

実世界情報システムプロジェクト 平成 16 年度業績一覧

目次

- | | |
|-----------------|--------------|
| 1 . 研究発表 | 4 . 特許 |
| 1 - 1 . 国際誌掲載論文 | 5 . 論文誌エディター |
| 1 - 2 . 国内誌掲載論文 | 6 . 会議の主催 |
| 1 - 3 . 国際会議発表 | 7 . プログラム委員 |
| 1 - 4 . 国内会議発表 | 8 . 新聞掲載 |
| 1 - 5 . 招待講演 | 9 . その他 |
| 2 . 書籍 | |
| 3 . 受賞 | |

1.研究発表

1 - 1 . 国際誌掲載論文

- [1] Tomomasa Sato, Tatsuya Harada, Taketoshi Mori, Environment-Type Robot System Robotic Room Featured by Behavior Media, Behavior Contents, and Behavior Adaptation, IEEE/ASME TRANSACTION ON MECHATRONICS, 9, 3, 529-534, 2004/9.
- [2] Taketoshi Mori, Masamichi Shimosaka, Tatsuya Harada, Tomomasa Sato, Recognition of Daily Life Action and Its Performance Adjustment Based on Support Vector Learning, International Journal of Humanoid Robotics, 1, 4, 565-583, 2004/12.
- [3] Hiroaki Onoe, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Three-Dimensional Miro-Self-Assembly Using Hydrophobic Interaction Controlled by Self-Assembled Monolayers, Journal of Microelectromechanical Systems, 13, 4, 603-611, 2004, 2.759.
- [4] Kazunori Hoshino, Soroj Triteyaprasert, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Electrowetting-based Pico-liter Liquid Actuation in a Glass-tube Microinjector, Sensors and Actuators A, 114, 2-3, 473-477, 2004, 1.422.
- [5] Sumito Nagasawa, Isao Shimoyama, Calcium Concentration Measurement by Local Fluorescent-dye Injection, Sensors and Actuators B, 102, 1, 7-13, 2004, 2.391.
- [6] Eiji Iwase, Isao Shimoyama, Using a Magnetic Anisotropy for Sequential Batch Assembly of Three-dimensional Microstructures with Elastic Hinges, Journal of Microelectromechanical Systems, submitted, 2003, 2.759.
- [7] Tetsunari Inamura, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, PEXIS : Probabilistic Experience Representation Based Adaptive Interaction System for Personal Robots, Systems and Computers in Japan, 35, 6, 98-109, 2004.
- [8] Tetsunari Inamura, Yoshihiko Nakamura, Iwaki Toshima, Hiroaki Tanie, Embodied Symbol Emergence based on Mimesis Theory, International Journal of Robotics Research, 23, 4, 363-378, 2004, 1.207.
- [9] Kei Okada, Akira Fuyuno, Takeshi Morishita, Takashi Ogura, Yasumoto Ohkubo, Yasuyuki Kino, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Device Distributed Approach to Extensible Robot System using Intelligent Device Unit with Super-micro Processeor, Journal of Robotics and Mechatronics, 16, 2, 208-216, 2004.
- [10] Yoshihiko Nakamura, Katsu Yamane, Yusuke Fujita, Ichiro Suzuki, Somatosensory Computation for Man-Machine Interface from Motion Capture Data and Musculoskeletal Human Model, IEEE Transactions on Robotics, in print, 2004, 2005, 2.103.
- [11] Yasuo Kuniyoshi, Shinsuke Suzuki, Dynamic Emergence and Adaptation of Behavior Through Embodiment as Coupled Chaotic Field, Proc. IEEE Int. Conf. on Intelligent Robots and Systems, 2042-2049, 2004.
- [12] Shogo Yonekura, Yasuo Kuniyoshi, Emergence of Multiple Sensory-Motor Response Patterns from Cooperating Bursting Neurons, Proc. IEEE Int. Conf. on Intelligent Robots and Systems, 1377-1382, 2004.
- [13] Ryo Fukano, Yasuo Kuniyoshi, Takumi Kobayashi, Takuya Otani, Nobuyuki Otsu, Statistical Manipulation Learning of Unknown Objects by a Multi-Fingered Robot Hand, Proc. Int. Conf. on Humanoid Robotics, 65, CD-ROM, 2004.
- [14] Y. Kuniyoshi, Y. Ohmura, K. Terada, A. Nagakubo, S. Eitoku, T. Yamamoto, Embodied Basis of Invariant Features in Execution and Perception of Whole Body Dynamic Actions --- Knacks and Focuses of Roll-and-Rise Motion, Robotics and Autonomous Systems, Invited Paper, 48, 4, 189-201, invited.
- [15] Y. Kuniyoshi, Y. Ohmura, K. Terada, A. Nagakubo, Dynamic Roll-And-Rise Motion By An Adult-Size Humanoid Robot, International Journal of Humanoid Robotics, Invited Paper, 1, 3, 497-516, 2004, invited.

- [16] Makoto Shimojo, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa, Ryota Makino, and Kunihiro Mabuchi, A Tactile Sensor Sheet Using Pressure Conductive Rubber With Electrical-Wires Stitched Method, *IEEE SENSORS JOURNAL*, 4, 5, 589-596, 2004, 1905/6/26.
- [17] Hiromasa Oku, Koichi Hashimoto, Masatoshi Ishikawa, Variable-focus lens with 1-kHz bandwidth, *Optics Express*, 12, 10, 2138-2149, 2004, 1905/6/26, .
- [18] Alvaro Cassinelli, Makoto Naruse, and Masatoshi Ishikawa, Multistage Network with Globally-Controlled Switching Stages and its implementation using Optica Multi-interconnection Modules, *IEEE/OSA Journal of Lightwave Technology*, 22, 2, 315-328, 2004, 1905/6/26, .
- [19] M. Naganawa, Y. Kimura, K. Ishii, K. Oda, K. Ishiwata, and A. Matani, Extraction of a Plasma Time-activity Curve from Dynamic Brain PET Images Based on Independent Component Analysis, *IEEE Trans. on Biomedical Engineering*, 52, 2, 201-210, 2005, 2005, 2005/2/1.
- [20] N. Fujimaki, T. Hayakawa, A. Matani, and Y. Okabe, Right-lateralized Neural Activation during Inner Speech Repeated by Cues, *NeuroReport*, 15, 15, 2341-2345, 2004/12/1, .
- [21] Tomoko Imai, Dairoku Sekiguchi, Masahiko Inami, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Time Course of Localization for a Repeatedly Flashing Stimulus Presented at Perisaccadic Timing, *Presence*, 2004, in press, 0.604.
- [22] Junji Watanabe, Taro Maeda, Susumu Tachi, Time Course of Localization for a Repeatedly Flashing Stimulus Presented at Perisaccadic Timing, *Systems and Computers in Japan*, 2004, in press.
- [23] Junji Watanabe, Atsushi Noritake, Taro Maeda, Susumu Tachi, Shin'ya Nishida Perisaccadic Perception of Continuous Flickers, *Vision Research*, 45, 4, 413-430, 2004, 1.958.
- [24] Kazuto Kamiyama, Kevin Vlack, Terukazu Mizota, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Vision-Based Sensor for Real-Time Measuring of Surface Traction Fields, *IEEE Computer Graphics and Animations*, 25, Jan, 68-75, 2004, 1.911.
- [25] Yasuaki Kakehi, Makoto Iida, Takeshi Naemura, Yoshinari Shirai, Mitsunori Matsushita, and Takeshi Ohguro, Lumisight Table: Interactive View-Dependent Tabletop Display Surrounded by Multiple Users, *IEEE Computer Graphics and Applications*, 25, 1, 48-53, 2004.
- [26] N. P. Chandrasiri, Takeshi Naemura, Mitsuru Ishizuka, Hiroshi Harashima and Istvan Barakonyi, Internet Communication Using Real-Time Facial Expression Analysis and Synthesis, *IEEE Multimedia Magazine*, 11, 3, 20-29, 2004.
- [27] Takayuki Hoshino, M. Kawamori, Takafumi Suzuki, Shinji Matsui, Kunihiro Mabuchi, Three-dimensional and Multimaterial Microfabrication Using Focused-ion-beam Chemical-vapor deposition and its Application to Processing Nerve Electrodes, *Journal of Vacuum Science and Technology*, B22, 6, 3158-3162, 2004.
- [28] Shoji Takeuchi, Takafumi Suzuki, Kunihiro Mabuchi, Hiroyuki Fujita, 3D flexible multichannel neural probe array, *Journal of Micromechanics and Microengineering*, 14, 1, 104-107, 2004.
- [29] Takasi Nisisako, Toru Torii, Toshiro Higuchi, Novel microreactors for functional polymer beads, *Chemical Engineering Journal*, 101, 23-29, 2004, 0.992.
- [30] Shigeaki Ueno, Gab-Soo Do, Yasuyuki Sagara, Ken-ichi Kudoh, Toshiro Higuchi Three-dimensional measurement of ice crystals in frozen dilute solution, *International Journal of Refrigeration*, 27, 3, 302-308, 2004, 0.712.
- [31] Tae Mutsuo, Tomonori Nakazawa, Toshiaki Niino, Akio Yamamoto, Beomjoom Kim, Yasuo Hoshi, Kokichi Ikeda, Masahiro Michihata, Hideki Kawakatsu, Fabricating Five Atomic Force Microscopes with an Extremely Low Budget - A Student Project -, *Japanese Journal of Applied Physics*, 43, 7B, 4615-4618, 2004, 1.171.
- [32] Shingo Okushima, Takasi Nisisako, Toru Torii, Toshiro Higuchi, Controlled Production of Monodisperse Double Emulsions by Two-step Droplet Breakup in Microfluidic Devices, *Langmuir*, 20, 23, 9905-9908, 2004, 3.098.
- [33] Chomchana Trevai, Yusuke Fukazawa, Hideo Yuasa, Jun Ota, Tamio Arai, Hajime Asama, Exploration Path Generation for Multiple Mobile Robots Using Reaction-diffusion Equation on a Graph, *Integrated Computer-Aided Engineering*, 11, 3, 195-212, 2004, 0.192.
- [34] Hiromasa Suzuki Yosuke Takarada and Shingo Takeuchi, Isao Kawano, Jun Hotta, S-CODE: A Subdivision Based Coding System for CAD Models, *Int. J. CAD/ CAM*, 3, 1/2, 97-109, 2004, 2.835.
- [35] Jun Mitani, Hiromasa Suzuki, Making Papercraft Toys from Meshes using Strip-based Approximate Unfolding, *ACM Trans. Graphics*, 23, 3, 259-263, 2004.

1 - 2 . 国内誌掲載論文

- [1] 森武俊, 人間行動をどこにでも見せられる技術ソフトウェア, *画像ラボ*, 15, 1, 42-46, 2004/4.
- [2] 喜多信之, 佐藤知正, 浅間一, 川端邦明, 沼野正義, 丹羽康之, 劉峭, 楊梅園, 渡邊伸康, 原子力プラントのための保全情報場技術 - 原子力プラントをまるごとデジタル化してみえなかったものをみえるようにする技術の研究開発

- , 原子力 eye, 50, 7, 60-63, 2004/7.
- [3] 岩瀬英治, 加藤慎一郎, 安田隆, 下山勲, 6 脚ロボットの方向転換歩容生成ネットワーク, 日本ロボット学会誌, 22, 4, 70-76, 2003.
- [4] 岩瀬英治, 尾上弘晃, 下山勲, ナノ表面構造による機能発現, 機械の研究, 57, 1, 182-188, 2004.
- [5] 稲邑哲也, 中村仁彦, 戸嶋巖樹, 江崎英明, ミメシス理論に基づく見まね学習とシンボル創発の統合モデル, 日本ロボット学会誌, 22, 2, 256-263, 2003.
- [6] 岡田 昌史, 中村仁彦, 脳型情報処理を行う力学系の多項式設計法とそのヒューマノイドの全身運動生成への応用, 日本ロボット学会誌, 22, 8, 1050-1060, 2004.
- [7] 大津展之, 実世界情報システムの数理的基礎: 人および動作の認識, 人と共存するコンピュータ・ロボット学(オーム社), 第6章, 第4節, 228-240, 2004.
- [8] 國吉康夫, 大村吉幸, 寺田耕志, 長久保晶彦, 等身大ヒューマノイドロボットによるダイナミック起上がり行動の実現, 日本ロボット学会誌 2004, 査読中.
- [9] 國吉康夫, ロボット模倣の創発・発達の構成論にむけて, バイオメカニズム学会誌, 29, 12004 解説.
- [10] 嵯峨山茂樹, 西本卓也, 中沢正幸, 擬人化音声対話エージェント, 情報処理学会誌, Vol.45, No.10, 1044-1049, 2004.
- [11] 尾川 順子, 阪口 豊, 並木 明夫, 石川 正俊, 感覚運動統合システムにおけるダイナミクス整合の適応的獲得, 電子情報通信学会論文誌 D-II, J87-D-II, 7, 1505-1515, 2004/1905/6/26.
- [12] 鏡慎吾, 小室孝, 渡辺義浩, 石川正俊, ビジョンチップを用いた実時間視覚処理システム VCS-IV, 電子情報通信学会論文誌 D-I, J88-D-I, 2, 134-142, 2005, 2005/1905/6/27.
- [13] 小室孝, 石川正俊, 石井抱, 吉田淳, 稲田喜昭, 小宮泰宏, 高速対象追跡ビジョンチップの開発, 計測と制御, 43, 10, 802-804, 2004/1905/6/26 解説.
- [14] 渡辺義浩, 石川正俊, ビジョンチップによるマルチターゲットトラッキングと視覚計測への応用, 画像ラボ, 15, 9, 17-21, 2004/1905/6/26 解説.
- [15] 加藤天美, 平田雅之, 江田英雄, 眞溪歩, 水野(松本)由子, 篠崎和弘, 岡部靖憲, 柳田敏雄, 吉峰俊樹, 脳神経外科領域の先端医療 脳-コンピューターインターフェイス, 神経研究の進歩, 48, 6, 872-882, 2004/12/1.
- [16] N. Minematsu, B. Matsuoka, and K. Hirose, Prosodic analysis and modeling of Nagauta singing to generate prosodic contours from standard scores, Trans. IEICE, E87-D, 5, 1093-1101, 2004/6.
- [17] S. Kiriya, K. Hirose, and N. Minematsu, A spoken dialogue system for document information retrieval utilizing topic knowledge, Systems and Computers in Japan, 35, 5, 67-82, 2004/5.
- [18] 今井朝子, 関口大陸, 川上直樹, 館暉, 人間のノンバーバル情報受信精度の計測 指さし情報受信精度の計測, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 9, 1, 89-96, 2004.
- [19] 渡邊淳司, 安藤英由樹, 関口大陸, 前田太郎, 館暉, 網膜再帰反射を利用した遠隔サッカー検出手法の研究, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 9, 1, 79-87, 2004.
- [20] 渡邊淳司, Maria Adriana Verdaasdonk, 田畑哲稔, 安藤英由樹, 前田太郎, 館暉, MultiMedia Performance におけるインタラクティブ性と美, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 10, 12004in press.
- [21] 田中健司, 林淳哉, 川淵一郎, 稲見昌彦, 館暉, 裸眼全周囲ステレオ動画ディスプレイ WISTER III, 映像情報メディア学会誌, 58, 6, 819-826, 2004.
- [22] 渡邊 淳司, 坂本 憲久, 則武 厚, 前田 太郎, 館 暉, サッカー残像の視覚的持続時間の研究, 映像情報メディア学会, 58, 12, 1808-1814, 2004.
- [23] 藤門千明, 安藤真, 山下淳, 吉田和弘, 葛岡英明, 廣瀬通孝, タンジブルアバタを利用した VR 空間ナビゲーションインタフェースの評価, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 9, 2, 123-130, 2004/6/30.
- [24] 雨宮智浩, 広田光一, 廣瀬通孝, バーバル・ノンバーバル情報を利用した視聴覚障害者の歩行支援のためのウェアラブル触覚インタフェースの研究, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 9, 3, 207-216, 2004/9/30.
- [25] 横山智史, 谷川智洋, 広田光一, 廣瀬通孝, ウェアラブル嗅覚ディスプレイによる匂い場の生成・提示, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 9, 3, 265-274, 2004/9/30.
- [26] 中茂睦裕, 広田光一, 廣瀬通孝, 高密度点刺激型触覚ディスプレイ, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 9, 3, 275-282, 2004/9/30.
- [27] 谷川智洋, 崎川修一郎, 広田光一, 廣瀬通孝, 嗅覚における空間情報の伝送と提示を行うシステムの研究, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 9, 3, 289-296, 2004/9/30.
- [28] 廣瀬通孝, ユビキタス社会への展望と課題, (社)日本電気協会「電気協会報」957, 10-13/2004/8/1, 解説.
- [29] 廣瀬通孝, ウェアラブルコンピュータ, 東京大学新聞社編 東大は主張する, 100-01/2004/8/10.
- [30] 廣瀬通孝, デジタルメディア時代の子ども, 心と社会(日本精神衛生会) 118, 48-54/2004/12/1, 解説.
- [31] 廣瀬通孝, 広田光一, 谷川智洋, 実世界ビデオアバタ, 画像ラボ(日本工業出版), 16, 2, 43-46/2005/2/1, 解説.
- [32] 高橋 桂太, 久保田 彰, 苗村 健, Light Field Rendering における合焦判定と全焦点画像合成, 電子情報通信学会論文誌, J88-D-II, 3/2004 掲載予定.
- [33] 西貝 吉晃, 飯田 誠, 苗村 健, Thermosaic: 温度情報を利用した自動モザイク処理, 映像情報メディア学会誌, 59, 3/2004 掲載予定.
- [34] 蓑毛 雄吾, 寛 康明, 飯田 誠, 苗村 健, 補色を用いて自己の影を彩りある映像メディアにするマルチプロジェクトシステム, 日本バーチャルリアリティ学会論文誌, 10, 12004 掲載予定.
- [35] 稲田 大輔, 倉持 基, N. P. Chandrasiri, 苗村 健, 原島 博, 顔の向きに依存しない人物同定システム, 日本顔学

- 会誌, 4, 1, 89-94, 2004.
- [36] 筧 康明, 苗村 健, through the looking glass, 芸術科学会論文誌, 3, 3, 185-188, 2004.
- [37] 鈴木隆文, 神経接続技術の現状と未来, 計測と制御, 43, 1, 15-20, 2004 解説.
- [38] 鈴木隆文, 國本雅也, 満洲邦彦, 感覚神経刺激による人工触圧覚生成, BME, 18, 4, 29-35, 2004 解説.
- [39] 上野敏幸, 樋口俊郎, 磁歪材料と圧電材料の積層を用いた磁気力制御素子の静特性, 電気学会論文誌 A (基礎・材料・共通部門), 124, 5, 435-440, 2004.
- [40] 上野敏幸, 樋口俊郎, 磁歪材料と圧電材料の積層体を用いた磁気力制御素子による零パワー磁気浮上制御, 電気学会論文誌 D (産業応用部門), 124, 7, 724-729, 2004.
- [41] 上野茂昭, 白樫了, 都甲洙, 相良泰行, 工藤謙一, 樋口俊郎, 凍結ゼラチンゲル内氷結晶の非破壊計測法に関する研究-誘電特性を利用した氷結晶構造の推定-, 日本冷凍空調学会論文集, 21, 4, 337-344, 2004.
- [42] 西迫貴志, 鳥居徹, 樋口俊郎, マイクロフルイディクスを利用した単分散二色ポリマー微粒子の生成, 高分子加工, 53, 9, 16-21, 2004 解説.
- [43] 上野敏幸, 樋口俊郎, 磁歪材料と圧電材料の積層を用いた磁束制御の動特性評価, 電気学会論文誌 A(基礎・材料・共通部門), 124, 11, 1041-1046, 2004.
- [44] 山本晃生, 石井利樹, 樋口俊郎, 摩擦力制御を用いた静電皮膚感覚ディスプレイ, 計測自動制御学会論文集, 40, 11, 1132-1139, 2004.
- [45] 小谷潔, 古川健太, 高増潔, 嚙下の心拍変動に与える影響の呼吸位相領域における解析, 生体医工学, 42 (2), 42, 2, 61-65, 2004.
- [46] 高増潔, 下嶋賢, 古谷涼秋, 佐藤理, 座標測定機のアーティファクト校正 (第2報) - 冗長座標測定機の自己校正 -, 精密工学会誌, 70 (5) Journal of the Japan Society for Precision Engineering, 70, 5, 711-715, 2004.
- [47] 佐藤理, 高増潔, 無類井格, Gheorghe Olea, パラレルメカニズムを用いたマイクロフライス盤の開発 (第1報, 設計パラメータの決定と試作機の製作), 設計工学, 39 (4), 39, 4, 175-181, 2004.
- [48] 高瀬省徳, 大西徹, 高増潔, 計測標準高度化に関する研究 (概要), 技研所報, 40 (3), 40, 3, 17-23, 2004.
- [49] 三好隆志, 高増潔, 高偉, 知的ナノ計測研究分科会 ナノスケールの知的計測の確立を目指して, 精密工学会誌, 70 (8), 70, 8, 1028-1029, 2004.
- [50] 高増潔, 高橋哲, 研究室紹介 精密測定から標準確立と知的計測へ, 精密工学会誌, 70 (11), 70, 11, 1377, 2004.
- [51] 高増潔, GPS(製品の幾何特性仕様)に基づいた検証方法 - 幾何公差の解釈と三次元測定機の不確かさ評価, 設計工学, 40 (2), 40, 22004.
- [52] 鮫島茂稔, 河野克己, 新誠一, 環境適応サービスを狙いとした超分散オブジェクトモデルと自律プラグアンドプレイ方式, 電気学会論文誌, C-124, 1, 64-72, 2004.
- [53] 田原鉄也, 新誠一, 閉ループ系におけるウェーブレットを用いた安定な系のむだ時間測定, 計測自動制御学会論文集, 40, 10, 1046-1053, 2004.
- [54] 香月 理絵, 太田 順, 田村 雄介, 水田 貴久, 鬼頭 朋見, 新井 民夫, 植山 剛, 西山 強志, マークを用いたロボットの多種類物体ハンドリング, 日本機械学会論文集C編, 691, 70, 766-773, 2004.
- [55] 倉賀野稔, 藤森智之, 鈴木宏正, 細分割曲面スキニングにおける特徴消失手法, 精密工学会誌, 70, 5, 721-724, 2004.
- [56] 三谷純, 鈴木宏正, CG を用いたポップアップカード作成教材の図学教育への応用, 図学研究, 38, 3, 3-8, 2004.

1 - 3 . 国際会議発表

- [1] Tatsuya Harada, Hiroto Uchino, Taketoshi Mori, Tomomasa Sato, Portable Absolute Orientation Estimation Device with Wireless Network under Accelerated Situation, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on Robotics & Automation New Orleans, LA, (ICRA2004), 1412-1417, 2004, New Orleans, LA, U.S.A, 2004/4/26, 2004/5/1.
- [2] Masayuki Tanaka, Y. Kikuchi, A. Senno, Tomomasa Sato, Taketoshi Mori, S. Watanabe, M. Abo, K. Yonemoto., An f-MRI Study on the Neural Activity Associated with Face and Eye Recognition, Proceedings of the 14th European Congress of Physical and Rehabilitation Medicine, 92, 2004, Vienna, Austria, 2004/5/12, 2004/5/15.
- [3] Taketoshi Mori, Yushi Segawa, Masamichi Shimosaka, Tomomasa Sato, Hierarchical Recognition of Daily Human Actions Based on Continuous Hidden Markov Models, Proceedings of the Sixth IEEE International Conference on Automatic Face and Gesture Recognition (FGR'04), 1-6, 2004, Seoul, Korea, 2004/5/17, 2004/5/19.
- [4] Tomomasa Sato, Network Robot and Environment Type Robot System featured by Behaviour Media, Behaviour Contents and Behaviour Adaptation, Proceedings of the ASER '04 2nd International Workshop on Advances in Service Robotics, - , 2004, Stuttgart, Germany, 2004/5/21, 2004/5/21.
- [5] Taketoshi Mori, Takeru Kuroiwa, Hiroshi Morishita, Tomomasa Sato, Assistance with Human Actions and Individuality Adaptation by Robotic Kitchen Counter, Proceedings of the ASER '04 2nd International Workshop on Advances in Service Robotics, 13-20, 2004, Stuttgart, Germany, 2004/5/21, 2004/5/21.
- [6] Tomomasa Sato, Hideyuki Kubotera, Tatsuya Harada, Taketoshi Mori, Primitive-based Recognition of Object-handling Motion, Proceedings of the ASER '04 2nd International Workshop on Advances in Service Robotics, 45-50, 2004, Stuttgart, Germany, 2004/5/21, 2004/5/21.

- [7] Tomomasa Sato, Satoshi Otani, Satoru Itoh, Tatsuya Harada, Taketoshi Mori, Electronic Information Retrieval System utilizing Human Behavior Log, Proceedings of the ASER '04 2nd International Workshop on Advances in Service Robotics, 72-77, 2004, Stuttgart, Germany, 2004/5/21, 2004/5/21.
- [8] Tomomasa Sato, Mehrab Hosseinbor, Rui Fukui, Jun Tamura, Hiroshi Morishita, Taketoshi Mori, Illumination Assistance by Robotic Lamp with Adaptation to User's Behavior and Individuality, Proceedings of the ASER '04 2nd International Workshop on Advances in Service Robotics, 78-84, 2004, Stuttgart, Germany, 2004/5/21.
- [9] Taketoshi Mori, Masamichi Shimosaka, Tomomasa Sato, SVM-Based Human Action Recognition and Its Remarkable Motion Features Discovery Algorithm, Proceedings of the 9th International Symposium on Experimental Robotics (ISER2004), 01paper129, 2004, Singapore, Singapore, 2004/6/18, 2004/6/21.
- [10] Tatsuya Harada, Takaharu Nagai, Taketoshi Mori, Tomomasa Sato, Realization of Bluetooth-equipped Module for Wireless Sensor Network, First International Workshop on Networked Sensing Systems (INSS2004), 24-27, 2004, Tokyo, Japan, 2004/6/22, 2004/6/23.
- [11] Taketoshi Mori, Hiroshi Noguchi, Aritoki Takada, Tomomasa Sato, Sensing Room: Distributed Sensor Environment for Measurement of Human Daily Behavior, First International Workshop on Networked Sensing Systems(INSS2004), 40-43, 2004, Tokyo, Japan, 2004/6/22, 2004/6/23.
- [12] Taketoshi Mori, Noritaka Hayama, Hiroshi Noguchi and Tomomasa Sato, Informational Support in Distributed Sensor Environment Sensing Room, Proceedings of the 2004 IEEE International Workshop on Robot and Human Interactive Communication (Roman2004), 353-358, 2004, Kurashiki, Okayama, Japan, 2004/9/20, 2004/9/22.
- [13] Tomomasa Sato, Rui Fukui, Hiroshi Morishita, Taketoshi Mori, Construction of Ceiling Adsorbed Mobile Robots Platform Utilizing Permanent Magnet Inductive Traction Method, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2004), 552-558, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [14] Taketoshi Mori, Masamichi Shimosaka, Tatsuya Harada, Tomomasa Sato, Informative Motion Extractor for Action Recognition with Kernel Feature Alignment, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2004), 2009-2014, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [15] Tomomasa Sato, Tatsuya Harada, Taketoshi Mori, Robotic Room: Networked Robots System in Configuration of Room, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2004) Network Robot System Workshop, 1-8, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [16] Tomomasa Sato, Tatsuya Harada, Taketoshi Mori, Overview of Robotics Imitation Project, International Workshop on Robotics Imitation, 1-6, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/29, 2004/9/29.
- [17] Tomomasa Sato, Hajime Asama, Nobuyuki Kita, Kuniaki Kawabata, Masayoshi Numano, Yasuyuki Niwa, Qiao Liu, Hai-quan Yang, Nobuyasu Watanabe, Digital Maintenance Field Technology for The Maintenance of Nuclear Power Plant, The 6th International Conference on Nuclear Thermal Hydraulics, Operations and Safety (NUTHOS-6)2004, 奈良, 2004/10/4, 2004/10/8.
- [18] Tatsuya Harada, Taketoshi Mori, Tomomasa Sato, Human Posture Probability Density Estimation Based on Actual Motion Measurement and Eigenpostures, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on System, Man and Cybernetics (SMC2004), 1595-1600, 2004, The Hague, The Netherlands, 2004/10/10, 2004/10/13.
- [19] Taketoshi Mori, Yoshiko Suemasu, Hiroshi Noguchi, Tomomasa Sato, Multiple People Tracking by Integrating Distributed Floor Pressure Sensors and RFID System, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on System, Man and Cybernetics (SMC2004), 5271-5278, 2004, The Hague, The Netherlands, 2004/10/10, 2004/10/13.
- [20] Masamichi Shimosaka, Taketoshi Mori, Tatsuya Harada, Tomomasa Sato, Action Recognition Based on Kernel Machine Encoding Qualitative Prior Knowledge, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on System, Man and Cybernetics (SMC2004), 1569-1576, 2004, The Hague, The Netherlands, 2004/10/10, 2004/10/13.
- [21] Taketoshi Mori, Aritoki Takada, Yasuhiko Iwamura and Tomomasa Sato, Automatic Human Life Summarization System in Sensory Living Space, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on System, Man and Cybernetics (SMC2004), 1583-1588, 2004, The Hague, The Netherlands, 2004/10/10, 2004/10/13.
- [22] Hiroshi Noguchi, Taketoshi Mori and Tomomasa Sato, Network Middleware for Flexible Integration of Sensor Processing in Home Environment, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on System, Man and Cybernetics (SMC2004), 3845-3851, 2004, The Hague, The Netherlands, 2004/10/10, 2004/10/13.
- [23] Tatsuya Harada, Sou Taoka, Taketoshi Mori, Tomomasa Sato, Quantitative Evaluation Method for Pose and Motion Similarity based on Human Perception, Proceedings of the IEEE-RAS/RSJ International Conference on Humanoid Robots (Humanoids 2004), 1-19, 2004, Los Angeles, CA, USA., 2004/11/11, 2004/11/12.
- [24] Taketoshi Mori, Masamichi Shimosaka, Tatsuya Harada, Tomomasa Sato, Time-Series Human Motion Analysis with Kernels Derived from Learned Switching Linear Dynamics, The Second International Work-

- shop on Man-Machine Symbiotic Systems(IWMMS2004), 161-172, 2004, Kyoto, Japan, 2004/11/23, 2004/11/24.
- [25] Taketoshi Mori, Yushi Segawa, Masamichi Shimosaka, Tomomasa Sato, Segmentation of Sequential Daily-Actions Based on Hidden Markov Models and Human Body Hierarchy, The Second International Workshop on Man-Machine Symbiotic Systems(IWMMS2004), 207-218, 2004, Kyoto, Japan, 2004/11/23, 2004/11/24.
- [26] Isao Shimoyama, NanoOnMicro Devices, MicroMachine Summit 2004, Grenoble, France, 2004/5/3, 2004/5/5.
- [27] Y.Ichikawa, Y.Matsumoto, H.Ohashi, Bubbly Flow around a Circular Cylinder, ICMF-2004, 337, 2004, Yokohama, 2004/6/2.
- [28] Tomoyuki Takahata, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Surface Acoustic Wave Optical Deflector for Surface Plasmon Resonance Sensor, 2004 IEEE/LEOS International Conference on Optical MEMS and Their Applications, 70-71, 2004, Takamatsu, 2004/8/22, 2004/8/26.
- [29] 下山勲, MEMS の市場動向, マイクロナノテクシンポジウム 2004, 東京, 2004/11/11.
- [30] Tetsuji Dohi, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, The Micro Fabry-Perot Interferometer for The Spectrum Endoscope, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [31] Tomoyuki Takahata, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Photonic Crystal Tuned by Cantilever, 18th IEEE International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [32] Kazunori Hoshino, Takaharu Nagai, Yoshio Mita, Masakazu Sugiyama, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Active ink-jet nozzles equipped with arrayed visual sensors for parallel alignment control, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [33] Eiji Iwase, Isao Shimoyama, Multi-Step Sequential Batch Self-Assembly of Three – Dimensional Micro-Structures using Magnetic Field, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [34] Hideyuki Kinoshita, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Thin Compound Eye Camera with a Zooming Function by Reflective Optics, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [35] Hiroaki Onoe, Murat Gel, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Binding Force Measurement between Micro-Scale Flat Surfaces in Aqueous Environment by Force –Sensing Piezoresistive Micro-Cantilevers, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [36] Seiichi Takamatsu, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Tsutomu Miysaka, Isao Shimoyama, Biomolecular Image sensor of Bacteriorhodopsin Patterned by Electrodeposition, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [37] Hiroshi Saito, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Compound Eye Shaped Flexible Organic Image Sensor with a Tunable Visual Field, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [38] Masaki Shuzo, Hidekazu Arai, Ryohei Kanzaki, Isao Shimoyama, Silicon Based Nano Lead for Single Cell Recording, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [39] Masakazu Tohara, Eiji Iwase, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, Pop-Up Display with 3-Dimensional Microlens Structures, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [40] Kentaro Noda, Kazunori Hoshino, Kiyoshi Matsumoto, Isao Shimoyama, 300NM-THICK Cantilever in PDMS for Tactile Sensing, The 18th International Conference on Micro Electro Mechanical Systems, 2004, Miami Beach, Fulorida, USA, 2005/1/30, 2005/2/3.
- [41] Kei Okada, Takashi Ogura, Atushi Haneda, Daisuke Kousaka, Hiroyuki Nakai, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Integrated System Software for HRP2 Humanoid, Proceedings of The 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation, 3207-3212, 2004, New Orleans, USA, 2004/4/26, 2004/5/1.
- [42] Ikuo Mizuuchi, Yuto Nakanishi, Tomoaki Yoshikai, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Body Information Acquisition System of Redundant Musculo-Skeletal Humanoid, Proceedings of The 9th International Symposium on Experimental Robotics 2004, Marina Mandarin Singapore, 2004/6/18, 2004/6/21.
- [43] Tetsunari Inamura, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Dialogue Control for Task Achievement based on Evaluation of Situational Vagueness and Stochastic Representation of Experience, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and System, 2861-2866, 2004, 仙台, 2004/9/30, 2004/10/2.
- [44] Toshihiro Matsui, Hirohisa Hirukawa, Yutaka Ishikawa, Nobuyuki Yamasaki, Satoshi Kagami, Toshio Hori,

- Fumio Kanehiro, Hajime Saito, Tetsunari Inamura, Distributed Real-Time Processing for Humanoid Robots, Workshop on the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and System2004, 仙台, 2004/9/30, 2004/10/2.
- [45] Ikuo Mizuuchi, Hironori Waita, Yuto Nakanishi, Tomoaki Yoshikai, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Design and Implementation of Reinforceable Muscle Humanoid, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and System, 828-833, 2004, 仙台, 2004/9/30, 2004/10/2.
- [46] Kei Okada, Atsushi Haneda, Hiroyuki Nakai, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Environment Manipulation Planner for Humanoid Robots Using Task Graph That Generates ActionSequence, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and System, 1174--1179, 2004, 仙台, 2004/9/30, 2004/10/2.
- [47] Tomoaki Yoshikai, Noritaka Otake, Ikuo Mizuuchi, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Development of an Imitation Behavior in Humanoid Kenta with Reinforcement Learning Algorithm Based on the Attention During Imitation, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and System, 1192--1197, 2004, 仙台, 2004/9/30, 2004/10/2.
- [48] Yasutaka Fukumoto, Koichi Nishiwaki, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Hand-Centered Whole-Body Motion Control for a Humanoid Robot, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and System, 1186--1191, 2004, 仙台, 2004/9/30, 2004/10/2.
- [49] Yasumoto Ohkubo, Kei Okada, Takeshi Morishita, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Portable Situation-Reporting System by a Palmtop Humanoid Robot for Daily Life, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and System, 3553--3558, 2004, 仙台, 2004/9/30, 2004/10/2.
- [50] Marika Hayashi, Tetsunari Inamura, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Acquisition of Behavior Modifier based on Geometric Proto-Symbol Manipulation and its Application to Motion Generation, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and System, 2036--2041, 2004, 仙台, 2004/9/30, 2004/10/2.
- [51] Shigeru KANZAKI, Yasutaka Fukumoto, Koichi Nishiwaki, Tetsunari Inamura, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Development of Wearable Controller with Gloves and Voice Interface for Humanoids' Whole-body Motion Generation, International Conference on Machine Automation 2004, 297-302, 2004, 大阪, 2004/11/24, 2004/11/26.
- [52] Atsushi Haneda, Kei Okada, Hiroyuki Nakai, Tetsunari Inamura, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Humanoid Navigation System with Replanning Control of Manipulating Movable Obstacles, International Conference on Machine Automation 2004, 291-296, 2004, 大阪, 2004/11/24, 2004/11/26.
- [53] Masafumi Okada, Yoshihiko Nakamura, Design of the Continuous Symbol Space for the Intelligent Robots using the Dynamics-based Information Processing, Proc. of IEEE International Conference on Robotics and Automation(ICRA2004), 3201-3206, 2004, New Orleans, 2004/4/18, 2004/4/22.
- [54] Tomomichi Sugihara, Katsu Yamane, Masafumi Okada, Yoshihiko Nakamura, Elements of Humanoid Robot Technology, The 1st IEEE Technical Exhibition Based Conference on Robotics and Automation(TEXCRA 2004)2004, Aoyama, Tokyo, 2004/11/1, 2004/11/1.
- [55] Mihoko Otake, Yoshihiko Nakamura, Hirochika Inoue, Pattern Formation Theory for Electroactive Polymer Gel Robots, Proc. of IEEE International Conference on Robotics and Automation(ICRA2004), 2782-2787, 2004, New Orleans, USA, 2004/4/18, 2004/4/22.
- [56] Mihoko Otake, Yoshihiko Nakamura, Hirochika Inoue, Wave-shape Pattern Generation of Electroactive Polymer Gel in Controlled Electric Fields, Proc. of the Second Conference on Artificial Muscles2004, Osaka, Japan, 2004/5/20, 2004/5/21.
- [57] Mihoko Otake, Yoshihiko Nakamura, Masayuki Inaba, Hirochika Inoue, Wave-shape Pattern Control of Electroactive Polymer Gel Robots, Proc. of the 9th International Symposium on Experimental Robotics, ID178, 2004, Singapore, 2004/6/18, 2004/6/21.
- [58] Katsu Yamane, Tomofumi Kuroda, Yoshihiko Nakamura, High-Precision and High-Speed Motion Capture by Combining Heterogeneous Cameras, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, 1279-286, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [59] Yusuke Shinohara, Nobuyuki Otsu, Facial Expression Recognition Using Fisher Weight Maps, IEEE 6th International Conference on Automatic Face and Gesture Recognition (FG 2004)2004, Seoul, Korea, 2004/5/17, 2004/5/19.
- [60] Tetsuya Ishihara, Nobuyuki Otsu, Gesture Recognition Using Auto-Regressive Coefficients of Higher-Order Local Auto-Correlation Features, IEEE 6th International Conference on Automatic Face and Gesture Recognition (FG 2004)2004, Seoul, Korea, 2004/5/17, 2004/5/19.
- [61] Takumi Kobayashi, Nobuyuki Otsu, Action and Simultaneous Multiple Persons Identification Using Cubic Higher-order Local Auto-Correlation, 17th International Conference on Pattern Recognition(ICPR2004), 4, 3, 4-10, 2004, Cambridge, United Kingdom, 2004/8/23, 2004/8/26.
- [62] Hirokazu Kameoka, Takuya Nishimoto, and Shigeki Sagayama, Extraction of Multiple Fundamental Frequencies from Polyphonic Music Using Harmonic Clustering, Proc. International Congress on Acoustics2004,

Kyoto, Japan, 2004/4/4, 2004/4/9.

- [63] Hirokazu Kameoka, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, Separation of Harmonic Structures Based on Tied Gaussian Mixture Model and Information Criterion for Concurrent Sounds, Proc. IEEE, International Conference on Acoustics, Speech and Signal Processing 2004, Montreal, Canada, 2004/5/17, 2004/5/21.
- [64] Shigeki Sagayama, Hirokazu Kameoka, Takuya Nishimoto, Specmurt Anasylis: A Piano-Roll-Visualization of Polyphonic Music Signal by Deconvolution of Log-Frequency Spectrum, Proc. 2004 ISCA Tutorial and Research Workshop on Statistical and Perceptual Audio Processing (SAPA2004)2004, Jeju, Korea, 2004/10/2, 2004/10/3.
- [65] Chandra Kant Raut, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, Model Composition by Lagrange Polynomial Approximation for Robust Speech Recognition in Noisy Environment, Proc. International Conference on Spoken Language Processing (ICSLP2004)2004, Jeju, Korea, 2004/10/4, 2004/10/8.
- [66] Shigeki Sagayama, Takashi Okajima, Yutaka Kamamoto, Takuya Nishimoto, Complex Spectrum Circle Centroid for Microphone-Array-Based Noisy Speech Recognition, Proc. International Conference on Spoken Language Processing (ICSLP2004)2004, Jeju, Korea, 2004/10/4, 2004/10/8.
- [67] Hirokazu Kameoka, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, Multi-Pitch Trajectory Estimation of Concurrent Speech Based on Harmonic GMM and Nonlinear Kalman Filtering, Proc. International Conference on Spoken Language Processing (ICSLP2004)2004, Jeju, Korea, 2004/10/4, 2004/10/8.
- [68] Haruto TAKEDA, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, Rhythm and Tempo Recognition of Music Performance from a Probabilistic Approach, Proc. 5th International Conference on Music Information Retrieval (ISMIR), 357-364, 2004, Barcelona, Spain, 2004/10/10, 2004/10/14.
- [69] Hirokazu Kameoka, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, AUDIO STREAM SEGRAGATION BASED ON TIME-SPACE CLUSTERING USING GAUSSIAN KERNEL 2-DIMENSIONAL MODEL, ICASSP2004, Philadelphia, PA, USA, 2005/3/19, 2005/3/23.
- [70] Akimasa Okada, Nobutaka Ono, Shigeru Ando, Representation of fine structure of speech signals using time-frequency zeros, Proceedings of SICE Annual Conference 2004, 2357-2360, 2004, Sapporo, JAPAN, 2004/8/4, 2004/8/6.
- [71] Alvaro Cassinelli, Stephane Perrin and Masatoshi Ishikawa , Markerless Laser-Based Tracking for Real-Time 3D gesture Acquisition, ACM SIGGRAPH 2004, Los Angeles, 2004.8.10, 2004.8.11.
- [72] Stephane Perrin, Alvaro Cassinelli and Masatoshi Ishikawa , Gesture Recognition Using Laser-based Tracking System, 6th International Conference on Automatic Face and Gesture , 541-546, 2004, Seoul, 2004.5.18, 2004.5.18.
- [73] Taku Senoo, Akio Namiki, Masatoshi Ishikawa , High-Speed Batting Using a Multi-Jointed Manipulator, 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2004) , 1191-1196, 2004, New Orleans, 2004.4.28, 2004.4.28.
- [74] Yoshiro Imai, Akio Namiki, Koichi Hashimoto, Masatoshi Ishikawa , Dynamic Active Catching Using a High-speed Multifingered Hand and a High-speed Vision System, 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2004) , 1849-1854, 2004, New Orleans, 2004.4.29, 2004.4.29.
- [75] Akio Namiki, Yoshiro Imai, Taku Senoo, and Masatoshi Ishikawa , Dynamic Manipulation Using High-speed Multifingered Hand-Arm System - Grasping, Catching, and Batting -, 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2004) 2004, New Orleans, 2004.4.28, 2004.4.28.
- [76] Naoko Ogawa, Hiromasa Oku, Koichi Hashimoto, Masatoshi Ishikawa , Motile Cell Galvanotaxis Control using High-Speed Tracking System, 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2004) , 1646-1651, 2004, New Orleans, 2004.4.28, 2004.4.28.
- [77] Naoko Ogawa, Hiromasa Oku, Koichi Hashimoto, Masatoshi Ishikawa , Single-cell level continuous observation of microorganism galvanotaxis using high-speed vision, 2004 IEEE International Symposium on Biomedical Imaging (ISBI 2004) , 1331-1334, 2004, Arlington, 2004.4.18, 2004.4.18.
- [78] Takashi Komuro, Shingo Kagami, Akio Namiki and Masatoshi Ishikawa , A High-speed Vision Chip and Robot Applications, 2004 1st IEEE Technical Exhibition Based Conference on Robotics and Automation (TEXCRA 2004), , 3-4, 2004, Tokyo, 2004.11.18, 2004.11.19.
- [79] Yoshihiro Watanabe, Takashi Komuro, Shingo Kagami and Masatoshi Ishikawa , Real-time Visual Measurements using High-speed Vision, Optics East 2004, 234-242, 2004, Philadelphia, 2004.10.28, 2004.10.28.
- [80] Shingo Kagami, Masatoshi Ishikawa , A Sensor Selection Method Considering Communication Delays, 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2004) , 206-211, 2004, New Orleans, 2004.4.28, 2004.4.28.
- [81] Yoshihiro Watanabe, Takashi Komuro, Shingo Kagami, Masatoshi Ishikawa , Real-Time Visual Measurement using a High-Speed Vision Chip, 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2004) 2004, New Orleans, 2004.4.28.
- [82] Alain Goulet, Alvaro Cassinelli, Makoto Naruse, Fumito Kubota, Masatoshi Ishikawa , A Load-Balanced Optical Packet Switch Architecture with an O(1) scheduling complexity, 9th OptoElectronics and Communications Conference - 3rd International Conference on Optical Internet(OECC / COIN) 2004, Yokohama,

2004.7.12, 2004.7.16.

- [83] A. Matani, T. Hayakawa, S. Munetsuna, and N. Fujimaki, MEG Latency Difference Measurement for Priming Experiments, Proceedings of the 14th International Conference on Biomagnetism, 165-166, 2004, Boston, 2004/8/9, 2004/8/13.
- [84] N. Fujimaki, T. Hayakawa, S. Munetsuna, and A. Matani, Magnetic Responses to Visually Presented Words with Masked Repetition Priming, Proceedings of the 14th International Conference on Biomagnetism, 297, 2004, Boston, 2004/8/9, 2004/8/13.
- [85] Y. Naruse, A. Matani, Y. Miyawaki, T. Hayakawa, and N. Fujimaki, The Analysis of Phase-Sorted Single Trials at Peak Alpha Frequency, Proceedings of the 14th International Conference on Biomagnetism, 423-424, 2004, Boston, 2004/8/9, 2004/8/13.
- [86] Y. Terazono and A. Matani, Fidelity-Linearity Optimization for Bioelectromagnetic Inverse Problem, Proceedings of the 14th International Conference on Biomagnetism, 610, 2004, Boston, 2004/8/9, 2004/8/13.
- [87] Md. Khademul Islam Molla, K. Hirose, and N. Minematsu, Single mixture audio source separation using KLD-based clustering of independent basis functions, Proc. Int. Conf. on Electrical and Computer Engineering (ICECE'2004)2004, Dhaka, Bangladesh, 2004/12.
- [88] N. Minematsu, S. Asakawa, K. Okabe, H. Shyu, and K. Hirose, Pronunciation portfolio; how were, are, and will be you?, Proc. Int. Workshop on Language e-Learning (IWLeL'2004, Tokyo, Japan, 2004/12.
- [89] N. Minematsu, S. Asakawa, K. Okabe, H. Shyu, and K. Hirose, Pronunciation diagnosis; what to correct at first in YOUR case?, Proc. Int. Workshop on Language e-Learning (IWLeL'2004, Tokyo, Japan, 2004/12.
- [90] N. Minematsu, S. Asakawa, K. Okabe, H. Shyu, and K. Hirose, Pronunciation understood; how intelligible do you think you are?, Proc. Int. Workshop on Language e-Learning (IWLeL'2004, Tokyo, Japan, 2004/12.
- [91] N. Minematsu, S. Asakawa, and K. Hirose, The acoustic universal structure in speech and its correlation to para-linguistic information in speech, Proc. Int. Workshop on Man-Machine Symbiotic Systems (IWMMS'2004, 69-79, 2004, Kyoto, Japan, 2004/11.
- [92] K. Hirose, and N. Minematsu, Use of prosodic features for speech recognition, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2004), 1445-1448, 2004, Jeju, Korea, 2004/10.
- [93] K. Hirose, K. Sato, and N. Minematsu, Improvement in corpus-based generation of F0 contours using generation process model for emotional speech synthesis, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2004), 1349-1352, 2004, Jeju, Korea, 2004/10.
- [94] M. Watanabe, Y. Den, K. Hirose, and N. Minematsu, Clause types and filled pauses in Japanese spontaneous monologues, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2004), 2981-1352, 2004, Jeju, Korea, 2004/10.
- [95] Md. Khademul Islam Molla, K. Hirose, and N. Minematsu, Audio source separation from the mixture using empirical mode decomposition with independent subspace analysis, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2004), 2449-2452, 2004, Jeju, Korea, 2004/10.
- [96] S. Chung, K. Hirose, and N. Minematsu, N-gram language modeling of Japanese using Bunsetsu boundaries, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2004), 993-996, 2004, Jeju, Korea, 2004/10.
- [97] N. Minematsu, Pronunciation assessment based upon the compatibility between a learner's pronunciation structure and the target language's lexical structure, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2004), 1317-1320, 2004, Jeju, Korea, 2004/10.
- [98] N. Minematsu, Pronunciation assessment based upon the phonological distortions observed in language learners' utterances, Proc. Int. Conf. Spoken Language Processing (ICSLP'2004), 1669-1672, 2004, Jeju, Korea, 2004/10.
- [99] K. Hirose, K. Sato, and N. Minematsu, Corpus-based generation of F0 contours using generation process model for emotional speech synthesis, Proc. Int. Workshop, Sound to Sense2004, Boston, USA, 2004/6.
- [100] K. Hirose, K. Sato, and N. Minematsu, Corpus-based synthesis of fundamental frequency contours with various speaking styles from text using F0 contour generation process model, Proc. Int. Workshop on Speech Synthesis (SSW'2004)2004, Pittsburgh, USA, 2004/6.
- [101] N. Minematsu, Yet another acoustic representation of speech sounds, Proc. Int. Conf. Acoustics, Speech, & Signal Processing (ICASSP'2004), 585-588, 2004, Montreal, Canada, 2004/5.
- [102] N. Minematsu, Y. Tomiyama, K. Yoshimoto, K. Shimizu, S. Nakagawa, M. Dantsuji, and S. Makino, Development of English speech database read by Japanese to support CALL research, Proc. Int. Conf. Acoustics (ICA'2004), 557-560, 2004, Kyoto, Japan, 2004/4.
- [103] K. Nishina, Y. Yoshimura, I. Saita, Y. Takai, K. Maekawa, N. Minematsu, S. Nakagawa, S. Makino, and M. Dantsuji, Development of Japanese speech database read by non-native speakers for constructing CALL system, Proc. Int. Conf. Acoustics (ICA'2004), 561-564, 2004, Kyoto, Japan, 2004/4.
- [104] N. Minematsu, B. Matsuoka, and K. Hirose, Prosodic modeling of Nagauta singing and its evaluation, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 487-490, 2004, Nara, Japan, 2004/3.
- [105] S. Narusawa, N. Minematsu, K. Hirose, and H. Fujisaki, Evaluation of an improved method for automatic extraction of model parameters from fundamental frequency contours of speech, Proc. Int. Conf. Speech

- Prosody, 443-446, 2004, Nara, Japan, 2004/3.
- [106] K. Hirose, K. Sato, and N. Minematsu, Emotional speech synthesis with corpus-based generation of F0 contours using generation process model, Proc. Int. Conf. Speech Prosody, 421-424, 2004, Nara, Japan, 2004/3.
- [107] Kazuto Kamiyama, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami Susumu Tachi, Evaluation of a Vision-based Tactile Sensor, IEEE International Conference on Robotics and Automation2004, New Orleans, USA, 2004/4/26, 2004/5/1.
- [108] Masashi Nakatani, Hiroyuki Kajimoto, Kevin Vlack, Dairoku Sekiguchi, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Pop Up !: Novel Technology for Shape Display of 3D Objects, SIGGRAPH 2004 Emerging Technology2004, 20004, L.A., USA, 2004/8/8, 2004/8/12.
- [109] Kazuto Kamiyama, Kevin Vlack, Terukazu Mizota, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, GelForce, SIGGRAPH 2004 Emerging Technology2004, 20004, L.A., USA, 2004/8/8, 2004/8/12.
- [110] Junji Watanabe, Tetsutoshi Tavata, Maria A. Mariana Adriana Verdaasdonk, Hideyuki Ando, Taro Maeda, Susumu Tachi, Illusory Interactive Performance by Self Eye Movement, Siggraph2004, L.A., USA, 2004/8/8, 2004/8/12.
- [111] Dairoku Sekiguchi, Masahiko Inami, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, The Design of Internet-Based RobotPHONE, 14th International Conference on Artificial Reality and Tele-existence ICAT 2004, Seoul, Korea, 2004/11/30, 2004/12/2, Best Paper Award 受賞.
- [112] Masashi Nakatani, Hiroyuki Kajimoto, Kevin Vlack, Dairoku Sekiguchi, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Pop Up !: Novel Technology for Shape Display of 3D Objects, 14th International Conference on Artificial Reality and Tele-existence ICAT 2004, Seoul, Korea, 2004/11/30, 2004/12/2.
- [113] Kevin Vlack, Kazuto Kamiyama, Terukazu Mizota, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, GelForce: A Traction Field Tactile Sensor for Rich Human-Computer Interaction, IEEE Technical Exhibition Based Conference on Robotics and Automation2004, Tokyo, Japan, 2004/11/18, 2004/11/19, Best Exhibition Prize 受賞.
- [114] Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Electro-Tactile Display with Tactile Primary Color Approach, International Conference on Intelligent Robots and Systems2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [115] Junji Watanabe, Ichiro Kuriki, Susumu Tachi, Shin'ya Nishida, Motion-induced Colour Mixture: Objective Evaluation by colour matching, European Conference on Visual Perception2004, Budapest, Hungary, 2004/8/24, 2004/8/26.
- [116] Junji Watanabe, Hideyuki Ando, Taro Madea, Susumu Tachi, Gaze-triggered Selective Information Display, International Conference on Advances in Computer Entertainment Technology ACE 2004, Singapore, 2004/6/3, 2004/6/5.
- [117] Junji Watanabe, Atsushi Noritake, Taro Maeda, Susumu Tachi, Shin'ya Nishida, Space constancy around the time of a saccade for intransient stimuli, Vision ScienceS Society 4th Annual Meeting 2004, Florida, USA, 2004/11/12, 2004/11/17.
- [118] Syuhei Nakagawara, Riichiro Tadakuma, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, and Susumu Tach, A Method to Solve Inverse Kinematics of Redundant Slave Arm in Master-Slave System with Different Degrees of Freedom, International Symposium on Measurement and Control in Robotics2004, Houston, USA, 2004/9/16, 2004/9/17.
- [119] Riichiro Tadakuma, Kiyohiro Sogen, Hiroyuki Kajimoto, Naoki Kawakami, Susumu Tachi, Development of Multi-D.O.F. Master-Slave Arm with Bilateral Impedance Control for Telexistence, International Symposium on Measurement and Control in Robotics2004, Houston, USA, 2004/9/16, 2004/9/17.
- [120] T. Amemiya, K. Hirota, M. Hirose, OBOE: Oboe-like Braille interface for Outdoor Envionment, 9th International Conference on Computers Helping People with Special Needs (ICCHP 2004), 498-505, 2004, Paris, France, 2004/7/7.
- [121] M. Nakashige, K. Hirota, M. Hirose, Actuation mechanism for high-resolution tactile display, Proceedings of 13th IEEE International Workshop on Robot and Human Interactive Communication, 587-590, 2004, Kura-shiki, Japan, 2004/9/20.
- [122] R. Ueoka, T. Hirose, S. Eitoku, J. Urata, K. Hirota, M. Hirose, K. Kuma, 'NIWA'where the particles ?the Exhibition of real-virtual interaction through Zen Rock Garden , ISMCR2004 (14th international Symposium on Measurement and Robotics), CD-ROM, 2004, Houston, USA, 2004/9/16.
- [123] K. Nishimura, S. Ishikawa, M. Hirose, H. Aburatani, Genome Imbalance Map : Visualization of Allelic Copy Number Using Genotyping Microarray, Genome informatics, 86, 2004, Hinxton, United Kingdom, 2004/9/22.
- [124] C. Park, K. Hirota, M. Hirose, H. Ko, A flexible and efficient scheme for Interest Management in HLA, AsiaSim 2004 & Be published in Springer LNCS (SCIE), CD-ROM, 2004, Cheju, Korea, 2004/10/4.
- [125] E. J. Walter, K. Hirota, M.Hirose, Projected Augmentation ? Augmented Reality using Rotatable Video Projectors, Proceeding ISMAR2004 (International Symposium on Mixed and Augmented Reality), 26-35, 2004, Arlington, USA, 2004/11/3.
- [126] A. Hiyama, J. Yamashita, Y. Nishimura, T. Nishioka, H. Kuzuoka, K. Hirota, M. Hirose, A Real World

- Role-Playing Game as an Application of the Guide System in a Museum, Proceedings of The 14TH International Conference on Artificial Reality and Telexistence(ICAT 2004), 29-34, 2004, Seoul, KOREA, 2004/11/30.
- [127] M. Hirose, K. Sakaue, R. Ueoka, Virtual Time Machine, Proceedings of The 14TH International Conference on Artificial Reality and Telexistence(ICAT 2004), 62-66, 2004, Seoul, KOREA, 2004/11/30.
- [128] M. Nakashige, K. Hirota, M. Hirose, Actuation mechanism for high-resolution tactile display, Proceedings of The 14TH International Conference on Artificial Reality and Telexistence(ICAT 2004), 146-149, 2004, Seoul, KOREA, 2004/11/30.
- [129] T. Tanikawa, M. Ando, K. Yoshida, H. Kuzuoka, M. Hirose, Virtual Gallery Talk in Museum Exhibition, Proceedings of The 14TH International Conference on Artificial Reality and Telexistence(ICAT 2004), 369-376, 2004, Seoul, KOREA, 2004/11/30.
- [130] C. Park, T. Tanikawa, K. Hirota, M. Hirose, Hyoung-Gon Kim, Heedong Ko, A Generalized Framework for Immersive and Interactive Theater, Proceedings of The 14TH International Conference on Artificial Reality and Telexistence(ICAT 2004), 572-575, 2004, Seoul, KOREA, 2004/11/30.
- [131] M. Hirose, Real World Virtual Reality, 2nd CREST Symposium on Telecommunication, Teleimmersion and Telexistence2004, Uni. of Tokyo, Japan, 2004/12/4, invited.
- [132] Masaru Kojima and Takeshi Naemura, McLiflet: multiple cameras for light field live with thousands of lenslets, SPIE Stereoscopic Displays and Applications XVI, 5664A-78, 2004, San Jose, 2005/1/17, 2005/1/19.
- [133] Mitsunori Matsushita, Makoto Iida, Takeshi Ohguro, Yoshinari Shirai, Yasuaki Kakehi, and Takeshi Naemura, Lumisight Table: A face-to-face collaboration support system that optimizes direction of projected information to each stakeholder, CSCW2004, 274-283, 2004, Chicago, 2004/11/6, 2004/11/10.
- [134] Keita Takahashi, Akira Kubota, and Takeshi Naemura, A Focus Measure for Light Field Rendering, IEEE ICIP2004, 32475-2478, 2004, Singapore, 2004/10/24, 2004/10/27.
- [135] Masanori Kakimoto, Kaoru Matsuoka, Tomoyuki Nishita, Takeshi Naemura and Hiroshi Harashima, Glare Generation Based on Wave Optics, Pacific Graphics 2004, 133-142, 2004, Seoul, 2004/10/6, 2004/10/8, Best Paper Award.
- [136] Tomoyuki Yamamoto, Masaru Kojima, and Takeshi Naemura, LIFLET: Light Field Live with Thousands of Lenslets, ACM SIGGRAPH Emerging Technologies2004, Los Angeles, 2004/8/8, 2004/8/12.
- [137] Yasuaki Kakehi, Makoto Iida, Takeshi Naemura, Yoshinari Shirai, Mitsunori Matsushita, and Takeshi Ohguro, Lumisight Table: Interactive View-Dependent Display-Table Surrounded by Multiple Users, ACM SIGGRAPH Emerging Technologies2004, Los Angeles, 2004/8/8, 2004/8/12.
- [138] Keita Takahashi and Takeshi Naemura, All in-Focus Light Field Viewer, ACM SIGGRAPH Posters482004, Los Angeles, 2004/8/8, 2004/8/12.
- [139] Yugo Minomo, Yasuaki Kakehi, Makoto Iida, and Takeshi Naemura, Movie-in-Shadow: Your Shadow is a Display, ACM SIGGRAPH Posters152004, Los Angeles, 2004/8/8, 2004/8/12.
- [140] Tomoko Hashida, Yasuaki Kakehi, and Takeshi Naemura, Ensemble system with i-trace, International Conf. on New Interfaces for Musical Expression (NIME04), 215-216, 2004, Hamamatsu, 2004/6/3, 2004/6/5.
- [141] Takafumi Suzuki, Shoji Takeuchi, Dominik Ziegler, Osamu Fukayama, Yosuke Morishita, Dominic Frutiger, Kazuhiko Ishii, Kunihiko Mabuchi, Development of flexible neural probes and their application to rat brain interfaces, Proc. of SICE2004, 2377-2380, 2004.
- [142] Takayuki Hoshino, Takafumi Suzuki, Shinji Matsui, Kunihiko Mabuchi, Three-Dimensional and Multimaterial Microfabrication using Focused-Ion-Beam Chemical-Vapor Deposition and Its Application for Processing Nerve Electrodes, Proc. of the 48th International Conference on Electron, Ion, and Photon Beam Technology & Nanofabrication, 24-25, 2004, San Diego, 2004.6.1, 2004.6.4.
- [143] Takayuki Hoshino, Masanori Tomono, Ryuji Furusawa, Takafumi Suzuki, Makoto Shimojo, Kunihiko Mabuchi, Development of a Motion Support System by Using an Electromyogram -Signal Processing of an Electromyogram to Estimate the Biomechanical Characteristics of Joints-, Proc of IEEE SMC 2004, 4432-4437, 2004.
- [144] Shoji Takeuchi, Yumi Yoshida, Dominique Ziegler, Kunihiko Mabuchi, Takafumi Suzuki, Parylene flexible neural probe with micro fluidic channel, Proc of MEMS2004, 208-211, 2004.
- [145] Mie Mitsui, Takafumi Suzuki, Kunihiko Mabuchi, Koko Takiura, Iitsuro Saito, Tsuneo Chinzei, Syuichi Mochizuki, Takashi Isoyama, Yusuke Abe, Kou Imachi, Intra-fascicular nerve electrode aiming at the new control method of the total artificial heart using nerve signals, Proc of ASAIO2004, in press, 2004.
- [146] Takafumi Suzuki, Dominik Ziegler, Kunihiko Mabuchi, Shoji Takeuchi, Flexible neural probes with micro-fluidic channels for stable interface with the nervous system, Proc. of 26th International Conference of the IEEE EMBS (CD-ROM)2004.
- [147] Dominique Ziegler, Takafumi Suzuki, Shoji Takeuchi, Flexible parylene neural probes with integrated microfluidic channels, Proc. of uTAS2004, 180-182, 2004.
- [148] Akio YAMAMOTO, Benjamin CROS, Hironori HASHIMOTO, and Toshiro HIGUCHI, Control of Thermal Tactile Display Based on Prediction of Contact Temperature, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on Robotics & Automation (ICRA 2004), 1536-1541, 2004, New Orleans, USA, 2004/4/26,

2004/5/1.

- [149] Toshiyuki Ueno, Toshiro Higuchi, Novel Composite of Magnetostrictive Material and Piezoelectric Actuator for Coil-less Magnetic Force Control, 5th European Magnetic Sensors and Actuators Conference, Book of Abstracts2004, Cardiff, UK, 2004/7/4, 2004/7/7.
- [150] Akio YAMAMOTO, Keigo ICHIYANAGI, Takashi NISHIJIMA, Toshiro HIGUCHI, Encapsulated High-Power Electrostatic Linear Motor, Proceedings of 7th International Conference on Motion and Vibration Control (MOVIC 2004), 149 (CD-ROM), 2004, St. Louis, MO, USA, 2004/8/8, 2004/8/11.
- [151] Sze Keat CHEE, Toshiyuki UENO, Mojtaba Ghodsi, Toshiro HIGUCHI, A Linear Drive System using Magnetostrictive/Piezoelectric Material Composite, Proceedings of 7th International Conference on Motion and Vibration Control (MOVIC 2004), 131(CD-ROM), 2004, St. Louis, MO, USA, 2004/8/8, 2004/8/11.
- [152] Toshiyuki Ueno, Toshiro Higuchi, Zero-power Magnetic Levitation by Magnetic Force Control Device using Lamination of Magnetostrictive Material and Piezoelectric Material, Proceedings for the ninth international symposium on magnetic bearings, 21 (CD-ROM), 2004, Lexington, KY, USA, 2004/8/3, 2004/8/6.
- [153] Toshiyuki Ueno, Toshiro Higuchi, Magnetostrictive/piezoelectric laminate devices for actuators and sensors, Smart structures and materials 2004 Modeling signal processing, and control, 5383507-514, 2004, San Diego, CA, USA, 2004/8, 2004/8.
- [154] Ken-ichi KUDOH, Taiki KINOSHITA, Toshiro HIGUCHI, Shigeya TADA, Development of an Internal Observation System for Biological Samples Using Image Scanner, Proceedings of ASAE/CSAE 2004 Annual International Meeting, 047014 (CD-ROM), 2004, Ottawa, Ontario, Canada, 2004/8/1, 2004/8/4.
- [155] Takasi Nisisako, Toru Torii, Toshiro Higuchi, Controlled Production of Functional Polymeric Microspheres Using Multi-phase Microfluidics, Proceedings of Micro Total Analysis Systems 2004, 1408-410, 2004, Malmo, Sweden, 2004/9/26, 2004/9/30.
- [156] Takanori Takahashi, Youichi Takizawa, Takasi Nisisako, Toru Torii, Toshiro Higuchi, Creation of Monodispersed Two-Color Particles Using Microchannels, Proceedings of Micro Total Analysis Systems 2004, 285-87, 2004, Malmo, Sweden, 2004/9/26, 2004/9/30.
- [157] Takasi Nisisako, Toru Torii, Toshiro Higuchi, Separation of Satellite Droplets Using Branch Microchannel Configuration, Proceedings of Micro Total Analysis Systems 2004, 2312-314, 2004, Malmo, Sweden, 2004/9/26, 2004/9/30.
- [158] Shingo Okushima, Takasi Nisisako, Toru Torii, Toshiro Higuchi, Controlled Production of Double Emulsions Using Multi-Step Droplet Break-Up, Proceedings of Micro Total Analysis Systems 2004, 1258-260, 2004, Malmo, Sweden, 2004/9/26, 2004/9/30.
- [159] Masaaki Hirano, Toru Torii, Toshiro Higuchi, Hiroki Yamazaki, A Droplet-based Protein Crystallization Device Using Electrostatic Micromanipulation, Proceedings of Micro Total Analysis Systems 2004, 2148-150, 2004, Malmo, Sweden, 2004/9/26, 2004/9/30.
- [160] Miyuki Okada, Toru Torii, Toshiro Higuchi, An Immunoassay Chip using the Electrostatic Droplet Manipulation Technique, Proceedings of Micro Total Analysis Systems 2004, 2243-245, 2004, Malmo, Sweden, 2004/9/26, 2004/9/30.
- [161] Lay Kuan Goh, Masaya Tokoro, Toru Torii, Toshiro Higuchi, DNA Amplification And Detection Device Using Electrostatic Microdroplet Manipulation Technique, Proceedings of Micro Total Analysis Systems 2004, 2442-444, 2004, Malmo, Sweden, 2004/9/26, 2004/9/30.
- [162] Akio YAMAMOTO, Shuichi NAGASAWA, Hiroaki YAMAMOTO, Toshiro HIGUCHI, Electrostatic Tactile Display with Thin Film Slider and Its Application to Tactile Tele-Presentation Systems, Proceedings of the ACM Symposium on Virtual Reality Software and Technology (VRST 2004), 209-216, 2004, Hong Kong, 2004/11/10, 2004/11/12.
- [163] Akio YAMAMOTO, Takashi NISHIJIMA, Toshiro HIGUCHI, Deformable Electrostatic Linear Motor, 2004 1st IEEE Technical Exhibition Based Conference on Robotics and Automation Proceedings (TEXCRA 2004), AC-6 (CD-ROM), 2004, 東京, 2004/11/18, 2004/11/19.
- [164] Yuko Kobayashi, Hiroshi Takahashi, Shinji Takakura, Yasuyuki Yokono, Hisato Matsumiya, Izumi Kinoshita, Toshiro Higuchi, A Study of Magnetic Impact Type Micro-Stepping Actuator to Drive Large Payload Reflector For 4S Reactor, Proceeding of IMECE04 2004 ASME International Mechanical Engineering Congress and Exposition, 1-8, 2004, California, USA, 2004/11/13, 2004/11/19.
- [165] Kyu Yong KIM, Akio YAMAMOTO, Toshiro HIGUCHI, Development of a Tactile Camera for Deformable Surfaces, Proceedings of the 2004 IEEE Conference on Cybernetics and Intelligent Systems, 1004-1009, 2004, Singapore, 2004/12/1, 2004/12/3.
- [166] R. Furutani, K. Shimojima, K. Takamasu, Parameter Calibration for non-Cartesian CMM, 8th International Symposium on Measurement and Quality Control in Production (ISMQC2004) (Oct 12-15, 2004, Erlangen, Germany), 317-326, 2004, Erlangen, Germany, 2004/10/12, 2004/10/15.
- [167] K. Takamasu, S. Koga, S. Takahashi, M. Abbe, R. Furutani S. Ozono, Evaluation of Uncertainty by Form Deviations of Measured Workpieces in Specified Measuring Strategies, 8th International Symposium on Measurement and Quality Control in Production (ISMQC2004)(Oct 12-15, 2004, Erlangen, Germany),

- 535-540, 2004, Erlangen, Germany, 2004/10/12, 2004/10/15.
- [168] S. Takahashi, R. Nakajima, T. Miyoshi, Y. Takaya, T. Yoshioka, T. Hariyama, K. Kimura, T. Nakao, K. Takamasu, Nano-Defects Inspection of Semiconductor Wafer using Evanescent Wave, International Symposium on Photonics in Measurement, 23/24 June, 2004, Frankfurt, Germany, 307-316, 2004, Frankfurt, Germany, 2004/6/23, 2004/6/24.
- [169] X. Chen, K. Kotani, S. Takahashi, K. Takamasu, Development of Multiple Small Linear Planar Motor System, 4th International Conference of the European Society for Precision Engineering and Nanotechnology (euspen2004, Glasgow, UK, May 31 - June 2, 2004), 252-253, 2004, Glasgow, UK, 2004/5/31, 2004/6/2.
- [170] S. Usuki, K. Enami, O. Sato, S. Takahashi, K. Takamasu, Improving the Accuracy of 3D Displacement Measurement using Ring-Shaped Laser Beam and High Resolution CCD, 4th International Conference of the European Society for Precision Engineering and Nanotechnology (euspen2004, Glasgow, UK, May 31 - June 2, 2004), 328-329, 2004, Glasgow, UK, 2004/5/31, 2004/6/2.
- [171] O. Sato, K. Shimojima, G. Olea, R. Furutani, K. Takamasu, Full Parameter Calibration of Parallel Mechanism, 4th International Conference of the European Society for Precision Engineering and Nanotechnology (euspen2004, Glasgow, UK, May 31 - June 2, 2004), 396-397, 2004, Glasgow, UK, 2004/5/31, 2004/6/2.
- [172] Dong H Kim, Hua O Wang, G Ye, Seiichi Shin, State Estimations and Output Feedback Control for Nonlinear Systems with Cascade Observers, SICE Annual Conference 2004, 629-634, 2004, Sapporo, Japan, 2004/8/4, 2004/8/6.
- [173] Kent Seki, Seiichi Shin, Tabaru Tabaru, Discrimination of Normal and Studless Tyres by Wavelet Sound Analysis, SICE Annual Conference 2004, 2312-2315, 2004, Sapporo, Japan, 2004/8/4, 2004/8/6.
- [174] Dong H Kim, Seiichi Shin, Modified Particle Swarm Algorithm for Decentralized Swarm Agents, IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics 2004, Shenyang, China, 2004/8/22, 2004/8/26.
- [175] Shun-ichi Akama, Tetsuya Tabaru, Seiichi Shin, Bayes Estimation of Road Surface Using Road Noise, IEEE Annual Conference on Industrial Electronics, 159-164, 2004, Paradise Island, Bahamas, 2004/12/14, 2004/12/17.
- [176] Dong H Kim, Hua O Wang, Guohua Ye, Seiichi Shin, Decentralized control of autonomous swarm systems using artificial potential functions, IEEE Conference on Decision and Control, 159-164, 2004, Paradise Island, Bahamas, 2004/12/14, 2004/12/17.
- [177] Jun Ota, Rearrangement of Multiple Movable Objects --- Integration of Global and Local Planning Methodology ---, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation, 21962-1967, 2004, New Orleans, USA, 2004/4/26, 2004/5/1.
- [178] Ryuichi Ueda and Tamio Arai, Value Iteration Under the Constraint of Vector Quantization for Improving Compressed State-Action Maps, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation, 4771-4776, 2004, New Orleans, USA, 2004/4/26.
- [179] Natsuki Yamanobe, Yusuke Maeda, Tamio Arai, Designing of Damping Control Parameters for Peg-in-Hole Considering Cycle Time, Proceedings of the 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation, 1129-1134, 2004, New Orleans, USA, 2004/4/26.
- [180] Masao Sugi, Yusuke Tamura, Jun Ota, Tamio Arai, Kiyoshi Kotani, Hiromasa Suzuki, Kiyoshi Takamasu, Yoichi Sato, Distributed Control of Multiple Self-Moving Trays for An Intelligent Cell Production System, Proceedings of the SICE Annual Conference 2004, 413-418, 2004, Sapporo, Japan, 2004/8/4, 2004/8/6.
- [181] Yusuke Tamura, Masao Sugi, Jun Ota, Tamio Arai, Deskwor Support System Based on the Estimation of Human Intentions, Proceedings of the 13th IEEE International Workshop on Robot and Human Interactive Communication (RO-MAN2004) 2004, Kurashiki, Japan, 2004/9/20, 2004/9/22.
- [182] Rie Katsuki, Jun Ota, Roland Siegwart, Tamio Arai, Reasoning of Motion through Task Order for Teaching by Non-Professional User, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2004), 1885-890, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [183] Takako Yasunaga, Jun Ota, Toyokazu Kobayashi, Tomio Ito, Toshimitsu Higashi, Hirofumi Tamura, Development of Design Algorithm for Logistics Networks, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2004), 11251-1256, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [184] Satomi Kamojima, Natsuki Miyata, Jun Ota, Identification of Position and Orientation of Hand Bones from MR Images by Bone Model Registration, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2004), 22021-2027, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [185] Jose Ildefonso Udang Rubrico, Jun Ota, Hirofumi Tamura, Masataka Akiyoshi, Toshimitsu Higashi, Route Generation For Warehouse Management Using Fast Heuristics, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2004), 22093-2098, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [186] Satoshi Hoshino, Jun Ota, Akiko Shinozaki, Hideki Hashimoto, Comparison of an AGV Transportation System by Using the Queuing Network Theory, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2004), 33785-3790, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.

- [187] Ryosuke Chiba, Jun Ota, Tamio Arai , Integrated Design for AGV Systems using Cooperative Co-evolution, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2004), 33791-3796, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [188] Ryuichi UEDA, Tamio ARAI and Kohei SAKAMOTO, Toshifumi KIKUCHI and Shogo KAMIYA, Expansion Resetting for Recovery from Fatal Error in Monte Carlo Localization Comparison with Sensor Resetting Methods, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2004), 2481-2486, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/10/2.
- [189] Natsuki YAMANOBE, Yusuke MAEDA, Tamio ARAI, Tetsuaki KATO, Takashi SATO, Kokoro HATANAKA, Design of Damping Control Parameters for Peg-in-Hole by Industrial Manipulators Considering Cycle Time, Proceedings of the 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS2004), 3351-3356, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/9/28.
- [190] Trevai Chomchana, Ryota Takemoto, Yusuke Fukazawa, Jun Ota, Tamio Arai, Local Obstacle Avoidance with Reliable Goal Acquisition for Mobile Robots, Proceedings of the 7th International Symposium on Distributed Autonomous Robotic Systems (DARS2004), 41-50, 2004, Toulouse, France, 2004/6/23, 2004/6/25.
- [191] Satoshi Hoshino, Jun Ota, Akiko Shinozaki, Hideki Hashimoto, Optimal Design Methodology for an AGV Transportation System by Using the Queuing Network Theory, Proceedings of the 7th International Symposium on Distributed Autonomous Robotic Systems (DARS2004), 391-400, 2004, Toulouse, France, 2004/6/23, 2004/6/25.
- [192] Masao Sugi, Yusuke Tamura, Jun Ota, Tamio Arai, Kiyoshi Takamasu , Kiyoshi Kotani, Hiromasa Suzuki, Yoichi Sato, Attentive Workbench: An Intelligent Production Cell Supporting Human Workers, Proceedings of the 7th International Symposium on Distributed Autonomous Robotic Systems (DARS2004), 441-450, 2004, Toulouse, France, 2004/6/23, 2004/6/25.
- [193] Jose Ildefonso Udang Rubrico, Jun Ota, Hirofumi Tamura, Toshimitsu Higashi, Route Assignment Heuristics for Picking Products in a Warehouse , Proceedings of the Fourth International Symposium on Human and Artificial Intelligence Systems , 341-346 , 2004, Fukui, Japan, 2004/12/5, 2004/12/6.
- [194] Peter A. C. Varley, H. Suzuki, R. R. Martin, Interpreting Line Drawings of Objects with K-Vertices, Proc. GMP (Geometric Modeling and Processing) 2004, 249-258, 2004, Beijing, China, 2004/4/13, 2004/4/15.
- [195] Peng Wu, Hiromasa Suzuki, Joe Kuragano, Kiwamu Kase, Three-axis NC Cutter Path Generation for Sub-division Surface, Proc. GMP (Geometric Modeling and Processing) 2004, 349-354, 2004, Beijing, China, 2004/4/13, 2004/4/15.
- [196] Fujimori Tomoyuki, Hiromasa Suzuki, Yohei Kobayashi, Kiwamu Kase, Contouring Medial Surface of Thin Plate Structure using Local Marching Cubes, Proc. Shape Modeling International 2004, 197-204, 2004, Genova, Italy, 2004/6/7, 2004/6/8.
- [197] Jun Mitani, Hiromasa Suzuki, Computer aided design for Origamic Architecture models with polygonal representation, Proc. Computer Graphics International 2004, 93-99, 2004, Crete, Greece, 2004/6/16, 2004/6/19.
- [198] Peter A.C. Varley, R.R. Martin, H. Suzuki, Making the Most of Using Depth Reasoning to Label Line Drawings of Engineering Objects, ACM Solid Modeling Symposium 2004, 191-202, 2004, Genova, Italy, 2004/6/9, 2004/6/11.

1 - 4 . 国内会議発表

- [1] 下坂正倫, 森武俊, 原田達也, 佐藤知正, オンライン時系列動作認識のための周辺化カーネル, 電子情報通信学会パターン認識・メディア理解研究会, 1-6, 2004, 福井市, 福井県, 2004/11/18, 2004/11/19.
- [2] 原田達也, 田岡創, 森武俊, 佐藤知正, 人間の動作模倣のための姿勢類似度評価手法, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '04 講演論文集, 1A1-H-61(1) -1A1-H-61(4), 2004, 名古屋, 愛知県, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [3] 川端邦明, 渡邊伸康, 浅間一, 喜多伸之, 楊海圀, 佐藤知正, 環境情報の収集・蓄積・利用に基づいたロボット操作システム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '04 講演論文集, 2A1-H-9(1) -2A1-H-9(2), 2004, 名古屋, 愛知県, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [4] Tomomasa Sato, Mehrab Hosseinbor, Takeru Kuroiwa, Rui Fukui, Jun Tamura, Taketoshi Mori, ロボティック照明による人間への個人行動適合機能の実現, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '04 講演論文集, 2P1-H-17(1) -2P1-H-17(4), 2004, 名古屋, 愛知県, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [5] 森武俊, 末益佳子, 野口博史, 佐藤知正, 床圧力センサと RFID の統合による複数人の追跡, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '04 講演論文集, 2P2-L1-35(1) -2P2-L1-35(4), 2004, 名古屋, 愛知県, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [6] 原田達也, 長井隆治, 森武俊, 佐藤知正, Bluetooth 搭載小型センサモジュールの製作とセンサ情報相互通信機能の実装, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '04 講演論文集, 2P2-L1-36(1) -2P2-L1-36(4), 2004, 名古屋, 愛知県, 2004/6/18, 2004/6/20.

- [7] 野口博史, 小西亮輔, 森武俊, 佐藤知正, 環境側センサ情報に基づくルールベースな日常行動認識, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '04 講演論文集, 2P2-L1-37(1) -2P2-L1-37(4), 2004, 名古屋, 愛知県, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [8] 佐藤知正, 藤本隆司, 原田達也, 森武俊, 仮想ロボット化記述を用いた複数台ロボットによる協調搬送, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会 '04 講演論文集, 2P2-L1-38(1) -2P2-L1-38(2), 2004, 名古屋, 愛知県, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [9] 原田達也, 森武俊, 佐藤知正, 固有姿勢に基づく人間姿勢確率密度分布の推定, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 1A11, 2004, 岐阜, 岐阜県, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [10] 原田達也, 森武俊, 佐藤知正, Wearable Motion Capture のための姿勢推定デバイスの開発, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 1A12, 2004, 岐阜, 岐阜県, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [11] 森武俊, 瀬川友史, 下坂正倫, 佐藤知正, 身体の階層性を利用した隠れマルコフモデルによる日常動作のセグメンテーション, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 1A14, 2004, 岐阜, 岐阜県, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [12] 野口博史, 森武俊, 佐藤知正, 住居内センサネットワークミドルウェアの非同期通信機構の構築, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 1C34, 2004, 岐阜, 岐阜県, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [13] 森下広, 黒岩文瑠, 佐藤知正, 調理行動認識のための加速度センサ内蔵型包丁の試み, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 2E18, 2004, 岐阜, 岐阜県, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [14] 下坂正倫, 森武俊, 原田達也, 佐藤知正, 時系列動作認識のための混合状態力学系に基づくカーネル計算法, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 3E16, 2004, 岐阜, 岐阜県, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [15] 渡邊恵佑, 森下広, 森武俊, 佐藤知正, 関節リウマチ患者支援のための外骨格型ハンドの開発 - 簡易示指モデルによる関節負荷の検討 -, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 3K14, 2004, 岐阜, 岐阜県, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [16] 原田達也, 川野裕介, 大谷哲史, 森武俊, 佐藤知正, ワイヤレスネットワークに基づく LifeLog を利用した機器操作支援, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門学術講演会 (SI2004), 206-207, 2004, つくば市, 茨城県, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [17] 下坂正倫, 森武俊, 原田達也, 佐藤知正, オンライン動作認識のための混合状態力学系に基づくカーネル, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門学術講演会 (SI2004), 210-211, 2004, つくば市, 茨城県, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [18] 佐藤知正, 稲葉雅幸, 國吉康夫, 森武俊, 田所諭, 知能ロボットによる模倣の構成論的研究, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門学術講演会 (SI2004), 553-554, 2004, つくば市, 茨城県, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [19] 佐藤知正, 細田尚史, 久保寺秀幸, 原田達也, 森武俊, 物体間の相対関係に注目した複数物体操作動作のクラスタリング, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門学術講演会 (SI2004), 563-564, 2004, つくば市, 茨城県, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [20] 原田達也, 森武俊, 佐藤知正, 姿勢確率モデルによる欠損データからの姿勢復元, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門学術講演会 (SI2004), 565-566, 2004, つくば市, 茨城県, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [21] 久保寺秀幸, 原田達也, 森武俊, 佐藤知正, 動作プリミティブに基づく日常物体操作のロボットによる支援, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門学術講演会 (SI2004), 567-568, 2004, つくば市, 茨城県, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [22] 野口博史, 田中克典, 森武俊, 佐藤知正, RDF を用いた住居内センサのメタデータおよび情報記述の提案, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門学術講演会 (SI2004), 579-580, 2004, つくば市, 茨城県, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [23] 森武俊, 羽山典孝, 野口博史, 佐藤知正, 環境センサと可動プロジェクタによる段階的な情報支援の実現, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門学術講演会 (SI2004), 581-582, 2004, つくば市, 茨城県, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [24] 渡邊恵佑, 森下広, 森武俊, 佐藤知正, 日常生活における手指使用状況の観察と分析 - 関節リウマチ患者支援のための外骨格型ハンドの開発にむけて -, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門学術講演会 (SI2004), 733-734, 2004, つくば市, 茨城県, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [25] 下山勲, Nano On Micro, トライボロジー学会 2004, 東京, 2004/5/11 .
- [26] 木下英之, 寒川新司, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, 自己形状認識複眼型センサを用いた入力デバイス, Input Device Using a Self-shape-recognizable Compound Eye Sensor, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004, 1A1-L1-31, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [27] 東原正和, 西村勇一, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, 複数観察者を対象とした個別情報提示の研究, Study on an Individual Information Display for Multiple Observers, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004, 1A1-H-71, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [28] 宮崎健太郎, ワヒュディ カルティカ アグン, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, ユビキタスアシスタントロボットの研究, A study of an Ubiquitous Assistant Robot, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004, 2P2-L2-4, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [29] 小宮篤人, 久田幸平, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, 動的点字表示機構の研究, Study on Dynamic Braille Display System, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004, 1P1-H-71, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [30] 山田智也, 菱沼徹哉, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, 携帯可能な匂い提示機構の研究, Study on Portable Odor Display System, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004, 1P1-H-68, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.

- [31] 市川安孝, 尾上弘晃, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 表面修飾したマイクロチャンネル内混相流の流動特性 (流路の構成と SAM 修飾法), 日本混相流学会年会講演会 2004, 135-136, 2004, 岡山, 2004/8/5 .
- [32] 田中博人, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, チョウ型羽ばたき飛行の研究, Study on Flapping Flight of a butterfly, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 1F26, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [33] 高松誠一, 星野一憲, 松本潔, 宮坂力, 下山勲, 感光性たんぱく質を用いた光センサの試作とその特性, 日本ロボット学会学術講演会 2004, 3I28, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [34] 市川 安孝, 尾上 弘晃, 山田 雄士, 下山 勲, 生物的混相流のマイクロ特性, 日本機械学会平成 16 年度年次大会講演会, 77-78, 2004, 札幌, 2004/9/6 .
- [35] 岩瀬英治, 下山勲, 磁気異方性組み立てを用いた 3 次元微小構造の応用, 第 21 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 31-34, 2004, 京都, 2004/10/14, 2004/10/15.
- [36] 竹井裕介, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, カーボン・ナノチューブの形成開始位置の制御, 第 21 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 151-154, 2004, 京都, 2004/10/14, 2004/10/15.
- [37] 高畑智之, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, SPR センサのための表面弾性波音響光学偏向素子, 第 21 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 275-278, 2004, 京都, 2004/10/14, 2004/10/15.
- [38] 尾上弘晃, ゲルムラト, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, ピエゾ抵抗カンチレバーを用いた微小液中平面間の結合力計測システム, Force Measurement System Using Piezoresistive Force-Sensing Cantilevers for Evaluating Binding Force Between Micro-Scale Flat Surfaces in Aqueous Solution, 第 21 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 357-360, 2004, 京都, 2004/10/14, 2004/10/15.
- [39] 中井亮仁, 星野一憲, 松本潔, 下山勲, マイクロミラーの振動を用いた高解像度多眼立体視ディスプレイ, 第 21 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 27-30, 2004, 京都, 2004/10/14, 2004/10/15.
- [40] 菅哲朗, 加沢知毅, 松本潔, 下山勲, ナノ開口アレイ基板を用いた神経細胞微小領域蛍光計測, 第 21 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 113-116, 2004, 京都, 2004/10/14, 2004/10/15.
- [41] 土肥徹次, 松本潔, 下山勲, マイクロファブリケーター干渉計を用いた血液吸光スペクトルの計測, 第 21 回「センサ・マイクロマシンと応用システム」シンポジウム, 319-322, 2004, 京都, 2004/10/14, 2004/10/15.
- [42] 市川安孝, 尾上弘晃, 畠中龍太, 下山勲, 長澤純人, 微小流路内のリポソームの流動特性, 日本機械学会流体工学部門講演会, 87, 2004, 北九州市, 2004/11/25 .
- [43] 下山勲, MEMS (MicroElectroMechanical Systems) が ME のためにできること, ME 学会 2004, 松山, 2004/11/6 .
- [44] 下山勲, バイオマイクロマシンで生き物の謎にせまる, 横浜学術教育振興財団シンポジウム 2004, 横浜, 2004/11/20 .
- [45] 下山勲, 寸法効果イノベーションによる MEMS/NEMS デバイス, 産学官連携ビジネス交流会 2004, 東京, 2004/12/6 .
- [46] 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 井上博允, 共通モジュールによるプロジェクト融合を可能とするコンテンツ指向型ヒューマノイドプラットフォーム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P1-H-74, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [47] 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, HRP2 ヒューマノイド統合システムソフトウェア環境と上半身制御プラグイン, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P1-H-75, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [48] 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, HRP2 ヒューマノイドを用いた学部三年生向け機械情報工学ゼミナール, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P2-L2-39, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [49] 森下武志, 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, 携帯小型カメラを用いた小型自律行動ロボットのための両眼視覚センサモジュールの開発, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P2-L2-40, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [50] 吉海智晃, 大竹智尚, 水内郁夫, 冬野明, 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, 超小型マイクロプロセッサ内蔵モータユニットを用いた筋配置可変型筋骨格ヒューマノイドハンドの開発, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P1-L2-40, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [51] 小倉崇, 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, ヒューマノイドのオンサイト誘導プランナの実現と行動学習の研究, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P1-H-76, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [52] 川路友博, 岡田慧, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 井上博允, タスク文法構造のベイジアンネットワーク表現による環境状況推論に基づく対話行動選択, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P1-H-72, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [53] 神崎秀, 福本康隆, 西脇光一, 稲葉雅幸, 井上博允, ヒューマノイドの手先主導型操縦のための手袋型操作デバイスの開発, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P2-H-70, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [54] 佐藤顕治, 中井博之, 稲葉雅幸, 井上博允, 変形変態ロボットによる自己形状操作行動の実現, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 1A1-L1-39, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [55] 安達隆介, 福本康隆, 西脇光一, 稲葉雅幸, 井上博允, 等身大ヒューマノイドによる視覚と力覚を用いたはしご昇段行動, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P2-H-75, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [56] 大久保康基, 岡田慧, 森下武志, 稲葉雅幸, 井上博允, 日常生活支援のための手乗り型ヒューマノイドロボットによるポータブル状況通知システム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P1-H-70, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.

- [57] 大竹智尚, 吉海智晃, 水内郁夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 筋骨格ヒューマノイドを用いた視覚・力覚を連合した物体探索行動, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P2-H-72, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [58] 中西雄飛, 水内郁夫, 吉海智晃, 稲葉雅幸, 井上博允, 筋骨格ヒューマノイドによる自転車漕ぎ動作の実現, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2A1-H-70, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [59] 羽根田淳, 岡田慧, 中井博之, 稲葉雅幸, 井上博允, 障害物の可動性を考慮したヒューマノイドの環境操作行動計画システム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P1-H-77, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [60] 林摩梨花, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 井上博允, 統計的動作抽象化を行う幾何空間を用いた行動の概念獲得と修正法, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 講演論文集, 2P1-L1-23, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [61] 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 感覚と運動の時系列相関関係記述に基づく状況予測と行動誘発, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3B28, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [62] 水内郁夫, 中西雄飛, 吉海智晃, 稲葉雅幸, 他者運動の自己身体再現における着目対象の選択, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1K16, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [63] 岡田慧, 中井博之, 稲葉雅幸, 井上博允, 対象物軌道の記述に基づいたヒューマノイドの全身動作生成法と物体運搬行動の実現, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1K12, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [64] 岡田慧, 小倉崇, 稲葉雅幸, 遠隔操縦ヒューマノイドにおける視覚と力覚を用いた対人行動, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1K17, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [65] 中井博之, 岡田慧, 佐藤顕治, 稲葉雅幸, 井上博允, ヒューマノイドによる変形可能物体を道具化する環境適合行動の実現, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3L17, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [66] 吉海智晃, 水内郁夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 音響テンプレートマッチングを用いたヒューマノイドの物音認識行動, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1K15, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [67] 吉海智晃, 水内郁夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 刺激の発火頻度基準の情報量による能動的注意と受動的注意の統合機構の実現, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 2L15, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [68] Thomas Buschmann, 西脇光一, 稲葉雅幸, 井上博允, ヒューマノイドの冗長自由度を活用したしゃがみ動作のための逆運動学, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 2L17, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [69] 池谷公志, 岡田慧, 稲葉雅幸, 井上博允, 環境により誘引される動作を生成するための時間的文脈形成ニューラルネット, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3B29, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [70] 池谷公志, 岡田慧, 稲葉雅幸, 動作の共時的な学習と想起による小型ヒューマノイドへの動作教示, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3L18, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [71] 小倉崇, 岡田慧, 稲葉雅幸, ヒューマノイドの手を引くことで平地・段差を自由に誘導できるシステムの実現, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1L34, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [72] 小倉崇, 岡田慧, 稲葉雅幸, 動力学運動シミュレーション機能を埋め込んだロボットプログラミングシステム, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3B17, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [73] 神崎秀, 西脇光一, 岡田慧, 稲葉雅幸, 外乱予見制御を用いたヒューマノイドの衝撃身構え行動, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 2L14, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [74] 川路友博, 岡田慧, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 仮想環境上に人間や実環境の知識を蓄積するロボットの対話行動シミュレーションの実現, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1K14, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [75] 大久保康基, 岡田慧, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, オンサイト認識教示が可能な日常簡易活動支援ロボットシステム, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 3D21, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [76] 中西雄飛, 水内郁夫, 吉海智晃, 稲葉雅幸, 筋配置可変なヒューマノイドの身体情報変化に適應するシステム, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 2L16, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [77] 羽根田淳, 岡田慧, 稲葉雅幸, 視覚に基づく再プランニング制御可能なヒューマノイドの可動障害物操作計画システム, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1K13, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [78] 林摩梨花, 森下武志, 岡田慧, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 小型両眼視覚センサモジュールを用いた手乗りロボットの開発, 第22回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 2E12, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [79] 佐藤知正, 稲葉雅幸, 國吉康夫, 森武俊, 田所諭, 学術創成知能ロボットによる模倣の構成論的研究プロジェクト, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 553-554, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [80] 稲邑哲也, 川路友博, 古城直樹, 園田朋之, 岡田慧, 稲葉雅幸, 目的レベル模倣のための対話型学習機能を有するヒューマノイドシステム, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 561-562, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [81] 岡田慧, 小倉崇, 羽根田淳, 稲葉雅幸, ハフ変換とロバスタ推定を用いた高精度平面検出に基づくヒューマノイドの視覚に基づく段差乗り越え行動, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 174-175, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [82] 岡田慧, Fabien Gravot, 小倉崇, 羽根田淳, 藤本純矢, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 高次模倣機能におけるヒューマノイドの空間行動計画能力に基づく行為生成への取り組み, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 573-574, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [83] Fabien Gravot, 藤本純矢, 羽根田淳, 岡田慧, 稲葉雅幸, Task Planner for More Autonomous Humanoid, 第5

- 回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 158--159, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [84] 池谷公志, 中西雄飛, 水内郁夫, 吉海智晃, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 環境誘発型文脈形成ニューラルネットを用いた腱駆動ロボットへの動作教示と動作生成, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 569--570, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [85] 小倉崇, 岡田慧, 稲葉雅幸, ヒューマノイドの身体誘導行動のためのインタラクティブ動力学シミュレーションシステム, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 176--177, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [86] 川路友博, 岡田慧, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 物体の存在確率を表現する空間記憶を観察と対話によって獲得するロボットの行動決定システム, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 170--171, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [87] 神崎秀, 岡田慧, 稲葉雅幸, 仮想外力を用いた非接触インタラクションによるヒューマノイドの動作誘導, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 172--173, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [88] 中西雄飛, 水内郁夫, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 実機と同一のインタフェースを持つヒューマノイドシミュレーションシステム, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 164--165, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [89] 羽根田淳, 岡田慧, 稲葉雅幸, ヒューマノイドロボットにおける視点位置を考慮した全身動作による物体操作プランナ, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 160--161, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [90] 古城直樹, 園田朋之, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 自律行動と遠隔操作の対話的切替え機構を備えたヒューマノイドシステムの構成法, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 527--528, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [91] 杉山悠, 林摩梨花, 川路友博, 岡田慧, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, USB 統合視聴覚ヘッドをもつ小型ヒューマノイドの対話行動システムの実現, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 334--335, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [92] 畑尾直孝, 岡田慧, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, ヒューマノイドにおける視覚に基づくオンライン環境モデル生成システム, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 186--187, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [93] 山本泰地, 水内郁夫, 吉海智晃, 稲邑哲也, 稲葉雅幸, 他者行動への適応研究のための小型ヒューマノイドによるシーソー行動システム環境, 第5回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会講演概要集, 162-163, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [94] 袖山慶直, 水内郁夫, 吉海智晃, 中西雄飛, 稲葉雅幸, 肩甲骨を有する筋骨格型ヒューマノイドの肩構造, 第25回バイオメカニクス学術講演会予稿集, 243-246, 2004, 厚木, 2004/10/23, 2004/10/24.
- [95] 吉海智晃, 水内郁夫, 稲葉雅幸, 井上博允, 感覚情報と運動情報の同期発火に着目したロボットの合目標的行動における注意構造の獲得, 日本認知科学会第21回大会発表論文集, 32-33, 2004, 東京, 2004/7/30, 2004/8/1.
- [96] 花井亮, 湯浅太一, 岡田慧, 稲葉雅幸, ロボット行動ソフトウェア環境に適した実時間ごみ集め, 日本ソフトウェア科学会第21回大会, 3B-3, 2004, 東京, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [97] 稲邑哲也, 人間の全身行動の認知からヒューマノイドの動作生成へ, 第10回画像センシングシンポジウム, 553-558, 2004, 横浜, 2004/6/9, 2004/6/11.
- [98] 大里健太, 岡田昌史, 中村仁彦, ヒューマノイドロボットの状態空間におけるアトラクタ設計と自律運動の生成・制御, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04, 1P1-L1-18, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [99] 水川 秀, 中村仁彦, 非言語情報を用いて相互作用する Story Teller ロボットのシステムアーキテクチャ, 第22回日本ロボット学会学術講演会, 1E37, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [100] 門根秀樹, 岩城洋平, 中村仁彦, 階層的な力学系によるロボットの運動パターンの抽象化, 第10回ロボティクスシンポジウム, in print, 2004, 箱根, 2005/3/14, 2005/3/15.
- [101] 織田村元樹, 中村仁彦, 小型内視鏡下手術ロボットシステムの相対キャリブレーション法, 日本ロボット学会学術講演会, 2H12, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [102] 織田村元樹, 中村仁彦, 小型内視鏡下手術支援ロボットシステムの相対キャリブレーション法, 計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会, 2J1-5, 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [103] 杉原知道, 中村仁彦, 全身協調反力操作によるヒューマノイドロボットの高機動化制御, 第10回日本IFTtoMM会議シンポジウム, 25-30, 2004, 新宿, 2004/6/1, 2004/6/1.
- [104] 中野道樹, 岡田昌史, 中村仁彦, ワイヤを用いたバックドライバブルな足首駆動機構の設計, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04, 2P2-L1-12, 2004, 名古屋, 2004/6/1, 2004/6/1.
- [105] 杉原知道, 中村仁彦, 加速度補正によるヒューマノイドロボットの高精度ZMP操作, 第22回日本ロボット学会学術講演会, 3L21, 2004, 岐阜, 2004/9/1, 2004/9/1.
- [106] 山本裕介, 中野道樹, 岡田昌史, 中村仁彦, 二重球面肩関節を持つヒューマノイドロボット, 第22回日本ロボット学会学術講演会, 1L27, 2004, 岐阜, 2004/9/1, 2004/9/1.
- [107] 杉原知道, 中村仁彦, 境界条件緩和による二脚ロボットのオンライン歩容計画法, 第10回ロボティクスシンポジ

- ア, in print, 2004, 神奈川, 2005/3/14, 2005/3/15.
- [108] 大武美保子, 中村仁彦, 神経解剖学に基づく人間の体性神経系の筋支配モデル, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会'04, 2P2-H-48, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [109] 大武美保子, 中村仁彦, 体性感覚情報処理のための脊髄神経系筋支配モデル, 第10回日本IFTToMM会議シンポジウム, 5-10, 2004, 東京, 2004/6/25, 2004/6/25.
- [110] 大武美保子, 中村仁彦, 脊髄神経系筋支配に基づく体性感覚情報の類似度と位相差の計算, 第22回日本ロボット学会学術講演会, 2C18, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [111] 大武美保子, 中村仁彦, 全身協調動作における脊髄神経情報の時間変動計算, 日本神経回路学会第14回全国大会, 200-201, 2004, 京都, 2004/9/27, 2004/9/29.
- [112] 大武美保子, 中村仁彦, 全身運動時体性神経情報の次元計算に基づく協調度の評価, 第19回生体・生理工学シンポジウム論文集, 49-50, 2004, 大阪, 2004/11/1, 2004/11/3.
- [113] 黒田知史, 山根克, 中村仁彦, 異種カメラの相互補完による高精度高速モーションキャプチャシステム, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会, 1A1-H-18, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [114] 藤田悠介, 山根克, 大武美保子, 中村仁彦, 筋骨格モデルに基づく人間の体性感覚情報の高速計算, 日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス講演会, 1P1-H-46, 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [115] 山根克, 黒田知史, 中村仁彦, マーカセット定義と被験者キャリブレーションが不要なリアルタイム光学式モーションキャプチャ, 第22回日本ロボット学会学術講演会, 1A15, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [116] 村井昭彦, 山根克, 中村仁彦, モーションキャプチャデータに基づく人体の受動的な力のモデル化, 第22回日本ロボット学会学術講演会, 1A16, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [117] 高野涉, 中村仁彦, エルゴディック隠れマルコフモデルを用いたミメシスループの構造設計, 第22回日本ロボット学会学術講演会, 3G26, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [118] 高野涉, 谷江博昭, 中村仁彦, 統計的情報量に基づく原始シンボル空間の再構成による運動のクラスタリングと特徴付け, 第10回ロボティクスシンポジウム, in print, 2004, 神奈川, 2005/3/14, 2005/3/15.
- [119] 南里卓也, 大津展之, 複数人動画像からの異常動作検出, 電子情報通信学会パターン認識・メディア理解研究会 (PRMU)信学技報 PRMU, 104, 291, 9-16, 2004, 京都市, 京都府, 2004/9/10, 2004/9/11.
- [120] 石黒勝彦, 大津展之, 國吉康夫, 画像・音声入力からの概念獲得のためのインターモーダル学習, 電子情報通信学会パターン認識・メディア理解研究会 (PRMU)信学技報 PRMU, 104, 370, 17-24, 2004, 東広島市広島県, 2004/10/21, 2004/10/22.
- [121] 深野亮, 大谷卓也, 國吉康夫, ロボットハンドによる作業の統計的学習, ロボティクス・メカトロニクス講演会2004 (ROBOMEC04) 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [122] 石黒勝彦, 國吉康夫, 大津展之, インターモーダル学習による概念の獲得, ロボティクス・メカトロニクス講演会2004 (ROBOMEC04) 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [123] 大村吉幸, 寺田耕志, 國吉康夫, ヒューマノイドのロバスト全身動作と制御システム, ロボティクス・メカトロニクス講演会2004 (ROBOMEC04) 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [124] 寺田耕志, 大村吉幸, 國吉康夫, ヒューマノイドロボットのコツに基づく全身運動の模倣, ロボティクス・メカトロニクス講演会2004 (ROBOMEC04) 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [125] 深野亮, 國吉康夫, チンパンジー型模倣を目指したロボットシステムの設計, 第5回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会 (SI2004) 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [126] 寺田耕志, 國吉康夫, 大域的力学構造を用いた模倣運動の生成法, 第5回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会 (SI2004) 2004, つくば, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [127] 亀岡弘和, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 調波スペクトル分離の原理 Harmonic Clustering と赤池情報量 規準による多声部楽曲音響信号の同時発音数および多重ピッチの推定, 日本音響学会 7 月音楽音響研究会資料 2004, 東京, 2004/7/24, 2004/7/24.
- [128] 中潟昌平, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 動的計画法と音列出現確率を用いた対位法の対旋律の自動生成, 情報処理学会研究報告(MUS) 56, 65-70, 2004, 京都, 2004/8/2, 2004/8/3.
- [129] 亀岡弘和, 齊藤翔一郎, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, Specmurt における共通高調波構造パターン の反復推定による多声音楽信号の可視化と MIDI 変換, 情報処理学会研究報告(MUS) 56, 41-48, 2004, 京都, 2004/8/2, 2004/8/3, ベストプレゼンテーション賞受賞.
- [130] 鎌本優, 守谷健弘, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, チャンネル間相関を用いた多チャンネル信号の可逆圧縮符号化, FIT2004 第3回情報科学技術フォーラム, 一般講演論文集第4分冊 123-124, 2004, 京都, 2004/9/7, 2004/9/9.
- [131] Chandra Kant Raut, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayam, Noise-Driven Temporal Trajectory Filtering of Spectral Parameters for Robust Speech Recognition, 日本音響学会 2004 年春季研究発表会講演論文集, 1-1-14 27-28, 2004, 沖縄, 2004/9/28, 2004/9/30.
- [132] 井上和士, 鎌本優, 岡嶋崇, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 複素スペクトル円心(CSCC)法によるマイクロホンアレーを用いた雑音除去, 日本音響学会 2004 年春季研究発表会講演論文集, 2-3-7 619-620, 2004, 沖縄, 2004/9/28, 2004/9/30.
- [133] 鎌本優, 守谷健弘, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 多チャンネル時系列信号のロスレス符号化, Proc. 27th Symposium on Information Theory and Its Applications (SITA2004), Vol.2 819-822, 2004, 下呂, 岐阜, 2004/12/14, 2004/12/17.
- [134] 井上和士, 鎌本優, 岡嶋崇, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 複素スペクトル円心(CSCC)の推定に基づくマイクロホンア

- レーによる雑音抑圧, 電子情報通信学会技術研究報告 SP, 2004-145 1-6, 2004, 東京, 2005/1/27, 2005/1/28.
- [135] Chandra Kant Raut, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, Model Adaptation for Reverberant Speech by HMM State Splitting and Convolution of Distributions, 電子情報通信学会技術研究報告 SP, 2004-151 37-42, 2004, 東京, 2005/1/27, 2005/1/28.
- [136] 梶武也, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 音響モデル変換による残響環境中の音声認識, 電子情報通信学会技術研究報告 SP, 2004-150 31-36, 2004, 東京, 2005/1/27, 2005/1/28.
- [137] 梶武也, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 残響音声の認識のための音響モデル変換, 音響学会 2004, 東京, 2005/3/15, 2005/3/17.
- [138] Chandra Kant Raut, Takuya Nishimoto, Shigeki Sagayama, Model Convolution by State Splitting of HMM for Robust Speech Recognition in Presence of Convolutional Noise, 音響学会 2004, 東京, 2005/3/15, 2005/3/17.
- [139] 中瀧昌平, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 動的計画法に基づく自動対位法, 音響学会 2004, 東京, 2005/3/15, 2005/3/17.
- [140] 亀岡弘和, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, ガウス基底 2 次元分布モデルを用いた時空間クラスタリングによる音響ストリームの分離, 音響学会 2004, 東京, 2005/3/15, 2005/3/17.
- [141] 井上和士, 鎌本優, 岡嶋崇, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 複素スペクトル円心(CSCC)法と雑音音源方向推定を組み合わせた雑音抑圧, 音響学会 2004, 東京, 2005/3/15, 2005/3/17.
- [142] 小野 順貴, 岡田 明正, 安藤 繁, 正則フィルタバンクを用いた音声信号の時間周波数分析, 日本音響学会 2004 年秋季研究発表会講演論文集, 529-530, 2004, 那覇, 沖縄県, 2004/9/28, 2004/9/30.
- [143] 小野 順貴, 藤田 悠也, 千條 吉基, 安藤 繁, 時空間勾配法に基づく実時間 3 次元音源定位センサ, 日本音響学会 2004 年秋季研究発表会講演論文集, 607-608, 2004, 那覇, 沖縄県, 2004/9/28, 2004/9/30.
- [144] 千條 吉基, 藤田 悠也, 小野 順貴, 安藤 繁, 音源位置情報に基づく最適音源分離システム, 日本音響学会 2004 年秋季研究発表会講演論文集, 627-628, 2004, 那覇, 沖縄県, 2004/9/28, 2004/9/30.
- [145] 小野 順貴, 岡田 明正, 安藤 繁, 正則フィルタバンクを用いた音声信号の時間周波数分析, 日本音響学会聴覚研究会資料, 577-578, 2004, 金沢, 石川県, 2004/10/22, 2004/10/23.
- [146] 並木明夫, ハイパフォーマンス マニピュレーション, 第 5 回計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会(SI2004), 1140-1142, 2004, つくば, 2004.12.19, 2004.12.19.
- [147] 笠原裕一, 並木明夫, 石川正俊, 多眼高速ビジョンを用いた高速マニピュレーション, 第 5 回計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会(SI2004), 1142-1143, 2004, つくば, 2004.12.19, 2004.12.19.
- [148] 下条 誠, 谷保 勇樹, 並木 明夫, 石川 正俊, 2 次元分布荷重測定法を用いた触覚センサへの応用, 第 5 回計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会(SI2004), 1144-1145, 2004, つくば, 2004.12.19, 2004.12.19.
- [149] 鶴飼賀生, 大西政彦, 並木明夫, 石川正俊, 高速視覚と柔軟指先を用いたソフトキャッチング, 第 5 回計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会(SI2004), 1146-1147, 2004, つくば, 2004.12.19, 2004.12.19.
- [150] 塩形大輔, 並木明夫, 石川正俊, 高速ロボットハンドによるドリブル動作の実現, 第 5 回計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会(SI2004), 1148-1149, 2004, つくば, 2004.12.19, 2004.12.19.
- [151] 妹尾拓, 並木明夫, 石川正俊, 高速バッティングシステムによる打球方向の制御, 第 5 回計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会(SI2004), 1150-1151, 2004, つくば, 2004.12.19, 2004.12.19.
- [152] 東森充, 丁憲勇, 金子真, 石井抱, 並木明夫, 石川正俊, 二重旋回機構を備えた高速 4 本指ロボットハンド, 第 22 回ロボット学会学術講演会, 3J22, 2004, 岐阜, 2004.9.17, 2004.9.17.
- [153] 塩形大輔, 並木明夫, 石川正俊, 高速ロボットハンドによる物体の動的保持, 第 22 回ロボット学会学術講演会, 3J13, 2004, 岐阜, 2004.9.17, 2004.9.17.
- [154] 妹尾拓, 並木明夫, 石川正俊, 高速バッティングロボットシステムの性能評価, 第 22 回ロボット学会学術講演会, 1D25, 2004, 岐阜, 2004.9.15, 2004.9.15.
- [155] 谷保勇樹, 下条誠, 石川正俊, 並木明夫, 2 次元分布荷重測定法を用いた触覚センサへの応用, 第 22 回ロボット学会学術講演会, 1J31, 2004, 岐阜, 2004.9.15, 2004.9.15.
- [156] 並木明夫, 今井睦朗, 石川正俊, 高速多指ハンドによる能動的捕獲戦略, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04), 2A1-L1-9, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [157] 大西政彦, 並木明夫, 橋本浩一, 石川正俊, 柔軟な指先を持つ高速ハンドによる捕球動作の実現, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04), 2A1-L1-10, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [158] 金子真, 丁憲勇, 東森充, 石井抱, 並木明夫, 石川正俊, 高速 4 本指ハンドシステムの開発, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04), 2A1-L1-13, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [159] 東森充, 木村麻伊子, 並木明夫, 石川正俊, 金子真, 石井抱, 高速視覚情報に基づくダイナミックキャッチング, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04), 2A1-L1-14, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [160] 東森充, 湯谷政洋, 石井抱, 並木明夫, 石川正俊, 金子真, なぞり型ジャンピングロボットの基本的特性, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04), 2A1-L1-73, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [161] 笠原裕一, 並木明夫, 小室孝, 石川正俊, 高速マニピュレーションのための多眼ビジュアルフィードバックシステム, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04), 2P2-L1-50, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [162] 鶴飼賀生, 並木明夫, 石川正俊, モーメント特徴量を利用した高速ビジョンによる実時間 3 次元形状認識, ロボテ

- ィクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 2P1-H-61, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [163] 妹尾拓, 並木明夫, 石川正俊, 高速打撃動作におけるマニピュレータのオンライン軌道生成, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 1P1-H-14, 2004, 名古屋, 2004.6.19, 2004.6.19.
- [164] 奥寛雅, 橋本浩一, 石川正俊, 1-kHz 高速可変焦点レンズによる動的な顕微鏡下対象への高速焦点面トラッキング, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 1A1-H-25, 2004, 名古屋, 2004.6.19, 2004.6.19.
- [165] テオドルス, 奥寛雅, 石川正俊, 橋本浩一, 微生物の三次元トラッキングに向けた高速ビジョンによる顕微鏡フォーカシング, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 1A1-H-26, 2004, 名古屋, 2004.6.19, 2004.6.19.
- [166] 竹本征人, 尾川順子, 奥寛雅, 石川正俊, 橋本浩一, 微生物トラッキングのための高速ビジョン用動的輪郭モデル, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 1A1-H-27, 2004, 名古屋, 2004.6.19, 2004.6.19.
- [167] 山根淳, 尾川順子, 奥寛雅, 橋本浩一, 石川正俊, ゾウリムシの運動制御のための電流制御型電気刺激デバイス, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 1A1-H-28, 2004, 名古屋, 2004.6.19, 2004.6.19.
- [168] 渡辺義浩, 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, リアルタイム画像計測のための多数粒子情報の並列抽出アーキテクチャの設計と実装, 第 12 回 FPGA/PLD Design Conference, 1-6, 2005, 2005, 横浜, 2005.1.27, 2005.1.27.
- [169] 葎本香太郎, 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, ビジョンチップを用いた複雑背景下での二値画像トラッキング, 第 5 回計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会(SI2004), 200-201, 2004, つくば, 2004.12.17, 2004.12.17.
- [170] 駒井崇志, 鏡慎吾, 小室孝, 石川正俊, ウェアラブルインタフェースのためのビジョンチップの位置姿勢推定法の検討, 第 5 回計測自動制御学会 システムインテグレーション部門講演会(SI2004), 202-203, 2004, つくば, 2004.12.17, 2004.12.17.
- [171] 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, ドミノ論理を用いた可変長パイプライン総和回路と機能イメージセンサへの応用, 第 8 回システム LSI ワークショップ, 259-262, 2004, 北九州市, 2004.11.30, 2004.11.30.
- [172] 渡辺義浩, 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, 多数物体の画像モーメント取得のための並列演算アーキテクチャ, 第 8 回システム LSI ワークショップ, 271-274, 2004, 北九州市, 2004.11.30, 2004.11.30.
- [173] 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, 画像モーメントセンサの設計, 映像情報メディア学会 情報センシング研究会, 5-8, 2004, 東京, 2004.10.15, 2004.10.15.
- [174] 鏡慎吾, 小室孝, 石川正俊, 高速・高感度ビジョンチップのための画素内 A-D 変換を行う光検出回路の検討, 映像情報メディア学会 情報センシング研究会, 25-28, 2004, 東京, 2004.10.14, 2004.10.14.
- [175] 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, ビジョンチップを用いたリアルタイム形状認識, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会, 3F21, 2004, 岐阜, 2004.9.17, 2004.9.17.
- [176] 鏡 慎吾, 小室孝, 石川正俊, ビジョンチップシステム VCS-IV を用いたソフトウェア撮像制御, 電子情報通信学会 集積回路研究会, 17-22, 2004, 大阪, 2004.7.13, 2004.7.13.
- [177] 千條吉基, 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, リアルタイムビジョンのための画像マッチングによるモデルベース形状認識, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 2P1-L1-54, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [178] 小室孝, 石川正俊, リアルタイム図形処理のための次元階層並列プロセッサ, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 2P2-L1-45, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [179] 渡辺義浩, 小室孝, 鏡慎吾, 石川正俊, ビジョンチップを用いたリアルタイム視覚計測, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 2P2-L1-46, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [180] 神明前方嗣, 鏡慎吾, 小室孝, 渡辺義浩, 石川正俊, ビジョンチップを用いた時間符号化光の画素並列検出手法, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 2P1-L1-47, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [181] 鏡慎吾, 小室孝, 石川正俊, 実時間視覚センシングにおけるフレームレートの最適選択, ロボティクス・メカトロニクス講演会 2004(ROBOMECH '04) , 2P2-L1-51, 2004, 名古屋, 2004.6.20, 2004.6.20.
- [182] Dirk EBERT, Takashi KOMURO, Akio NAMIKI, Masatoshi ISHIKAWA, Safe Human-Robot-Coexistence: Emergency Stop Using a High-speed Vision Chip, The 22nd Annual Conference of the Robotics Society of Japan , 2E11, 2004, Gifu, 2004.9.16, 2004.9.16.
- [183] Alvaro Cassinelli, Alain Goulet, Makoto Naruse, Fumito Kubota and Masatoshi Ishikawa, Load-Balanced Optical Packet Switching using two-stage time-slot interchangers, IEICE Conference , 49-50, 2004, Tokushima, 2004.9.23, 2004.9.23.
- [184] 眞溪歩, 早川友恵, 宗網信治, 藤巻則夫, EEG/MEG 認識は人間の認識を認識できるか, 第 19 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 51-52, 2004, 大阪, 2004/11/1, 2004/11/3.
- [185] 大平真弓, 成瀬康, 眞溪歩, 聴覚誘発電位を利用したブレインコンピュータインタフェースの試作, 第 19 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 45-46, 2004, 大阪, 2004/11/1, 2004/11/3.
- [186] 成瀬康, 眞溪歩, 宮脇陽一, 早川友恵, 藤巻則夫, 視覚的言語課題時及び光刺激時における視覚誘発反応の発生機序に関する考察, 第 19 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 227-228, 2004, 大阪, 2004/11/1, 2004/11/3.
- [187] 重野隆之, 眞溪歩, 歪波形を用いた波形歪計測による超音波組織性状診断, 第 19 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 211-212, 2004, 大阪, 2004/11/1, 2004/11/3.
- [188] 桜庭京子, 坂野秀明, 峯松信明, 広瀬啓吉, 男性から女性へ性別の移行を希望する性同一性障害者 (MtF) の音声訓練 - 症例報告 -, 電子情報通信学会音声研究会, SP2004-141 25-30, 2004, 東京, 2005/1 .
- [189] 峯松信明, 岡部浩司, シュー・ヘンリック, 広瀬啓吉, 米語母語話者を対象とした日本人英語の聞き取り調査, 電

- 子情報通信学会音声研究会, SP2004-141 31-36, 2004, 東京, 2005/1 .
- [190] 毛利太郎, 広瀬啓吉, 峯松信明, ニューラルネットワークによるモーラピッチの推定, 電子情報通信学会音声研究会, SP2004-141 43-48, 2004, 東京, 2005/1 .
- [191] 古山悠介, 広瀬啓吉, 峯松信明, 基本周波数パターン生成過程モデルによる韻律コーパスの作成, 電子情報通信学会音声研究会, SP2004-53 1-6, 2004, 徳島, 2004-8 .
- [192] 朝川智, 峯松信明, 広瀬啓吉, 音響的普遍構造のサイズと単語境界における音響的分離度に着眼した米語音声の音響分析, 電子情報通信学会音声研究会, SP2004-28 53-58, 2004, 京都, 2004-6 .
- [193] 峯松信明, 松井健, 広瀬啓吉, 構造音韻論の物理実装に基づく新しい音声の音響的表象, 電子情報通信学会音声研究会, SP2004-27 47-52, 2004, 京都, 2004-6 .
- [194] 藤野真紀, 峯松信明, 広瀬啓吉, 音声の音響的普遍構造に着眼したパラ・非言語情報推定に関する実験的検討, 日本音響学会春季講演論文集 2-5-3, 59-60, 2004, 東京, 2005-3 .
- [195] 朝川智, 峯松信明, 広瀬啓吉, 強勢・弱勢母音における音響的普遍構造のサイズと発音習熟度に関する分析, 日本音響学会春季講演論文集 2-1-11, 225-226, 2004, 東京, 2005-3 .
- [196] 孫慶華, 広瀬啓吉, 峯松信明, 音調核を利用した中国語 F0 パターンの生成, 日本音響学会春季講演論文集 1-1-10, 173-174, 2004, 東京, 2005-3 .
- [197] 古山悠介, 広瀬啓吉, 峯松信明, F0 モデルパラメータ自動抽出における統計的手法の利用, 日本音響学会春季講演論文集 1-1-9, 171-174, 2004, 東京, 2005-3 .
- [198] 岡部浩司, シュー・ヘンリック, 峯松信明, 広瀬啓吉, 日本人大学生による読み上げ英語音声の明瞭度に関する分析, 日本音響学会春季講演論文集 2-1-8, 219-220, 2004, 東京, 2005-3 .
- [199] 丸山和孝, 村上隆夫, 峯松信明, 広瀬啓吉, 音声の構造的表象に基づく音響的照合に関する実験的検討, 日本音響学会春季講演論文集 1-5-4, 27-28, 2004, 東京, 2005-3 .
- [200] 峯松信明, 村上隆夫, 丸山和孝, 広瀬啓吉, 志甫淳, 西村多寿子, 西成活裕, 構造不変の定理に基づく音声の構造的表象とその距離尺度, 日本音響学会春季講演論文集 1-5-13, 25-26, 2004, 東京, 2005-3 .
- [201] 峯松信明, 岡部浩司, 広瀬啓吉, 米語母語話者を対象とした日本人読み上げ英語音声の聞き取り調査, 日本音響学会春季講演論文集 2-1-9, 221-222, 2004, 東京, 2005-3 .
- [202] 渡辺美知子, 伝康晴, 広瀬啓吉, 峯松信明, 節境界のポーズ・フィラーが非母語話者の聞き取りに及ぼす影響, 日本音響学会春季講演論文集 2-2-2, 325-326, 2004, 東京, 2005-3 .
- [203] 八木裕司, 高田靖也, 広瀬啓吉, 峯松信明, 音声対話システムにおける応答生成手法の検討, 日本音響学会春季講演論文集 3-5-14, 653-654, 2004, 東京, 2005-3 .
- [204] 毛利太郎, 広瀬啓吉, 峯松信明, 日本語 CALL におけるアクセント型識別のためのピッチ推定, 日本音響学会春季講演論文集 2-2-15, 351-352, 2004, 東京, 2005-3 .
- [205] 伊勢井敏子・ヤッコラ, 広瀬啓吉, 峯松信明, Japanese L2's and English speaker's cognitions of the English emotional statement: This is a pen., 日本音響学会春季講演論文集 2-2-4, 329-330, 2004, 東京, 2005-3 .
- [206] 渡辺美知子, 伝康晴, 広瀬啓吉, 峯松信明, 後続句の複雑さに関する聞き手の予測にフィラーが及ぼす影響, 日本音響学会秋季講演論文集 2-5-13, 463-464, 2004, 沖縄, 2004-10 .
- [207] 村上隆夫, 峯松信明, 広瀬啓吉, 音声の構造化による非言語情報の消失に関する定量的分析, 日本音響学会秋季講演論文集 2-P-9, 379-380, 2004, 沖縄, 2004-10 .
- [208] Lina Diao, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Tone recognition for Chinese continuous speech based on neural network, Proc. Spring Meeting of Acoust. Soc. Japan 1-5-8, 435-436, 2004, Okinawa, Japan, 2004-10 .
- [209] Md. Khademul Islam Molla, Keikichi Hirose, and Nobuaki Minematsu, Separation of audio signal from the mixture by spatial localization of the sources, Proc. Spring Meeting of Acoust. Soc. Japan 2-4-21, 313-314, 2004, Okinawa, Japan, 2004-10 .
- [210] 渡辺美知子, 伝康晴, 広瀬啓吉, 峯松信明, 節境界の種類とフィラーの出現頻度, 日本音声学会全国大会予稿集, 65-70, 2004, 東京, 2004-9 .
- [211] 峯松信明, 外国語発音における音韻構造の歪みに着眼した発音の自動評定, 日本音声学会全国大会予稿集, 119-124, 2004, 東京, 2004-9 .
- [212] 峯松信明, 学習者が呈する音韻構造と対象言語の語彙構造との整合性に基づく発音明瞭度の自動推定, 日本音声学会全国大会予稿集, 125-130, 2004, 東京, 2004-9 .
- [213] 峯松信明, 学習者を記述する音声科学の提案とそれに基づく学習支援, 人工知能学会春季講演論文集 3E1-06 2004, 石川, 2004-6 .
- [214] 仲谷正史, 梶本裕之, 関口大陸, 川上直樹, 館暲, 形状記憶合金を用いた 3 次元形状ディスプレイの制御手法, ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [215] Kevin Vlack, 神山和人, 溝田晃一, 梶本裕之, 川上直樹, 館暲, 3 次元分布触覚センサ情報のリアルタイム可視化: 力場情報を直観的に理解可能とする表示手法, ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [216] 駒井崇志, 神山和人, 溝田晃一, 梶本裕之, 川上直樹, 館暲, 大面積型光学式三次元触覚センサに関する研究, ロボティクス・メカトロニクス講演会'04 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [217] 宗玄清宏, 中河原修平, 朝原佳昭, 多田隈理一郎, 梶本裕之, 川上直樹, 館暲, テレイグジスタンス用人型スレーブアームの冗長自由度を考慮したインピーダンス制御: テレイグジスタンスの研究(第 40 報), ロボティクス・メ

- カトロニクス講演会'04 2004, 名古屋, 2004/6/18, 2004/6/20.
- [218] 関口大陸, 稲見昌彦, 舘暲, RobotPHONE の開発 (第 4 報) - 通信遅延存在下でのバイラテラル制御の手法 -, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [219] 山本隼, 南澤孝太, 梶本裕之, 関口大陸, 川上直樹, 舘暲, ウェアラブルアクティブノイズキャンセラ - 実現可能性の検討 -, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [220] 仲谷正史, 梶本裕之, 関口大陸, 川上直樹, 舘暲, コイル形状記憶合金を用いた 3 次元形状ディスプレイ, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [221] 中河原修平, 梶本裕之, 川淵一郎, 川上直樹, 舘暲, テレイグジスタンスの研究(第 41 報) 遭遇型多指マスタハンドを用いた指のマスタスレーブ制御, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [222] 嵯峨 智, 川上 直樹, 舘暲, 力覚を用いた教示方法に関する研究, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [223] 林淳哉, 圓道知博, 川上直樹, 舘暲, 周回型マルチカメラシステム, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10, 学術奨励賞受賞.
- [224] 鈴木優介, 坂部啓, 園田哲理, 圓道知博, 川上直樹, 舘暲, 再帰性投影技術を用いたデスクトップ型バーチャル作業環境の研究, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [225] 内田貴之, 圓道知博, 川上直樹, 舘暲, 再帰性投影技術に関する位置検出を目的とした迷彩マーカーの研究, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [226] 渡邊 淳司, 圓道 知博, 前田 太郎, 舘 暲, スリット視による奥行き知覚の研究, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [227] 園田哲理, 圓道知博, 鈴木優介, 川上直樹, 舘暲, 頭部搭載型プロジェクタ(第 8 報) - フルオープン型広画角 HMP -, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [228] 圓道知博, 林淳哉, 川上直樹, 舘暲, 双対をなす回転型カメラディスプレイ系による遠隔コミュニケーションシステムの提案, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [229] 渡邊 淳司, 坂本憲久, 則武 厚, 前田 太郎, 舘 暲, 移動している観察者に対する Saccade-based Display を利用した情報提示の研究, 日本バーチャルリアリティ学会エンタテインメント VR 研究委員会第 6 回研究会 2004, 沖縄, 2004/7/8, 2004/7/9.
- [230] 関口大陸, 稲見昌彦, 舘暲, RobotPHONE の開発 (第 5 報) - RUI ライブラリの設計, 計測自動制御学会 SI 部門講演会 SI2004, 筑波, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [231] 中河原修平, 梶本裕之, 川淵一郎, 川上直樹, 舘暲, テレイグジスタンスの研究(第 42 報) 迂回ジョイントを用いた遭遇型多指マスタハンドの駆動トルク計算モデル . , 計測自動制御学会 SI 部門講演会 SI2004, 筑波, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [232] 林淳哉, 圓道知博, 川上直樹, 舘暲, TWISTER によるテレイグジスタンスの実装, 計測自動制御学会 SI 部門講演会 SI2004, 筑波, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [233] 宗玄 清宏, 多田隈 理一郎, 梶本 裕之, 川上 直樹, 舘 暲, テレイグジスタンスの研究(第 43 報) - テレイグジスタンス用スレーブアームのインピーダンス制御, 計測自動制御学会 SI 部門講演会 SI2004, 筑波, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [234] 多田隈理一郎, 梶本裕之, 川上直樹, 舘 暲, テレイグジスタンスの研究 (第 44 報), 相互テレイグジスタンス用マスタスレーブシステムの開発, 計測自動制御学会 SI 部門講演会 SI2004, 筑波, 2004/12/17, 2004/12/19.
- [235] 林淳哉, 田中健司, 圓道知博, 川上直樹, 舘暲, 円筒型没入ステレオ映像のレンダリング手法, 3 次元画像コンファレンス 2004, 東京, 2004/6/29, 2004/6/30.
- [236] 圓道知博, 林 淳哉, 川上直樹, 舘 暲, 人物頭部画像の全周立体表示システム, 3 次元画像コンファレンス 2004, 東京, 2004/6/29, 2004/6/30.
- [237] 園田哲理, 圓道知博, 鈴木優介, 川上直樹, 舘 暲, 頭部搭載型プロジェクタ(第 7 報) - フルオープン型 HMP の試作 -, 3 次元画像コンファレンス 2004, 東京, 2004/6/29, 2004/6/30.
- [238] 渡邊 淳司, 栗木 一郎, 舘 暲, 西田 眞也, 運動知覚によって引き起こされる色分離に関する研究, 日本視覚学会冬季大会 2004, 東京, 2005/1/26, 2005/1/28.
- [239] 渡邊 淳司, 栗木一郎, 舘 暲, 西田 眞也, 運動知覚によって引き起こされる混色に関する研究, 日本視覚学会夏季大会 2004, 高知, 2004/7/21, 2004/7/23.
- [240] 深山理, Dominic Frutiger, 森下陽介, 鈴木隆文, 満洲邦彦, ラット搭載車制御システムの開発 ~ 運動野神経信号と自発運動の対応付け ~, 第 43 回日本 ME 学会大会, 42, suppl.1, 435, 2004, 金沢市, 石川県, 2004.5.19, 2004.5.21.
- [241] 谷口徳恭, 鈴木隆文, 阿部裕輔, 満洲邦彦, 神経電極表面におけるタンパク吸着・炎症に関する基礎的研究, 第 43 回日本 ME 学会大会, 42, suppl.1, 426, 2004, 金沢市, 石川県, 2004.5.19, 2004.5.21.
- [242] 星野隆行, 鈴木隆文, 松井真二, 満洲邦彦, 集束イオンビームを用いた 3 次元造形法による神経再生型電極の試作, 第 43 回日本 ME 学会大会, 42, suppl.1, 364, 2004, 金沢市, 石川県, 2004.5.19, 2004.5.21.
- [243] 星野隆行, 友納昌則, 鈴木隆文, 下条誠, 満洲邦彦, 生体信号を用いた運動機能アシストシステムの開発 - 関節パラメータを推定するための表面筋電信号処理 -, ROBOMECH04, 2A1-H-5 1-3, 2004, 名古屋市, 愛知県, 2004.6.18, 2004.6.20.
- [244] 友納昌則, 星野隆行, 鈴木隆文, 満洲邦彦, 下条誠, 自重支持機能を備えた歩行アシストシステムに関する基本検

- 討, ROBOMECH04, 1P1-H-55 1-2, 2004, 名古屋市, 愛知県, 2004.6.18, 2004.6.20.
- [245] 佐藤尚, 鈴木隆文, 満洲邦彦, 滑り知覚における指紋の果たす役割に関する基礎的研究, 第 43 回日本 ME 学会大会, 42, suppl.1, 699, 2004, 金沢市, 石川県, 2004.5.19, 2004.5.21.
- [246] 東美和子, 松本博志, 星野隆行, 深山理, 鈴木隆文, 古沢竜志, 満洲邦彦, 体表の極微小振動分布画像による冠動脈狭窄診断の試み ~ 原理とプロトタイプの試作 ~, 第 19 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 91-92, 2004, 四条畷市, 大阪府, 2004.11.1, 2004.11.3.
- [247] 佐藤尚, 鈴木隆文, 満洲邦彦, 液圧による神経電極自動駆動装置の基礎的検討, 第 19 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 29-30, 2004, 四条畷市, 大阪府, 2004.11.1, 2004.11.3.
- [248] 前田和範, 近藤克哉, 石垣博行, 那須吉郎, 平野勝介, 古沢竜志, 國本雅也, 田中和典, 星野隆行, 鈴木隆文, 満洲邦彦, 皮膚血流ゆらぎ分布の画像化とその医用診断への応用の試み, 第 19 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 93-94, 2004, 四条畷市, 大阪府, 2004.11.1, 2004.11.3.
- [249] 谷口徳恭, 鈴木隆文, 阿部裕輔, 満洲邦彦, MPC-co-BMA polymer コーティングを施した神経電極表面におけるタンパク吸着・炎症に関する基礎的研究, 第 19 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 31-32, 2004, 四条畷市, 大阪府, 2004.11.1, 2004.11.3.
- [250] 深山理, 森下陽介, Dominic Frutiger, 鈴木隆文, 満洲邦彦, 神経信号によるラット搭載車制御システムの開発 ~ 運動神経信号によるラット歩行速度推定 ~, 第 19 回生体・生理工学シンポジウム論文集, 47-48, 2004, 四条畷市, 大阪府, 2004.11.1, 2004.11.3.
- [251] 鈴木隆文, Dominik Ziegler, 満洲邦彦, 竹内昌治, 流路を備えたフレキシブル神経プローブの開発と神経インタフェースへの応用, 第 43 回日本 ME 学会大会, 42, suppl.1, 228, 2004, 金沢市, 石川県, 2004.5.19, 2004.5.21.
- [252] 西迫貴志, 鳥居徹, 樋口俊郎, マイクロチャンネル内部の流れ場を利用したサテライト滴の連続分離, 第 9 回化学とマイクロ・ナノシステム研究会講演要旨集, 47, 2004, 京都, 2004/5/21, 2004/5/23.
- [253] 塚田修大, 中尾友哉, 樋口俊郎, レーザを利用した微小凸構造作製技術, 第 9 回化学とマイクロ・ナノシステム研究会講演要旨集, 77, 2004, 京都, 2004/5/21, 2004/5/23.
- [254] 工藤謙一, 多田茂也, 樋口俊郎, スキャナを用いた生体内部観察システムの開発, 生体医工学第 4 2 巻特別号 (プログラム・論文集), 42, Suppl. 1, 511, 2004, 金沢, 2004/5/19, 2004/5/21.
- [255] 山本晃生, 一柳圭吾, 樋口俊郎, Martin Ingold, Roger Gassert, Laurent Sache, Hannes Bleuler, 高出力静電リニアモータの MR-compatibility 評価, 第 16 回「電磁力関連のダイナミクス」シンポジウム 講演論文集, 73-76, 2004, 小倉, 2004/6/9, 2004/6/11.
- [256] 徐世傑, 上野敏幸, 樋口俊郎, 磁歪/圧電材料の積層体による電磁力制御を利用したリニアステップモータ, 第 16 回「電磁力関連のダイナミクス」シンポジウム 講演論文集, 167-168, 2004, 小倉, 2004/6, 2004/6.
- [257] Mojtaba Ghodsi, Toshiyuki Ueno, Toshiro Higuchi, 磁気回路中の超伝導磁石の磁気特性についての考察, 第 16 回「電磁力関連のダイナミクス」シンポジウム 講演論文集, 299-300, 2004, 小倉, 2004/6, 2004/6.
- [258] 上野敏幸, 樋口俊郎, 磁歪材料と圧電材料の積層を用いた磁束制御の動特性の評価, 第 16 回「電磁力関連のダイナミクス」シンポジウム 講演論文集, 47-52, 2004, 小倉, 2004/6, 2004/6.
- [259] 上野敏幸, 樋口俊郎, 磁歪材料と圧電材料の積層体を用いた磁気センサ, 第 16 回「電磁力関連のダイナミクス」シンポジウム 講演論文集, 409-412, 2004, 小倉, 2004/6, 2004/6.
- [260] 中尾友哉, 塚田修大, 樋口俊郎, レーザ加熱によるマイクロ凸構造作製技術, 第 9 回知能メカトロニクスワークショップ講演論文集, 273-278, 2004, 和歌山, 2004/8/5, 2004/8/6.
- [261] 木下泰希, 工藤謙一, 樋口俊郎, 多田茂也, リニアスライサを用いた生体内部観察システムの開発, 第 9 回知能メカトロニクスワークショップ講演論文集, 75-78, 2004, 和歌山, 2004/8/5, 2004/8/6.
- [262] 山本弘明, 山本晃生, 樋口俊郎, 長澤秀一, 静電触覚ディスプレイを用いた遠隔触感提示システムの開発, 日本バーチャルリアリティ学会第 9 回大会論文集, 41-44, 2004, 京都, 2004/9/8, 2004/9/10.
- [263] 西嶋隆, 山本晃生, 樋口俊郎, 稲葉昭夫, 静電フィルムアクチュエータ用小型駆動装置の開発, 第 22 回日本ロボット学会学術講演会講演論文集, 1G36 (CD-ROM), 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [264] 木下泰希, 工藤謙一, 樋口俊郎, 多田茂也, リニアスライサを用いた生体内部観察システムの開発, 第 63 回農業機械学会年次大会講演要旨, 173-174, 2004, 神戸, 2004/9/22, 2004/9/24.
- [265] 工藤謙一, 木下泰希, 都甲洙, 内ヶ崎万蔵, 佐藤嘉兵, 樋口俊郎, リニアマイクロスライサを用いた生体内部観察システムの開発, 生体医工学シンポジウム 2004 講演予稿集, 68-71, 2004, 札幌, 2004/9/29, 2004/9/30.
- [266] 小林祐子, 高橋博, 高倉晋司, 横野泰之, 松宮寿人, 木下泉, 樋口俊郎, 電磁反発衝撃力を用いた微小駆動機構の基礎特性, 日本機械学会 2004 年度年次大会講演論文集, 341-344, 2004, 札幌, 2004/9/5, 2004/9/9.
- [267] 高倉晋司, 高橋博, 小林祐子, 横野泰之, 松宮壽人, 木下泉, 樋口俊郎, 電磁反発衝撃力を用いた微小駆動機構の位置決め制御, 日本機械学会 2004 年度年次大会講演論文集, 343-344, 2004, 札幌, 2004/9/5, 2004/9/9.
- [268] 山本晃生, 森孝太, 吉岡久智, 樋口俊郎, メッシュ状印刷電極を用いた 2 自由度平面静電アクチュエータ, 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集, 117-118, 2004, 島根, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [269] 高増潔, GPS に基づいた検証方法, 第 9 回設計フォーラム (5 月), 20-28, 2004, 東京, 2004/5.
- [270] 立花誠, 古川健太, 斉藤毅, 小谷潔, 高増潔, 作業時における生体負荷の評価 (第 2 報) - 呼吸位相領域の心拍変動解析を応用したリアルタイム負荷評価手法 -, Assessment of Mental Workload (2nd report) Real-time evaluation of workload with respiratory phase domain analysis of heart rate variability-, 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 113-114, 2004, 島根, 2004/9.
- [271] 陳欣, ゲオルグ・オレア, 妹尾達也, 小谷潔, 高増潔, 平面リニアモータシステムの開発 (第 2 報) - 複数モータ

- の協調動作と改良点の提案 - , Development of the Planar Linear Motor System (2th Report) - collaborative operation of multiple motors and proposition of further improvement -, 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 115-116, 2004, 島根, 2004/9.
- [272] 高増潔, 三次元測定機の高精度化と不確かさ評価, 第 5 回高工エ研メカ・ワークショップ報告集, 50-54, 2004, つくば, 2004/4/, 解説.
- [273] 太田順, 杉正夫, 二階堂諒, 田村雄介, 新井民夫, 佐藤洋一, 高増潔, 鈴木宏正, 人間支援型生産システムのための自走式トレイ群の運動制御 第 2 報: 複数トレイの協調動作, Motion Control of Self-Moving Tray Groups for Human Supporting Production System (2nd Report: Cooperative Motion of Multiple Self-Moving Trays), 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 119-120, 2004, 島根, 2004/9.
- [274] 梶原優介, 稲月友一, 高橋哲, 高増潔, エバネッセント光を利用したナノ光造形法に関する研究 (第 2 報) - 積層プロセスの検討, Study on Nano-Stereolithography Using Evanescent Wave (2nd report) -Examination of Lamination Process-, 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 941-942, 2004, 島根, 2004/9.
- [275] 稲月友一, 梶原優介, 高橋哲, 高増潔, エバネッセント光を利用したナノ光造形法に関する研究 (第 3 報) - 定在エバネッセント強度分布制御法の確立 -, Study on nano-stereolithography using evanescent wave (third report) -Controlling the Intensity Distribution of Standing Evanescent Wave-, 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 943-944, 2004, 島根, 2004/9.
- [276] 高瀬省徳, 高増潔, 測定時間の測定値への影響, Significance of measuring time for the measurement uncertainty., 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 983-984, 2004, 島根, 2004/9.
- [277] 下嶋賢, 古谷涼秋, 高増潔, 大沢尊光, 3 次元座標測定機用アーティファクトの経年変化 A Study on Secular Change of Artifact of Coordinate measuring machines, 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 991-992, 2004, 島根, 2004/9.
- [278] 清澤圭太郎, 臼杵深, 侯冰, 高橋哲, 高増潔, 江並和宏, リング状スリット光を用いた三次元変位測定 (第 3 報) - 精度評価および性能向上 - Three Dimensional Displacement Measurements Using Ring-Slit Ray, 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 1009-1010, 2004, 島根, 2004/9.
- [279] 麻生匡, 梶原優介, 高橋哲, 高増潔, 光触媒励起を用いた金属微小構造創成に関する基礎的研究 (第 1 報) - 微細周期構造の創成 - Fundamental Study on Metal Micromachining Technique by Photocatalysis (1st Report) - Fabrication of Periodic Fine Profile -, 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 1079-1080, 2004, 島根, 2004/9.
- [280] 二階堂諒, 杉正夫, 太田順, 田村雄介, 新井民夫, 佐藤洋一, 高増潔, 鈴木宏正, 卓上作業支援環境における自走式トレイ群の形態生成, 2005 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集 (慶応大, 3 月) 2004, 神奈川, 2005/3.
- [281] 立花誠, 齊藤毅, 小谷潔, 高増潔, 作業時における生体負荷の評価 (第 3 報) - 作業下における測定, 解析手法の検討 -, Assessment of Mental Workload (2nd report), 2005 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集 (慶応大, 3 月) 2004, 神奈川, 2005/3.
- [282] 臼杵深, 清水圭太郎, 侯冰, 江並和宏, 平木雅彦, 高橋哲, 高増潔, リング状レーザ光を用いた物体の三次元変位測定法 (第 4 報) - リングの楕円近似と非線形性の解析 -, 2005 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集 (慶応大, 3 月) 2004, 神奈川, 2005/3.
- [283] 稲月友一, 梶原優介, 高橋哲, 高増潔, エバネッセント光を利用したナノ光造形法に関する研究 (第 4 報) - 三次元造形における分解能制御の検討 -, 2005 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集 (慶応大, 3 月) 2004, 神奈川, 2005/3.
- [284] 長澤秀一, 劉淑杰, 高橋哲, 高増潔, レジスト表面の形状測定 (第 1 報) - ナノインデンテーションと AFM による Young 率の評価 -, 2005 年度精密工学会春季大会学術講演会講演論文集 (慶応大, 3 月) 2004, 神奈川, 2005/3.
- [285] 大西徹, 高瀬省徳, 高増潔, 現場環境における三次元測定機の高精度化に関する研究 第 2 報 直角度補正 , Research for High Accuracy of CMM (Coordinate Measuring Machine) in Measurement Scene, 2004 年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集 (島根大, 9 月), 1101-1102, 2004, 島根, 2004/9.
- [286] 杉正夫, 二階堂諒, 田村雄介, 太田順, 新井民夫, 高増潔, 鈴木宏正, 佐藤洋一, Attentive Workbench 手を差し伸べる生産システム第 2 報: 自走式トレイの協調動作, 日本ロボット学会第 22 回学術講演会予稿集, 1B35 1-3, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [287] 田村雄介, 杉正夫, 太田順, 新井民夫, 主観的指差し方向と行為系列を考慮した卓上作業者の意図推定, 日本ロボット学会第 22 回学術講演会予稿集, 3D15 1-4, 2004, 岐阜, 2004/9/15, 2004/9/17.
- [288] 田村雄介, 杉正夫, 太田順, 新井民夫, Attentive Workbench のための自走式トレイの適応的配直, ヒューマンインターフェースシンポジウム 2004, 151-154, 2004, 京都, 2004/10/6, 2004/10/8.
- [289] 三谷純, 鈴木宏正, ペーパークラフト製作のための Strip 集合を用いたメッシュモデルの近似展開, Visual Computing / グラフィクスと CAD 合同シンポジウム 2004, 東京, 2004/6/3, 2004/6/4.
- [290] 道川隆士, 金井崇, 鈴木宏正, 多重解像度補間メッシュにおける近似剛体補間, Visual Computing / グラフィクスと CAD 合同シンポジウム 2004, 東京, 2004/6/3, 2004/6/4, 講演.

1 - 5 . 招待講演

- [1] Takeshi Naemura, Real World Oriented Human Media, CREST Symposium on Telecommunication, Teleimmersion and Telexistence II, 2004, Tokyo, 2004/12/9, 2004/12/10.
- [2] Takeshi Naemura, 3D Computer Graphics Based on Integral Photography, The 11th International Display Workshops, 1461-1464, 2004, Takamatsu, 2004/12/6, 2004/12/9.
- [3] Seiichi Shin, Software Visualization, Modeling, and Optimization, SICE Annual Conference 2004, 509-512, 2004, Sapporo, Japan, 2004/8/4, 2004/8/6.
- [4] Yoshinori Sato, Seiichi Shin, Hiromitsu Kato, Takashi Fukumoto, Koujin Yano, Ken-ichiro Kawakami, Koichi Homma, and Toshiro Sasaki, Model-based Co-creation for the Ubiquitous Information Society, SICE Annual Conference 2004, 733-738, 2004, Sapporo, Japan, 2004/8/4, 2004/8/6.
- [5] Konori Ozawa, Tomoyuki Tajikawa, Seiichi Shin, Satoru Tanaka, Akira Ohata, Visualization of Embedded Software for Engine Control, IEEE International Conference on Control Application, 1437-1441, 2004, Taipei, Taiwan, 2004/9/1, 2004/9/4.
- [6] Seiichi Shin, Role of Systematic Approach to the Yaoyorozu Information Society, IEEE SMC 2004 Conference, 5615-5620, 2004, Den Haag, Netherlands, 2004/10/10, 2004/10/14.
- [7] Yoshinori Sato, Seiichi Shin, Hiromitsu Kato, Takashi Fukumoto, Koujin Yano, Ken-ichiro Kawakami, Koichi Homma, Toshiro Sasaki, Motohisa Funabashi, Designing the Ubiquitous Information Society based on an Approach of Trans-Disciplinary Science and Technology, IEEE SMC 2004 Conference, 5651-5656, 2004, Den Haag, Netherlands, 2004/10/10, 2004/10/14.
- [8] Rie Katsuki, Jun Ota, Tamio Arai, Environmental Support Methodology for Robot's Intelligent Behavior, Preprint for 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, (IROS2004) Workshop: Issues and Approaches to Task Level Control, 1月6日, 2004, Sendai, Japan, 2004/9/28, 2004/9/28.
- [9] Hiromasa Suzuki, Jun Mitani, Making Papercraft Toys from Meshes using Strip-based Approximate Unfolding, Israel Korea Bi-national Conference on Geometric Modeling and Computer Graphics 2004, 65-68, 2004, Seoul, Korea, 2004/10/11, 2004/10/12.
- [10] 稲邑哲也, 谷江博昭, 中村仁彦, 統計的行動認識・生成モデルの幾何空間表現を用いた原始シンボルの発達と操作, 第48回システム制御情報学会研究発表講演会講演論文集 (SCI'04), 53-56, 2004, 京都, 2004/5/19, 2004/5/21.
- [11] 松井俊浩, 比留川博久, 石川裕, 山崎信行, 加賀美聡, 堀俊夫, 金広文男, 斎藤元, 稲邑哲也, ヒューマノイド・ロボットのための実時間分散情報処理, 情報処理学会研究報告「システム LSI 設計技術」, アブストラクト No.114-001, 2003, つくば, 2004/3/18, 2004/3/19.
- [12] 岡田慧, Lisp によるヒューマノイドの行動プログラミング, Franz (株): Lisp チュートリアル&Lisp セミナー&Lisp 事例紹介, 2004, 2004/6/11, 2004/6/11.
- [13] 國吉康夫, 胎内学習と初期認知発達の構成論的モデル化の試み, 日本赤ちゃん学会第4回学術集会, 2004, 京都, 2004/4/24, 2004/4/25.
- [14] 嵯峨山茂樹, 武田晴登, 亀岡弘和, 西本卓也, 音声認識と音楽情報処理, 日本音響学会 2004 年春季研究発表会講演論文集, 2002/6/9, 785-788, 2004, 沖縄, 2004/9/28, 2004/9/30.
- [15] 石川 正俊, 鏡 慎吾, センサフュージョン, 電子情報通信学会 センサネットワーク研究会ワークショップ, 97-110, 2004, 東京, 2004.12.10, 2004.12.10.
- [16] 石川 正俊, 鏡慎吾, センサネットワークの課題, 電子情報通信学会東京支部シンポジウム, 1月7日, 2004, 東京, 2004.7.23, 2004.7.23.
- [17] 石川正俊, 小室孝, ピジョンチップとその応用, 第29回光学シンポジウム, 63-68, 2004, 東京, 2004.6.18, 2004.6.18.
- [18] 峯松信明, 学習者を記述する文字を求めて ~構造音韻論の物理実装に基づく学習者表象と発音学習支援~, 東京大学大学院言語情報科学専攻外国語教育学研究会(FLTA), 2004, 東京, 4-Oct.
- [19] 峯松信明, 構造音韻論の物理実装に基づく学習者表象と発音学習支援, 電子情報通信学会思考と言語研究会, TL2004-47, 47-52, 2004, 京都, 4-Dec.講演.

2 . 書籍

- [1] 実世界情報システムプロジェクトメンバー多数共著, 「人と共存するコンピュータ・ロボット学~実世界情報システム~」, 2004, オーム社刊.
- [2] 稲葉雅幸・加賀美聡・西脇光一, 「ロボットアトミー(岩波講座 ロボット学)」, 2004, 岩波書店刊.
- [3] 國吉康夫(共著), 序論・アプローチ0, 「知能の謎」(講談社), 8-44・57-81, 2004 学術書.
- [4] 下山勲(μM 産業化研究会共著), 進化するマイクロマシン, 日刊工業新聞社.
- [5] 下山勲(共著), 「ロボットフロンティア(岩波ロボット学講座)」, 岩波書店 in press.
- [6] 樋口俊郎, はじめに, アクチュエータの研究開発について, 「アクチュエータ工学」, アクチュエータシステム技術企画委員会編, 養賢堂, 第1章, あとがき, 2004.

- [7] 山見生, 静電気力, 静電アクチュエータ, 「アクチュエータ工学」, アクチュエータシステム技術企画委員会編, 養賢堂, 第2章 第1節, 第3章, 2004.
- [8] 山見生, タッチパネル状に凹凸テクスチャ感を表現する静電触感ディスプレイ, 「タッチパネルの技術と開発」, 三谷雄二監修, シーエムシー出版, 第13章, 2004.
- [9] 山見生, ヒューマンインタフェース, 「新農業情報工学」, 農業情報学会編, 養賢堂, 206-207, 2004.
- [10] 新井 民夫・下村芳樹・染谷秀人・山名尚志, 「スタート!産学連携」2004, 社団法人日プラントメンテナンス協会.
- [11] 新井 民夫(分担執筆), 第3章「時代は, 『中央集中』から『自律・分散・協調』へ加速する」, HMS コンソーシアム編, 「ホロニック生産システム」, 33-50, 2004, 社団法人日プラントメンテナンス協会.
- [12] 新誠一, やおよろずプロジェクトの認証技術, ITセキュリティソリューション体系, 下巻 284- 288, 2004, フジテクノシステム.

3 . 受賞

- [1] 瀬川 友史, 日本機械学会畠山賞 学部4年生 2004年(指導教員, 森 武俊).
- [2] 原田, 伊藤, 森, 佐藤, ロボティクスシンポジウム最優秀論文賞 Finalist 第9回ロボティクスシンポジウム, 2004.
- [3] 下坂, 森, 原田, 佐藤, ロボティクスシンポジウム最優秀論文賞 Finalist 第9回ロボティクスシンポジウム, 2004.
- [4] 水内郁夫, 吉田成徳, 稲葉雅幸, 井上博允, 日本ロボット学会論文賞, 2004年9月.
- [5] 篠原雄介, 大津展之, 電子情報通信学 PRMU, 研究奨励賞, 社団法人電子情報通信学会, 2004年5月27日.
- [6] 波多伸彦, エム・イー学会科学新聞賞 研究奨励賞・阪本研究刊行助成賞・阿部賞「MRI 誘導手術における計算機手術支援環境」2004年5月20日.
- [7] 波多伸彦, 平成16年度 コニカミノルタ画像科学奨励賞「胎児外科手術のための画像誘導手術ソフトウェア」2005年2月2日.
- [8] 中村仁彦, 平成16年度 日本ロボット学会論文賞 「高速度カメラを用いた心拍同期とそれを用いた心臓外科手術支援ロボットシステム」2004年9月16日.
- [9] 山根克, 2004 IEEE Robotics and Automation Society Early Academic Career Award.
- [10] 鏡慎吾, 日本ロボット学会 研究奨励賞 (2004年9月).
- [11] 石川正俊, 小室孝, 石井抱, 吉田淳, 稲田喜昭, 小宮泰宏, 計測自動制御学会技術賞・友田賞 (2004年8月).
- [12] 豊田晴義, 中坊嘉宏, 石川正俊, 映像情報メディア学会技術振興賞開発賞 (2004年5月).
- [14] Yoshiro Imai, Akio Namiki, Koichi Hashimoto, Masatoshi Ishikawa, Vision Paper Award Finalist, IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation (2004年4月).
- [15] 亀岡弘和, 齊藤翔一郎, 西本卓也, 嵯峨山茂樹, 情報処理学会 音楽情報処理研究会 ベストプレゼンテーション賞 (2004年8月).
- [16] Kevin Vlack, "Best Exhibition Prize" at the 1st IEEE Technical Exhibition Based Conference on Robotics and Automation, Japan, 2004.
- [17] 渡邊 淳司, 「ベストプレゼンテーション賞」, 日本視覚学会冬季大会 “運動知覚によって引き起こされる色分離に関する研究”, 2005.
- [19] 林淳哉, 「学術奨励賞」, 日本バーチャルリアリティ学会第9回大会 “周回型マルチカメラシステム”, 2004.
- [20] Dairoku Sekiguchi, "Best Paper Award" at 14th International Conference on Artificial Reality and Tele-existence, 2004
- [21] 安藤真, 吉田和弘, 谷川智洋, 王燕康, 山下淳, 葛岡英明, 廣瀬通孝, 日本バーチャルリアリティ学会 論文賞「スケラブル VR システムを用いた教育用コンテンツの試作 -マヤ文明コバン遺跡における歴史学習-」, 2004年9月9日.
- [22] 廣瀬通孝, 小木哲朗, 田村善昭, 大川出版賞「シミュレーションの思想」東大出版会, 2004年11月25日.
- [23] 筧康明, 苗村健, “through the looking glass”, 第2回 DiVA 芸術科学会展(2004.5.20-22), 大賞受賞 (2004.5.20).
- [24] 光田 智史, 山本 智幸, 高橋 桂太, 苗村 健, 原島 博, “実時間奥行き推定を用いたインテグラルフォトグラフィからの自由視点画像合成”, 3次元画像コンファレンス 2003, pp. 13-16 (2003.7), 優秀論文賞 受賞 (2004.6.30).
- [25] Masanori Kakimoto, Kaoru Matsuoka, Tomoyuki Nishita, Takeshi Naemura and Hiroshi Harashima, “Glare Generation Based on Wave Optics” accepted to Pacific Graphics 2004 (2004.10), Best Paper Award 受賞 (2004.10.8).
- [26] 橋田 朋子, 筧 康明, 苗村 健, “otoato”, ASIA DIGITAL ART AWARD, インタラクティブアート部門 (2004.10), 優秀賞受賞 (2004.10.29).
- [27] 筧 康明, 苗村 健, “through the looking glass” NHK デジタルスタジアム デジスタアワード2004, ゴールデンミュージアム賞 受賞 (2004.12.23).
- [28] 山本見生, 精密工学会優秀会誌企画賞 (2004/10)
- [29] ロータリーエンコーダの角度標準とトレーサビリティに関する共同研究会(1999年4月~2003年1月, 主査, 梶谷誠), 高増潔, 精密工学会高城賞 2004年9月
- [30] R.Furutani, K. Shimojima, K. Takamasu, Parameter Excellent Paper (1st prize) “Calibration for non-Cartesian CMM”, IMEKO 8th ISMQC (International Symposium on Measurement and Quality Control in Production) 2004年10月

- [31] 杉正夫, 計測自動制御学会 2004 年度論文賞 (受賞論文, 杉正夫, 湯浅秀男, 新井民夫, “グラフ上の反応拡散方程式による交通信号網の自律分散型制御,” 計測自動制御学会論文集, Vol. 39, No. 1, pp. 51-58, 2003), 2004 年 8 月.
- [32] 新井 民夫, 計測自動制御学会 2004 年度論文賞 (受賞論文, 杉正夫, 湯浅秀男, 新井民夫, “グラフ上の反応拡散方程式による交通信号網の自律分散型制御,” 計測自動制御学会論文集, Vol. 39, No. 1, pp. 51-58, 2003), 2004 年 8 月.
- [33] 新井 民夫, 日本ロボット学会フェロー, 2004 年 9 月.

4 . 特許

- [1] 床ずれ防止装置, 吉見知久(デンソー), 原田達也, 佐藤知正, 三輪誠治(デンソー), 伊藤正彦(デンソー), 森武俊, 日本, 特願平 11-96072, 特開平 11-342161.
- [2] 生体モニタ装置, 吉見知久(デンソー), 柳井謙一(デンソー), 原田達也, 佐藤知正, 伊藤正彦(デンソー), 森武俊, 日本, 特願平 11-214587, 特開 2001-70256.
- [3] 呼吸情報測定装置, 柳井謙一(デンソー), 吉見知久(デンソー), 原田達也, 森武俊, 佐藤知正, 坂田晶子, 日本, 特願 2000-313727, 特開 2002-119496.
- [4] 生活要約表現システム, 菅原康博(積水), 佐藤 知正, 森 武俊, 原田 達也, 野口 博史, 岩村泰彦, 日本, 特願 2002-354786, 特開 2004-185540.
- [5] 生体計測装置及び生体計測方法, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 長澤純人, 日本, 特願 2002 225892, 特開 2004-065372, アメリカ・スイス・フランスにても特許出願手続き中.
- [6] 画像表示方法及び画像表示装置, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 日本, 特願 2003 009793, 特開 2004-219927, アメリカにても特許出願手続き中.
- [7] 構造体組立方法, 下山勲, 松本潔, 尾上弘晃, 日本, 特願 2003 009830, 特開 2004-221476.
- [8] 生体内物質の濃度計測方法及び濃度計測装置, 下山勲, 松本潔, 長澤純人, 日本, 特願 2003 162418, 特開 2004-358065, アメリカにても特許出願 (出願番号: 10/859127), PCT にても特許出願 (出願番号: PCT/JP2004/007834).
- [9] 高密度集積発光デバイスの作製方法及び高密度集積発光デバイス, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 山田幸一, 日本, 特願 2004-015475, アメリカにても特許出願手続き中.
- [10] 発色構造体及び表示装置, 下山勲, 岩瀬英治, 松本潔, 日本, 特願 2004-015939, アメリカにても特許出願手続き中.
- [11] カーボンナノチューブ製造方法及び製造装置, 下山勲, 丸山茂夫, 松本潔, 星野一憲, 村上陽一, 日本, 特願 2004-015962, アメリカにても特許出願手続き中.
- [12] 表面弾性波素子, 及び表面弾性波速度変調方法, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 高畑智之, 日本, 特願 2004-127063.
- [13] 撮像装置, 及び撮像装置の制御方法, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 齋藤宏, 日本, 特願 2004-056238.
- [14] 生体計測装置, 及び生体計測方法, 下山勲, 松本潔, 長澤純人, 日本, 特願 2004-152056.
- [15] 匂い揭示装置, 及び匂い揭示方法, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 山田智也, 菱沼徹哉, 日本, 特願 2004-174250.
- [16] ズーム機構およびズーム機構付きカメラ, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 小野目寛久, 日本, 出願済み.
- [17] 機構的に力成分を検出する触覚センサ, 下山勲, 松本潔, 星野一憲, 野田堅太郎, 日本, 出願済み.
- [18] 隠れマルコフモデルによる運動データの認識・生成方法, それを用いた運動制御方法およびそのシステム, 中村仁彦, 稲色哲也, 谷江博昭, 日本, 特願 2003-129774, 特開 2004-330361.
- [19] 筋骨格モデルに基づく筋力取得方法及び装置, 中村仁彦, 山根克, 藤田悠介, 日本, 特願 2004 - 178063.
- [20] 光学式モーションキャプチャシステムにおけるマーカトラッキング方法, 光学式モーションキャプチャキャプチャ方法及びシステム, 中村仁彦, 山根克, 特願 2004 - 178001.
- [21] 運動情報 神経情報変換装置及び方法, 運動情報 神経情報変換プログラム及び該プログラムを記録した記録媒体, 大武 美保子, 中村 仁彦, 日本, 特願 2004 - 176455.
- [22] 運動学習支援装置及び方法, 運動学習支援プログラム及び該プログラムを記録した記録媒体, 大武 美保子, 中村仁彦, 日本, 特願 2004 - 263636.
- [23] 異常行動検出装置および異常行動検出方法, 大津展之, 南里卓也, 日本, 特願 2004-261179.
- [24] Method of Analysing Multiple Signals, 嵯峨山茂樹, 西本卓也, 亀岡弘和, アメリカ, 60/547, 660.
- [25] 信号解析方法, 嵯峨山茂樹, 西本卓也, 高橋圭吾, 亀岡弘和, 齋藤翔一郎, 日本, 特願 2004-223027.
- [26] 信号解析方法, 嵯峨山茂樹, 西本卓也, 高橋圭吾, 亀岡弘和, 齋藤翔一郎, 日本, PCT/JP2004/18300.
- [27] 音波歪み測定装置及び音波歪み測定方法, 眞溪歩, 重野隆之, 日本, 特願 2004-317316.
- [28] 形状形成方法及び形状形成装置, 高橋哲, 高増潔, 日本, 特願 2004-226837.
- [29] 生体負荷検査装置, 小谷潔, 高増潔, 日本, 特願 2004-252172.
- [30] ポリウムモデルから面モデルを生成するためのセル抽出法, 鈴木宏正, 藤森智行, 日本, 特願 2004-194784.
- [31] 形状記憶合金を用いた 3 次元形状ディスプレイ, 梶本裕之, 仲谷正史, 関口大陸, 川上直樹, 館暲, 日本, 特願 2004-156355.
- [32] 小型ミラーを用いた再帰性投影技術, 館暲, 川上直樹, 園田哲理, 鈴木優介, 日本, 出願手続き中.
- [33] 3次元画像変換方法及び該方法による 3次元ディスプレイ装置, 館暲, 川上直樹, 園道知博, 日本, 出願手続き中.

5 . 論文誌エディター

- [1] 佐藤 知正, 日中産学官交流機構 ロボット研究専門部会委員(2004)
- [2] 佐藤 知正, 日本学術会議人工物設計・生産研究連絡委員会 メカトロニクス専門委員会委員長(2004)
- [3] 佐藤 知正, 製造科学技術センター ロボット技術戦略マップ検討委員会委員(2004)
- [4] 佐藤 知正, 独立行政法人産業技術総合研究所 研究ユニット評価委員会委員(2004)
- [5] 佐藤 知正, 経済産業省 地域技術開発支援事業に係る案件の事前評価委員(2004)
- [6] 佐藤 知正, 第 15 回マイクロマシン展企画委員会委員(2004)
- [7] 佐藤 知正, 経済産業省 ロボット政策研究会委員(2005)
- [8] 佐藤 知正, 日本ロボット学会 人と機械のライフログコンテンツ研究専門委員会委員長(2005)
- [9] 森 武俊, 人工知能学会誌 特集「人間と共生する情報システム」編集委員(2004)
- [10] 森 武俊, 人工知能学会誌 特集「人間と共生する情報システム」編集委員(2005)
- [11] 森 武俊, Journal of Robotics and Mechatronics 編集委員(2004)
- [12] 森 武俊, Journal of Robotics and Mechatronics 編集委員(2005)
- [13] 稲邑哲也, 日本ロボット学会編集委員
- [14] 稲邑哲也, 日本ロボット学会査読小委員会
- [15] 水内郁夫, バイオメカニズム学会編集委員, 編集幹事
- [16] 國吉康夫, F. Iida; R. Pfeifer, L. Steels, Y. Kuniyoshi (Eds.), Embodied Artificial Intelligence, International Seminar, Dagstuhl Castle, Germany, July 7-11, 2003, Revised Selected Papers, Lecture Notes in Artificial Intelligence , Vol. 3139, ISBN, 3-540-22484-X, 2004.
- [17] 中村仁彦, Editorial Board Member, International Journal of Robotics Research
- [18] 中村仁彦, 学術月報 平成 17 年 2 月号「ロボティクスと神経科学」(ゲストエディタ)
- [19] 嵯峨山 茂樹, Computer Speech and Language 誌 (Academic Press 刊) Associate Editor
- [20] 樋口俊郎, Precision Engineering, Associate Editor
- [21] 新誠一, 計測自動制御学会産業論文委員会委員
- [22] 新誠一, 日本機械学会論文集編集委員会校閲委員
- [23] 新誠一, 電気学会論文委員会委員
- [24] 新井 民夫, Robotics and Autonomous Systems 誌 Editor in Chief
- [25] 鈴木宏正, Computer Graphics Forum, Eurographics Association, 1995/3-
- [26] 鈴木宏正, Computers & Graphics, Pergamon Press, 1995/9-
- [27] 鈴木宏正, International Journal of CAD/CAM, Editor in Chief, 2004/7-
- [28] 鈴木宏正, Computer-Aided Design Journal, Editor, 2005/2-
- [29] 鈴木宏正, Computer-Aided Design Journal, Special Issue, Geometric Modeling and Processing 2002, Guest Editor, Vol. 36, No.6, May 2004.

6 . 会議の主催

- [1] 佐藤 知正, International Workshop on Robotics Imitation; 2004-09-29, Organizing Committee. 実行委員長
- [2] 佐藤 知正, Humanoid2005- IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots-Publicity chair
- [3] 森 武俊, International Workshop on Robotics Imitation; 2004-09-29, Organizing Committee .
- [4] 眞溪 歩, 統計数理研究所共同研究 21 世紀の診断工学とその周辺(3), 主催
- [5] 新誠一, MOF '04(Manufacturing Open Forum 2004)実行委員会委員長
- [6] 新誠一, ICEC04 (計装制御技術会議) 企画委員長
- [7] 鈴木宏正, JSME Digital Engineering Workshop 2005, (DEWS 2005), Program Co-Chair, Feb. 23-25, 2005, Tokyo Japan.

7 . プログラム委員

- [1] 佐藤 知正, IEEE International Conference on Robotics Automation Workshop, Network Robot System; 2004-09-29, Organizing and Program Committee .
- [2] 森 武俊, 2nd Man-Machine Symbiotic Systems, 2004, Program Committee.
- [3] 森 武俊, International Workshop on Robotics Imitation; 2004-09-29, Program Committee .
- [4] 森 武俊, 計測自動制御学会第 5 回システムインテグレーション部門講演会, 2004, プログラム委員 .
- [5] 森 武俊, Robotics Science and Systems; 2005, Program Committee .
- [6] 稲葉雅幸, International Conference on Machine Automation, Osaka, Japan, on Nov.24-26, 2004. プログラム委

員

- [7] 稲葉雅幸, 第 5 回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会 2004, プログラム委員
- [8] 稲邑哲也, 人工知能学会全国大会, 2004. プログラム委員
- [9] 稲邑哲也, 第 5 回計測自動制御学会(SICE)システムインテグレーション部門講演会 2004, プログラム委員
- [10] 波多伸彦, Medical Image Computing and Computer Assisted Intervention (MCCAI) 2004, Rennes, France プログラム理事会委員 (全世界より 10 名で構成)
- [11] 國吉康夫, 2004 International Conference of Society of Adaptive Behavior, Program Committee Member
- [12] 國吉康夫, 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, Program Committee Member
- [13] 國吉康夫, 2004 International Conference on Humanoid Robotics, Program Committee Member
- [14] 國吉康夫, 2004 International Symposium on Man-Machine Symbiotic Systems, Program Committee Member
- [15] 國吉康夫, 2004 AISB05 Symposia, Third Symposium on "Imitation in Animals and Artifacts", Program Committee Member
- [16] 中村仁彦, 2005 International Conference of Advanced Robotics, Program Co-Chair
- [17] 中村仁彦, 2005 IEEE International Conference of Humanoid Robots, Program Co-Chair
- [18] 中村仁彦, 2004 International Symposium of Experimental Robotics, Steering Committee Member
- [19] 中村仁彦, 日本ロボット学会 第 9 回実用化技術賞審査委員
- [20] 中村仁彦, システム制御情報学会 平成 16 年度評議員
- [21] 中村仁彦, 日本 IFToMM 会議 副会長・運営委員会委員
- [22] 中村仁彦, NEDO 次世代ロボット実用化プロジェクト ヒューマノイドロボットWG主査
- [23] 山根克, IEEE International Conference on Robotics and Automation 2005 プログラム委員
- [24] 山根克, Robotics, Science and Systems 2005 プログラム委員
- [25] 大武美保子, 日本 VR 学会第 10 回実行委員
- [26] 並木 明夫, 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, Program Committee Member
- [27] 廣瀬通孝, 日本バーチャルリアリティ学会論文委員会, 副委員長, 2004 年 4 月 - 2005 年 3 月
- [28] 高増潔, ISIST2004 (3rd International Symposium on Instrumentation Science and Technology), International Program Committee, 2004-Aug-18-22
- [29] 高増潔, ISMQC2004(8th International Symposium on Measurement and Quality Control in Production), International Program Committee, 2004-Oct-12-15
- [30] 新誠一, Technical Program Committee Member of The 8th International Workshop on Advanced Motion Control (AMC'04-Kawasaki)
- [31] 太田 順, 2004 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA2004), Apr 2004, プログラム委員
- [32] 太田順, The Seventh International Symposium on Distributed Autonomous Robotic Systems (DARS2004), Jun 2004, プログラム委員
- [33] 太田 順, 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems(IROS2004), Sep 2004, video committee co-chair
- [34] 太田 順, 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems(IROS2004), Sep 2004, プログラム委員
- [35] 太田 順, 第 5 回計測自動制御学会システムインテグレーション部門講演会(SI2004), プログラム委員, 2004 年 12 月 .
- [36] 鈴木宏正, Third International Workshop on Computer Graphics and Geometric Modeling, CGGM'2004, held in Krakow (Poland), June 6-9 2004, IPC (International Program Committee) member (2004)
- [37] 鈴木宏正, Shape Modelling International 2005 (SMI'05), Program Committee member, June 15 to 17 2005, MIT in Cambridge, Massachusetts, USA
- [38] 鈴木宏正, Tenth ACM Symposium on Solid and Physical Modeling, Program Committee member, June 13-15, 2005, MIT in Cambridge, Massachusetts, USA
- [39] 鈴木宏正, CAD'05, the 2005 International CAD Conference and Exhibition, Board member, Bangkok, Thailand, June 20-24, 2005

8 . 新聞掲載

- [1] 國吉康夫, 新赤ちゃん学国際シンポ初日 研究者が意見交換, 産経新聞朝刊, 2004/11/2.
- [2] 國吉康夫, 新赤ちゃん学国際シンポ初日 講演詳細, 産経新聞朝刊, 2004/11/24.
- [3] 國吉康夫他, 「知能を作る」5 話 知能ロボット, 朝日新聞朝刊, 2004/12/14.
- [4] 山本晃生, 樋口俊郎, MRI 画像乱さず: 東大, 手術ロボ用モーター, 日経産業新聞, 2005/1/14.
- [5] 樋口俊郎, 試料切断と断面観察一体化, 日刊工業新聞, 2004/11/18.
- [6] 樋口俊郎, 食品試料, 患部標本, 内部構造を立体再現: 東大, 小型の自動システム, 日経産業新聞, 2004/4/22.

- [7] 新 誠一, 遊休パソコン探し自動的に並列処理, 日刊工業新聞, 2004.
- [8] 新 誠一, 超高速計算網産学で研究組織, 日経新聞朝刊, 2004.

9 . その他

- [1] 下坂 正倫, 学振の DC2 採用決定 (指導教員, 森 武俊).
- [2] 野口 博史, 東京大学新聞院生ホームページ (指導教員, 佐藤 知正).
- [3] 森 武俊, Journal of Robotics and Mechatronics 査読委員(2004).
- [4] 森 武俊, Journal of Robotics and Mechatronics 査読委員(2005).
- [5] 森 武俊, 日本ロボット学会事業委員会委員(2003).
- [6] 森 武俊, 日本ロボット学会事業委員会委員(2004).
- [7] 森 武俊, 日本ロボット学会事業委員会委員(2005).
- [8] 森 武俊, デジタル認知科学事典 (共著), 2004-07 発行, 共立出版 . .
- [9] Fabien Grivot, (独立行政法人)日本学術振興会の外国人特別別研究員採用決定 (指導教官, 稲葉雅幸).
- [10] 吉海智晃, 2004 年 4 月より(独立行政法人)日本学術振興会の DC2 採用決定 (指導教官, 稲葉雅幸).
- [11] 稲邑哲也, 日本ロボット学会 電子化運営委員 (2004).
- [12] 國吉康夫, 2004 年 5 月 ~ 10 月 スイス チューリッヒ大学情報工学科 博士号審査委員.
- [13] 國吉康夫, EU Project, Robot-Cub 2004 年度 ~ 2008 年度, 国際協力研究者.
- [14] 中村仁彦, 岩波講座ロボット学「ロボットモーション」(共著).
- [15] 中村仁彦, 「身体と運動と知能をつなぐ力学的情報処理」 ソニーシンポジウム「インテリジェントダイナミックス 2004」(2004.4.9).
- [16] 中村仁彦, 「Somatosensory Computation from Human Motion Capture」 IEEE International Conference on Robotics and Automation Workshop Biomedical Robotics and Biomechanics, Scientific and Technical Foundation of a New Interdisciplinary Field for Research, Medical Application and Industry (2004.4.27).
- [17] 中村仁彦, 電子情報通信学会 ニューロコンピューティング研究会, 特別講演「ヒトからロボットへ, ロボットからヒトへ向う情報処理」 (2004.10.19).
- [18] 中村仁彦, 「Computing complex dynamics models of human and humanoid for motion planning, generation, and evaluation」 International Workshop on Motion Planning in Virtual Environments January 7-8, 2005, LAAS-CNRS, Toulouse, France.
- [19] 山根克, シンポジウム講演「Synthesizing Animations of Human Manipulation Tasks」 Visual Computing / グラフィクスと CAD 合同シンポジウム (2004 年 6 月 4 日).
- [20] 山根克, シンポジウム講演「多数の拘束を持つマニピュレーション動作の生成」 VR ラボ シンポジウム (2004 年 9 月 6 日).
- [21] 山根克, セミナー講演「IK の理論とキャラクタアニメーションにおける実践」画像電子 学会第 28 回秋季セミナー (2004 年 9 月 17 日).
- [22] 大武美保子, 計測自動制御学会 ソフトマテリアル機能応用研究調査会委員.
- [23] 眞溪 歩, 電子情報通信学会医用画像研究会, 専門委員.
- [24] 眞溪 歩, 日本学術振興会超伝導エレクトロニクス第 146 委員会高性能 SQUID システム分科会, 幹事.
- [25] 嵯峨山 茂樹, IEEE Signal Processing Society, Multimedia Signal Processing (MMSP) Technical Committee.
- [26] 嵯峨山 茂樹, 情報処理学会 音声言語情報処理研究会(SLP) 運営委員.
- [27] 嵯峨山 茂樹, 情報処理学会 音楽情報科学研究会(MUS) 運営委員.
- [28] 嵯峨山 茂樹, 日本音響学会(ASJ) 評議員.
- [29] 西本 卓也, 情報処理学会 試行標準 WG 委員.
- [30] 西本 卓也, 音声対話技術コンソーシアム(ISTC) 実行委員.
- [31] 西本 卓也, 情報処理学会 音声言語情報処理研究会(SIG-SLP) 運営委員.
- [32] 西本 卓也, 電子情報通信学会 福祉情報工学(WIT)研究専門委員会 委員.
- [33] 西本 卓也, 財団法人日本自動車研究所(JARI) 音声利用分科会(MS6) 委員 (旧自動車走行電子技術協会(JSK)).
- [34] 酒向 慎司, 音声対話技術コンソーシアム(ISTC) 実行委員.
- [35] 酒向 慎司, 日本バーチャリアリティ学会第 10 回大会実行委員.
- [36] 高増潔, 日本学術会議 標準研究連絡委員会実用標準小委員会委員, 日本規格協会 ISO/TC213 国内委員会 TC213 国内対策 (親) 委員会 幹事, 日本規格協会 ISO/TC213 国内委員会 TC213/G3 (三次元測定機) 委員会 主査, 理化学研究所 基礎科学特別研究員制度推進委員会および審査委員会委員, 財団法人 三豊科学技術振興協会 評議委員, 製品評価技術基盤機構 計量法に基づく校正事業者認定制度 (JCSS) 等に係る技術委員会 長さ分科会委員, 精密工学会 技術賞審査委員.
- [37] 新誠一, 日本応用数理学界評議員, (社) 計測自動制御学会評議員, (財) 製造科学技術センター評議員, (社) 計測自動制御学会システム情報部門長, (財) 製造科学技術センター F A 国際標準化委員会委員, (財) 製造科学技術センター製造業 XML 推進協議会運営委員長, FA オープン推進協議会生産システムにおける電子タグの活用調査研究会 主査, .

- [38] 太田 順, 精密工学会, 学術交流委員会, 幹事, 2004 年度~.
- [39] 太田 順, 計測自動制御学会, 移動知実現のシステム原理とその工学的実現に関する調査研究会(移動知研究会), 委員, 2002 年~.
- [40] 太田 順, 計測自動制御学会, 自律分散システム部会運営委員会, 委員, 2002 年度~.
- [41] 太田 順, 計測自動制御学会, システム情報部門運営委員会, 幹事, 2003 年度~.
- [42] 新井 民夫, 精密工学会, 生産自動化専門委員会, 委員長, 2002 年度~.
- [43] 新井 民夫, 生産学術連合会議, 代表, 2003 年度~.
- [44] 鈴木宏正, 財団法人日本情報処理開発協会 電子商取引推進センター, PDQ 国際標準化委員会委員長, 2004 年 4 月~2005 年 3 月..
- [45] 鈴木宏正, (社)精密工学会, 理事, 事業部会学術交流委員長 (2004 年~).
- [46] Ryohei Kanzaki, Sumito Nagasawa, Isao Shimoyama, Neural Basis of Odor-source Searching Behavior in Insect Microbrain Systems Evaluated with a Mobile Robot, Bio-mechanisms of Animals in Swimming and Flying, N. Kato (ed.), Springer-Verlag, 155-170, 2004, 解説..
- [47] 神崎亮平, 安田隆, 下山勲, 昆虫の脳からマイクロマシンへ, もうひとつの脳~微小脳の研究入門, 富永桑沢(編), 培風館, in press, 2004, 解説..
- [48] 大武美保子, 一流選手の運動神経をコンピューターでシミュレーションしたい, 情報理工 ARA プログラム メールマガジン 第 40 号, 2004/12/8, インタビュー..
- [49] 國吉康夫, サイエンス ZERO 「最先端ロボットを実用化せよ」, NHK 教育テレビ, 2004/4/24, TV..
- [50] 國吉康夫, 「体感! 実感! ロボットの未来」, NHK 総合テレビ, 2004/5/2, TV (解説)..
- [51] 國吉康夫, さいてっくゴーゴ, 鋭い目のつけどころを持つ人型ロボット, ログイン 9 月号(エンターブレイン), 23, 9, 176-177, 2004, 雑誌..
- [52] 館研究室報道記事, 日経スペシャル ガイアの夜明け II, 日本経済新聞社, 2004/10/22..
- [53] 館研究室報道記事, 表示内容に実際にさわれる立体ディスプレイ/東京大学, MYCOM PC WEB ニュース, 2004/8/14..
- [54] 館研究室報道記事, メディアアートか, 新技術か, MYCOM PC WEB ニュース, 2004/12/14..
- [55] 館研究室報道記事, 森山和道の「ヒトと機械の境界面」箱から出るコンピュータ, 実空間と融合する VR 空間~テレコミュニケーション, テレグジスタンスの未来, PC Watch WEB ニュース, 2004/12/15..
- [56] 寛康明, 苗村健, NHK デジタルスタジアム デジスタアワード 2004, NHK, 2004/12/23, TV..
- [57] 西貝 吉晃, 飯田 誠, 苗村 健, 異次元へワープ!? ポストクロマキー合成技術の新時代展 サーモキー, SKIP CITY 彩の国ビジュアルプラザ 映像ミュージアム 未来映像ゾーン企画展, 2004/10/15, 2005/1/30..
- [58] 山本智幸, 小島将, 苗村健, ふれあい展示 任意視点映像生成 インテグラル立体テレビ(2) 視点を自由に設定, 2-D 表示(LIFLET), NHK 技研公開, 2004/5/27, 2004/5/30..
- [59] 寛康明, 苗村 健, through the looking glass, 第 8 回文化庁メディア芸術祭, 2004, 東京, 2005/2/25, 2005/3/6..
- [60] 樋口俊郎, 山本晃生, マイクロ展で「夢とロマン」探し, ロボットの力こぶに会う, IT Media, 2004, web..
- [61] 山本晃生, 樋口俊郎, 五感情報通信への挑戦, TIME & SPACE, 2004 年 4, 5 月号, 4, 2004..
- [62] 樋口俊郎, のぞいてみたい! 未来を変える研究室, 閑塾タイムス, 2004 年 4 月号, 12-13, 2004..
- [63] 新誠一, 最近の制御技術とソフトウェア, Plant Engineer, 36, 11, 13-17, 2004, 解説..
- [64] 新誠一, 制御理論の変遷と自動車への適用拡大, Engine Technology, 6, 6, 104-108, 2004, 解説..
- [65] 新誠一, 信頼性の新たな動き - 保障から補償へ -, 日本信頼性学会誌, 26, 8, 898-905, 2004, 解説..
- [66] 太田順, 生物の「群れ」がもつ知能に注目 小さな集合が大組織に勝つ「群れ」に学ぶ, Fole(フォーレ), 11, 26, 4-12, 2004, 雑誌.