫, パラレルメカニズムを用いた三次元測定機の校正一校正に用いる測定点の配置一, 2001年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, I06, 2001, 東京, 2001/3, 2001/3.
- [202] 石田悟史, 波多伸彦, 東隆, 梅村晋一郎, 土肥健純, 収束超音波を用いた非侵襲的骨切断デバイスの開発, 第41回日本エム・イー学会大会抄録・論文集, 66, 2002, 京都, 2002/5/9, 2002/5/11.
- [203] 川本真一, 下平博, 新田恒雄, 西本卓也, 中村哲, 伊藤克亘, 森島繁生, 四倉達夫, 甲斐充彦, 李晃伸, 山下洋一, 小林隆夫, 徳田恵一, 広瀬啓吉, 峯松信明, 山田篤, 伝康晴, 宇津呂武仁, 嵯峨山茂樹, 擬人化音声対話エージェントツールキットの基本設計, 情報処理学会研究報告音声言語情報処理研究会, SLP-40, 11, 61-66, 2002.
- [204] 川本真一, 下平博, 新田恒雄, 西本卓也, 中村哲, 伊藤克亘, 森島繁生, 四倉達夫, 甲斐充彦, 李晃伸, 山下洋一, 小林隆夫, 徳田恵一, 広瀬啓吉, 峯松信明, 山田篤, 伝康晴, 宇津呂武仁, 嵯峨山茂樹, 擬人化音声対話エージェントツールキットの基本設計, 情報処理学会研究報告音声言語情報処理研究会, SLP-40, 11, 61-66, 2002.
- [205] 川本真一, 松下善則, 中井満, 下平博, 嵯峨山茂樹, 擬人化音声対話エージェントのための発話時の頭部挙動の自動生成, 日本音響学会2002年秋季研究発表会講演論文集, 2002.
- [206] 川本真一, 松下善則, 中井満, 下平博, 嵯峨山茂樹, 擬人化音声対話エージェントのための発話時の頭部挙動の自動生成, 日本音響学会2002年秋季研究発表会講演論文集, 2002.
- [207] 川本真一, 中井満, 下平博, 嵯峨山茂樹, 擬人化音声対話エージェントにおけるモジュール統合処理, 日本音響学会2002年春季研究発表会講演論文集, 1-5, 16, 2002.
- [208] 川本真一, 中井満, 下平博, 嵯峨山茂樹, 擬人化音声対話エージェントにおけるモジュール統合処理, 日本音響学会2002年春季研究発表会講演論文集, 1-5, 16, 2002.
- [209] 倉田岳人, 峯松信明, 広瀬啓吉, 発音習熟度に着目した適応処理に基づく非母国語音声認識の高精度化, 電子情報通信学会音声研究会, 38, 13-18, 2002.
- [210] 倉田岳人, 峯松信明, 広瀬啓吉, 発音習熟度に着目した適応処理に基づく非母国語音声認識の高精度化,

電子情報通信学会音声研究会, 38, 13-18, 2002.

- [211] 多胡順司, 広瀬啓吉, 峯松信明, ユーザとの音声対話を通して問題を解決するエージェント対話, 情報科学技術フォーラム講演論文集, E, 27, 135-136, 2002.
- [212] 多胡順司, 広瀬啓吉, 峯松信明, ユーザとの音声対話を通して問題を解決するエージェント対話, 情報科学技術フォーラム講演論文集, E, 27, 135-136, 2002.
- [213] 大橋 晃太, 波多 伸彦, 松村 有子, 土肥 健純 Perfusion Method を用いた腸骨髄自動採取デバイスの開発(第一報), 第 12 回コンピュータ支援画像診断学会大会・第 11 回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 137-138, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [214] 大橋晃太, 柴田智裕, 波多伸彦, 矢作直樹, 松村有子, 小林英津子, 佐久間一郎, 土肥健純 骨髄移植のための低侵襲骨髄採取デバイスの開発, 第 41 回日本エム・イー学会大会抄録・論文集, 66, 2002, 京都, 2002/5/9, 2002/5/11.
- [215] 大崎功一, 峯松信明, 広瀬啓吉, 非母国語音声認識を目的とした誤発音モデリングに関する実験的検討, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-9, 22, 105-106, 2002.
- [216] 大崎功一, 峯松信明, 広瀬啓吉, 非母国語音声認識を目的とした誤発音モデリングに関する実験的検討, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-9, 22, 105-106, 2002.
- [217] 大杉伸也, 橋爪 誠, 土肥健純, 波多伸彦, 外科手術支援のための多入力ディスプレイの開発, 第 41 回日本エム・イー学会大会抄録・論文集, 198, 2002, 京都, 2002/5/9, 2002/5/11.
- [218] 大杉伸也, 橋爪誠, 伊関洋, 土肥健純, 波多伸彦, 画像管理および音声画像通信機能を備えた外科手術遠隔支援ディスプレイシステムの開発, 第 12 回コンピュータ支援画像診断学会大会・第 11 回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 9-10, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [219] 大谷卓也, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 視覚情報の特徴学習による形状識別に関する研究, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 1A26, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [220] 大谷卓也, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 視覚情報の特徴学習による形状識別に関する研究, 第20回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1A26, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [221] 大谷卓也, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 視覚情報の特徴学習による形状識別に関する研究, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 1A26, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [222] 大槻 知史, 齋藤 直樹, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 隠れマルコフモデルによる音楽リズムの認識, 情報処理学会論文誌, 43, 2, 2002.
- [223] 大槻 知史, 齋藤 直樹, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 隠れマルコフモデルによる音楽リズムの認識, 情報処理学会論文誌, 43, 2, 2002.
- [224] 大武美保子, 鏡好晴, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 電場応答性高分子ゲルマニピュレータの先端位置制御, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会予稿集, 2M12, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [225] 大武美保子, 鏡好晴, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, ヒト型ゲルロボットの裏返し運動, 第 13 回高分子学会高分子ゲル研究討論会講演要旨集, 55-56, 2002, 東京, 2002/1/17, 2002/1/18.
- [226] 大武美保子, 鏡好晴, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 電場応答性高分子ゲルマニピュレータの先端位置制御, 第20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 2M12, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [227] 大武美保子, 鏡好晴, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 電場応答性高分子ゲルマニピュレータの先端位置制御, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会予稿集, 2M12, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [228] 大武美保子, 鏡好晴, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, ヒト型ゲルロボットの裏返し運動, 第 13 回高分子学会高分子ゲル研究討論会講演要旨集, 55-56, 2002, 東京, 2002/1/17, 2002/1/18.
- [229] 谷川智洋, 吉田和弘, 安藤真, 王燕康, 葛岡英明, 廣瀬通孝, 異種 VR システムの統合によるスケーラブル VR に関する研究, A Study for Scalable VR by Integrating Heterogeneous VR Systems, 日本VR学会大会第 7 回大会論文集, 417-420, 2002, 東京, 2002/9/18, 2002/9/20, 口頭発表.
- [230] 竹中麗香, 東森充, 金子真, 並木明夫, 石川正俊, 100G キャプチャリングシステム -高速ビジョンを使った動物捕獲-, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.20) 2, 217-218, 2002, 神戸.
- [231] 竹中麗香, 東森充, 金子真, 並木明夫, 石川正俊, 100G キャプチャリングシステム -高速ビジョンを使った動物捕獲-, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.20) 2, 217-218, 2002, 神戸.
- [232] 中井博之, 稲葉雅幸, 井上博允, ロバスト性と可操作性評価に基づく変形ロボットの形状決定機能, 第20回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3H22, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [233] 塚田修大, 工藤謙一, 山本晃生, 樋口俊郎, 小林護, 玉川朝治, 羽鳥真興, 佐藤嘉兵, 大石勝昭, 卵細胞回転機構の開発, 日本哺乳動物卵子学会誌, 19, 2, S31, 2002, 和歌山, 2002/5/31, 2002/6/1.
- [234] 渡辺義浩, 小室孝, 鏡慎吾, 橋本浩一, 石川正俊, ビジョンチップを用いた高速回転物体の運動計測, ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-G03, 2002, 松江.
- [235] 渡辺義浩, 小室孝, 鏡慎吾, 橋本浩一, 石川正俊, ビジョンチップを用いた高速回転物体の運動計測, ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-G03, 2002, 松江.
- [236] 渡辺義浩, 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, ビジョンチップを用いた分割領域のラベリングと回転計測への応用, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3A14, 2002, 大阪.
- [237] 渡辺義浩, 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, ビジョンチップを用いた分割領域のラベリングと回転計測への応用,

- 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3A14, 2002, 大阪.
- [238] 冬野明, 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, 拡張型モータ・センサモジュールを実現するインテリジェントコンタクト端子の設計, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1M38, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [239] 東森充, 竹中麗香, 金子真, 並木明夫, 石川正俊, 100G キャプチャリングシステム -Dynamic Preshaping-, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.20) 2, 215-216 2002, 神戸.
- [240] 東森充, 竹中麗香, 金子真, 並木明夫, 石川正俊, 100G キャプチャリングシステム -Dynamic Preshaping-, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.20) 2, 215-216 2002, 神戸.
- [241] 藤永 勝久, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 重回帰モデルを用いたオンライン適応による連続音声認識, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 2002.
- [242] 藤永 勝久, 中井 満, 下平 博, 嵯峨山 茂樹, 重回帰モデルを用いたオンライン適応による連続音声認識, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 2002.
- [243] 藤原正直, 山口晃, 高増潔, nano-CMM の開発 (第 14 報) -ステージ挙動の三次元的測定-, 2002 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, O77, 2002, 東京, 2002/3, 2002/3.
- [244] 徳田淳一, 平野勝也, 塚本鉄二, 土肥健純, 波多伸彦, MRI 誘導手術における体内臓器の高速トラッキングに関する研究, 第 12 回コンピュータ支援画像診断学会大会・第 11 回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 147-148, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [245] 内野宏人, 原田達也, 森武俊, 佐藤知正, センサネットワークのための小型 3 次元姿勢推定デバイスの実現, 第二回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 3-4, 2003, 2002, 三浦郡, 神奈川県, 2002/2/23, 2002/2/24.
- [246] 梅津健太, 古谷涼秋, 大園成夫, 高増潔, 三次元測定機の幾何誤差推定とその不確かさ, 2001 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, J31, 2001, 大阪, 2001/9, 2001/9.
- [247] 八木昭彦, 林丘 大杉伸也, 波多伸彦, 土肥健純, 季林紅, 天井走行ロボットアーム及びテレビ電話を用いた遠隔介護システムの開発, 第 41 回日本エム・イー学会大会抄録・論文集, 116, 2002, 京都, 2002/5/9, 2002/5/11.
- [248] 八木昭彦, 大杉伸也, 波多伸彦, 季林紅, 土肥健純, テレビ電話とロボット遠隔操作を用いた遠隔介護のためのロボットアーム及び通信手段の開発, 第18回ライフサポート学会大会講演予稿集, 38, 2002.
- [249] 板垣 貴裕, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, 話し言葉音声の認識における間投詞の話者性を考慮した言語モデル, 第2回 話し言葉の科学と工学ワークショップ講演予稿集, 79-84, 2002.
- [250] 板垣 貴裕, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, 話し言葉音声の認識における間投詞の話者性を考慮した言語モデル, 第2回 話し言葉の科学と工学ワークショップ講演予稿集, 79-84, 2002.
- [251] 飛弾信崇, 石井利樹, 山本晃生, 樋口俊郎, 摩擦力制御を用いた触感ディスプレイの研究, 第 14 回「電磁力関連のダイナミクス」シンポジウム講演論文集, 155-158, 2002, 岡山, 2002/5/22, 2002/5/24.
- [252] 尾花和俊, 安藤英由樹, 前田太郎, 川上直樹, 館暲, 回転モーメントを利用した機械ブレーキ式力覚提示装置の開発, ヒューマンインターフェイス学会研究報告集, 4, 3, 61-65, 2002.
- [253] 尾上弘晃, 松本潔, 下山勲, SAM による表面化学修飾を利用したマイクロ 3 次元組み立て, Three-Dimensional Micro-Self-Assembly Using Chemical Modification by SAMs, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [254] 浜中雅俊, 後藤真孝, 大津展之, 学習するジャムセッションシステム, 情報処理学会 音楽情報科学研究会研究報告, 47, 13, 71-78, 2002, 金沢, 2002/10/1.
- [255] 武田 晴登, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, リズムベクトルを用いた HMM による単旋律 MIDI 演奏の楽譜化, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 1-1, 5, 2002.
- [256] 武田 晴登, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, リズムベクトルの概念に基づく MIDI 演奏の音価認識, 情報処理学会研究報告, MUS-46, 23-28, 2002.
- [257] 武田 晴登, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, リズムベクトルを用いた HMM による単旋律 MIDI 演奏の楽譜化, 日本音響学会 2002 年秋季研究発表会講演論文集, 1-1, 5, 2002.
- [258] 武田 晴登, 篠田 浩一, 嵯峨山 茂樹, リズムベクトルの概念に基づく MIDI 演奏の音価認識, 情報処理学会研究報告, MUS-46, 23-28, 2002.
- [259] 福本康隆, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 物体操作行為の文脈主導型認識と遂行, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3H12, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [260] 福本康隆, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 物体操作行為の文脈主導型認識と遂行, 第20回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3H12, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [261] 福本康隆, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 物体操作行為の文脈主導型認識と遂行, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3H12, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [262] 並木 明夫, 亀田 博, 小林 清人, 坂田 順, 金子 真, 石川正俊, 軽量高速ロボット指モジュールの開発, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-F04, 2002, 松江.
- [263] 並木 明夫, 亀田 博, 小林 清人, 坂田 順, 金子 真, 石川正俊, 軽量高速ロボット指モジュールの開発, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'02 (2002.6.9), 2P2-F04, 2002, 松江.
- [264] 並木 明夫, 石川 正俊, 視覚情報に基づくオンライン軌道生成による捕球タスクの実現, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3M23, 2002, 大阪.

- [265] 並木 明夫, 石川 正俊, 視覚情報に基づくオンライン軌道生成による捕球タスクの実現, 日本ロボット学会創立 20 周年記念学術講演会 (2002.10.14) 3M23, 2002, 大阪.
- [266] 並木明夫, 今井睦朗, 石川正俊, 捕球動作のための視覚フィードバック制御, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.20) 2, 219-220, 2002, 神戸.
- [267] 並木明夫, 今井睦朗, 石川正俊, 捕球動作のための視覚フィードバック制御, 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会 (2002.12.20) 2, 219-220, 2002, 神戸.
- [268] 米倉将吾, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 情動を伴う知覚のカテゴリー化に関するモデル, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3H11, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [269] 米倉将吾, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 情動を伴う知覚のカテゴリー化に関するモデル, 第20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3H11, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [270] 米倉将吾, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 情動を伴う知覚のカテゴリー化に関するモデル, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3H11, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [271] 峯松信明, 音声科学・音声工学と発音学習, 外国語教育メディア学会(LET)第 42 回全国研究大会・総会発表要項, 168-169, 2002.
- [272] 峯松信明, 音声科学・音声工学と発音学習, 外国語教育メディア学会(LET)第 42 回全国研究大会・総会発表要項, 168-169, 2002.
- [273] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, 英語音素体系を考慮した日本人英語発音のコーパス分析, 電子情報通信学会音声研究会, 37, 7-12, 2002.
- [274] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, 英語音素体系及び語彙体系を考慮した日本人英語の発音と聴取に関するコーパス分析, 日本音声学会全国大会予稿集, 97-102, 2002.
- [275] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, コホート理論に基づく日本人英語とアメリカ英語の知覚タスク量に関するシミュレーション, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-2, 10, 435-436, 2002.
- [276] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, 発音習熟度を軸とした話者適応に基づく非母国語音声認識の高精度化, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-9, 21, 103-104, 2002.
- [277] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, 英語音素体系を考慮した日本人英語発音に対するコーパス分析, 日本音響学会秋季講演論文集, 1-P, 22, 415-416, 2002.
- [278] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, 英語音素体系を考慮した日本人英語発音のコーパス分析, 電子情報通信学会音声研究会, 37, 7-12, 2002.
- [279] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, 英語音素体系及び語彙体系を考慮した日本人英語の発音と聴取に関するコーパス分析, 日本音声学会全国大会予稿集, 97-102, 2002.
- [280] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, コホート理論に基づく日本人英語とアメリカ英語の知覚タスク量に関するシミュレーション, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-2, 10, 435-436, 2002.
- [281] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, 発音習熟度を軸とした話者適応に基づく非母国語音声認識の高精度化, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-9, 21, 103-104, 2002.
- [282] 峯松信明, 倉田岳人, 広瀬啓吉, 英語音素体系を考慮した日本人英語発音に対するコーパス分析, 日本音響学会秋季講演論文集, 1-P, 22, 415-416, 2002.
- [283] 峯松信明, 富山義弘, 吉本啓, 清水克正, 中川聖一, 壇辻正剛, 牧野正三, 日本人英語音声に対する母国語話者英語教師による評価ラベリング, 日本音響学会秋季講演論文集, 1-6, 4, 215-216, 2002.
- [284] 峯松信明, 富山義弘, 吉本啓, 清水克正, 中川聖一, 壇辻正剛, 牧野正三, 日本人英語音声に対する母国語話者英語教師による評価ラベリング, 日本音響学会秋季講演論文集, 1-6, 4, 215-216, 2002.
- [285] 朴宏烈, 山本晃生, 樋口俊郎, 静電気力によるプラスチックディスクモータ, Proceedings of the 19th Sensor Symposium, 2002, 京都, 2002/5/30, 2002/5/31.
- [286] 無類井格, 高増潔, G. Olea, 佐藤理, 石川博隆, 原田明達, パラレルメカニズムを用いたマイクロフライス盤の開発, 2002 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, J68, 2002, 東京, 2002/3, 2002/3.
- [287] 無類井格, 高増潔, 佐藤理, G. Olea, パラレルメカニズムを用いたマイクロフライス盤の開発(第 2 報)一校正方法一, 2002 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, F51, 2002, 熊本, 2002/10, 2002/10.
- [288] 毛利太郎, 広瀬啓吉, 峯松信明, 日本語学習システムを目的とした非母語話者音声の韻律分析, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-2, 7, 429-430, 2002.
- [289] 毛利太郎, 広瀬啓吉, 峯松信明, 日本語学習システムを目的とした非母語話者音声の韻律分析, 日本音響学会秋季講演論文集, 2-2, 7, 429-430, 2002.
- [290] 木野泰之, 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, 物体操作データベースを用いた視覚主導型ヒューマノイド遠隔操縦システム, 第 20 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3C23, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [291] 野坂健一郎, 高増潔, 古谷涼秋, 大園成夫, 形体測定における不確かさ評価(第 4 報)一平面形体の測定一, 2002 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, M02, 2002, 熊本, 2002/10, 2002/10.
- [292] 野坂健一郎, 高増潔, 古谷涼秋, 大園成夫, 形体測定における不確かさ評価(第 3 報)一円形体の測定一, 2002 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集, P51, 2002, 東京, 2002/3, 2002/3.
- [293] 野嶋琢也, 稲見昌彦, 苗村潔, 川俣貴一, 舘暲, 力覚のオーグメンテッドリアリティを用いた主手術支援システムの研究, VR 医学, 1, 1, 78-82, 2002.
- [294] 鈴木義久, 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, 人体構造モデルに基づく手先・足先位置の注視及びテクスチャマ

- ッチングによる人の型真似模倣に関する研究, 第20回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3G24, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [295] 鈴木孝司, 小林英津子, 金大永, 稲田紘, 辻隆之, 土肥健純, 佐久間一郎, 多機能鉗子用小型マニピュレータの開発(第2報), 第12回コンピュータ支援画像診断学会大会・第11回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 93-94 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [296] 鈴木真介, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 時系列記憶に基づく視覚的注意の切り替え, 第20回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3H14, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [297] 鈴木真介, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 時系列記憶に基づく視覚的注意の切り替え, 第20回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3H14, 2002, 大阪, 2004/10/12, 2004/10/14.
- [298] 鈴木真介, 國吉康夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 時系列記憶に基づく視覚的注意の切り替え, 第20回日本ロボット学会学術講演会論文集, 3H14, 2002, 大阪, 2002/10/12, 2002/10/14.
- [299] 和田透, 千葉敏雄, 岡田良行, 土肥健純, 波多伸彦, 胎児 MRI における出生前診断に関する研究, 第12回コンピュータ支援画像診断学会大会・第11回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 161-162, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [300] 和田透, 波多伸彦, 千葉敏雄, 堤義之, 岡田良行, 土肥健純, 胎児 MRI の3次元構築による出生前早期診断に関する研究, 第41回日本エム・イー学会大会抄録・論文集, 119, 2002, 京都, 2002/5/9, 2002/5/11.
- [301] 廖洪恩, 岩原誠, 小池崇文, 波多伸彦, 佐久間一郎, 土肥健純, 画像誘導手術のためのマルチプロジェクト Integral Videography 表示システムの開発, 第11回日本コンピュータ外科学会大会論文集, 97-98, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [302] 廖洪恩, 岩原誠, 小池崇文, 波多伸彦, 佐久間一郎, 土肥健純, 画像誘導手術のためのマルチプロジェクト Integral Videography 表示システムの開発, 第11回日本コンピュータ外科学会大会論文集, 97-98, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [303] 廖洪恩, 岩原誠, 小池崇文, 波多伸彦, 佐久間一郎, 土肥健純, 画像誘導手術のためのマルチプロジェクト Integral Videography 表示システムの開発, 第12回コンピュータ支援画像診断学会大会・第11回日本コンピュータ外科学会大会合同論文集, 97-98, 2002, 大阪, 2002/11/30, 2002/12/1.
- [304] 廣瀬通孝, 広田光一, MVL(マルチメディア・バーチャル・ラボラトリ)プロジェクト, MVL (Multimedia Virtual Laboratory) Project, FIT(情報科学技術フォーラム)2002, 34-35, 2002, 東京, 2002/10/9, 2002/10/9, 口頭発表.
- [305] 眞溪歩, 生体磁気計測における非逆問題的解析法の提案, 第41回日本エム・イー学会大会, O05-06.pdf, 2002.
- [306] 眞溪歩, 組織性状診断のための反射波歪み計測シミュレーション, 第23回超音波エレクトロニクスの基礎と応用に関するシンポジウム, 295-296, 2002.
- [307] 眞溪歩, MEG/EEG 距離測度にもとづく知覚情報処理, 第5回日本ヒト脳機能マッピング学会大会, 31, 2003, 2002.
- [308] 眞溪歩, 生体磁気計測における非逆問題的解析法の提案, 第41回日本エム・イー学会大会, O05-06.pdf, 2002.
- [309] 眞溪歩, 組織性状診断のための反射波歪み計測シミュレーション, 第23回超音波エレクトロニクスの基礎と応用に関するシンポジウム, 295-296, 2002.
- [310] 眞溪歩, MEG/EEG 距離測度にもとづく知覚情報処理, 第5回日本ヒト脳機能マッピング学会大会, 31, 2003, 2002.

1-5. 招待講演

- [1] Hidehiko Yasui, Akio Yamamoto, Toshiro Higuchi, Non-Contact Levitation Control System for Electrostatic Motor, Proceedings of 8th International Symposium on Magnetic Bearings, 23.2, 2002, Orlando, USA.,
- [2] Isao Shimoyama, Our Road Map toward the Next, Hannover Messe; Micro Technology Forum, 2002, 大分, 2002/1/25, 2002/1/27.,
- [3] Isao Shimoyama, Strategy towards Fusion of Nano and Micro Systems, The 8th International Micro-machine/Nanotech Symposium, 2002, Fukuoka, Japan, 2002/7/24, 2002/7/25.,
- [4] Isao Shimoyama, Fusion of Micro and Nano Technology Nano-on-Micro, NSF Tri-National Workshop on Advances in Micro and Nano Technologies for Sensing Applications, 2002, 神戸, 2002/5/15, 2002/5/17.,
- [5] Isao Shimoyama, Strategy towards Fusion of Nano and Micro Systems, SPIE's International Symposium, 1-2, 2003, 2002, 三浦郡, 神奈川県, 2002/2/23, 2002/2/24.,
- [6] Makoto Shimojo, R. Makino, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, Takafumi Suzuki, Kunihiko Mabuchi, A Sheet-Type Sensor Using Pressure-Conductive Rubber with Electrical-Wire Stitches Method, The 1st IEEE Int. Conf. on Sensors (Orland, 2002.6.13), Proceedings, 2002, Hannover, Germany, 2002/4/15, 2002/4/20.,
- [7] Makoto Shimojo, R. Makino, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, Takafumi Suzuki, Kunihiko Mabuchi, A Sheet-Type Sensor Using Pressure-Conductive Rubber with Electrical-Wire Stitches Method, The 1st IEEE Int. Conf. on Sensors (Orland, 2002.6.13), Proceedings, 2002, Tokyo, Japan, 2002/11/14, 2002/11/14.,
- [8] Yasuo Kuniyoshi, Action Segmentation and Embodiment in Robots -- Synthetic Study of Imitation, International

- Symposium on Humanoid Science, 2002, Melbourne, Australia, 2002/12/12, 2002/12/14.,
- [9] Yasuo Kuniyoshi, Cooperation by Observation, International Symposium on RoboCup, 2002, Melbourne, Australia, 2002/12/16, 2002/12/18.,
- [10] Yasuo Kuniyoshi, Action Segmentation and Embodiment in Robots -- Synthetic Study of Imitation, International Symposium on Humanoid Science, 2002, 東京, 2002/9/25, 2002/9/25.,
- [11] Yasuo Kuniyoshi, Cooperation by Observation, International Symposium on RoboCup, 2002, 札幌, 2002/10/3, 2002/10/3.,
- [12] 下山勲, ナノ・マイクロメカトロニクス応用, 日本機械学会 2002 年度 年次大会 先端技術フォーラム, 2002, 青森, 2002/10/11, 2002/10/12.,
- [13] 下山勲, 昆虫に学ぶマイクロシステム, 第 31 回膜型人工肺研究会, 2003, 香川, 2003/1/5, 2003/1/8.,
- [14] 下山勲, Micro Electro Mechanical Systems とロボティクス, 第 17 回日本整形外科学会基礎学術集会, 2002, 大分, 2002/1/25, 2002/1/27.,
- [15] 佐藤知正, 森武俊, 原田達也, 生活支援ルームにおける模倣の構成論的研究～第二報～, 第二回学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究報告会予稿集, 2002, Fukuoka, Japan, 2002/7/24, 2002/7/25.,
- [16] 星野一憲, 複眼型光学システムにおける微小走査機構, JST 異分野研究者交流フォーラム「昆虫科学—小さな生物の機能がもつ大きな可能性—」, 2002, 神戸, 2002/5/15, 2002/5/17.,
- [17] 國吉康夫, ロボットにおける行為分節と身体性, 第 46 回システム制御情報学会研究発表講演会, 23.2, 2002, Orlando, USA.,
- [18] 國吉康夫, ロボットにおける行為分節と身体性, 第 46 回システム制御情報学会研究発表講演会, 175-180, 2002, Mito, 2002/8/26, 2002/8/28.,

2. 受賞

- [1] 石川正俊, 小室孝, 鏡慎吾, 石井抱: 第 4 回 LSI IP デザインアワード IP 賞「画素並列 SIMD アレイのためのマイクロコントローラ」2002 年
- [2] 稲邑哲也: 船井情報科学奨励賞 「統計的手法に基づくヒューマノイドロボットの行動認識、生成、抽象化の研究」2003/3/1
- [3] 岩瀬英治: 日本ロボット学会, 第 17 回研究奨励賞, 2002 年
- [4] Masafumi OKADA, Koji TATANI and Yoshihiko NAKAMURA: Finalist of Best Conference Paper Award, IEEE International Conference on Robotics and Automation Polynomial Design of the Nonlinear Dynamics for the Brain-like Information Processing of Whole Body Motion 2002.
- [5] 笥 康明, 飯田 誠, 苗村 健: 日本バーチャルリアリティ学会第 8 回大会 学術奨励賞
- [6] 小室 孝, 鏡 慎吾, 石川 正俊: 映像情報メディア学会情報センシング研究会 映像情報メディア学会研究奨励賞「超高速ビジョンチップの試作と感度評価」2002 年映像情報メディア学会技術研究報告 Vol. 26, No. 41 IPU2002-30 pp.25-28, 2002.
- [7] 小室 孝: 第 5 回 エリクソンヤングサイエンティストアワード 「超並列ビジョンチップアーキテクチャの研究」2002 年
- [8] 梶本裕之, 川上直樹, 舘 暉: 計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会ベストセッション賞 「電気触覚ディスプレイにおける受容器選択刺激の心理物理的評価」論文集, 2P81-04 (2002.12)
- [9] O.Sato, M. Hiraki, K. Takamasu, S. Ozono: Outstanding Poster Award, 10th ICPE, 2002
- [10] 佐藤理, 高増潔: 精密工学会ベストプレゼンテーション賞 2002 年 3 月
- [11] 高橋 桂太, 苗村 健, 原島 博: 2002 年度画像符号化シンポジウム(PCSJ2002) ベストポスター賞
- [12] 高橋 桂太, 苗村 健, 原島 博: 2002 年度画像符号化シンポジウム(PCSJ2002) 学生論文賞
- [13] 高橋睦史, 近藤正章, 朴泰祐, 高橋大介, 中村宏, 佐藤三久: 情報処理学会ハイパフォーマンスコンピュータシステムシンポジウム最優秀論文賞 2003 年 1 月
- [14] 高増潔, 高偉, 高谷裕浩: 精密工学会ベストオーガナイザー賞 2002 年 10 月
- [15] 高増潔, 高偉, 高谷裕浩: 精密工学会ベストオーガナイザー賞 2003 年 3 月
- [16] Kenji Tanaka, Junya Hayashi, Masahiko Inami, Susumu Tach: IEEE VR Best Paper
- [17] 丹下, 山根, 中村: 日本機械学会ロボティクスメカトロニクス部門 ROBOMECH 表彰「逆動力学計算を用いた力学的整合性を満たすヒューマノイド動作の振付け」2002 年日本機械学会ロボティクスメカトロニクス講演会'02 講演論文集, 2P1-K10, 2002.
- [18] 東原正和: 本機械学会関東学生会第 43 回学生員卒業研究発表講演会, 学生員卒業研究発表 Best Presentation Award 「複数観察者を対象とした個別情報提示ディスプレイの研究」2002 年 3 月 4 日
- [19] 土肥徹次: 第 19 回「センサマイクロマシンと応用システム」シンポジウム最優秀ポスター賞 2002 年
- [20] 中村宏: 情報処理学会坂井記念特別賞 2002 年 5 月
- [21] Yoshihiko Nakamura, Woojin Chung and Ole Jacob. Sordalen : 2002 IEEE Robotics and Automation Society King-Sun Fu Memorial Best Transactions Paper Award Design and Control of the Nonholonomic Manipulator, " IEEE Transactions on Robotics and Automation, Vol.17, No.1, pp.48-59, 2001.
- [22] 南谷崇: 電子情報通信学会フェロー2002 年 9 月
- [23] 西本 卓也, 荒木 雅弘, 新美 康永: 日本音響学会第 20 回栗谷潔学術奨励賞「擬人化音声対話エージェント

のためのタスク管理機能」日本音響学会 2002 年春季研究発表会 1-5-15, pp.29-30, Mar 2002.

- [24] 林淳哉, 田中健司, 稲見昌彦, 川渕一郎, 関口大陸, 川上直樹, 舘暲計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会ベストセッション賞 「没入型フルカラー動画裸眼立体ディスプレイ(第7報)」論文集, Vol. 2, pp.3-4 (2002)
- [25] 柳田康幸, 舘 暲: 日本バーチャルリアリティ学会論文誌論文賞 「HMD 型トレイグジスタンスシステムの頭部運動時における視野角不整合の影響」Vol. 7, No. 1, pp. 69-78 (2002.3)
- [26] 安田 和隆, 杉田 馨, 牛田 啓太, 苗村 健, 原島 博: ヒューマンインタフェースシンポジウム 2002 学術奨励賞
- [27] Tao Yan, Jun Ota, Akio Nakamura, Tamio Arai, Noriaki Kuwahara: 平成 15 年度 IMS(Intelligent Manufacturing Systems)論文賞 Development of a Remote Fault Diagnosis System Applicable to Autonomous Mobile Robots, Advanced Robotics 2002.

3. 特許

- [1] エネルギー送受信システム及び方法並びにそれに用いられる受信機, 下山勲、竹内昌治, 日本, 特許登録, 2001.1.7, 特願 2001-008357, 2002.8.2, 特開 2002-218680, 2003.9.19, 特許 3472825.
- [2] 流速センサ素子、流速センサ、流速センサ素子の製造方法、流速センサの製造方法、及び流速計測方法, 下山勲、安田隆、尾崎至弘, 日本, 特許登録, 2001.2.5, 特願 2001-028593, 2003.8.4, 特開 2002-228677, 2003.5.30, 特許 3433227.
- [3] 触覚センサ、触覚センサユニット、触覚センサの使用法、触覚センサユニットの使用法及び触覚センサユニットの製造方法, 下山勲、安田隆、二井信行, 日本, 特許登録, 2001.2.8, 特願 2001-032024, 2002.8.23, 特開 2002-236059, 2003.9.19, 特許 3472827.
- [4] 3次元構造体の組立方法, 下山勲、松本潔、岩瀬英治, 日本, 審査請求中, 2002.1.8, 特願 2002-009689, 2003.7.29, 特開 2003-211309.
- [5] 画像表示装置, 下山勲、星野一憲, 日本, 審査請求中, 2002.1.18, 特願 2002-009447, 2003.7.30, 特開 2003-215478.
- [6] 生体計測装置及び生体計測方法, 下山勲、松本潔、星野一憲、長澤純人, 日本, 審査請求中, 2002.8.2, 特願 2002-225892, 2004.3.4, 特開 2004-65372.
- [7] ロボット, 井上博允、川瀬昌男(トヨタ自動車株式会社)、津坂祐司(株式会社豊田中央研究所), 日本, 審査未請求, 2002.5.2, 特願 2002-146681, 2003.12.2, 特開 2003-340771.
- [8] ロボット, 井上博允、川瀬昌男(トヨタ自動車株式会社)、津坂祐司(株式会社豊田中央研究所), 日本, 審査未請求, 2002.5.21, 特願 2002-146680, 2003.12.2, 特開 2003-340770.
- [9] 6軸力センサ及びこれを用いた6軸力の計測方法, 加賀美聡、稲葉雅幸、井上博允, 日本, 審査請求中, 2001.1.25, 特願 2001-17239, 2002.8.9, 特開 2002-221459.
- [10] 移動検出方法, 加賀美聡、稲葉雅幸、井上博允, 日本, 審査請求中, 1999.9.9, 特願平 11-255793, 2001.3.30, 特開 2001-84383.
- [11] 画像処理方法及び装置, 加賀美聡、稲葉雅幸、井上博允, 日本, 審査請求中, 1999.9.9, 特願平 11-255795, 2001.3.30, 特開 2001-84372.
- [12] 角度検出センサ, 加賀美聡、稲葉雅幸、井上博允, 日本, 審査請求中, 1999.9.9, 特願平 11-255794, 2001.3.30, 特開 2001-82913, 2001.8.10, 特許第 3218327 号.
- [13] Image Telecommunication System, N.Ozaki, Susumu Tachi, アメリカ, 出願中, 2002.1.29, US2002-6342915.
- [14] ロボットフォン, 関口大陸、稲見昌彦、川渕一郎(テックエキスパーツ)、川上直樹、舘暲, 日本, 出願中, 2002.2.13, 特願 2002-034848.

4. 書籍

- [1] Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, Vision-Based Online Trajectory Generation and Its Application to Catching, Control Problems in Robotics (A.Bicchi, H.I.Christensen, and D. Prattichizzo Eds.), Springer, 11-25, 2002.
- [2] Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, Vision-Based Online Trajectory Generation and Its Application to Catching, Control Problems in Robotics (A.Bicchi, H.I.Christensen, and D. Prattichizzo Eds.), Springer, 3-24, 2003, 2002.
- [3] M. Fujiwara, A. Yamaguchi, K. Takamasu and S. Ozono, Evaluation of Stages of Nano-CMM, Initiatives of precision engineering at the beginning of a millennium (edited by Ichiro Inasaki, Kluwer Academic Publishers (Netherlands), 133-163, 2003, 2002.
- [4] O. Sato, M. Hiraki, K. Takamasu and S. Ozono, Calibration of 2-DOF Parallel Mechanism, Initiatives of precision engineering at the beginning of a millennium (edited by Ichiro Inasaki, Kluwer Academic Publishers (Netherlands), 2002.
- [5] Susumu Tachi, Two Ways of Mutual Telexistence: TELESAR and TWISTER, in Telecommunication, Teleimmersion and Telexistence (S. Tachi ed.), 2002.
- [6] Susumu Tachi, Two Ways of Mutual Telexistence: TELESAR and TWISTER, in Telecommunication, Teleim-

- mersion and Telexistence (S. Tachi ed.), 3-24, 2003, 2002.
- [7] Takashi Komuro, Masatoshi Ishikawa, 64×64 Pixels General Purpose Digital Vision Chip, SOC Design Methodologies (Michel Robert et al. Eds.), Kluwer Academic Publishers, (2002.7) 623-625, 2003, 2002.
 - [8] Takashi Komuro, Masatoshi Ishikawa, 64×64 Pixels General Purpose Digital Vision Chip, SOC Design Methodologies (Michel Robert et al. Eds.), Kluwer Academic Publishers, (2002.7) 249-264, 2002.
 - [9] 大津展之, 栗田多喜夫, 画像処理への多変量解析の応用, 柳井他編「多変量解析実例ハンドブック」(朝倉書店), 15-26, 2002.
 - [10] 廣瀬通孝, 空間型コンピュータ -「脳」を超えて-, 岩波書店, 58-59, 2002.
 - [11] 廣瀬通孝, シミュレーションの思想 東京大学出版会, 2002.
 - [12] 廣瀬通孝, ヒト、人、人間:(東京大学公開講座):-デジタル技術は人間の身体をどう変えるか-, 東京大学出版会, 249-264, 2002.
 - [13] 山本晃生, 集積化静電モータ, マイクロマシン技術総覧, 15-26, 2002.
 - [14] 館暲, バーチャルリアリティ入門, 58-59, 2002.
 - [15] 館暲, ロボット入門: つくる哲学・つかう知恵, 2002, 分担執筆.
 - [16] 石川正俊, 光情報処理, 応用物理ハンドブック第2版, 丸善 45-69, 2002, 分担執筆.
 - [17] 石川正俊, 光情報処理, 応用物理ハンドブック第2版, 丸善 634-638, 2001.
 - [18] 川合知二, 高増潔他, 図解 ナノテク活用技術のすべて, 工業調査会, 734-738, 2001.
 - [19] 廣瀬通孝, Wearable Computers and Ubiquitous Media Space, Teleimmersion and Telexistence (S. Tachi ed.), 56-58, 2002.

5. 論文誌エディター

- [1] 大武美保子:An editorial board member of the International Journal of Robotics Research
- [2] 加賀美聡:International Journal of Humanoid Robotics, Associate Editor
- [3] 嵯峨山茂樹:Computer Speech and Language 誌 (Elsevier 社刊), Editorial Board Member, 雑誌 editor
- [4] 佐藤和正:Journal of Robotics and Mechatronics, 編集委員
- [5] 鈴木宏正:Computer Graphics Forum, Eurographics Association (1995年3月～)
- [6] 鈴木宏正:Computers & Graphics, Pergamon Press (1995年9月～)
- [7] 鈴木宏正:International Journal of CAD/CAM (2000年10月～)

6. 論文誌特集号のゲストエディター

- [1] 佐藤洋一:2003.1 IEICE Transactions on Information Systems, Special Issue on 2001 IEICE Excellent Paper Award, guest editor.

7. 会議の主催

- [1] 下山勲:2003.1.5-8, JST 異分野研究者交流フォーラム「昆虫科学—小さな生物の機能がもつ大きな可能性—」
2003.8.18-20, JST 異分野交流ワークショップ「昆虫科学—小さな生物の機能がもつ大きな可能性—」

8. プログラム委員

- [1] 稲邑哲也:2002年, 日本ロボット学会学術講演会, プログラム委員
- [2] 大武美保子:A scientific board member of the IFRR/IEEE-RAS International School on Robotics Science
- [3] 國吉康夫:2002 International Conference of Society of Adaptive Behavior, Program Committee Member
- [4] 嵯峨山茂樹:IEEE Signal Processing Society: Multimedia Signal Processing (MMSP), Technical Committee Member, 2000-2003
- [5] 嵯峨山茂樹:2002 IEEE Workshop on Multimedia Signal Processing (MMSP2002), Scientific Committee Member, 2002
- [6] 鈴木宏正:WSCG, The 11-th International Conference in Central Europe on Computer Graphics, Visualization and Digital Interactive Media 2003, February, 2003, International Program Committee (2002年)
- [7] 鈴木宏正:GMP 2002, Geometric Modeling and Processing 2002, (Theory and Applications) Wako, Japan, Program Co-Chair, (2002年)
- [8] 高増潔:ISPM'2002, International Symposium on Precision Mechanical Measurements 2002, Program Committee, Co-Chairman, China, Hefei, 2002-Aug-12-16, 2002
- [9] 高増潔:ICIT'02, International Conference on Industrial Technology 2002, International Advisory Board, Thailand, Bangkok, 2002-Dec-11-14, 2002
- [10] 高増潔:4th ICM, 4th International Conference Coordinate Metrology Scientific Committee, Poland, Bielsko-Biala, 2002-Apr-10-12, 2002

9. その他

- ・ 土肥健純, 知能ロボットの医療応用, 日本学術会議「人間と工学の接点」合同シンポジウム, 2002, 東京, 2002/6/17, 講演.
- ・ 土肥健純, 手術支援ロボット, 日本耳鼻咽喉科学会東京地方部会学術講演会, 2002, 2001, 東京, 2002/3/16, 講演.
- ・ 土肥健純, コンピュータ外科—治療画像と手術支援ロボット, 血行再建術における薬物療法研究会第4回学術講演会特別講演, 14-17, 2002, 2001, 東京, 2002/2/28, 講演.
- ・ 土肥健純, 医療・福祉ロボティクス・メカトロニクス, 日本機械学会誌, 105, 1005, 180-181, 2002, 総説.
- ・ 土肥健純, 身体障害者を支援する福祉工学, 学術の動向, 7, 10, 44-48, 2002, 総説.
- ・ 土肥健純, 21世紀の外科学とロボット技術, 臨床放射線, 47, 3, 387-396, 2002, 総説.
- ・ 土肥健純, エム・イーは研究の宝庫, BME, 16, 10, 2002, 総説.
- ・ 土肥健純, 医療福祉分野におけるメカトロニクス, 福島県電子機械工業会産学官交流のつどい基調講演, 2002, 福島県野田町, 2002/9/4, 講演.
- ・ 土肥健純, コンピュータによる外科手術の最前線, 小樽市民フォーラム医療と福祉の先端工学研究, 2002, 北海道小樽市, 2002/9/6, 講演.
- ・ 土肥健純, 低侵襲手術における腹腔鏡操作ロボット, ウロポロス東京大学総合研究博物館ニュース, 7, 2, 6-7, 2002.
- ・ 土肥健純, 開原成允, 医療のなかで使われるロボット, 日医雑誌, 128, 9, 1255-1261, 2002, 総説.
- ・ 土肥健純, 宮本潮, 低侵襲手術のサポートシステム, 東大情報理工第4回シンポジウム「メディカルフロンティア—産学協創の新医療産業」, 2002, 東京, 2002/10/29, 講演.
- ・ 波多伸彦, 医療福祉工学最前線, 早稲田大学理工学研究科内講演会, 2002, 東京, 2002/4/25, 講演.
- ・ 波多伸彦, 土肥健純, 手術支援ロボティックシステムの遠隔医療への拡がり, 臨床整形外科, 37, 11, 1303-1310, 2002, 総説.
- ・ DOHI Takeyoshi, HATA Nobuhiko, KOBAYASHI Etsuko, SAKUMA Ichiro, SURGERY IN THE 21st CENTURY AND ROBOTICS, ICBME, 6-8, 2002, 総説.
- ・ Mihoko Otake, Yoshiharu Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Starfish-Shaped Gel Robots Made of EAP, WW-EAP Newsletter, 4, 2, 7-8, 2002.
- ・ Mihoko Otake, Yoshiharu Kagami, Yasuo Kuniyoshi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Starfish-Shaped Gel Robots Made of EAP, WW-EAP Newsletter, 4, 2, 7-8, 2002.
- ・ 篠田裕之, 皮膚の力学的構造に隠れている知能, システム制御情報学会誌, 46, 1, 28-34, 2002, 解説.
- ・ 篠田裕之, 皮膚の力学的構造に隠れている知能, システム制御情報学会誌, 46, 1, 28-34, 2002, 解説.
- ・ 新誠一, 省人化から活人化へ, 日経デジタルエンジニアリング, 45, 94-95, 2001, 解説.
- ・ 新誠一, インターネット応用計測制御システム, 水道協会雑誌, 20, 10, 2-8, 2001, 解説.
- ・ 新誠一, 製造業におけるIT化の道標, オートメーション, 46, 11, 89-94, 2001, 解説.
- ・ 新誠一, ハンディ型HMIがモノ作りを変える〜ユビキタス計装とe-工場, 計装, 45, 13, 60-63, 2002, 解説.
- ・ 新誠一, 研究技術開発と起業—発想の秘密—, 応用科学会誌, 16, 1, 46-47, 2002, 解説.
- ・ 新誠一, 製造技術と情報技術, 応用科学会誌, 16, 1, 4-8, 2002, 解説.
- ・ 新誠一, 生産情報化時代にみるOPCの意義とイノベーション, 計装臨時増刊号, 45, 4, 46-49, 2002, 解説.
- ・ 新誠一, 次世代表示媒体への期待と可能性, WEB Journal, 44, 34-37, 2002, 解説.
- ・ 新誠一, フィールド情報化がTCOにもたらすもの, 計装, 45, 4, 46-49, 2002, 解説.
- ・ 廣瀬通孝, 情報ルネッサンスの幕開けに向けて, 朝日ブロードバンドシンポジウム, 2003, 2002, 東京, 2003/3/4, 2003/3/4, パネリスト.
- ・ 下山勲, ロボット・ナノテクノロジー 情報認識技術の現在, 東京大学新聞, 2192, 2002, 2003/10/29, 2003/10/29, 新聞.
- ・ 下山勲, 東大工学部ナノテクノロジーの世界, 蛍雪時代, 6, 2002, 解説.
- ・ 下山勲, 神崎亮平, 河内啓二, 小さなマシンは昆虫から学べ——マイクロの世界の先輩からは, 教わることがいっぱい, Newton, 1, 104-109, 2003, 2002, 解説.
- ・ 加藤 寛, 苗村 健, 原島 博, 光る影, インフォメーションアートの想像力展, 2003, 2002, 2003/3/26, 2003/3/30, アート展.
- ・ 鏡慎吾, 石川正俊, 分散リアルタイムセンシングによる高速動作獲得技術, 情報処理, 44, 1, 34-39, 2002, 解説.
- ・ 鏡慎吾, 石川正俊, 分散リアルタイムセンシングによる高速動作獲得技術, 情報処理, 44, 1, 34-39, 2002, 解説.
- ・ 嵯峨山茂樹: 情報処理学会 音楽情報科学研究会 運営委員(1999-2003), (財)知的財産研究所「音声認識技術・ブロードバンドを支える変復調技術委員会」座長(2002), 情報処理学会 音声言語情報処理研究会 運営委員(1999-2003)
- ・ 篠田裕之, 接触センシングの現状と今後の展開, 日本ロボット学会誌, 20, 4, 385-388, 2002, 解説.
- ・ 篠田裕之, 接触センシングの現状と今後の展開, 日本ロボット学会誌, 20, 4, 385-388, 2002, 解説.
- ・ 小室孝, 石川正俊, コンピュータショナルセンサの研究の歴史と今後の展開, 日本ロボット学会誌, 20, 4, 381-384, 2002, 解説.
- ・ 小室孝, 石川正俊, コンピュータショナルセンサの研究の歴史と今後の展開, 日本ロボット学会誌, 20, 4,

381-384, 2002, 解説.

- 新誠一, 中里卓治, 公共プラントとパソコン応用—その光と影—, 電気学会論文誌D, 121-D, 10, 1011-1018 2001, 解説.
- 土肥健純, 医療福祉におけるロボット技術, うつくしまイノベーション・スパイラル・プラン説明会資料, 2002, 2001, 福島県郡山, 2002/2/4, 講演.
- 波多伸彦, 医用工学若手研究者へ医用工学若手研究者からの参入指南, BME, 16, 10, 2002, 総説.
- マイクロマシン、組み立てを自動で——東大、自己組織化を応用, 日経産業新聞, 2003, 2002, 2003/2/19, 2003/2/19, 新聞.
- 小さなマシンは昆虫から学べ, ニュートンムック 人類の夢をかなえる期待の次世代テクノロジー—ナノテクからクリーンエネルギーまで, ニュートンプレス, 102-107, 2003, 2002, 解説.
- タッチパネル 東大が質感再現, 日経産業新聞, 2003, 2002, 2003/3/7, 新聞.